

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11) 特許出願公開番号

特開2020-67063

(P2020-67063A)

(43) 公開日 令和2年4月30日(2020.4.30)

(51) Int.Cl.			F I			テーマコード(参考)	
FO1P	5/12	(2006.01)	FO1P	5/12	ZHVG	3D202	
FO1P	7/16	(2006.01)	FO1P	5/12	E	3J528	
B6OK	6/445	(2007.10)	FO1P	7/16	505B		
B6OW	10/08	(2006.01)	B6OK	6/445			
B6OW	10/30	(2006.01)	B6OW	10/08	900		

審査請求 未請求 請求項の数 7 O L (全 17 頁) 最終頁に続く

(21) 出願番号 特願2018-201794 (P2018-201794)
 (22) 出願日 平成30年10月26日(2018.10.26)

(71) 出願人 000003207
 トヨタ自動車株式会社
 愛知県豊田市トヨタ町1番地
 (74) 代理人 100106150
 弁理士 高橋 英樹
 (74) 代理人 100082175
 弁理士 高田 守
 (74) 代理人 100113011
 弁理士 大西 秀和
 (72) 発明者 橋本 晋
 愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動車株式会社内
 (72) 発明者 伏木 俊介
 愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動車株式会社内

最終頁に続く

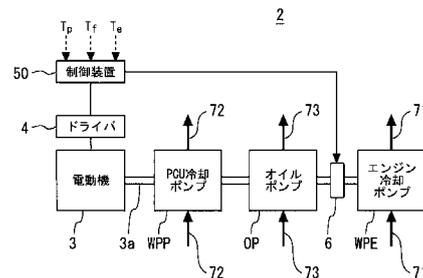
(54) 【発明の名称】 車両用冷却装置

(57) 【要約】

【課題】コストを抑制するように改善された車両用冷却装置を提供する。

【解決手段】車両用冷却装置は、電動機と、前記電動機の回転動力によってエンジン冷却水を流すように構築されたエンジン冷却ポンプと、前記電動機の回転動力によってパワーコントロールユニット用冷却液を流すように構築されたパワーコントロールユニット冷却ポンプと、差動機構と、を備える。差動機構は、前記電動機からの回転動力の伝達を制御することにより前記エンジン冷却ポンプの流量と前記パワーコントロールユニット冷却ポンプの流量とを相違させる。エンジン冷却ポンプとパワーコントロールユニット冷却ポンプとを同じ電動機の回転動力で駆動させるので、各ポンプの専用の電動機を設ける場合と比較してコストが節減される。

【選択図】 図2



【特許請求の範囲】**【請求項 1】**

電動機と、

前記電動機の回転動力によってエンジン冷却水を流すように構築されたエンジン冷却ポンプと、

前記電動機の回転動力によってパワーコントロールユニット用冷却液を流すように構築されたパワーコントロールユニット冷却ポンプと、

前記電動機からの回転動力の伝達を制御することにより前記エンジン冷却ポンプの流量と前記パワーコントロールユニット冷却ポンプの流量とを相違させる差動機構と、

を備える車両用冷却装置。

10

【請求項 2】

前記電動機の回転動力によってトランスアクスル用オイルを流すように構築されたオイルポンプを、

さらに備える請求項 1 に記載の車両用冷却装置。

【請求項 3】

前記電動機の隣に、前記パワーコントロールユニット冷却ポンプ、前記オイルポンプ、および前記エンジン冷却ポンプがこの順番で並び、

前記電動機に接続された伝達軸に、前記パワーコントロールユニット冷却ポンプ、前記オイルポンプ、および前記エンジン冷却ポンプが接続され、

前記差動機構が、前記オイルポンプと前記エンジン冷却ポンプとの間に配置され、

20

前記差動機構がオフされることで、前記エンジン冷却ポンプが前記伝達軸から切り離されるように構築された請求項 2 に記載の車両用冷却装置。

【請求項 4】

前記差動機構は、前記電動機と前記エンジン冷却ポンプとの間における回転動力の伝達をオンとオフとで切り替えるオンオフ機構を含む請求項 1 に記載の車両用冷却装置。

【請求項 5】

前記差動機構は、前記電動機と前記エンジン冷却ポンプとの間に介在する変速機を含む請求項 1 に記載の車両用冷却装置。

【請求項 6】

電動機と、

30

前記電動機の回転動力によってエンジン冷却水を流すように構築されたエンジン冷却ポンプと、

前記電動機の回転動力によってトランスアクスル用オイルを流すように構築されたオイルポンプと、

前記電動機からの回転動力の伝達を制御することにより前記エンジン冷却ポンプの流量と前記オイルポンプの流量とを相違させる差動機構と、

を備える車両用冷却装置。

【請求項 7】

電動機と、

40

前記電動機の回転動力によってパワーコントロールユニット用冷却液を流すように構築されたパワーコントロールユニット冷却ポンプと、

前記電動機の回転動力によってトランスアクスル用オイルを流すように構築されたオイルポンプと、

前記電動機からの回転動力の伝達を制御することにより前記パワーコントロールユニット冷却ポンプの流量と前記オイルポンプの流量とを相違させる差動機構と、

を備える車両用冷却装置。

【発明の詳細な説明】**【技術分野】****【0001】**

本出願は、車両用冷却装置に関するものである。

50

【背景技術】

【0002】

従来、例えば特開2010-180713号公報に記載されているように、冷却水循環用の電動ウォーターポンプを備えたハイブリッド車両が知られている。

【先行技術文献】

【特許文献】

【0003】

【特許文献1】特開2010-180713号公報

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

10

【0004】

ハイブリッド車両は、内燃機関と、走行用モータと、この走行用モータを制御するパワーコントロールユニットとを備えている。内燃機関の冷却は、エンジン冷却用のポンプがエンジン冷却水を流すことによって行われる。パワーコントロールユニットの冷却は、パワーコントロールユニット冷却用のポンプがエンジン冷却水とは異なる他の冷却液を流すことによって行われる。

【0005】

電動ポンプは、電動機およびドライバなどの部品を含んでいる。従来は、エンジン冷却用のポンプとパワーコントロールユニット冷却用のポンプとをそれぞれ個別の電動ポンプとすることが普通であった。電動ポンプの数が増大すると、電動機およびドライバなどの部品点数が電動ポンプの数と比例して増大してしまう。その結果、高コストとなる問題があった。

20

【0006】

本出願は、上述のような課題を解決するためになされたもので、コストを抑制するように改善された車両用冷却装置を提供することを目的とする。

【課題を解決するための手段】

【0007】

本出願にかかる第一の車両用冷却装置は、電動機と、エンジン冷却ポンプと、パワーコントロールユニット冷却ポンプと、差動機構と、を備える。エンジン冷却ポンプは、前記電動機の回転動力によってエンジン冷却水を流すように構築されている。パワーコントロールユニット冷却ポンプは、前記電動機の回転動力によってパワーコントロールユニット冷却液を流すように構築されている。差動機構は、前記電動機からの回転動力の伝達を制御することにより前記エンジン冷却ポンプの流量と前記パワーコントロールユニット冷却ポンプの流量とを相違させる。エンジン冷却ポンプとパワーコントロールユニット冷却ポンプとを同じ電動機の回転動力で駆動させるので、各ポンプの専用の電動機を設ける場合と比較してコストが節減される。

30

【0008】

上記第一の車両用冷却装置は、前記電動機の回転動力によってトランスアクスル用オイルを流すように構築されたオイルポンプを、さらに備えてもよい。

【0009】

40

第一の車両用冷却装置において、前記電動機の隣に、前記パワーコントロールユニット冷却ポンプ、前記オイルポンプ、および前記エンジン冷却ポンプがこの順番で並んでもよい。前記電動機に接続された伝達軸に、前記パワーコントロールユニット冷却ポンプ、前記オイルポンプ、および前記エンジン冷却ポンプが接続されてもよい。前記差動機構が、前記オイルポンプと前記エンジン冷却ポンプとの間に配置されてもよい。前記差動機構がオフされることで、前記エンジン冷却ポンプが前記伝達軸から切り離されるように構築されてもよい。

【0010】

第一の車両用冷却装置において、前記差動機構は、オンオフ機構を含んでもよい。このオンオフ機構は、前記電動機と前記エンジン冷却ポンプとの間における回転動力の伝達を

50

オンとオフとで切り替える。

【0011】

第一の車両用冷却装置において、前記差動機構は、前記電動機と前記エンジン冷却ポンプとの間に介在する変速機を含んでもよい。

【0012】

本出願にかかる第二の車両用冷却装置は、電動機と、エンジン冷却ポンプと、オイルポンプと、差動機構と、を備える。エンジン冷却ポンプは、前記電動機の回転動力によってエンジン冷却水を流すように構築されている。オイルポンプは、前記電動機の回転動力によってトランスアクスル用オイルを流すように構築されている。差動機構は、前記電動機からの回転動力の伝達を制御することにより前記エンジン冷却ポンプの流量と前記オイルポンプの流量とを相違させる。エンジン冷却ポンプとオイルポンプとを同じ電動機の回転動力で駆動させるので、各ポンプの専用の電動機を設ける場合と比較してコストが節減される。

10

【0013】

第二の車両用冷却装置において、前記差動機構は、オンオフ機構を含んでもよい。このオンオフ機構は、前記電動機と前記エンジン冷却ポンプとの間における回転動力の伝達をオンとオフとで切り替える。

【0014】

第二の車両用冷却装置において、前記差動機構は、前記電動機と前記エンジン冷却ポンプとの間に介在する変速機を含んでもよい。

20

【0015】

本出願にかかる第三の車両用冷却装置は、電動機と、パワーコントロールユニット冷却ポンプと、オイルポンプと、差動機構と、を備える。パワーコントロールユニット冷却ポンプは、前記電動機の回転動力によってパワーコントロールユニット用冷却液を流すように構築されている。オイルポンプは、前記電動機の回転動力によってトランスアクスル用オイルを流すように構築されている。差動機構は、前記電動機からの回転動力の伝達を制御することにより前記パワーコントロールユニット冷却ポンプの流量と前記オイルポンプの流量とを相違させる。パワーコントロールユニット冷却ポンプとオイルポンプとを同じ電動機の回転動力で駆動させるので、各ポンプの専用の電動機を設ける場合と比較してコストが節減される。

30

【0016】

上記第三の車両用冷却装置において、前記差動機構は、オンオフ機構を含んでもよい。このオンオフ機構は、前記電動機と前記パワーコントロールユニット冷却ポンプまたは前記オイルポンプとの間における回転動力の伝達をオンとオフとで切り替える。

【0017】

上記第三の車両用冷却装置において、前記差動機構は、前記電動機と前記エンジン冷却ポンプとの間に介在する変速機を含んでもよい。

【発明の効果】

【0018】

上記の車両用冷却装置は、電動機を共用できるとともに、差動機構によって複数のポンプの駆動状態を相違させることもできる。差動機構によって複数のポンプを異なる駆動状態にできる一方で、電動機の共用により各ポンプに専用の電動機を別々に設ける場合と比較してコストを節減することができる。

40

【図面の簡単な説明】

【0019】

【図1】実施の形態1にかかる電動車両を示す構成図である。

【図2】実施の形態1にかかる車両用冷却装置を示す構成図である。

【図3】実施の形態1にかかる車両用冷却装置で実行される具体的制御を示すフローチャートである。

【図4】実施の形態1の変形例にかかる車両用冷却装置を示す構成図である。

50

【図 5】実施の形態 2 にかかる車両用冷却装置を示す構成図である。

【図 6】実施の形態 2 にかかる車両用冷却装置で実行される具体的制御を示すフローチャートである。

【図 7】実施の形態 2 の変形例にかかる車両用冷却装置を示す構成図である。

【図 8】実施の形態 1 の変形例にかかる車両用冷却装置を示す構成図である。

【図 9】実施の形態 1 の変形例にかかる車両用冷却装置を示す構成図である。

【図 10】実施の形態 1 の変形例にかかる車両用冷却装置を示す構成図である。

【図 11】実施の形態 1 の変形例にかかる車両用冷却装置を示す構成図である。

【図 12】実施の形態 1 の変形例にかかる車両用冷却装置を示す構成図である。

【図 13】実施の形態 1 の変形例にかかる車両用冷却装置を示す構成図である。

10

【発明を実施するための形態】

【0020】

実施の形態 1 .

図 1 は、本実施の形態の電動車両 5 の構成を示した図である。図 1 に示すように、電動車両 5 は、駆動輪 16 と、エンジン 90 と、動力分割機構 15 と、パワーコントロールユニット PCU と、車両用冷却装置 2 と、を備えている。電動車両 5 は、トランスアクスルを備えている。トランスアクスルは、モータジェネレータ MG1 とモータジェネレータ MG2 と動力分割機構 15 とを含む。以下の説明および図面において、トランスアクスルを「T/A」と略称することがある。

【0021】

電動車両 5 は、モータジェネレータ MG2 とエンジン 90 とを駆動源として搭載するハイブリッド車両である。電動車両 5 の走行モードは、EVモードと、HVモードとを含む。EVモードは、モータジェネレータ MG2 を主として使用して走行するモードである。HVモードは、EVモードよりもモータジェネレータ MG2 にエンジン 90 を併用して走行する割合が増加されたモードである。

20

【0022】

パワーコントロールユニット PCU は、昇圧コンバータ 12 とインバータ 14 とを含む。電動車両 5 は、高圧バッテリー 10 を含む。昇圧コンバータ 12 は、高圧バッテリー 10 から出力される直流電力を昇圧する。インバータ 14 は、昇圧コンバータ 12 との間で直流電力を授受する。

30

【0023】

電動車両 5 は、モータジェネレータ MG1 と、モータジェネレータ MG2 とを含む。モータジェネレータ MG1 は、動力分割機構 15 を介してエンジン 90 の動力を受けて発電を行なう。モータジェネレータ MG2 の回転軸は、動力分割機構 15 に接続される。インバータ 14 は、モータジェネレータ MG1 およびモータジェネレータ MG2 に接続されている。インバータ 14 は、交流電力と昇圧コンバータ 12 からの直流電力との変換を行なう。

【0024】

動力分割機構 15 は、遊星歯車機構と減速ギヤ機構とを含む各種公知の機構が用いられる。動力分割機構 15 は、エンジン 90 およびモータジェネレータ MG1 , MG2 の間で動力を分割する役割を果たす。エンジン 90 を最も効率のよい領域で動作させつつ、モータジェネレータ MG1 の発電量を制御してモータジェネレータ MG2 を駆動させることにより車速の制御を行なうことで、全体としてエネルギー効率のよい自動車を実現されている。

40

【0025】

直流電源である高圧バッテリー 10 は、昇圧コンバータ 12 に対して直流電力を供給する。その一方で、高圧バッテリー 10 は、充電モードにおいては、昇圧コンバータ 12 からの直流電力によって充電される。

【0026】

昇圧コンバータ 12 は、高圧バッテリー 10 から受ける直流電圧を昇圧し、その昇圧され

50

た直流電圧をインバータ14に供給する。インバータ14は供給された直流電圧を交流電圧に変換してエンジン始動時にはモータジェネレータMG1を駆動制御する。エンジン始動後には、モータジェネレータMG1が発電した交流電力がインバータ14によって直流に変換される。変換された直流電力は、昇圧コンバータ12によって、高圧バッテリー10の充電に適切な電圧に変換される。この昇圧コンバータ12で変換された電圧によって、高圧バッテリー10が充電される。

【0027】

インバータ14は、モータジェネレータMG2を駆動する。モータジェネレータMG2は、エンジン90を補助して駆動輪16を駆動する走行用モータである。制動時には、モータジェネレータMG2は回生運転を行ない、車輪の回転エネルギーを電気エネルギーに変換する。得られた電気エネルギーは、インバータ14および昇圧コンバータ12を經由して高圧バッテリー10に戻される。

10

【0028】

電動車両5は、さらに、補機バッテリー20と、DC/DCコンバータ30とを備えている。補機バッテリー20は、図示しない補機類に電源電圧を供給する。DC/DCコンバータ30は、高圧バッテリー10の電圧を変換し補機バッテリー20に充電を行なう。図示しないが、電動車両5は、高圧バッテリー10の電圧を検出する電圧センサと、高圧バッテリー10の電流を検出する電流センサと、補機バッテリー20の電圧を検出する電圧センサとを含んでいる。

20

【0029】

電動車両5は、さらに、エンジン冷却システムを含む。エンジン冷却システムは、エンジン90の冷却水を冷却するラジエーター64と、エンジン冷却ポンプWPEと、を含む。

【0030】

電動車両5は、さらに、ハイブリッドシステム用の電気機器冷却システムを含む。電気機器冷却システムは、ハイブリッドシステムの冷却水を冷却するラジエーター66と、パワーコントロールユニット冷却ポンプWPPとを含む。

【0031】

電動車両5は、さらに、メカニカルオイルポンプMOPおよびオイルポンプOPを含む。メカニカルオイルポンプMOPおよびオイルポンプOPは、トランスアクスル内にATF(自動変速機用油)を循環させる。ATFは、トランスアクスルの冷却および潤滑に使用される。

30

【0032】

エンジン冷却ポンプWPEとパワーコントロールユニット冷却ポンプWPPとオイルポンプOPとは、後述する車両用冷却装置2に含まれている。

【0033】

電動車両5は、エンジンルームECを備えている。このエンジンルームECに、エンジン90と、動力分割機構15と、モータジェネレータMG1, MG2と、ラジエーター64, 66とが収納される。

【0034】

実施の形態1にかかる電動車両5の実際の構造では、パワーコントロールユニットPCUもエンジンルームECに収容される。ただし、図1では記載を分かりやすくするために、便宜上、パワーコントロールユニットPCUをエンジンルームECの外側に図示している。

40

【0035】

電動車両5は、さらに、ハイブリッドシステムを起動するイグニッションキースイッチ60と、EVモード/HVモードをユーザが指定するEV優先スイッチ62と、制御装置50とを含む。実施の形態1では制御装置50が複数のECU(Electronic Control Unit)を含んでいる。

【0036】

50

具体的には、制御装置 50 は、ハイブリッドシステム全体を管理する HV - ECU と、インバータ 14 を制御する MG - ECU と、エンジン 90 を制御する EN - ECU と、高圧バッテリー 10 の充電状態 SOC を検出するバッテリー ECU と、を含む。ただし、変形例として制御装置 50 が 1 つまたは複数のコンピュータを含んで構成されてもよい。

【 0037 】

制御装置 50 は、電動車両 5 に設けられた各種センサ類から様々な信号を受け取る。制御装置 50 は、車速センサ 68 から車速信号 V を受け取る。制御装置 50 は、トランスアクスルに設けられた回転センサから MG1 回転速度 Ng、MG2 回転速度 Nm を受け取る。制御装置 50 は、エンジン 90 に設けられた回転センサからエンジン回転速度 Ne を受け取る。

10

【 0038 】

制御装置 50 は、トランスアクスルに設けられた温度センサから、モータジェネレータ MG1 の温度 Tg とモータジェネレータ MG2 の温度 Tm とトランスアクスル温度 Tf とを受け取る。実施の形態 1 では、トランスアクスル温度 Tf は、オイル温度 Tf である。オイル温度 Tf は、オイルポンプ OP で圧送される ATF の油温を検知することで取得されている。

【 0039 】

制御装置 50 は、エンジン 90 に設けられた温度センサからエンジン温度 Te を受け取る。具体的には、実施の形態 1 では、エンジン温度 Te は、冷却水温度 Te で表されている。冷却水温度 Te は、エンジン冷却ポンプ WPE で圧送されるエンジン冷却水の温度を検知する温度センサの出力である。

20

【 0040 】

制御装置 50 は、パワーコントロールユニット PCU に設けられた温度センサからパワーコントロールユニットの温度 Tp を受け取る。具体的には、実施の形態 1 では、温度 Tp は、冷却水温度 Tp で表されている。冷却水温度 Tp は、パワーコントロールユニット冷却ポンプ WPP で圧送される冷却水の温度を検知する温度センサの出力である。

【 0041 】

図 2 は、実施の形態 1 にかかる車両用冷却装置 2 を示す構成図である。車両用冷却装置 2 は、電動機 3 と、ドライバ 4 と、エンジン冷却ポンプ WPE と、パワーコントロールユニット冷却ポンプ WPP と、オイルポンプ OP と、差動機構 6 と、を備える。ドライバ 4 は図 1 には図示を省略しているが、電動機 3 の駆動状態の制御などのために設けられる部品である。

30

【 0042 】

実施の形態 1 では、電動機 3 の隣に、パワーコントロールユニット冷却ポンプ WPP、オイルポンプ OP、およびエンジン冷却ポンプ WPE がこの順番で並べられている。電動機 3 は、伝達機構 3a を介して回転動力を伝えることで、エンジン冷却ポンプ WPE、パワーコントロールユニット冷却ポンプ WPP、およびオイルポンプ OP を駆動させる。

【 0043 】

電動機 3 は、補機バッテリー 20 の電力によって駆動されてもよい。実施の形態 1 では伝達機構 3a が伝達軸であってもよいが、変形例として伝達機構 3a がギヤなどの伝達要素を少なくとも一つ含むものであってもよい。

40

【 0044 】

図 2 に示すように、実施の形態 1 では、電動機 3 とパワーコントロールユニット冷却ポンプ WPP とが隣接している。

【 0045 】

エンジン冷却ポンプ WPE は、伝達機構 3a を介して、電動機 3 の回転動力を受け取る。エンジン冷却ポンプ WPE は、電動式のウォーターポンプであるが、その動力源はポンプ本体の外部に設けられた電動機 3 である。エンジン冷却ポンプ WPE は、電動機 3 の回転動力によって駆動され、冷却水通路 71 内に冷却水を流す。つまり、エンジン冷却ポンプ WPE は、電動機 3 の回転動力によってエンジン冷却水を流すように構築されている。

50

エンジン冷却ポンプWPEは、エンジン90およびラジエーター64を介して冷却水を循環させる。

【0046】

パワーコントロールユニット冷却ポンプWPPは、伝達機構3aを介して、電動機3の回転動力を受け取る。パワーコントロールユニット冷却ポンプWPPは、電動式のウォーターポンプであるが、その動力源はポンプ本体の外部に設けられた電動機3である。パワーコントロールユニット冷却ポンプWPPは、電動機3の回転動力によって駆動され、冷却水通路72内に冷却水を流す。

【0047】

つまり、パワーコントロールユニット冷却ポンプWPPは、電動機3の回転動力によってパワーコントロールユニット用冷却液を流すように構築されている。パワーコントロールユニット冷却ポンプWPPは、トランスアクスル、パワーコントロールユニットPCU、およびラジエーター64を経由して冷却水を循環させる。

10

【0048】

オイルポンプOPは、伝達機構3aを介して、電動機3の回転動力を受け取る。オイルポンプOPは、電動式のオイルポンプであるが、その動力源はポンプ本体の外部に設けられた電動機3である。オイルポンプOPは、電動機3の回転動力によって駆動され、オイル通路73内にATFを流す。つまり、オイルポンプOPは、電動機3の回転動力によってトランスアクスル用オイルを流すように構築されている。

【0049】

差動機構6は、電動機3から伝達される回転動力を調節することにより、エンジン冷却ポンプWPEの流量と、パワーコントロールユニット冷却ポンプWPPおよびオイルポンプOPの流量と、を相違させる。図2に示すように、実施の形態1にかかる差動機構6は、オイルポンプOPとエンジン冷却ポンプWPEとの間に設けられている。差動機構6は、エンジン冷却ポンプWPEの駆動時における回転数（つまり回転速度）と電動機3の回転数（つまり回転速度）との関係を変更する。

20

【0050】

具体的には、実施の形態1にかかる差動機構6は、オンオフ機構である。オンオフ機構である差動機構6は、電動機3とエンジン冷却ポンプWPEとの間における回転動力の伝達をオンとオフとで切り替える。伝達機構3aからエンジン冷却ポンプWPEを切り離すことで、電動機3の回転動力をパワーコントロールユニット冷却ポンプWPPおよびオイルポンプOPに伝えつつ、その一方で、電動機3の回転動力がエンジン冷却ポンプWPEに伝わらないようにすることができる。

30

【0051】

以上説明したように、実施の形態1によれば、同一の電動機3を共用しつつ、使用状況に応じて、エンジン冷却ポンプWPEの駆動と、パワーコントロールユニット冷却ポンプWPPおよびオイルポンプOPの駆動と、を個別に行うことができる。これにより、各ポンプに専用の電動機3を別々に設ける場合と比較して、飛躍的にコストを節減することができる。

【0052】

つまり、一般的に電動ポンプのなかで電動機とドライバが大きな役割を占めており、電動ポンプのなかで電動機とドライバが特に高コストな部品である。電動ポンプそれぞれを個別制御するために電動機とドライバをポンプと同数だけ揃えることが従来は普通であったが、このような方法ではコスト増大を招く問題がある。この点、実施の形態1では、複数のポンプの間で電動機3とドライバ4を共用することで、車両用冷却装置2の全体として飛躍的にコストを節減することができる。

40

【0053】

また、ハイブリッド車両である電動車両5では、走行用電動機の駆動中にエンジンを停止させる場合がある。このエンジン非作動時に差動機構6を用いることで、本来エンジン冷却が要求されていないときにエンジン冷却ポンプWPEを不要に駆動させることを抑制

50

することができる。その結果エンジン冷却ポンプWPEの駆動を節減することができ、電力消費量を抑制することができる。

【0054】

特に、実施の形態1では、三つのポンプを一つの電動機3で駆動させることができるので、コスト削減効果が極めて高い。

【0055】

また、実施の形態1では差動機構6をエンジン冷却ポンプWPEの切り離し用に設ける一方で、パワーコントロールユニット冷却ポンプWPPとオイルポンプOPは常に同期駆動される。これにより構成を簡素化することができる。

【0056】

また、実施の形態1では差動機構6がオンオフ機構とされているので、差動機構6の構造を簡素化することができる。

【0057】

また、電動機3がパワーコントロールユニット冷却ポンプWPPと隣接させられることで、電動機3の冷却効果が得られる利点がある。この場合の「隣接」は、二つの部品間に熱伝達を妨げる要素が無いことが好ましい。例えば、電動機3のケースとポンプのケースとの間に他の部品がない構造と、電動機3のケースとポンプのケースとが直接接触させられた構造と、電動機3のケースとポンプのケースとが熱伝導性部材を介して接触させられている構造と、のいずれかの構造とされてもよい。この点は、後述する図4の変形例においても同様である。

【0058】

図3は、実施の形態1にかかる車両用冷却装置2で実行される具体的制御を示すフローチャートである。図3は、実施の形態1において制御装置50が実行する制御の一例である。

【0059】

以下の説明において便宜上用いられる用語を述べる。エンジン冷却ポンプWPEに対する要求回転数は、「第一要求回転数 n_{wpe} 」と記載される。パワーコントロールユニット冷却ポンプWPPに対する要求回転数は、「第二要求回転数 n_{wpp} 」と記載される。オイルポンプOPに対する要求回転数は、「第三要求回転数 n_{op} 」と記載される。電動機3のモータ回転数は、「モータ回転数 n_m 」と記載される。

【0060】

図3のルーチンでは、まず、制御装置50が、電動車両5の走行状態を取得する(ステップS100)。例えば、車速および走行モードなどの情報が取得される。

【0061】

次に、制御装置50が、パワーコントロールユニットPCUの温度および運転状態、ならびにパワーコントロールユニット冷却ポンプWPPの冷却水に基づく温度 T_p を取得する(ステップS102)。

【0062】

次に、制御装置50が、第二要求回転数 n_{wpp} を算出する(ステップS103)。第二要求回転数 n_{wpp} は、ステップS102で取得された情報に基づいて算出される。第二要求回転数 n_{wpp} は、例えばパワーコントロールユニットPCUを予め定めた許容温度範囲に保つための必要冷却水流量を確保するための回転数である。

【0063】

次に、制御装置50は、トランスアクスルの温度およびに運転状態、ならびにオイルポンプOPの油温に基づく温度 T_f を取得する(ステップS104)。

【0064】

次に、制御装置50は、第三要求回転数 n_{op} を算出する(ステップS105)。第三要求回転数 n_{op} は、ステップS104で取得された情報に基づいて算出される。第三要求回転数 n_{op} は、例えばトランスアクスルを予め定めた許容温度範囲に保つための必要オイル流量を確保するための回転数である。

10

20

30

40

50

【 0 0 6 5 】

次に、制御装置 5 0 は、エンジン 9 0 の温度および運転状態、ならびにエンジン冷却ポンプ W P E の冷却水に基づく温度 T_e を取得する（ステップ S 1 0 6 ）。

【 0 0 6 6 】

次に、制御装置 5 0 は、第一要求回転数 n_{wpe} を算出する（ステップ S 1 0 7 ）。第一要求回転数 n_{wpe} は、ステップ S 1 0 6 で取得された情報に基づいて算出される。第一要求回転数 n_{wpe} は、例えばエンジン 9 0 を予め定めた許容温度範囲に保つための必要冷却水流量を確保するための回転数である。

【 0 0 6 7 】

次に、制御装置 5 0 は、 $n_{wpe} = 0$ が成立しているか否かを判定する（ステップ S 1 0 8 ）。 $n_{wpe} = 0$ が成立していればエンジン冷却ポンプ W P E の要求回転数がゼロである。つまり、この場合には、エンジン冷却ポンプ W P E は停止しても構わないということである。

10

【 0 0 6 8 】

ステップ S 1 0 8 の判定結果が肯定（Y E S ）であった場合には、制御装置 5 0 は、差動機構 6 をオフとする（ステップ S 1 0 9 ）。

【 0 0 6 9 】

ステップ S 1 0 9 の後、制御装置 5 0 は、モータ回転数 n_m を算出する（ステップ S 1 1 0 ）。ステップ S 1 1 0 では、モータ回転数 n_m が、 $\max(n_{wpp}, n_{op})$ に基づいて算出される。 $\max(n_{wpp}, n_{op})$ は、 n_{wpp} および n_{op} という二つの要求回転数のうち最大の回転数をモータ回転数 n_m として算出するように予め作成された関数である。 $\max(n_{wpp}, n_{op})$ は、数式あるいはマップの形態で予め制御装置 5 0 に記憶されている。

20

【 0 0 7 0 】

一方、ステップ S 1 0 8 の判定結果が否定（N O ）であった場合には、制御装置 5 0 は、差動機構 6 をオンとする（ステップ S 1 1 1 ）。

【 0 0 7 1 】

ステップ S 1 1 1 の後、制御装置 5 0 は、モータ回転数 n_m を算出する（ステップ S 1 1 2 ）。ステップ S 1 1 2 では、モータ回転数 n_m が、 $\max(n_{wpp}, n_{op}, n_{wpe})$ に基づいて算出される。 $\max(n_{wpp}, n_{op}, n_{wpe})$ は、 n_{wpp} 、 n_{op} および n_{wpe} という三つの要求回転数のうち最大の回転数をモータ回転数 n_m として算出するように予め作成された関数である。 $\max(n_{wpp}, n_{op}, n_{wpe})$ は、数式あるいはマップの形態で予め制御装置 5 0 に記憶されている。

30

【 0 0 7 2 】

ステップ S 1 1 0 または S 1 1 2 の処理が実行されると、続いて、制御装置 5 0 は、算出したモータ回転数 n_m となるように電動機 3 の制御を行う（ステップ S 1 1 3 ）。その後、処理がリターンする。

【 0 0 7 3 】

以上の具体的処理によれば、三つのポンプの駆動要求を算出し、これに基づいて差動機構 6 のオンオフと電動機 3 のモータ回転数を制御することができる。これにより、各ポンプの冷却対象機器が過熱することを抑制しつつ、電動機 3 の駆動用消費電力が増加することを抑制することができる。

40

【 0 0 7 4 】

図 4 は、実施の形態 1 の変形例にかかる車両用冷却装置 1 0 2 を示す構成図である。図 4 に示すように、この変形例では、電動機 3 がパワーコントロールユニット冷却ポンプ W P P とエンジン冷却ポンプ W P E との間に挟まれている。このように二つの冷却ポンプに電動機 3 を隣接させることで、電動機 3 をさらに効率よく冷却できるという利点がある。

【 0 0 7 5 】

実施の形態 2 .

図 5 は、実施の形態 2 にかかる車両用冷却装置 2 0 2 を示す構成図である。車両用冷却

50

装置 202 は、実施の形態 1 にかかる車両用冷却装置 2 の差動機構 6 を、差動機構 206 に置換したものである。この点を除き、車両用冷却装置 202 は、車両用冷却装置 2 と同様の構成を備える。また、車両用冷却装置 202 は、車両用冷却装置 2 と同様に、電動車両 5 に搭載される。

【0076】

差動機構 206 は、電動機 3 から伝達される回転動力を調節することにより、エンジン冷却ポンプ WPE の流量と、パワーコントロールユニット冷却ポンプ WPP およびオイルポンプ OP の流量と、を相違させる。差動機構 206 は、エンジン冷却ポンプ WPE の駆動時における回転数（つまり回転速度）と電動機 3 の回転数（つまり回転速度）との関係を変更する。

10

【0077】

具体的には、差動機構 206 は、電動機 3 とエンジン冷却ポンプ WPE との間に介在する変速機である。変速機である差動機構 206 は、伝達機構 3a の回転速度と異なる回転速度に変速された回転動力をエンジン冷却ポンプ WPE に伝達することができる。変速機は各種公知の変速機を適用すればよいので、その具体的構造の説明は省略される。

【0078】

伝達機構 3a の回転速度を変速した上でエンジン冷却ポンプ WPE に伝達することで、電動機 3 の回転動力をパワーコントロールユニット冷却ポンプ WPP およびオイルポンプ OP に伝えつつ、その一方で、エンジン冷却ポンプ WPE にはそれらのポンプとは異なる回転速度の駆動力を与えることができる。また、変速機である差動機構 206 は、各ポンプの冷却媒体流量をより精密且つ高自由度に制御することもできる。

20

【0079】

実施の形態 2 にかかる差動機構 206 は、より具体的には、変速比 r を最小値 r_{min} と最大値 r_{max} との間の任意の値に変更できるように構築されている。変速比 r は、エンジン冷却ポンプ WPE の駆動時における回転数（つまり回転速度）を電動機 3 のモータ回転数で除算した比に対応している。最小値 r_{min} は、 $0 < r_{min} < 1$ の範囲内で予め設定されている。

【0080】

図 6 は、実施の形態 2 にかかる車両用冷却装置 202 で実行される具体的制御を示すフローチャートである。図 6 は、実施の形態 2 において制御装置 50 が実行する制御の一例である。

30

【0081】

図 6 のルーチンでは、実施の形態 1 にかかる図 3 のフローチャートと同様に、まずステップ S100 および S102 ~ S107 の処理が実行される。

【0082】

次に、制御装置 50 は、下記の第一不等式 (1) が成立しているか否かを判定する（ステップ S207）。

$$n_{wpe} \leq r_{min} \times \max(n_{wpp}, n_{op}) \quad \dots (1)$$

【0083】

ステップ S207 で上記第一不等式 (1) が成立している場合には、制御装置 50 は、差動機構 206 の変速比 r を r_{min} に設定する（ステップ S208）。

40

【0084】

ステップ S208 の後、制御装置 50 は、実施の形態 1 のステップ S110 の処理と同様に下記の式に従ってモータ回転数 n_m を算出する（ステップ S209）。

$$n_m = \max(n_{wpp}, n_{op})$$

【0085】

一方、ステップ S207 で上記第一不等式 (1) が不成立である場合には、制御装置 50 は、下記の第二不等式 (2) が成立しているか否かを判定する（ステップ S210）。

$$n_{wpe} \leq r_{max} \times \max(n_{wpp}, n_{op}) \quad \dots (2)$$

【0086】

50

ステップ S 2 1 0 で上記第二不等式 (2) が成立している場合には、制御装置 5 0 は、差動機構 2 0 6 の変速比 r を下記の第一変速式 (3) に従って算出する (ステップ S 2 1 1) 。

$$r = n w p e / \max (n w p p , n o p) \quad \cdots (3)$$

【 0 0 8 7 】

ステップ S 2 0 8 の後、制御装置 5 0 は、前述したステップ S 2 0 9 におけるモータ回転数 $n m$ の算出を実行する。

【 0 0 8 8 】

一方、ステップ S 2 1 0 で上記第二不等式 (2) が不成立である場合には、制御装置 5 0 は、差動機構 2 0 6 の変速比 r を $r m a x$ に設定する (ステップ S 2 1 2) 。

10

【 0 0 8 9 】

ステップ S 2 1 2 の後、制御装置 5 0 は、下記の式に従ってモータ回転数 $n m$ を算出する (ステップ S 2 1 3) 。

$$n m = n w p e / r m a x$$

【 0 0 9 0 】

ステップ S 2 0 9 または S 2 1 3 の処理が行われた後、制御装置 5 0 は、現時点で設定された変速比 r となるように差動機構 2 0 6 を制御する (ステップ S 2 1 4) 。

【 0 0 9 1 】

次に、制御装置 5 0 は、現時点で算出されているモータ回転数 $n m$ となるように電動機 3 の制御を行う (ステップ S 2 1 5) 。その後、処理がリターンする。

20

【 0 0 9 2 】

以上の具体的処理によれば、三つのポンプの駆動要求を算出し、これに基づいて差動機構 2 0 6 の変速比 r と電動機 3 のモータ回転数を制御することができる。これにより、各ポンプの冷却対象機器が過熱することを抑制しつつ、電動機 3 の駆動用消費電力が増加することを抑制することができる。

【 0 0 9 3 】

図 7 は、実施の形態 2 の変形例にかかる車両用冷却装置 2 0 3 を示す構成図である。図 7 の変形例は、実施の形態 1 にかかる図 4 の変形例と同様に、電動機 3 がパワーコントロールユニット冷却ポンプ W P P とエンジン冷却ポンプ W P E との間に挟まれたものである。

30

【 0 0 9 4 】

なお、実施の形態 1、2 では、三つのポンプが電動機 3 に接続されている。しかしながら、三つではなく二つのポンプを駆動するように電動機 3 が構築されてもよい。電動機 3 が駆動する二つのポンプとして、エンジン冷却ポンプ W P E と、パワーコントロールユニット冷却ポンプ W P P と、オイルポンプ O P と、のうち任意の二つが選択されてもよい。

【 0 0 9 5 】

すなわち、図 2、図 4、図 5 および図 7 において、エンジン冷却ポンプ W P E と、パワーコントロールユニット冷却ポンプ W P P と、オイルポンプ O P とのうち任意の一つを省略しても良い。なお、省略されたポンプは他の電動機によって駆動すればよい。

【 0 0 9 6 】

具体的には、変形例として下記のような構成が提供されてもよい。図 8 ~ 図 1 3 は、実施の形態 1 の変形例にかかる車両用冷却装置 3 0 2 ~ 3 0 7 を示す構成図である。

40

【 0 0 9 7 】

図 8 は、図 2 においてオイルポンプ O P が省略されたものである。図 9 は、図 2 においてパワーコントロールユニット冷却ポンプ W P P が省略されたものである。図 1 0 は、図 2 において、エンジン冷却ポンプ W P E を省略するとともに、パワーコントロールユニット冷却ポンプ W P P とオイルポンプ O P との間に差動機構 6 を設けたものである。

【 0 0 9 8 】

図 1 1 は、図 4 においてオイルポンプ O P が省略されたものである。図 1 2 は、図 4 においてパワーコントロールユニット冷却ポンプ W P P が省略されたものである。図 1 3 は

50

、図 4 においてエンジン冷却ポンプ W P E を省略するとともに、パワーコントロールユニット冷却ポンプ W P P と電動機 3 との間に差動機構 6 を設けたものである。

【 0 0 9 9 】

なお、図 8 ~ 図 1 3 に示した実施の形態 1 の変形例において、差動機構 6 が差動機構 2 0 6 に置換されてもよい。

【 0 1 0 0 】

以上の変形例においても、少なくとも二つのポンプを同一の電動機 3 で駆動できるので、電動機の数省略できる利点がある。

【 0 1 0 1 】

なお、差動機構 6、2 0 6 の配置は、前述した実施の形態 1、2 およびその変形例に示した配置に限定されない。エンジン冷却ポンプ W P E とパワーコントロールユニット冷却ポンプ W P P とオイルポンプ O P とから選択した任意の一つのポンプと、電動機 3 と、の間に介在させられてもよい。このようにすることで、任意のポンプ同士の間で流量に差をつけてもよい。

【 0 1 0 2 】

なお、実施の形態 1、2 およびその変形例においては、三つのポンプに対して一つの差動機構 6 または差動機構 2 0 6 が設けられている。しかしながら、三つのポンプのそれぞれの間で差動機構 6 または差動機構 2 0 6 を設けることで、合計二つ以上の差動機構が設けられても良い。これにより、三つのポンプの流量を独立して調整できるようにしてもよい。

【 符号の説明 】

【 0 1 0 3 】

2、1 0 2、2 0 2、2 0 3、3 0 2 ~ 3 0 7 車両用冷却装置

3 電動機

3 a 伝達機構

4 ドライバ

5 電動車両

6、2 0 6 差動機構

1 0 高圧バッテリー

1 2 昇圧コンバータ

1 4 インバータ

1 5 動力分割機構

1 6 駆動輪

2 0 補機バッテリー

3 0 D C / D C コンバータ

5 0 制御装置

6 0 イグニッションキースイッチ

6 2 E V 優先スイッチ

6 4 , 6 6 ラジエーター

6 8 車速センサ

7 1、7 2 冷却水通路

7 3 オイル通路

9 0 エンジン

E C エンジンルーム

E C U バッテリー

M G 1 , M G 2 モータジェネレータ

n m モータ回転数

n w p e 第一要求回転数

n w p p 第二要求回転数

n o p 第三要求回転数

10

20

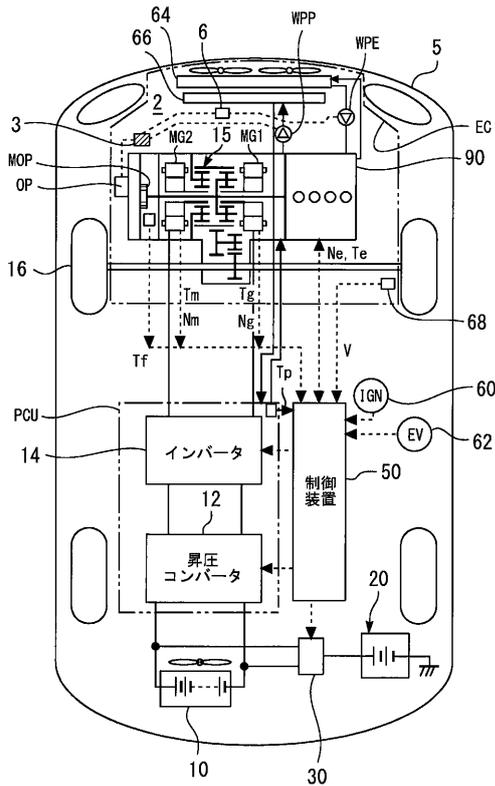
30

40

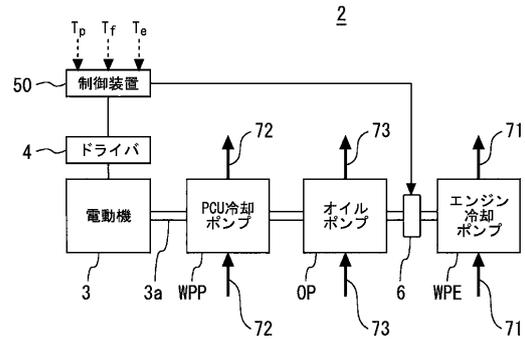
50

- PCU パワーコントロールユニット
- r 変速比
- r_{max} 変速比の最大値
- r_{min} 変速比の最小値
- T_e エンジン温度
- T_f トランスアクスル温度
- V 車速信号
- WPE エンジン冷却ポンプ
- WPP パワーコントロールユニット冷却ポンプ
- OP オイルポンプ
- MOP メカニカルオイルポンプ

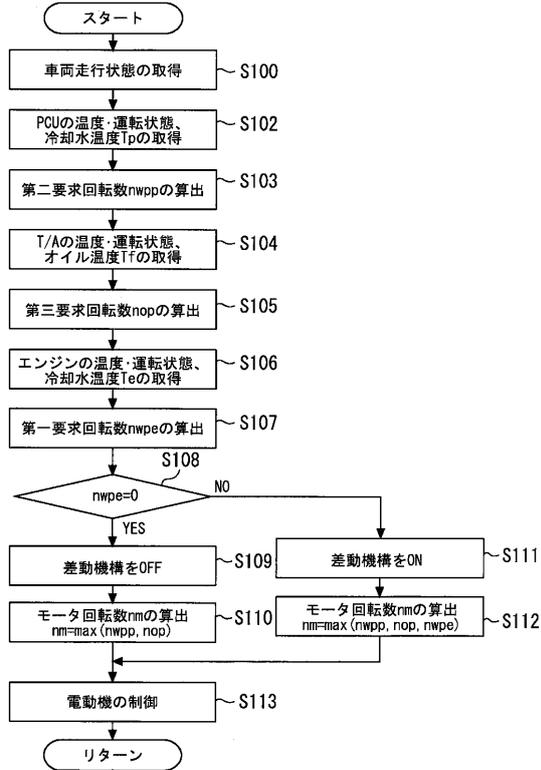
【 図 1 】



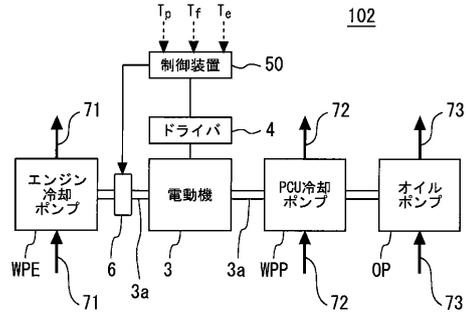
【 図 2 】



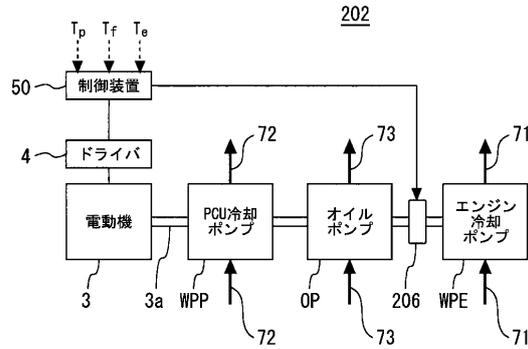
【 図 3 】



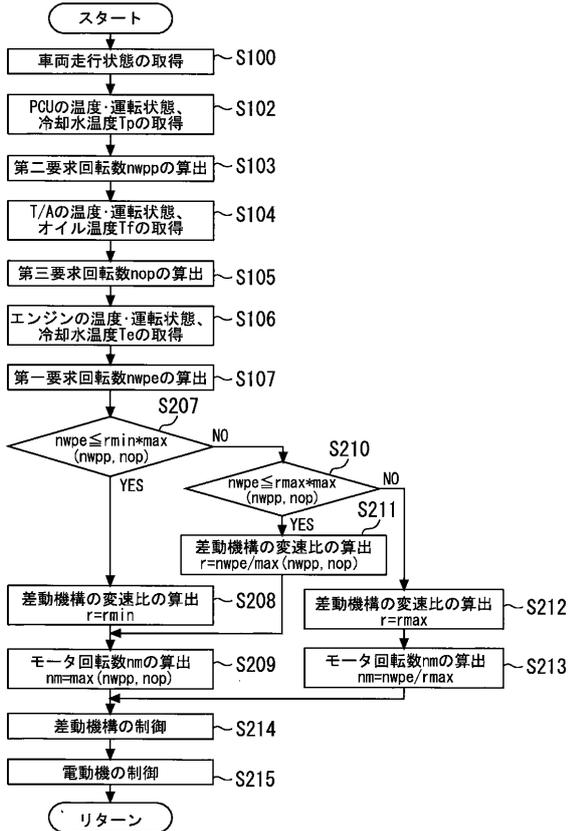
【 図 4 】



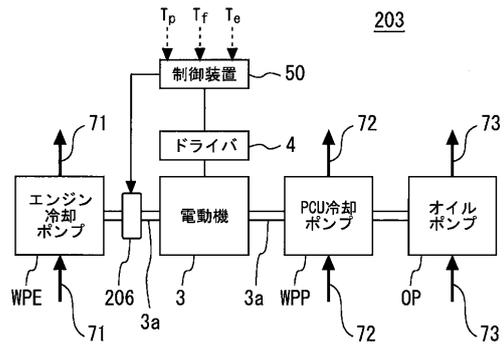
【 図 5 】



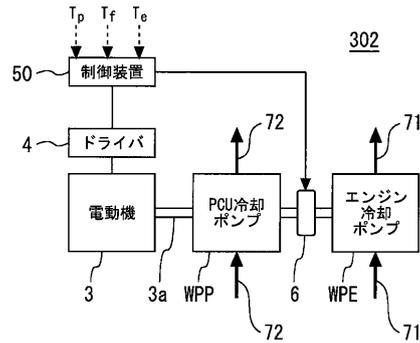
【 図 6 】



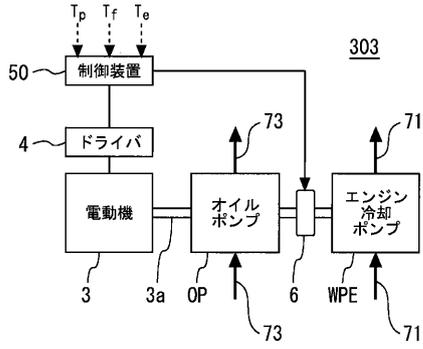
【 図 7 】



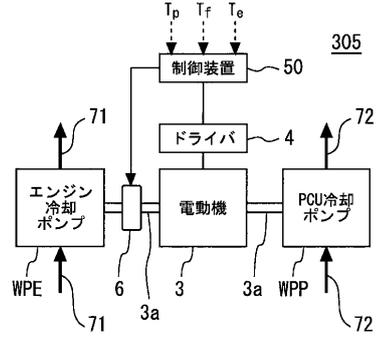
【 図 8 】



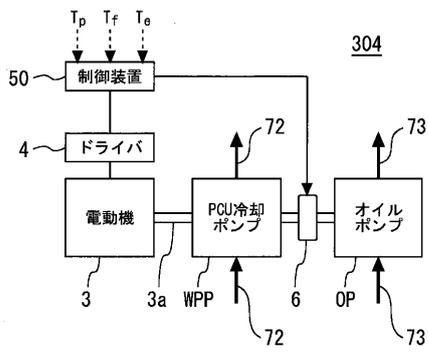
【 図 9 】



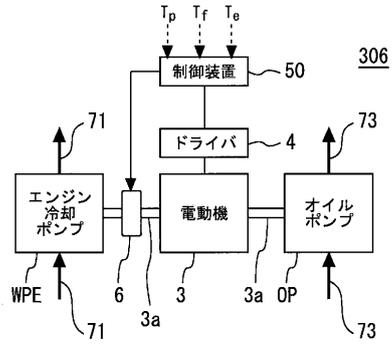
【 図 1 1 】



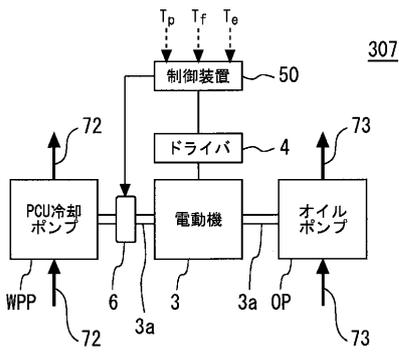
【 図 1 0 】



【 図 1 2 】



【 図 1 3 】



フロントページの続き

(51) Int.Cl.	F I			テーマコード(参考)		
B 6 0 K 6/36 (2007.10)	B 6 0 W	10/30		9 0 0		
B 6 0 W 20/30 (2016.01)	B 6 0 K	6/36				
B 6 0 K 6/40 (2007.10)	B 6 0 W	20/30				
F 1 6 H 3/72 (2006.01)	B 6 0 K	6/40				
	F 1 6 H	3/72				A

Fターム(参考) 3D202 AA04 BB11 BB46 BB58 EE00 EE08 EE11 EE23
 3J528 EA09 EA11 EB33 EB62 EB63 EB66 EB85 FA13 FB13 FC13
 FC23 FC64 FD30 GA03 JA01