



**ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА  
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ**

**(12) ЗАЯВКА НА ИЗОБРЕТЕНИЕ**

(21)(22) Заявка: 2018114068, 17.04.2018

Приоритет(ы):

(30) Конвенционный приоритет:  
19.04.2017 US 15/491,896

(43) Дата публикации заявки: 17.10.2019 Бюл. № 29

Адрес для переписки:

129090, Москва, ул. Б. Спасская, 25, стр. 3, ООО  
"Юридическая фирма Городисский и  
Партнеры"

(71) Заявитель(и):

**ФОРД ГЛОУБАЛ ТЕКНОЛОДЖИЗ,  
ЭлЭлСи (US)**

(72) Автор(ы):

**ДЕСИЯ Нунцио (US),  
ХЕРМАН Дэвид А. (US),  
ДУТТА Арун (US),  
ДИРКЕР Билл (US),  
КАРТРАЙТ Джастин (US)****(54) СПОСОБ АКТИВАЦИИ МОДУЛЕЙ УПРАВЛЕНИЯ ТРАНСПОРТНЫХ СРЕДСТВ В СОСТОЯНИИ ВЫКЛЮЧЕННОГО ЗАЖИГАНИЯ И СООТВЕТСТВУЮЩАЯ СИСТЕМА****(57) Формула изобретения**

1. Система, содержащая транспортное средство в местоположении в состоянии выключенного зажигания, включающее в себя

модуль связи для приема активационного сигнала; и

блок телематического управления для:

активации при приеме активационного сигнала; и

определения и предоставления маршрута из местоположения; и

удаленный процессор для:

определения местоположения;

идентификации события и времени события на основе местоположения; и

отправки активационного сигнала на основе конечного времени.

2. Система по п. 1, в которой транспортное средство включает в себя переключатель зажигания, имеющий включенную позицию, соответствующую включенному состоянию транспортного средства, и отключенную позицию, соответствующую состоянию выключенного зажигания транспортного средства.

3. Система по п. 2, в которой модуль связи транспортного средства отправляет сигнал состояния транспортного средства на удаленный процессор до нахождения транспортного средства в состоянии выключенного зажигания, причем сигнал состояния транспортного средства включает в себя местоположение и уровень заряда аккумулятора.

4. Система по п. 1, в которой транспортное средство включает в себя аккумулятор, датчик заряда аккумулятора для определения уровня заряда аккумулятора и модуль управления аккумулятором, который активирует блок телематического управления при приеме активационного сигнала от удаленного процессора посредством модуля связи.

5. Система по п. 4, в которой модуль управления аккумулятора активирует модуль управления системами в кузове после того, как модуль связи принимает активационный сигнал.

6. Система по п. 1, в которой удаленный процессор определяет текущий уровень заряда аккумулятора транспортного средства на основе уровня заряда до нахождения транспортного средства в состоянии выключенного зажигания и длительности нахождения транспортного средства в состоянии выключенного зажигания.

7. Система по п. 6, в которой удаленный процессор активирует блок телематического управления в ответ на определение того, что текущий уровень заряда превышает заранее определенное пороговое значение заряда.

8. Система по п. 7, в которой для того, чтобы предотвращать разряд аккумулятора, удаленный процессор определяет длительность активации, в течение которой блок телематического управления активируется, на основе текущего уровня заряда, и блок телематического управления возвращается в режим ожидания после окончания длительности активации и пребывания транспортного средства в состоянии выключенного зажигания.

9. Система по п. 1, в которой удаленный процессор отправляет активационный сигнал в модуль связи в заранее определенный период времени после конечного времени.

10. Система по п. 1, в которой блок телематического управления определяет маршрут в качестве самого быстрого маршрута движения между местоположением и местом назначения на основе данных трафика и данных погодных условий.

11. Способ для активации модулей управления транспортным средством, при этом способ содержит этапы, на которых

определяют, с помощью приемного GPS-устройства, местоположение транспортного средства в состоянии выключенного зажигания;

идентифицируют, с помощью процессора, событие и конечное время, соответствующее местоположению;

активируют блок телематического управления при приеме активационного сигнала, который соответствует конечному времени; и

определяют и представляют, с помощью блока телематического управления, маршрут из местоположения.

12. Способ по п. 11, дополнительно включающий в себя этап, на котором обнаруживают, с помощью датчика заряда аккумулятора, уровень заряда аккумулятора транспортного средства.

13. Способ по п. 12, дополнительно включающий в себя этап, на котором определяют, с помощью процессора, текущий уровень заряда аккумулятора на основе уровня заряда, обнаруженного до нахождения транспортного средства в состоянии выключенного зажигания, и длительности нахождения транспортного средства в состоянии выключенного зажигания.

14. Способ по п. 13, в котором блок телематического управления активируется при определении с помощью процессора того, что текущий уровень заряда превышает заранее определенное пороговое значение.

15. Способ по п. 14, дополнительно включающий в себя этапы, на которых определяют длительность активации, в течение которой блок телематического управления активируется, на основе текущего уровня заряда и заранее определенного порогового значения; и

возвращают блок телематического управления в режим ожидания после окончания длительности активации.