(19) **日本国特許庁(JP)**

(12) 特 許 公 報(B2)

(11)特許番号

特許第5631220号 (P5631220)

(45) 発行日 平成26年11月26日(2014.11.26)

(24) 登録日 平成26年10月17日(2014.10.17)

(51) Int . CL.

HO4L 27/00 (2006.01)

HO4L 27/00

FL

 \mathbf{Z}

請求項の数 5 (全 17 頁)

(21) 出願番号

特願2011-2021 (P2011-2021)

(22) 出願日 (65) 公開番号 平成23年1月7日 (2011.1.7) 特開2012-147094 (P2012-147094A)

(43) 公開日

平成24年8月2日 (2012.8.2)

審査請求日

平成24年8月2日(2012.8.2) 平成25年11月14日(2013.11.14) |(73)特許権者 000006013

三菱電機株式会社

東京都千代田区丸の内二丁目7番3号

|(74)代理人 100123434

弁理士 田澤 英昭

(74)代理人 100101133

弁理士 濱田 初音

(72)発明者 増田 宏禎

東京都千代田区丸の内二丁目7番3号 三

菱電機株式会社内

審査官 彦田 克文

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】シンボル推定回路及び復調回路

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】

未知のシンボル速度で変調された受信信号から直交検波されたIQ信号を周波数領域の信号に変換し、周波数領域の信号の中でピーク電力が得られる周波数値を特定するとともに、上記周波数値からシンボル速度を粗推定するシンボル粗推定器と、上記IQ信号から各シンボル内のナイキスト位相を検出して、各シンボル内のナイキスト位相から周波数偏差を算出し、上記周波数偏差を上記シンボル粗推定器により粗推定されたシンボル速度に加算するシンボル精推定器とを備えたシンボル推定回路。

【請求項2】

上記シンボル粗推定器は、IQ信号に重畳されているノイズを除去する帯域制限フィルタを有し、上記帯域制限フィルタによるノイズ除去後のIQ信号を周波数領域の信号に変換することを特徴とする請求項1記載のシンボル推定回路。

【請求項3】

上記シンボル粗推定器は、上記帯域制限フィルタによるノイズ除去後のIQ信号に対する非線形処理を実施して、非線形処理後のIQ信号を周波数領域の信号に変換し、周波数領域の信号の中でピーク電力が得られる周波数値を特定する第1のシンボル情報検出器と、上記帯域制限フィルタによるノイズ除去後のIQ信号のゼロクロス点の検出処理を実施し、その検出結果を周波数領域の信号に変換し、周波数領域の信号の中でピーク電力が得られる周波数値を特定する第2のシンボル情報検出器と、上記帯域制限フィルタによるノイズ除去後のIQ信号の周波数変動の検出処理を実施し、その検出結果に対する非線形処

理を実施して周波数領域の信号に変換し、周波数領域の信号の中でピーク電力が得られる周波数値を特定する第3のシンボル情報検出器と、上記第1、第2及び第3のシンボル情報検出器により特定された周波数値の中から、最も高いピーク電力が得られる周波数値を選択する周波数値選択部と、上記周波数値選択部により選択された周波数値からシンボル速度を算出するシンボル速度算出部とから構成されていることを特徴とする請求項2記載のシンボル推定回路。

【請求項4】

上記シンボル精推定器は、上記帯域制限フィルタによるノイズ除去後のIQ信号から各シンボル内のナイキスト位相を検出するBTR (Bit Timing Recovery) 検出回路と、上記BTR (Bit Timing Recovery) 検出回路により検出された各シンボル内のナイキスト位相から周波数偏差を算出して、上記周波数偏差をシンボル速度算出部により算出されたシンボル速度に加算し、その加算結果をシンボル速度の精推定結果として出力するシンボル偏差検出回路とから構成されていることを特徴とする請求項3記載のシンボル推定回路。

【請求項5】

未知のシンボル速度で変調された受信信号から直交検波されたIQ信号を周波数領域の信号に変換し、周波数領域の信号の中でピーク電力が得られる周波数値を特定するとともに、上記周波数値からシンボル速度を粗推定するシンボル粗推定器と、上記IQ信号から各シンボル内のナイキスト位相を検出して、各シンボル内のナイキスト位相から周波数偏差を算出し、上記周波数偏差を上記シンボル粗推定器により粗推定されたシンボル速度に加算するシンボル精推定器と、上記シンボル精推定器により周波数偏差が加算されたシンボル速度を用いて、上記受信信号の復調処理を行う復調器とを備えた復調回路。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

[0001]

この発明は、未知のシンボル速度で変調された受信信号を復調するに際して、そのシンボル速度を推定することが可能なシンボル推定回路と、そのシンボル推定回路を実装している復調回路とに関するものである。

【背景技術】

[0002]

近年のDSP(Digital Signal Processor)やFPGA(Field-Programmable Gate Array)などのプログラマブルな信号処理デバイスを用いるソフトウエア無線(SDR:Software Defined Radio)の急速な発展によって、同一のH/Wプラットフォーム上で、複数の通信システムに対応することが可能なマルチモード通信機が開発されている。

また、通信環境の変化に応じて最適な通信システムの自動選択や、変調型式を動的に最適化する環境適応通信や、伝送路状況に応じてより高い伝送品質やスループットを実現する適応変復調機などのシステム、あるいは、到来する電波を監視するシステムなどが開発されている。

[0003]

上記のマルチモード通信機やシステムにおいて、到来波である受信信号の変調型式を推 定する変調型式識別回路が着目されている。

ただし、変調型式識別回路が受信信号の変調型式を推定するに際して、受信信号の中心 周波数や、シンボル速度などの諸元は事前に知っておく必要があり、中心周波数やシンボ ル速度などの諸元が分からなければ、受信信号の変調型式を推定することができず、受信 信号を復調することができない。

以下の特許文献 1 , 2 にも、受信信号の変調型式を推定する技術が開示されているが、 中心周波数などの諸元が既知であることを前提するものである。

【先行技術文献】

【特許文献】

20

10

30

[0004]

【特許文献1】特開2002-064577号公報

【特許文献2】特開2004-248219号公報

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

[0005]

従来の変調型式識別回路は以上のように構成されているので、受信信号の中心周波数や、シンボル速度などの諸元が事前に分からなければ、受信信号の変調型式を推定することができず、受信信号を復調することができないなどの課題があった。

[0006]

この発明は上記のような課題を解決するためになされたもので、未知のシンボル速度で 変調された受信信号を復調するに際して、そのシンボル速度を推定することができるシン ボル推定回路を得ることを目的とする。

また、この発明は、シンボル推定回路により推定されたシンボル速度を用いて、変調型式が未知の受信信号を復調することができる復調回路を得ることを目的とする。

【課題を解決するための手段】

[0007]

この発明に係るシンボル推定回路は、未知のシンボル速度で変調された受信信号から直交検波されたIQ信号を周波数領域の信号に変換し、周波数領域の信号の中でピーク電力が得られる周波数値を特定するとともに、その周波数値からシンボル速度を粗推定するシンボル粗推定器と、そのIQ信号から各シンボル内のナイキスト位相を検出して、各シンボル内のナイキスト位相から周波数偏差を算出し、その周波数偏差をシンボル粗推定器により粗推定されたシンボル速度に加算するシンボル精推定器とを設けるようにしたものである。

【発明の効果】

[0008]

この発明によれば、未知のシンボル速度で変調された受信信号から直交検波されたIQ信号を周波数領域の信号に変換し、周波数領域の信号の中でピーク電力が得られる周波数値を特定するとともに、その周波数値からシンボル速度を粗推定するシンボル粗推定器と、そのIQ信号から各シンボル内のナイキスト位相を検出して、各シンボル内のナイキスト位相から周波数偏差を算出し、その周波数偏差をシンボル粗推定器により粗推定されたシンボル速度に加算するシンボル精推定器とを設けるように構成したので、未知のシンボル速度で変調された受信信号を復調するに際して、そのシンボル速度を推定することができる効果がある。

【図面の簡単な説明】

[0009]

【図1】この発明の実施の形態1によるシンボル推定回路を実装している復調回路を示す 構成図である。

【図2】この発明の実施の形態1によるシンボル推定回路のシンボル粗推定器を示す構成図である。

【図3】この発明の実施の形態1によるシンボル推定回路のシンボル精推定器を示す構成 図である。

【図4】シンボル情報検出器10の検出結果である補間処理後のシンボル周波数 _{P T 1}と、ピーク電力MAX(PAVE1())とを示す説明図である。

【図5】BTR検出回路61,62により検出される各シンボル内のナイキスト位相 $_{N}$ (n)及び周波数偏差 f $_{B}$ であるシンボル速度偏差の一例を示す説明図である。

【発明を実施するための形態】

[0010]

実施の形態1.

図1はこの発明の実施の形態1によるシンボル推定回路を実装している復調回路を示す

10

20

30

40

構成図である。

図 1 において、シンボル推定回路 1 は未知のシンボル速度で変調された受信信号を復調するに際して、そのシンボル速度を推定する装置である。

シンボル粗推定器 2 は未知のシンボル速度で変調された受信信号から直交検波された I Q信号を入力し、その I Q信号に重畳されているノイズ (ガウス雑音)を除去する帯域制限フィルタ 2 a を実装している。

シンボル粗推定器 2 は帯域制限フィルタ 2 a によるノイズ除去後のIQ信号を周波数領域の信号に変換し、周波数領域の信号の中でピーク電力が得られる周波数値を特定するとともに、その周波数値からシンボル速度を粗推定する処理を実施する。

[0011]

帯域制限フィルタ2aは例えば99%法や3dB法を実施することで占有帯域幅を推定する図示せぬ推定回路等から出力された占有帯域幅推定値Fw(または、既知の情報として、スペアナ等で測定された占有帯域幅値)を入力し、その占有帯域幅推定値Fwの 倍(例えば、約1.3倍=1.3×Fw)のカットオフ周波数でIQ信号を通過させるものである。これにより、シンボル帯域の推定に必要なIQ信号がフィルタリングで肩落ちしない程度にガウス雑音の除去が行われる。

[0012]

シンボル精推定器 3 は帯域制限フィルタ 2 a によるノイズ除去後のIQ信号から各シンボル内のナイキスト位相を検出して、各シンボル内のナイキスト位相から周波数偏差を算出し、その周波数偏差をシンボル粗推定器 2 により粗推定されたシンボル速度に加算する処理を実施する。

復調器 4 はシンボル推定回路 1 のシンボル精推定器 3 により周波数偏差が加算されたシンボル速度を用いて、上記受信信号の復調処理を行う。

[0013]

図 2 はこの発明の実施の形態 1 によるシンボル推定回路 1 のシンボル粗推定器 2 を示す 構成図である。

図 2 において、シンボル情報検出器 1 0 は I Q信号の非線形処理とFFT(高速フーリエ変換)処理を実施することで、周波数領域の信号の中でピーク電力MAX(PAVE 1 ())が得られる周波数値 _{PT 1}を特定する処理を実施する。なお、シンボル情報検出器 1 0 は第 1 のシンボル情報検出器を構成している。

[0014]

シンボル情報検出器 2 0 は I Q 信号のゼロクロス点の検出処理と F F T 処理を実施することで、周波数領域の信号の中でピーク電力 M A X (P A V E 2 ()) が得られる周波数値 $_{P}$ $_{T}$ $_{2}$ を特定する処理を実施する。なお、シンボル情報検出器 2 0 は第 2 のシンボル情報検出器を構成している。

シンボル情報検出器 3 0 は I Q信号の周波数変動の検出処理、非線形処理及び F F T 処理を実施することで、周波数領域の信号の中でピーク電力 M A X (P A V E 3 ())が得られる周波数値 P T 3 を特定する処理を実施する。なお、シンボル情報検出器 3 0 は第 3 のシンボル情報検出器を構成している。

[0015]

シンボル情報検出器 100 LPF 部 11 は直交検波された IQ 信号 $S_R(n)$ に対してフィルタリング処理を実施する。このフィルタリング処理は、例えば、ルートナイキストフィルタ(例えば、カットオフ周波数 fc=3dB: 占有帯域幅推定値 $Fw\times 1.3$) を用いるものであり、帯域制限フィルタ 2a のフィルタリング処理に相当する。

非線形部12はLPF部11によるフィルタリング処理後のIQ信号S'_R(n)に対する非線形処理(2乗処理)を実施し、非線形処理後のIQ信号f(n)を出力する。

[0016]

FFT部13は非線形部12による非線形処理後のIQ信号 f (n)に対してハニング窓関数係数W(n)を乗算したのち、Nポイント(例えば、1024ポイント)の複素FFT処理を実施する。

10

20

30

40

FFT時間領域平均部14はFFT部13による複数個のFFT結果F()に対して、複数回の時間加算処理を行うことで、0~1023の周波数値の範囲で、周波数領域信号の電力PAVE1()を算出する。

[0017]

ピーク電力検出部15はFFT時間領域平均部14により算出された周波数領域信号の電力PAVE1()の中で、最も高いピーク電力MAX(PAVE1())を検出して、そのピーク電力MAX(PAVE1())が得られる周波数値 _{PAVE1}をシンボル周波数として出力する処理を実施する。

ラグランジェ補間部 1 6 はピーク電力検出部 1 5 から出力されたシンボル周波数 $_{PA}$ $_{VE1}$ に対する補間処理(例えば、ラグランジェ 2 次補間処理)を実施し、補間処理後のシンボル周波数 $_{PT1}$ 及びピーク電力 $_{MAX}$ ($_{PAVE1}$ ())を周波数値選択部 4 0 に出力する。

[0018]

シンボル情報検出器 2 0 の周波数偏差検出部 2 1 は直交検波された I Q 信号 S_R (n) から、例えば逓倍法などを実施することで、I Q 信号 S_R (n) の中心周波数 f c の推定を行う。ここでは、周波数偏差検出部 2 1 が中心周波数 f c を推定しているが、既知情報として中心周波数 f c が事前に与えられるようにしてもよい。

周波数回転部22は周波数偏差検出部21により推定された中心周波数 fc分だけ、 IQ信号S_R(n)の周波数を回転させる処理を実施する。

[0019]

LPF部 2 3 は周波数回転部 2 2 による周波数回転処理後の IQ 信号 S_{ROT} (n) に対してフィルタリング処理を実施する。このフィルタリング処理は、例えば、ルートナイキストフィルタ (例えば、カットオフ周波数 fc=3dB: 占有帯域幅推定値 $Fw\times 1$. 3) を用いるものであり、帯域制限フィルタ 2 a のフィルタリング処理に相当する。

ゼロクロス検出部 2 4 は L P F 部 2 3 によるフィルタリング処理後の I Q 信号 S $^{\prime}$ R $^{\circ}$ T $^{\prime}$ (n) と 1 シンボル前の I Q 信号 S $^{\prime}$ R $^{\circ}$ T $^{\prime}$ T $^{\prime}$ で 下 の 間のゼロクロス点の検出処理を実施して、パルス波の I Q 信号 f $^{\prime}$ (n) を生成する。

[0020]

FFT部25はゼロクロス検出部24により生成されたパルス波のIQ信号f(n)に対してハニング窓関数係数W(n)を乗算したのち、Nポイント(例えば、1024ポイント)の複素FFT処理を実施する。

FFT時間領域平均部26はFFT部25による複数個のFFT結果F()に対して、複数回の時間加算処理を行うことで、0~1023の周波数値の範囲で、周波数領域信号の電力PAVE2()を算出する。

[0021]

ピーク電力検出部 2 7 は F F T 時間領域平均部 2 6 により算出された周波数領域信号の電力 P A V E 2 () の中で、最も高いピーク電力 M A X (P A V E 2 ())を検出して、そのピーク電力 M A X (P A V E 2 ())が得られる周波数値 P A V E 2 をシンボル周波数として出力する処理を実施する。

ラグランジェ補間部 2 8 はピーク電力検出部 2 7 から出力されたシンボル周波数 $_{PA}$ $_{VE2}$ に対する補間処理(例えば、ラグランジェ 2 次補間処理)を実施し、補間処理後のシンボル周波数 $_{PT2}$ 及びピーク電力 $_{MAX}$ ($_{PAVE2}$ ())を周波数値選択部 4 0 に出力する。

[0022]

シンボル情報検出器 300 L P F 部 31 は直交検波された I Q信号 S R (n) に対してフィルタリング処理を実施する。このフィルタリング処理は、例えば、ルートナイキストフィルタ(例えば、カットオフ周波数 f c = 3 d B : 占有帯域幅推定値 F w × 1 . 3)を用いるものであり、帯域制限フィルタ 2 a のフィルタリング処理に相当する。

周波数ディスクリミネータ部 3 2 は L P F 部 3 1 によるフィルタリング処理後の I Q 信号 S $^{\prime}$ $_{R}$ (n) の位相情報 (n) を微分演算することで、 I Q 信号 S $^{\prime}$ $_{R}$ (n) の瞬時

20

30

10

40

(6)

周波数変動を検出する。

非線形部 3 3 は周波数ディスクリミネータ部 3 2 の検出結果に対する非線形処理 (2 乗処理)を実施し、非線形処理後の信号 f (n)を出力する。

[0023]

FFT部34は非線形部33による非線形処理後の信号f(n)に対してハニング窓関数係数W(n)を乗算したのち、Nポイント(例えば、1024ポイント)の複素FFT処理を実施する。

FFT時間領域平均部35はFFT部34による複数個のFFT結果F()に対して、複数回の時間加算処理を行うことで、0~1023の周波数値の範囲で、周波数領域信号の電力PAVE3()を算出する。

[0024]

ピーク電力検出部 3 6 は F F T 時間領域平均部 3 5 により算出された周波数領域信号の電力 P A V E 3 () の中で、最も高いピーク電力 M A X (P A V E 3 ())を検出して、そのピーク電力 M A X (P A V E 3 ())が得られる周波数値 P A V E 3 をシンボル周波数として出力する処理を実施する。

ラグランジェ補間部 3 7 はピーク電力検出部 3 6 から出力されたシンボル周波数 $_{PA}$ $_{VE3}$ に対する補間処理(例えば、ラグランジェ 2 次補間処理)を実施し、補間処理後のシンボル周波数 $_{PT3}$ 及びピーク電力 $_{MAX}$ ($_{PAVE3}$ ())を周波数値選択部 $_{QE}$ 0 に出力する。

[0025]

周波数値選択部 4 0 はシンボル情報検出器 1 0 , 2 0 , 3 0 から出力された補間処理後のシンボル周波数 $_{PT1}$, $_{PT2}$, $_{PT3}$ の中から、最も高いピーク電力が得られるシンボル周波数(周波数値) $_{PT}$ を選択する処理を実施する。

シンボル速度算出部 5 0 は周波数値選択部 4 0 により選択されたシンボル周波数 _{P T} からシンボル速度 f 。を算出する処理を実施する。

[0026]

図3はこの発明の実施の形態1によるシンボル推定回路1のシンボル精推定器3を示す 構成図である。

図3において、非線形処理によるBTR(Bit Timing Recovery) 検出回路 6 1 は周波数値選択部 4 0 により選択されたシンボル周波数 $_{PT}$ が、シンボル情報検出器 1 0 から出力された補間処理後のシンボル周波数 $_{PT}$ 1 又はシンボル情報検出器 3 0 から出力された補間処理後のシンボル周波数 $_{PT}$ 3 である場合、帯域制限フィルタ 2 a によるノイズ除去後の $_{R}$ 1 Q 信号 $_{R}$ 2 (n) に対して非線形処理を実施することで、各シンボル内のナイキスト位相 $_{R}$ (n) を検出する処理を実施する。

[0027]

ゼロクロスによる B T R 検出回路 6 2 は周波数値選択部 4 0 により選択されたシンボル周波数 $_{PT}$ が、シンボル情報検出器 2 0 から出力された補間処理後のシンボル周波数 $_{PT2}$ である場合、帯域制限フィルタ 2 a によるノイズ除去後の I Q 信号 S $_{R}$ (n) のゼロクロス点の検出処理を実施することで、各シンボル内のナイキスト位相 $_{N}$ (n) を検出する処理を実施する。

シンボル偏差検出回路 6 3 は B T R 検出回路 6 1 又は B T R 検出回路 6 2 により検出された各シンボル内のナイキスト位相 $_N$ (n) から周波数偏差 $_R$ を算出して、その周波数偏差 $_R$ をシンボル粗推定器 2 のシンボル速度算出部 5 0 により算出されたシンボル速度 $_R$ に加算し、その加算結果 $_R$ + $_R$ をシンボル速度の精推定結果として復調器 4 に出力する処理を実施する。

[0028]

次に動作について説明する。

シンボル粗推定器 2 は、未知のシンボル速度で変調された受信信号から直交検波された I Q信号 S_R (n) を入力すると、帯域制限フィルタ 2 a を用いて、その I Q信号 S_R (n) に重畳されているノイズ(ガウス雑音)を除去する。

10

20

30

40

シンボル粗推定器 2 は、帯域制限フィルタ 2 a によるノイズ除去後のIQ信号を周波数領域の信号に変換し、周波数領域の信号の中でピーク電力が得られるシンボル周波数 $_{\rm P}$ $_{\rm T}$ (周波数値)を特定するとともに、そのシンボル周波数 $_{\rm P}$ $_{\rm T}$ からシンボル速度 $_{\rm F}$ を粗推定する。

シンボル粗推定器 2 では、FFTポイント精度(例えば、1024ポイントのFFT処理を実施する場合、1000 p p m程度の偏差精度)による粗いシンボル精度の推定処理を行う。

以下、シンボル粗推定器2の処理内容を具体的に説明する。

[0029]

即ち、シンボル情報検出器 100 L P F 部 11 は、例えば、ルートナイキストフィルタ (例えば、カットオフ周波数 f c = 3 d B : 占有帯域幅推定値 F w x 1 . 3)を用いて、直交検波された <math>I Q 信号 $S_R(n)$ に対するフィルタリング処理を実施し、フィルタリング処理後の I Q 信号 $S_R(n)$ を非線形部 12 に出力する。

$$S'_{R}(n) = S'_{RI}(n) + j S'_{RQ}(n)$$
 (1) ただし、j は複素数である。

[0030]

$$f(n) = S'_{R}(n) \times S'_{R}(n)^*$$

= $S'_{RI}(n) \times S'_{RI}(n) + S'_{RQ}(n) \times S'_{RQ}(n)$

ただし、*は共役を示す記号である。

[0031]

FFT部13は、非線形部12から非線形処理後のIQ信号f(n)を受けると、下記の式(3)に示すように、その非線形処理後のIQ信号f(n)に対してハニング窓関数係数W(n)を乗算したのち、Nポイント(例えば、1024ポイント)の複素FFT処理を実施することで、複数個のFFT結果F()をFFT時間領域平均部14に出力する。

$$W(n) = 0.5 - 0.5 \times COS\left(\frac{2\pi n}{N}\right)$$

$$F(\omega) \Leftrightarrow f(n) \times W(n)$$
(3)

[0032]

FFT時間領域平均部14は、FFT部13による複数個(=m個)のFFT結果F()に対して、複数回の時間加算処理を行うことで、0~1023の周波数値 の範囲で、周波数領域信号の電力PAVE1()を算出する。

即ち、FFT時間領域平均部 1 4 は、F () 導出時の I Q 信号 f (n) の n 値を、例えば 2 5 6 ずつスライドさせながら、下記の式 (4) に示すように、 (4 m - 1) 回の加算処理を行う。

$$PAVE1(\omega) = \left(\sum_{t=0}^{4m-1} \left(\frac{Ft(\omega)}{Pt(\omega)}\right)\right)$$

$$Pt(\omega) = \left(\sum_{\omega=0}^{1023} Ft(\omega)\right) / 1024$$
(4)

10

20

50

[0033]

ピーク電力検出部 1 5 は、FFT時間領域平均部 1 4 により算出された周波数領域信号の電力 PAVE 1 ()の中で、最も高いピーク電力 MAX (PAVE 1 ())を検出する。

ピーク電力検出部 1 5 は、ピーク電力 M A X (P A V E 1 ()) を検出すると、そのピーク電力 M A X (P A V E 1 ()) が得られる周波数値 _{P A V E 1}をシンボル周波数としてラグランジェ補間部 1 6 に出力する。

ただし、ピーク電力を検出する際、周波数値の範囲 は、実際にピーク電力が検出されることが期待される範囲に限定して探索するようにしてもよい。

[0034]

ラグランジェ補間部16は、ピーク電力検出部15からシンボル周波数 _{PAVE1}を受けると、そのシンボル周波数 _{PAVE1}に対する補間処理を実施して、補間処理後のシンボル周波数 _{PT1}及びピーク電力MAX(PAVE1())を周波数値選択部40に出力する。

例えば、下記の式(5)に示すようなラグランジェ2次補間処理を実施する。

[0035]

$$\omega_{PT1} = c0 \times \omega_{PAVE1-1} + c1 \times \omega_{PAVE1} + c2 \times \omega_{PAVE1+1}$$

$$MAX(PAVE1(\omega)) = c0 \times PAVE1(\omega_{PAVE1-1}) + c1 \times PAVE1(\omega_{PAVE1}) + c2 \times PAVE1(\omega_{PAVE1+1})$$
(5)

ただし、

$$c0 = \frac{I_{IPL}(I_{IPL} - N_{DIV})}{2 \times N_{DIV}^{2}}$$

$$c1 = \frac{I_{IPL}}{1 - (N_{DIV})^{2}}$$

$$c2 = \frac{I_{IPL}(I_{IPL} + N_{DIV})}{2 \times N_{DIV}^{2}}$$

なお、 I_{IPL} は以下を満たす i である。 $i=-N_{DIV}+1$, $-N_{DIV}+2$, ・・・, $N_{DIV}-1$

[0036]

図 4 はシンボル情報検出器 1 0 の検出結果である補間処理後のシンボル周波数 $_{PT}$ 1 と、ピーク電力 $_{PT}$ 1 と、ピーク電力 $_{PT}$ 1 と $_{PT}$ 2 と $_{PT}$ 3 と $_{PT}$ 4 と $_{PT}$ 5 と $_{PT}$ 6 と $_{PT}$ 6 と $_{PT}$ 6 と $_{PT}$ 7 と $_{PT}$ 7 と $_{PT}$ 8 と $_{PT}$ 9 と $_{PT}$ 9

図 4 の例では、 F F T ポイント番号が " 2 5 6 "の周波数がシンボル周波数 $_{PT}$ 1 であり、約 - 1 2 d B の電力が得られている。

[0037]

ここでは、周波数偏差検出部 2 1 が中心周波数 f c を推定しているが、既知情報として中心周波数 f c が事前に与えられるようにしてもよい。

[0038]

周波数回転部22は、周波数偏差検出部21が中心周波数 fcを推定すると、下記の式(6)に示すように、その中心周波数 fc分だけ、IQ信号SR(n)の周波数を回

10

20

30

40

転させる。

$$S_{ROT}(n) = S_{R}(n) \times exp(-2 (fc/Fs) \times n)$$
(6)

ただし、Fsはデジタル IQ 信号をサンプリングした A/D (A n a l o g i t a l o d e r t o d e d e d d e e d e d e d e d e d e d e d e d e d e d e d e d e d e d e d e d

[0039]

LPF部23は、例えば、ルートナイキストフィルタ(例えば、カットオフ周波数fc=3dB:占有帯域幅推定値Fw×1.3)を用いて、周波数回転部22による周波数回転処理後のIQ信号S_{ROT}(n)に対するフィルタリング処理を実施し、フィルタリング処理後のIQ信号S'_{ROT}(n)をゼロクロス検出部24に出力する。

[0040]

ゼロクロス検出部 2 4 は、LPF部 2 3 からフィルタリング処理後のIQ信号S $^{\prime}$ R O † T (n) を受けると、そのIQ信号S $^{\prime}$ R O † T (n - 1) との間のゼロクロス点の検出処理を実施して、パルス波のIQ信号 f (n) を生成する。

[0041]

即ち、ゼロクロス検出部24は、Ich信号及びQch信号について下記の計算を行うことにより、パルス波のIQ信号 f (n)を生成する。

ただし、下記の計算において、

InZeroDet=1はゼロクロス有、InZeroDet=0はゼロクロス無を示している。

10

10

20

30

50

Ich信号

if(S'
$$_{ROTI}(n)>0$$
 && S' $_{ROTI}(n-1)<0$)
 *(doutI+i)= 10.0;
 *(doutQ+i)= 0.0;
 inZeroDet= 1;

if(S' $_{ROTI}(n)<0$ && S' $_{ROTI}(n-1)>0$)
 *(doutI+i)= 10.0;
 *(doutQ+i)= 0.0;
 inZeroDet= 1;

else

*(doutI+i)= 0.0;
 *(doutQ+i)= 0.0;
 inZeroDet= 0;

・Qch信号

if (S'
$$_{ROTQ}(n)>0$$
 && S' $_{ROTQ}(n-1)<0$)
 *(doutI+i)= 10.0;
 *(doutQ+i)= 0.0;
 inZeroDet= 1;

if (S' $_{ROTQ}(n)<0$ && S' $_{ROTQ}(n-1)>0$)
 *(doutI+i)= 10.0;
 *(doutQ+i)= 0.0;
 inZeroDet= 1;

else

*(doutI+i)= 0.0;
 *(doutQ+i)= 0.0;
 inZeroDet= 0;

[0042]

FFT部25は、ゼロクロス検出部24がパルス波のIQ信号f(n)を生成すると、下記の式(9)に示すように、そのパルス波のIQ信号f(n)に対してハニング窓関数係数W(n)を乗算したのち、Nポイント(例えば、1024ポイント)の複素FFT処理を実施することで、複数個のFFT結果F()をFFT時間領域平均部26に出力する。

$$W(n) = 0.5 - 0.5 \times COS\left(\frac{2\pi n}{N}\right)$$

$$F(\omega) \Leftrightarrow f(n) \times W(n)$$
(9)

[0043]

FFT時間領域平均部26は、FFT部25による複数個(=m個)のFFT結果F()に対して、複数回の時間加算処理を行うことで、0~1023の周波数値 の範囲で、周波数領域信号の電力PAVE2()を算出する。

即ち、FFT時間領域平均部 2 6 は、F () 導出時の I Q信号 f (n) の n 値を、例 40 えば 2 5 6 ずつスライドさせながら、下記の式(1 0) に示すように、(4 m - 1) 回の加算処理を行う。

PAVE2 (
$$\omega$$
) = $\left(\sum_{t=0}^{4m-1} \left(\frac{Ft(\omega)}{Pt(\omega)}\right)\right)$
Pt (ω) = $\left(\sum_{\omega=0}^{1023} Ft(\omega)\right) / 1024$

[0044]

ピーク電力検出部27は、FFT時間領域平均部26により算出された周波数領域信号

10

30

の電力 PAVE 2 () の中で、最も高いピーク電力 MAX (PAVE 2 ()) を検出する。

ピーク電力検出部 2 7 は、ピーク電力 M A X (P A V E 2 ()) を検出すると、そのピーク電力 M A X (P A V E 2 ()) が得られる周波数値 _{P A V E 2}をシンボル周波数としてラグランジェ補間部 2 8 に出力する。

ただし、ピーク電力を検出する際、周波数値の範囲 は、実際にピーク電力が検出されることが期待される範囲に限定して探索するようにしてもよい。

[0045]

ラグランジェ補間部28は、ピーク電力検出部27からシンボル周波数 _{PAVE2}を受けると、そのシンボル周波数 _{PAVE2}に対する補間処理を実施して、補間処理後のシンボル周波数 _{PT2}及びピーク電力MAX(PAVE2())を周波数値選択部40に出力する。

例えば、下記の式(11)に示すようなラグランジェ2次補間処理を実施する。

[0046]

$$\omega_{PT2} = c0 \times \omega_{PAVE2-1} + c1 \times \omega_{PAVE2} + c2 \times \omega_{PAVE2+1}$$

$$MAX(PAVE2(\omega)) = c0 \times PAVE2(\omega_{PAVE2-1}) + c1 \times PAVE2(\omega_{PAVE2}) + c2 \times PAVE2(\omega_{PAVE2+1})$$

$$(1 1)$$

ただし、

$$c0 = \frac{I_{IPL}(I_{IPL} - N_{DIV})}{2 \times N_{DIV}^{2}}$$

$$c1 = \frac{I_{IPL}}{1 - (N_{DIV})^{2}}$$

$$c2 = \frac{I_{IPL}(I_{IPL} + N_{DIV})}{2 \times N_{DIV}^{2}}$$

なお、 I_{IPL} は以下を満たす i である。 $i=-N_{DIV}+1$, $-N_{DIV}+2$, ・・・, $N_{DIV}-1$

[0047]

シンボル情報検出器30は、未知のシンボル速度で変調された受信信号から直交検波されたIQ信号S_R(n)を入力すると、そのIQ信号S_R(n)の周波数変動の検出処理、非線形処理及びFFT処理を実施することで、周波数領域の信号の中でピーク電力MAX(PAVE3())が得られる周波数値 _{PT3}を特定する。

即ち、シンボル情報検出器 300 L P F 部 31 L 、例えば、ルートナイキストフィルタ (例えば、カットオフ周波数 f c = 3 d B :占有帯域幅推定値 $F w \times 1$. 3)を用いて、直交検波された I Q 信号 S_R (n)に対するフィルタリング処理を実施し、フィルタリング処理後の I Q 信号 S_R (n)を周波数ディスクリミネータ部 32 に出力する。

[0048]

周波数ディスクリミネータ部 3 2 は、 L P F 部 3 1 からフィルタリング処理後の I Q 信号 S $^{\prime}$ $_R$ (n) を受けると、下記の式(1 3) に示すように、その I Q 信号 S $^{\prime}$ $_R$ (n) の位相情報 (n) を微分演算することで、 I Q 信号 S $^{\prime}$ $_R$ (n) の瞬時周波数変動を検出する。

10

$$f(n) = \frac{d\theta(n)}{dn} = \frac{d}{dn} \left(\tan^{-1} \left(\frac{Q(n)}{I(n)} \right) \right)$$

$$= \frac{1}{1 + Q(n) / I(n)} \left(Q(n-1) / I(n-1) \right)$$

$$= \frac{I(n) \times Q(n-1) - I(n-1) \times Q(n)}{I(n)^{2} + Q(n)^{2}}$$
(1.3)

[0049]

非線形部33は、周波数ディスクリミネータ部32の検出結果 f (n)に対する非線形処理(2乗処理)を実施して、非線形処理後の信号 f (n)をFFT部34に出力する。

FFT部34は、非線形部33から非線形処理後の信号f(n)を受けると、下記の式(14)に示すように、その非線形処理後の信号f(n)に対してハニング窓関数係数W(n)を乗算したのち、Nポイント(例えば、1024ポイント)の複素FFT処理を実施することで、複数個のFFT結果F()をFFT時間領域平均部35に出力する。

$$W(n) = 0.5 - 0.5 \times COS(\frac{2\pi n}{N})$$

$$F(\omega) \Leftrightarrow f(n) \times W(n)$$
 (14)

[0050]

FFT時間領域平均部35は、FFT部34による複数個(= m個)のFFT結果F()に対して、複数回の時間加算処理を行うことで、0~1023の周波数値 の範囲で、周波数領域信号の電力PAVE3()を算出する。

即ち、FFT時間領域平均部35は、F() 導出時の信号 f (n) の n 値を、例えば256ずつスライドさせながら、下記の式(15)に示すように、(4 m - 1) 回の加算処理を行う。

PAVE3 (
$$\omega$$
) = ($\sum_{t=0}^{4m-1} \left(\frac{Ft(\omega)}{Pt(\omega)} \right)$)

Pt (ω) = ($\sum_{\omega=0}^{1023} Ft(\omega)$) $\angle 1024$

[0051]

ピーク電力検出部36は、FFT時間領域平均部35により算出された周波数領域信号の電力PAVE3()の中で、最も高いピーク電力MAX(PAVE3())を検出する。

ピーク電力検出部 3 6 は、ピーク電力 M A X (P A V E 3 ()) を検出すると、そのピーク電力 M A X (P A V E 3 ()) が得られる周波数値 _{P A V E 3}をシンボル周波数としてラグランジェ補間部 3 7 に出力する。

ただし、ピーク電力を検出する際、周波数値の範囲 は、実際にピーク電力が検出され 40 ることが期待される範囲に限定して探索するようにしてもよい。

[0052]

ラグランジェ補間部37は、ピーク電力検出部36からシンボル周波数 _{PAVE3}を受けると、そのシンボル周波数 _{PAVE3}に対する補間処理を実施して、補間処理後のシンボル周波数 _{PT3}及びピーク電力MAX(PAVE3())を周波数値選択部40に出力する。

例えば、下記の式(16)に示すようなラグランジェ2次補間処理を実施する。

[0053]

 $\omega_{PT3} = c0 \times \omega_{PAVE3-1} + c1 \times \omega_{PAVE3} + c2 \times \omega_{PAVE3+1}$ $MAX(PAVE3(\omega)) = c0 \times PAVE3(\omega_{PAVE3-1}) + c1 \times PAVE3(\omega_{PAVE3}) + c2 \times PAVE2(\omega_{PAVE3+1})$ (1.6)

ただし、

$$c0 = \frac{I_{IPL}(I_{IPL} - N_{DIV})}{2 \times N_{DIV}^{2}}$$

$$c1 = \frac{I_{IPL}}{1 - (N_{DIV})^{2}}$$

$$c2 = \frac{I_{IPL}(I_{IPL} + N_{DIV})}{2 \times N_{DIV}^{2}}$$

なお、 I_{IPL} は以下を満たす i である。 i= $-N_{\text{DIV}}+1$, $-N_{\text{DIV}}+2$, ・・・, $N_{\text{DIV}}-1$

[0054]

周波数値選択部40は、シンボル情報検出器10,20,30から補間処理後のシンボル周波数 PT1, PT2, PT3 と、ピーク電力MAX(PAVE1()), MAX(PAVE2()), MAX(PAVE3())を受けると、ピーク電力MAX(PAVE1()), MAX(PAVE3())を比較して、補間処理後のシンボル周波数 PT1, PT2, PT3の中から、最も高いピーク電力が得られるシンボル周波数 PTを選択する。

例えば、MAX(PAVE2())>MAX(PAVE3())>MAX(PAVE1())であれば、補間処理後のシンボル周波数 _{PT2}を選択し、MAX(PAVE3())>MAX(PAVE2())であれば、補間処理後のシンボル周波数 _{PT3}を選択する。

[0055]

シンボル速度算出部 5 0 は、周波数値選択部 4 0 がシンボル周波数 _{PT}を選択すると、下記の式(17)に示すように、そのシンボル周波数 _{PT}からシンボル速度 f_Rを算出し、そのシンボル速度 f_Rを粗推定結果としてシンボル精推定器 3 に出力する。また、周波数値選択部 4 0 により選択されたシンボル周波数 _{PT}をシンボル精推定器 3 に出力する。

$$f_R = PT / N \times Fs \tag{17}$$

ただし、NはFFTのポイント数、FsはA/Dのサンプリング周波数である。

[0056]

シンボル精推定器 3 は、シンボル粗推定器 2 からシンボル速度 f_R 及びシンボル周波数 p_T を受けると、帯域制限フィルタ 2 a によるノイズ除去後の I Q 信号 S_R (n) から各シンボル内のナイキスト位相 p_R (p_R) から周波数偏差 p_R を算出し、その周波数偏差 p_R をシンボル粗推定器 2 により粗推定されたシンボル速度 p_R に加算する。

[0057]

即ち、シンボル精推定器 3 の非線形処理による B T R 検出回路 6 1 は、シンボル粗推定器 2 から出力されたシンボル周波数 $_{PT}$ が、シンボル情報検出器 1 0 から出力された補間処理後のシンボル周波数 $_{PT}$ 1 である場合、あるいは、シンボル情報検出器 3 0 から出力された補間処理後のシンボル周波数 $_{PT}$ 3 である場合、帯域制限フィルタ 2 a によるノイズ除去後の I Q 信号 S $_{R}$ (n) に対して非線形処理を実施することで、各シンボル内のナイキスト位相 $_{N}$ (n) を検出する。

非線形処理による B T R 検出回路 6 1 がナイキスト位相 $_N$ (n) を検出する処理自体は公知の技術であるため詳細な説明を省略する。

[0058]

10

20

30

ゼロクロスによる B T R 検出回路 6 2 は、シンボル粗推定器 2 から出力されたシンボル周波数 $_{PT}$ が、シンボル情報検出器 2 0 から出力された補間処理後のシンボル周波数 $_{PT2}$ である場合、帯域制限フィルタ 2 a によるノイズ除去後の I Q 信号 S $_{R}$ (n) のゼロクロス点の検出処理を実施することで、各シンボル内のナイキスト位相 $_{N}$ (n) を検出する。

ゼロクロスによる B T R 検出回路 6 2 がナイキスト位相 $_N$ (n) を検出する処理自体は公知の技術であるため詳細な説明を省略する。

ここで、図 5 は B T R 検出回路 6 1 , 6 2 により検出される各シンボル内のナイキスト位相 $_N$ (n) 及び周波数偏差 f_R であるシンボル速度偏差の一例を示す説明図である。

[0059]

シンボル偏差検出回路 6 3 は、 B T R 検出回路 6 1 又は B T R 検出回路 6 2 が各シンボル内のナイキスト位相 $_N$ (n) を検出すると、下記の式 (1 8) に示すように、そのナイキスト位相 $_N$ (n) から周波数偏差 f $_R$ を算出する。

$$f_R = ((n_B) - (n_A)) / 360) \times (f_R / (n_B - n_A))$$
(18)

図 5 の例では、 n_A シンボル目のナイキスト位相 N (n_A) が 1 4 0 、 n_B シンボル目のナイキスト位相 N (n_B) が 2 3 0 であるため、周波数偏差 f_R は、下記のようになる。

$$f_R = ((n_B) - n_A) / 360) \times (f_R / (n_B - n_A))$$

= ((230 - 140) / 360) \times (f_R / (n_B - n_A)) (Hz)

[0060]

シンボル偏差検出回路 6 3 は、ナイキスト位相 $_N$ (n) から周波数偏差 f_R を算出すると、その周波数偏差 f_R をシンボル粗推定器 2 のシンボル速度算出部 5 0 により算出されたシンボル速度 f_R に加算し、その加算結果 f_R + f_R をシンボル速度の精推定結果として復調器 4 に出力する。

これにより、シンボル粗推定器2の粗推定結果では、FFT1024ptの精度(約1000ppm)であるが、シンボル精推定器3の精推定結果では、約50ppm以下の偏差に改善される。

[0061]

復調器 4 は、シンボル推定回路 1 のシンボル精推定器 3 の精推定結果であるシンボル速度 f_R + f_R を用いて、上記受信信号の復調処理を行う。

復調器4の復調処理自体は公知の技術であるため詳細な説明を省略する。

[0062]

[0063]

なお、本願発明はその発明の範囲内において、実施の形態の任意の構成要素の変形、も しくは実施の形態の任意の構成要素の省略が可能である。

【符号の説明】

[0064]

10

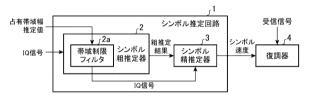
20

30

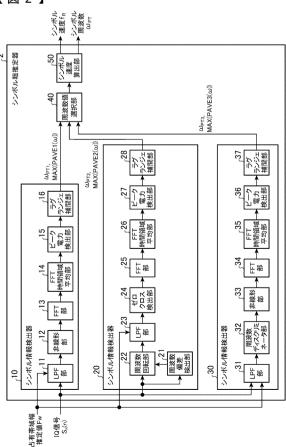
1 シンボル推定回路、2 シンボル粗推定器、2 a 帯域制限フィルタ、3 シンボル精推定器、4 復調器、1 0 シンボル情報検出器(第 1 のシンボル情報検出器)、1 1 L P F 部、1 2 非線形部、1 3 F F T 部、1 4 F F T 時間領域平均部、1 5 ピーク電力検出部、1 6 ラグランジェ補間部、2 0 シンボル情報検出器(第 2 のシンボル情報検出器)、2 1 周波数偏差検出部、2 2 周波数回転部、2 3 L P F 部、2 4 ゼロクロス検出部、2 5 F F T 部、2 6 F F T 時間領域平均部、2 7 ピーク電力検出部、2 8 ラグランジェ補間部、3 0 シンボル情報検出器(第 3 のシンボル情報検出器)、3 1 L P F 部、3 2 周波数ディスクリミネータ部、3 3 非線形部、3 4 F F T T 部、3 5 F F T 時間領域平均部、3 6 ピーク電力検出部、3 7 ラグランジェ補間部、4 0 周波数値選択部、5 0 シンボル速度算出部、6 1 非線形処理によるB T R 検出回路、6 2 ゼロクロスによるB T R 検出回路、6 3 シンボル偏差検出回路

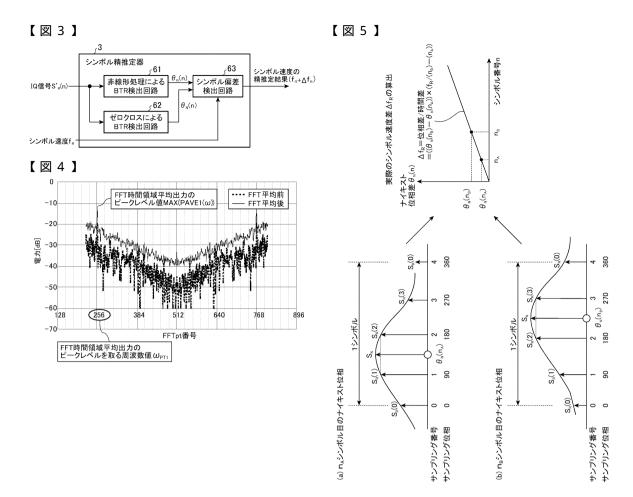
10

【図1】



【図2】





フロントページの続き

(56)参考文献 特開2011-035557(JP,A)

特開2006-005720(JP,A)

特開2005-318246(JP,A)

特開2008-211760(JP,A)

特開2001-156866(JP,A)

特開2002-094584(JP,A)

(58)調査した分野(Int.CI., DB名)

H 0 4 L 2 7 / 0 0