



(12)发明专利

(10)授权公告号 CN 108813682 B

(45)授权公告日 2020.07.14

(21)申请号 201810662548.0

(22)申请日 2018.06.25

(65)同一申请的已公布的文献号
申请公布号 CN 108813682 A

(43)申请公布日 2018.11.16

(73)专利权人 嘉兴市瑞鑫塑业有限公司
地址 314000 浙江省嘉兴市大桥镇顺风路
西侧

(72)发明人 邵兆广

(74)专利代理机构 北京恒泰铭睿知识产权代理
有限公司 11642

代理人 周成金

(51)Int.Cl.
A23N 15/08(2006.01)

(56)对比文件

CN 104970432 A,2015.10.14,说明书第1-16段,图1.

CN 104970432 A,2015.10.14,说明书第1-16段,图1.

CN 202069416 U,2011.12.14,说明书第1-6段,附图.

CN 103169139 A,2013.06.26,说明书第1-15段,图1.

CN 1919090 A,2007.02.28,全文.

KR 200455540 Y1,2011.09.08,全文.

审查员 刘黎黎

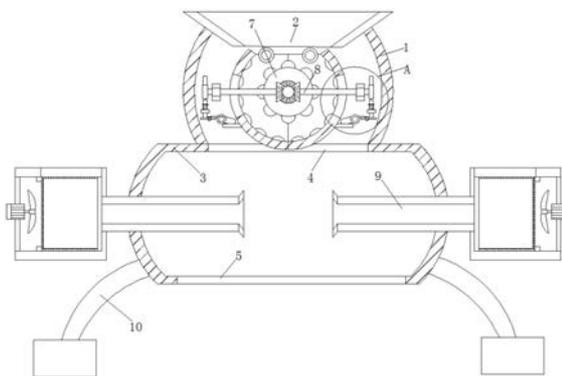
权利要求书2页 说明书5页 附图5页

(54)发明名称

一种基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备

(57)摘要

本发明提供一种基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,涉及蔬菜加工领域。该基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,包括去皮箱,所述去皮箱的顶部连通有进料漏斗,所述去皮箱的底部固定连接有抽风箱,所述抽风箱的顶部开设有开口,所述抽风箱的顶通过开口与去皮箱连通,所述抽风箱的底部开设有出料口,所述去皮箱的背面螺纹固定有分离电机。该基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,通过设置第一弧形凸块和第二弧形凸块,第一弧形凸块和第二弧形凸块相配合可将半圆形去皮外桶内部的蒜瓣的表皮进行接触,通过第一弧形凸块和第二弧形凸块与蒜瓣摩擦可使蒜瓣的表皮在蒜瓣上进行脱离,有效解决手剥效率慢的问题。



1. 一种基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,包括去皮箱(1),其特征在于:所述去皮箱(1)的顶部连通有进料漏斗(2),所述去皮箱(1)的底部固定连接有抽风箱(3),所述抽风箱(3)的顶部开设有开口(4),所述抽风箱(3)的顶部通过开口(4)与去皮箱(1)连通,所述抽风箱(3)的底部开设有出料口(5),所述去皮箱(1)的背面螺纹固定有分离电机(6),所述去皮箱(1)的内部设置有表皮分离装置(7),所述表皮分离装置(7)上连接有传动装置(8),所述抽风箱(3)的内部设置有表皮回收装置(9),所述抽风箱(3)的外表面固定连接有支撑腿(10);

所述表皮分离装置(7)包括固定销(701)、活动轴承(702)、半圆形去皮外桶(703)、矩形开口(704)、辊筒(705)、第一弧形凸块(706)、第二弧形凸块(707)和固定板(708),所述固定销(701)固定连接在去皮箱(1)的内壁,所述固定销(701)的外表面与活动轴承(702)固定套接,所述活动轴承(702)的外表面与半圆形去皮外桶(703)固定连接,所述分离电机(6)的输出轴贯穿去皮箱(1)和半圆形去皮外桶(703)并延伸至半圆形去皮外桶(703)的内部,所述半圆形去皮外桶(703)的内部并位于分离电机(6)的输出轴与辊筒(705)固定连接,所述辊筒(705)的外表面与第一弧形凸块(706)固定连接,所述半圆形去皮外桶(703)的内壁与第二弧形凸块(707)固定连接,所述半圆形去皮外桶(703)的外表面并位于矩形开口(704)的下方与固定板(708)固定连接;

所述半圆形去皮外桶(703)的数量有两个,两个半圆形去皮外桶(703)以分离电机(6)输出轴为中轴线对称设置;

所述传动装置(8)包括主动伞齿(801)、传动伞齿(802)、传动杆(803)、固定块(804)、连接轴承(805)、圆块(806)、传动凸块(807)、矩形块(808)、活动杆(809)、固定环(810)、支撑弹簧(811)、第一固定轴承(812)、第一转轴(813)、第一传动块(814)、第二传动块(815)、第二转轴(816)、第二固定轴承(817)、第一拨动片(818)和第二拨动片(819),所述分离电机(6)的输出轴并位于辊筒(705)的前方与主动伞齿(801)固定连接,所述主动伞齿(801)的齿纹处与传动伞齿(802)啮合,所述传动伞齿(802)的右侧与传动杆(803)固定连接,所述传动杆(803)远离传动伞齿(802)的一端贯穿矩形开口(704)并与圆块(806)连接,所述圆块(806)的外圈表面与传动凸块(807)固定连接,所述去皮箱(1)的内壁并位于圆块(806)与半圆形去皮外桶(703)之间与固定块(804)固定连接,所述固定块(804)的前方与连接轴承(805)固定连接,所述连接轴承(805)的内圈与传动杆(803)固定套接,所述去皮箱(1)的内壁并位于圆块(806)的下方与矩形块(808)固定连接,所述活动杆(809)的外表面与矩形块(808)活动连接,所述活动杆(809)的外表面并位于矩形块(808)的上方与支撑弹簧(811)活动套接,所述活动杆(809)的外表面并位于支撑弹簧(811)的上方与固定环(810)固定连接,所述固定环(810)的底部与支撑弹簧(811)固定连接,所述去皮箱(1)的内壁并位于矩形块(808)的下方与第一固定轴承(812)固定连接,所述第一固定轴承(812)的内圈与第一转轴(813)固定套接,所述第一转轴(813)的外表面与第一传动块(814)固定连接,所述第一转轴(813)的外表面与第二传动块(815)固定连接,所述活动杆(809)远离圆块(806)的一端与第一传动块(814)接触,所述去皮箱(1)内壁并位于第一固定轴承(812)的左侧与第二转轴(816)固定连接,所述第二转轴(816)的外表面与第二固定轴承(817)固定套接,所述第二固定轴承(817)的外表面与第一拨动片(818)固定连接,所述第一拨动片(818)的底部与第二传动块(815)接触,所述第二固定轴承(817)的外表面与第二拨动片(819)固定连接,所述第

二拨动片(819)的底部与固定板(708)接触。

2. 根据权利要求1所述的一种基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,其特征在于:所述传动伞齿(802)的数量有两个,两个传动伞齿(802)以分离电机(6)的输出轴为中轴线对称设置。

3. 根据权利要求1所述的一种基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,其特征在于:所述表皮回收装置(9)包括管道(901)、喇叭管(902)、回收箱(903)、过滤网(904)、取出口(905)、限位块(906)、固定杆(907)和风扇(908),所述抽风箱(3)内部设置有喇叭管(902),所述喇叭管(902)的右侧与管道(901)连通,所述管道(901)远离喇叭管(902)的一端贯穿抽风箱(3)并与回收箱(903)连通,所述过滤网(904)放置在回收箱(903)的内部,所述回收箱(903)的内壁并位于过滤网(904)的右侧与限位块(906)固定连接,所述取出口(905)开设在回收箱(903)的顶部,所述回收箱(903)的内壁并位于限位块(906)的右侧与固定杆(907)固定连接,所述固定杆(907)远离回收箱(903)的一端与风扇(908)固定连接。

4. 根据权利要求3所述的一种基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,其特征在于:所述表皮回收装置(9)的数量有两个,两个表皮回收装置(9)以抽风箱(3)为中轴线对称设置。

一种基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备

技术领域

[0001] 本发明涉及蔬菜加工领域,具体为一种基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备。

背景技术

[0002] 大蒜作为一种食用调味料,广泛运用在家庭厨房和餐馆中,蒜头作为家庭必备的调味料具有保存时间长的优点。

[0003] 蒜头在食用时需要将干掉的大蒜表面进行去除才能进行加工食用,家庭和餐馆在对大蒜进行剥皮时还采用手剥的方法对大蒜的表皮进行去除,这种方法剥皮的速度较慢,且手剥后大蒜的汁液还会残留在手上易对手产生刺激,且大蒜带有特殊的气味粘在手上不易去除,对比专利CN104522863B公开了一种大蒜去皮装置,该专利利用蒜粒受到振动,相互之间产生摩擦,使蒜皮脱落,由于蒜瓣与表皮具有一定的粘接性,利用振动原理将大蒜表皮进行去除,去皮的后的蒜瓣还会有表皮粘在其表面。

[0004] 因此,有待进一步改进。

发明内容

[0005] (一)解决的技术问题

[0006] 针对现有技术的不足,本发明提供了一种基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,解决了蒜头在食用时需要将干掉的大蒜表面进行去除才能进行加工食用,家庭和餐馆在对大蒜进行剥皮时还采用手剥的方法对大蒜的表皮进行去除,这种方法剥皮的速度较慢,且手剥后大蒜的汁液还会残留在手上易对手产生刺激的问题。

[0007] (二)技术方案

[0008] 为实现以上目的,本发明通过以下技术方案予以实现:一种基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,包括去皮箱,所述去皮箱的顶部连通有进料漏斗,所述去皮箱的底部固定连接抽风箱,所述抽风箱的顶部开设有开口,所述抽风箱的顶部通过开口与去皮箱连通,所述抽风箱的底部开设有出料口,所述去皮箱的背面螺纹固定有分离电机,所述去皮箱的内部设置有表皮分离装置,所述表皮分离装置上连接有传动装置,所述抽风箱的内部设置有表皮回收装置,所述抽风箱的外表面固定连接支撑腿。

[0009] 优选的,所述表皮分离装置包括固定销、活动轴承、半圆形去皮外桶、矩形开口、辊筒、第一弧形凸块、第二弧形凸块和固定板,所述固定销固定连接在去皮箱的内壁,所述固定销的外表面与活动轴承固定套接,所述活动轴承的外表面与半圆形去皮外桶固定连接,所述分离电机的输出轴贯穿去皮箱和半圆形去皮外桶并延伸至半圆形去皮外桶的内部,所述半圆形去皮外桶的内部并位于分离电机的输出轴与辊筒固定连接,所述辊筒的外表面与第一弧形凸块固定连接,所述半圆形去皮外桶的内壁与第二弧形凸块固定连接,所述半圆形去皮外桶的外表面并位于矩形开口的下方与固定板固定连接。

[0010] 优选的,所述半圆形去皮外桶的数量有两个,两个半圆形去皮外桶以分离电机输

出轴为中轴线对称设置。

[0011] 优选的,所述传动装置包括主动伞齿、传动伞齿、传动杆、固定块、连接轴承、圆块、传动凸块、矩形块、活动杆、固定环、支撑弹簧、第一固定轴承、第一转轴、第一传动块、第二传动块、第二转轴、第二固定轴承、第一拨动片和第二拨动片,所述分离电机的输出轴并位于辊筒的前方与主动伞齿固定连接,所述主动伞齿的齿纹处与传动伞齿啮合,所述传动伞齿的右侧与传动杆固定连接,所述传动杆远离传动伞齿的一端贯穿矩形开口并与圆块连接,所述圆块的外圈表面与传动凸块固定连接,所述去皮箱的内壁并位于圆块与半圆形去皮外桶之间与固定块固定连接,所述固定块的前方与连接轴承固定连接,所述连接轴承的内圈与传动杆固定套接,所述去皮箱的内壁并位于圆块的下方与矩形块固定连接,所述活动杆的外表面与矩形块活动连接,所述活动杆的外表面并位于矩形块的上方与支撑弹簧活动套接,所述活动杆的外表面并位于支撑弹簧的上方与固定环固定连接,所述固定环的底部与支撑弹簧固定连接,所述去皮箱的内壁并位于矩形块的下方与第一固定轴承固定连接,所述第一固定轴承的内圈与第一转轴固定套接,所述第一转轴的外表面与第一传动块固定连接,所述第一转轴的外表面与第二传动块固定连接,所述活动杆远离圆块的一端与第一传动块接触,所述去皮箱内壁并位于第一固定轴承的左侧与第二转轴固定连接,所述第二转轴的外表面与第二固定轴承固定套接,所述第二固定轴承的外表面与第一拨动片固定连接,所述第一拨动片的底部与第二传动块接触,所述第二固定轴承的外表面与第二拨动片固定连接,所述第二拨动片的底部与固定板接触。

[0012] 优选的,所述传动伞齿的数量有两个,两个传动伞齿以分离电机的输出轴为中轴线对称设置。

[0013] 优选的,所述表皮回收装置包括管道、喇叭管、回收箱、过滤网、取出口、限位块、固定杆和风扇,所述抽风箱内部设置有喇叭管,所述喇叭管的右侧与管道连通,所述管道远离喇叭管的一端贯穿抽风箱并与回收箱连通,所述过滤网放置在回收箱的内部,所述回收箱的内壁并位于过滤网的右侧与限位块固定连接,所述取出口开设在回收箱的顶部,所述回收箱的内壁并位于限位块的右侧与固定杆固定连接,所述固定杆远离回收箱的一端与风扇固定连接。

[0014] 优选的,所述表皮回收装置的数量有两个,两个表皮回收装置以抽风箱为中轴线对称设置。

[0015] (三)有益效果

[0016] 本发明提供了一种基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备。具备以下

[0017] 有益效果:

[0018] 1、该基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,分离电机通过辊筒与第一弧形凸块固定连接,当分离电机转动时可带动第一弧形凸块在半圆形去皮外桶的内部转动,可将带皮的蒜瓣在半圆形去皮外桶内部进行滚动,方便将表皮去除。

[0019] 2、该基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,通过设置第一弧形凸块和第二弧形凸块,第一弧形凸块和第二弧形凸块相配合可将半圆形去皮外桶内部的蒜瓣的表皮进行接触,通过第一弧形凸块和第二弧形凸块与蒜瓣摩擦可使蒜瓣的表皮在蒜瓣上进行脱离,有效解决手剥效率慢的问题。

[0020] 3、该基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,第一弧形凸块和第二弧形凸块采

用橡胶材质可尽可能的减少蒜瓣破损,橡胶的摩擦系数较高可提高剥壳成功率并提高蒜瓣的完整度。

[0021] 4、该基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,活动轴承与半圆形去皮外桶固定连接,可使两个半圆形去皮外桶具有开合的功能,方便将去皮后的蒜瓣进行输出。

[0022] 5、该基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,分离电机的动力输出与传动装置连接,可使去皮设备在去皮的同时带动传动装置进行运行,该设备共用同一个动力源,可减少制造成本。

[0023] 6、该基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,通过主动伞齿与传动伞齿直径比为1:10可使分离电机转动圈带动传动齿轮转动一周,可将蒜瓣去皮后打开半圆形去皮外桶方便蒜瓣去皮后进行输出。

[0024] 7、该基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,通过设置传动凸块可使圆块转动时带动活动杆进行活动,方便将半圆形去皮外桶进行打开,该原理结构简单,可广泛推广使用。

[0025] 8、该基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,通过设置支撑弹簧可对活动杆提供向上的支撑力,方便将下移后的活动杆下移后进行回弹,提高传动装置运行的稳定性。

[0026] 9、该基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,通过设置第一固定轴承和第二固定轴承,可使传动装置在动力输出时更加稳定。

[0027] 10、该基于接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,通过设置表皮回收装置,表皮回收装置的工作可将输出掉落下的表皮进行空气流通吸附,方便将蒜瓣表皮进行分离,方便蒜瓣表皮脱皮后的回收。

附图说明

[0028] 图1为本发明结构剖视图;

[0029] 图2为本发明表皮分离装置结构示意图;

[0030] 图3为本发明结构图1中A处局部放大图;

[0031] 图4为本发明传动凸块结构侧视图;

[0032] 图5为本发明表皮回收装置结构剖视图;

[0033] 图6为本发明结构后视图。

[0034] 其中,1去皮箱、2进料漏斗、3抽风箱、4开口、5出料口、6分离电机、7表皮分离装置、701固定销、702活动轴承、703半圆形去皮外桶、704矩形开口、705辊筒、706第一弧形凸块、707第二弧形凸块、708固定板、8传动装置、801主动伞齿、802传动伞齿、803传动杆、804固定块、805连接轴承、806圆块、807传动凸块、808矩形块、809活动杆、810固定环、811支撑弹簧、812第一固定轴承、813第一转轴、814第一传动块、815第二传动块、816第二转轴、817第二固定轴承、818第一拨动片、819第二拨动片、9表皮回收装置、901管道、902喇叭管、903回收箱、904过滤网、905取出口、906限位块、907固定杆、908风扇、10支撑腿。

具体实施方式

[0035] 下面结合附图和实施例对本发明作进一步的说明。

[0036] 本发明实施例提供一种接触摩擦来去除蒜瓣表皮的去皮设备,如图1-6所示,包括

去皮箱1,去皮箱1的顶部连通有进料漏斗2,去皮箱1的底部固定连接抽风箱3,抽风箱3的顶部开设有开口4,抽风箱3的顶部通过开口4与去皮箱1连通,抽风箱3的底部开设有出料口5,去皮箱1的背面螺纹固定有分离电机6,去皮箱1的内部设置有表皮分离装置7,表皮分离装置7上连接有传动装置8,抽风箱3的内部设置有表皮回收装置9,抽风箱3的外表面固定连接支撑腿10。

[0037] 表皮分离装置7包括固定销701、活动轴承702、半圆形去皮外桶703、矩形开口704、辊筒705、第一弧形凸块706、第二弧形凸块707和固定板708,固定销701固定连接在去皮箱1的内壁,固定销701的外表面与活动轴承702固定套接,活动轴承702的外表面与半圆形去皮外桶703固定连接,半圆形去皮外桶703的数量有两个,两个半圆形去皮外桶703以分离电机6输出轴为中轴线对称设置,活动轴承702与半圆形去皮外桶703固定连接,可使两个半圆形去皮外桶703具有开合的功能,方便将去皮后的蒜瓣进行输出,分离电机6的输出轴贯穿去皮箱1和半圆形去皮外桶703并延伸至半圆形去皮外桶703的内部,半圆形去皮外桶703的内部并位于分离电机6的输出轴与辊筒705固定连接,辊筒705的外表面与第一弧形凸块706固定连接,分离电机6通过辊筒705与第一弧形凸块706固定连接,当分离电机6转动时可带动第一弧形凸块706在半圆形去皮外桶703的内部转动,可将带皮的蒜瓣在半圆形去皮外桶703内部进行滚动,方便将表皮去除,半圆形去皮外桶703的内壁与第二弧形凸块707固定连接,通过设置第一弧形凸块706和第二弧形凸块707,第一弧形凸块706和第二弧形凸块707相配合可将半圆形去皮外桶703内部的蒜瓣的表皮进行接触,通过第一弧形凸块706和第二弧形凸块707与蒜瓣摩擦可使蒜瓣的表皮在蒜瓣上进行脱离,有效解决手剥效率慢的问题,第一弧形凸块706和第二弧形凸块707均采用橡胶材质,第一弧形凸块706和第二弧形凸块707采用橡胶材质可尽可能的减少蒜瓣破损,橡胶的摩擦系数较高可提高剥壳成功率并提高蒜瓣的完整度,半圆形去皮外桶703的外表面并位于矩形开口704的下方与固定板708固定连接。

[0038] 传动装置8包括主动伞齿801、传动伞齿802、传动杆803、固定块804、连接轴承805、圆块806、传动凸块807、矩形块808、活动杆809、固定环810、支撑弹簧811、第一固定轴承812、第一转轴813、第一传动块814、第二传动块815、第二转轴816、第二固定轴承817、第一拨动片818和第二拨动片819,分离电机6的输出轴并位于辊筒705的前方与主动伞齿801固定连接,分离电机6的动力输出与传动装置8连接,可使去皮设备在去皮的同时带动传动装置8进行运行,该设备共用同一个动力源,可减少制造成本,主动伞齿801的齿纹处与传动伞齿802啮合,主动伞齿801和传动伞齿802的直径比例为1:10,通过主动伞齿801与传动伞齿802直径比为1:10可使分离电机6转动10圈带动传动齿轮转动一周,可将蒜瓣去皮后打开半圆形去皮外桶703方便蒜瓣去皮后进行输出,传动伞齿802的数量有两个,两个传动伞齿802以分离电机6的输出轴为中轴线对称设置,传动伞齿802的右侧与传动杆803固定连接,传动杆803远离传动伞齿802的一端贯穿矩形开口704并与圆块806连接,圆块806的外圈表面与传动凸块807固定连接,去皮箱1的内壁并位于圆块806与半圆形去皮外桶703之间与固定块804固定连接,固定块804的前方与连接轴承805固定连接,连接轴承805的内圈与传动杆803固定套接,去皮箱1的内壁并位于圆块806的下方与矩形块808固定连接,活动杆809的外表面与矩形块808活动连接,通过设置传动凸块807可使圆块806转动时带动活动杆809进行活动,方便将半圆形去皮外桶703进行打开,该原理结构简单,可广泛推广使用,活动杆809的

外表面并位于矩形块808的上方与支撑弹簧811活动套接,活动杆809的外表面并位于支撑弹簧811的上方与固定环810固定连接,固定环810的底部与支撑弹簧811固定连接,通过设置支撑弹簧811可对活动杆809提供向上的支撑力,方便将下移后的活动杆809下移后进行回弹,提高传动装置8运行的稳定性,去皮箱1的内壁并位于矩形块808的下方与第一固定轴承812固定连接,第一固定轴承812的内圈与第一转轴813固定套接,第一转轴813的外表面与第一传动块814固定连接,第一转轴813的外表面与第二传动块815固定连接,活动杆809远离圆块806的一端与第一传动块814接触,去皮箱1内壁并位于第一固定轴承812的左侧与第二转轴816固定连接,第二转轴816的外表面与第二固定轴承817固定套接,第二固定轴承817的外表面与第一拨动片818固定连接,第一拨动片818的底部与第二传动块815接触,第二固定轴承817的外表面与第二拨动片819固定连接,第二拨动片819的底部与固定板708接触,通过设置第一固定轴承812和第二固定轴承817,可使传动装置8在动力输出时更加稳定。

[0039] 表皮回收装置9包括管道901、喇叭管902、回收箱903、过滤网904、取出口905、限位块906、固定杆907和风扇908,抽风箱3内部设置有喇叭管902,喇叭管902的右侧与管道901连通,管道901远离喇叭管902的一端贯穿抽风箱3并与回收箱903连通,过滤网904放置在回收箱903的内部,回收箱903的内壁并位于过滤网904的右侧与限位块906固定连接,取出口905开设在回收箱903的顶部,回收箱903的内壁并位于限位块906的右侧与固定杆907固定连接,固定杆907远离回收箱903的一端与风扇908固定连接,表皮回收装置9的数量有两个,两个表皮回收装置9以抽风箱3为中轴线对称设置,通过设置表皮回收装置9,表皮回收装置9的工作可将输出掉落下的表皮进行空气流通吸附,方便将蒜瓣表皮进行分离,方便蒜瓣表皮脱皮后的回收。

[0040] 工作原理:使用时,蒜瓣通过进料漏斗2落入到半圆形去皮外桶703中,通过去皮箱1背部设置分离电机6,分离电机6的输出端与半圆形去皮外桶703内部的辊筒705连接,辊筒705的外表面与第一弧形凸块706固定连接,分离电机6转动时可使半圆形去皮外桶703内部的蒜瓣进行滚动,并通过第一弧形凸块706和第二弧形凸块707可对蒜瓣表皮进行摩擦,方便将蒜瓣的表皮进行去除,分离电机6与传动装置8连接,传动装置8中的主动伞齿801与传动伞齿802之间的直径比为1:10可使主动伞齿801转动10圈时带动传动伞齿802转动1圈,传动伞齿802通过传动杆803、圆块806、传动凸块807、活动杆809、第一传动块814、第一转轴813、第二传动块815、第一拨动片818、第二固定轴承817、和第二拨动片819与固定板708接触,可使传动伞齿807输出的扭力带动半圆形去皮外桶703打开,可将去皮后的蒜瓣进行输出,并通过表皮回收装置9中设置的喇叭管902、管道901、回收箱903以及回收箱903内部设置的过滤网904和风扇908,通过风扇908的转动可将抽风箱3内部的空气输出到抽风箱3的外部,并可对脱皮后下落的蒜瓣表皮进行吸附,并吸入过滤网904中,通过回收箱903顶部开设的取出口905可将过滤网904进行取出,方便将表皮进行清理。

[0041] 以上显示和描述了本发明的基本原理和主要特征和本发明的优点。本行业的技术人员应该了解,本发明不受上述实施例的限制,上述实施例和说明书中描述的只是说明本发明的原理,在不脱离本发明精神和范围的前提下,本发明还会有各种变化和改进,这些变化和改进都落入要求保护的本发明范围内。本发明要求保护范围由所附的权利要求书及其等效物界定。

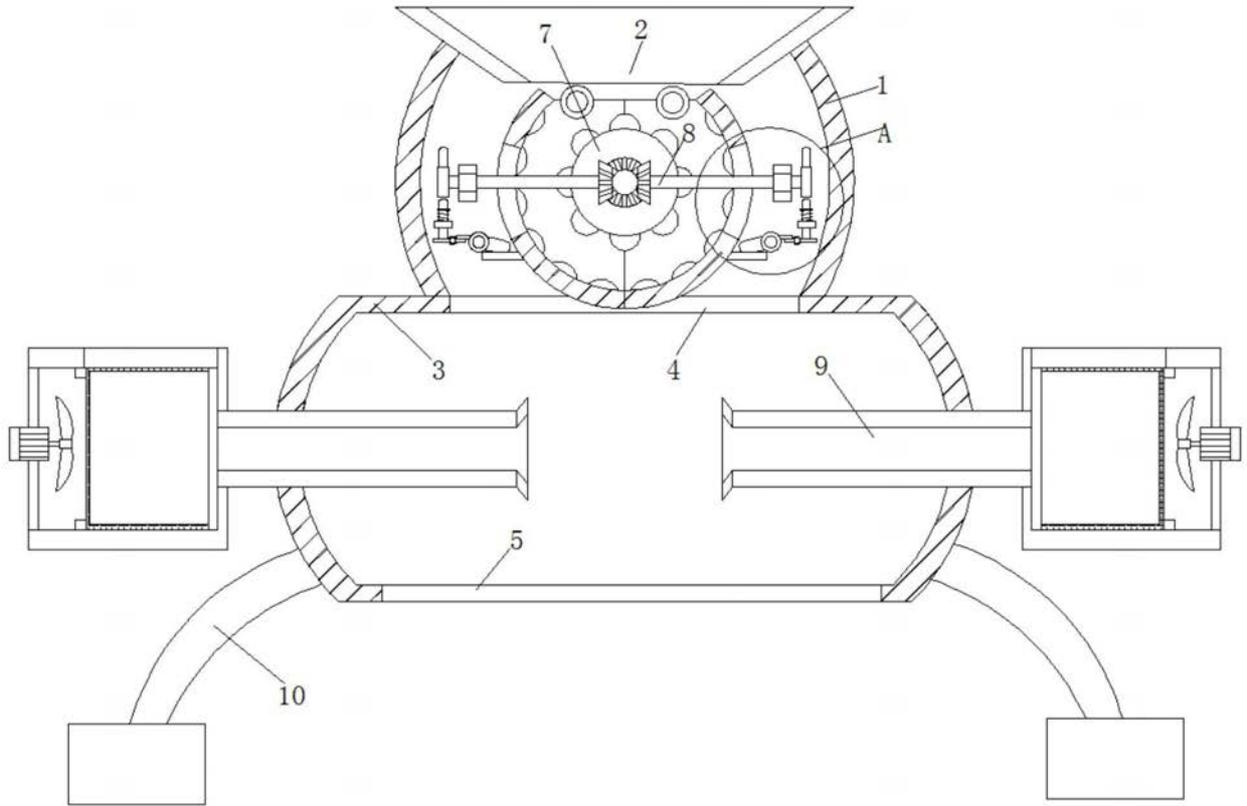


图1

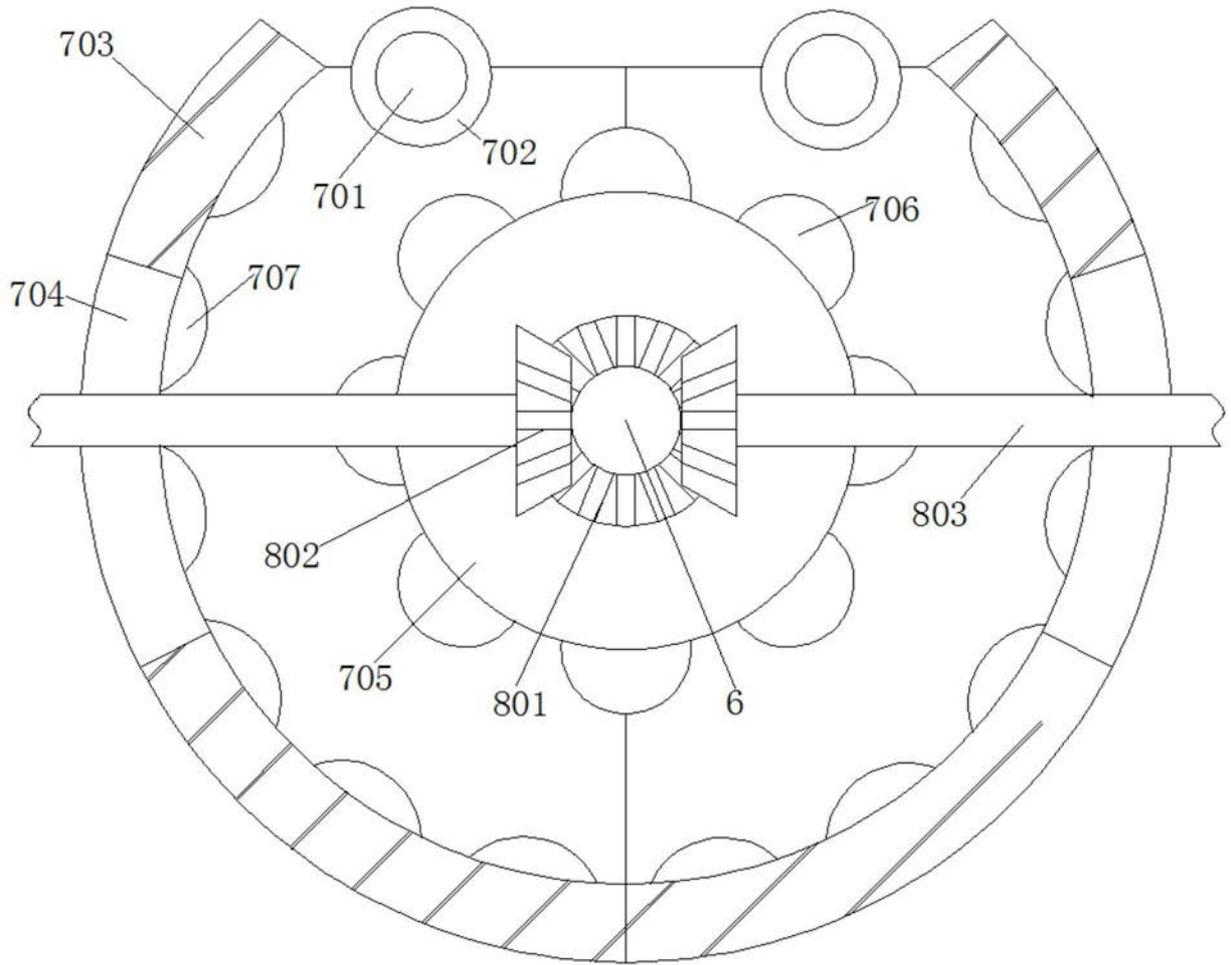


图2

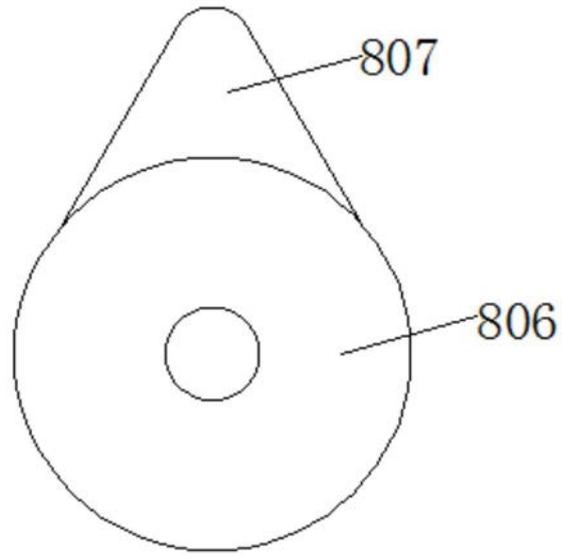


图4

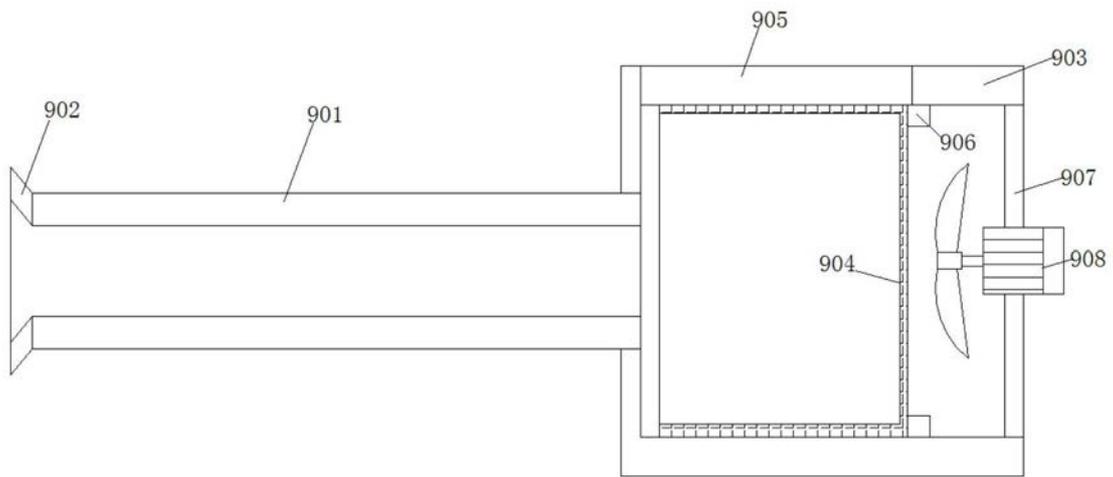


图5

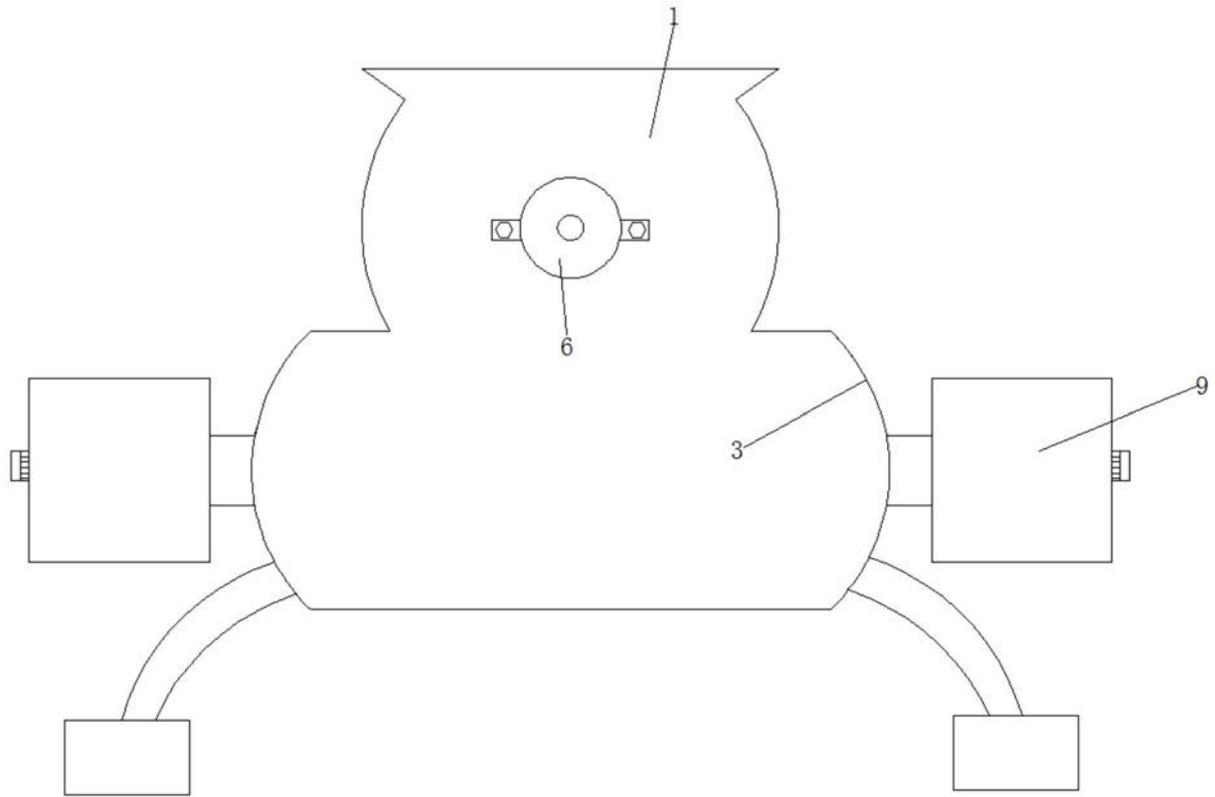


图6