

[12] 实用新型专利说明书

[21] ZL 专利号 00232699. X

[45]授权公告日 2001年10月10日

[11]授权公告号 CN 2452751Y

[22]申请日 2000.5.5

[21]申请号 00232699. X

[73]专利权人 鲁觉海

地址 434400 湖北省石首市大垸乡焦家铺

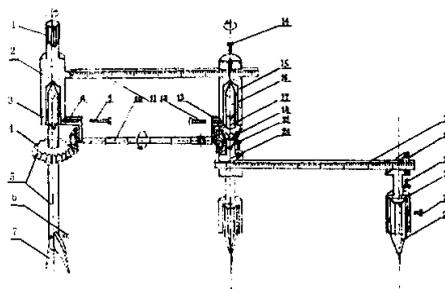
[72]设计人 鲁觉海

权利要求书 1 页 说明书 2 页 附图页数 1 页

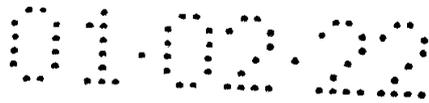
[54]实用新型名称 多功能圆规

[57]摘要

本实用新型涉及一种圆规,它解决了现有圆规作椭圆时方法繁琐、速度慢、不方便的技术难题。本圆规通过调节可以分别决定所作圆的大小和离心率两个摆臂的尺寸,并按一定的周期伸长和缩短半径来作图的。用它既能作各种正圆;还能作各种椭圆,包括可知长度和线段(不另用直尺)。适用于工业设计、教育教学等多种领域。使用方便,作图快捷、精确。



ISSN 1008-4274



权 利 要 求 书

1、一种多功能圆规，有两插脚，改变两插脚间的距离（半径）由笔套插脚绕针插脚作曲线，其特征是：两轴（5）、（16）分别套在轴套（2）、（15）并由摆臂（11）联接，针插脚（7）套在轴（5）上。笔套插脚由摆臂（21）套在轴（16）上，轴（5）和轴（16）上分别套着圆锥齿轮（4）、（17）主动圆锥齿轮的齿数是被动圆锥齿轮的2倍，并由传动齿轮（3）、（18）和伸缩轴（10）联接。

2、根据权利要求1所述多功能圆规，其特征是：轴套（5）活套在摆臂（11）上。

3、根据权利要求1所述的多功能圆规，其特征是：滑槽头（22）活套在摆臂（21）上。



说明书

多功能圆规

本实用新型涉及一种圆规，能作各种圆，特别适用于作椭圆。

生活中广泛应用的圆规有两只插脚，通过改变两插脚间的距离作各离心率（圆的扁平程度）为零的正圆，用其作椭圆，须用“四心法”或“同心圆”法作图，方法繁琐，速度慢。另外作椭圆也使用椭圆模板。模板上有若干个大小、离心率不等的椭圆模孔。但模孔数量终究有限，有时难以适用。

本实用新型的目的提供一种圆规，它不仅能作出各种半径的正圆，而且能作出任意离心率的椭圆。

本实用新型的目的是这样实现的：两轴（5）、（16）分别套在轴套（2）、（15）并由摆臂（11）联接，针插脚（7）套在轴（5）上，笔套插脚由摆臂（21）套在轴（16）上，轴（5）和轴（16）上分别套着圆锥齿轮（4）、（17），主动圆锥齿轮的齿数是被动圆锥齿轮的2倍，并由传动齿轮（3）、（18）和伸缩轴（10）联接。

轴套（15）活套在摆臂（11）上，并能滑动。

滑槽头（22）活套在摆臂（21）上，并能滑动。

本实用新型与现有技术相比具有功能多，适应性强的优点，它不仅能作各种半径的正圆，而且能直接快速作出各种椭圆；还能作出可知长度的线段（不另用直尺）。

附图说明：

图1是多功能圆规纵剖面。

图中 1、规柄 2、轴套 3、传动齿轮 4、主动圆锥齿轮 5、轴 6、螺栓 7、针插脚（燕尾插脚） 8、轴套架 9、紧固螺栓 10、伸缩轴 11、摆臂 12、紧固螺栓 13、轴套架 14、限位螺钉 15、轴套 16、轴 17、从动圆锥齿轮 18、传动齿轮 19、限位螺钉 20、滑槽头 21、摆臂 22、滑槽头 23、限位螺钉 24、笔套插脚 25、限位螺钉 26、笔。

本实用新型的各零、部件的结构关系：轴（5）的下端由螺栓（6）连着燕尾插脚（7），上端活套在轴套（2）里，轴（5）上紧固着主动圆锥齿轮



(4), 轴套(2)一侧固定一摆臂(标有刻度)(11), 摆臂(11)的另一端活套轴套在(15)的轴孔里, 轴(16)上紧固一从动圆锥齿轮(17), 主、从动圆锥齿轮(4)、(17)分别与传动齿轮(3)、(18)垂直啮合, 两齿数相等的传动齿轮(3)、(18)紧固在一根能轴向伸缩, 且能传递扭力的伸缩轴(10)的两端, 伸缩轴(10)两端传动齿轮(3)、(18)后分别活套在两个轴套架(8)、(13)中, 两轴套架(8)、(13)分别由两个紧固螺栓(9)、(12)固定在轴套(2)、(15)内侧, 主动圆锥齿轮(4)的齿轮数是从动圆锥齿轮(17)的2倍, 轴(16)的下端紧固一滑槽头(20), 摆臂(21)一端活套在滑槽头(20)的滑槽里, 由限位螺钉(19)锁定, 另一端活套在滑槽头(22)的滑槽里, 由限位螺钉(23)锁定。滑槽头(22)的下面紧固一笔套插脚(24), 笔(26)插在笔直插腿(24)的笔套中, 由限位螺钉(25)锁定。

作图时, 先根据椭圆的长轴和短轴长度, 通过调节限位螺钉(14)、(23)分别调准轴套(15)在摆臂(11)、滑槽头(22)在摆臂(21)上的位置并锁定, 手执规柄(1)将圆规的燕尾插脚(7)和笔(26)垂直插在作图时用的板、纸等面上, 当圆规以燕尾插脚(7)为圆心顺时针(逆时针)转动时, 相对板、纸等面, 轴(5)、主动圆锥齿轮(4)、燕尾插脚(7)不转动, 而其余各零、部件都绕轴(5)转动, 其中笔(26), 笔套插脚(24)随摆臂(21)、(11)绕轴(5)转动的同时, 因传动齿轮(3)绕主动圆锥齿轮(4)啮合转动通过能传递扭力的伸缩轴(10)和传动齿轮(18)的传动, 使啮合着传动齿轮(18)的从动圆锥齿轮(17)逆时针(顺时针)转。即摆臂(21)一端的笔(26)绕轴(16)逆时针(顺时针)转动。摆臂(21)的角速度是摆臂(11)的2倍, 综上所述: 当摆臂(11)绕轴(5)顺时针转至90度时, 摆臂(21)逆时针转至180度, 此时笔(26)与燕尾插脚(7)的距离由大变小; 当摆臂(11)顺时针转至180度时, 摆臂(21)逆时针转至360度, 此时笔(26)与燕尾插脚(7)的距离由小变大; 当摆臂(11)继续转达至360度时, 摆臂(21)绕轴(16)转720度, 但笔(26)绕轴(5)只转360度。只是笔(26)2次交替缩短和伸长与燕尾插脚(7)的距离, 即得到2条短轴2条长轴的一个椭圆。

当滑槽头(22)滑至滑槽头(20), 使笔尖在轴(16)的轴心线上时, 所作的图是长轴等于短轴的正圆; 当在摆臂(11)与摆臂(21)上锁定的尺寸相等时, 所作的图是一条线段, 长度等于两摆臂上锁定的距离之和。

说明书附图

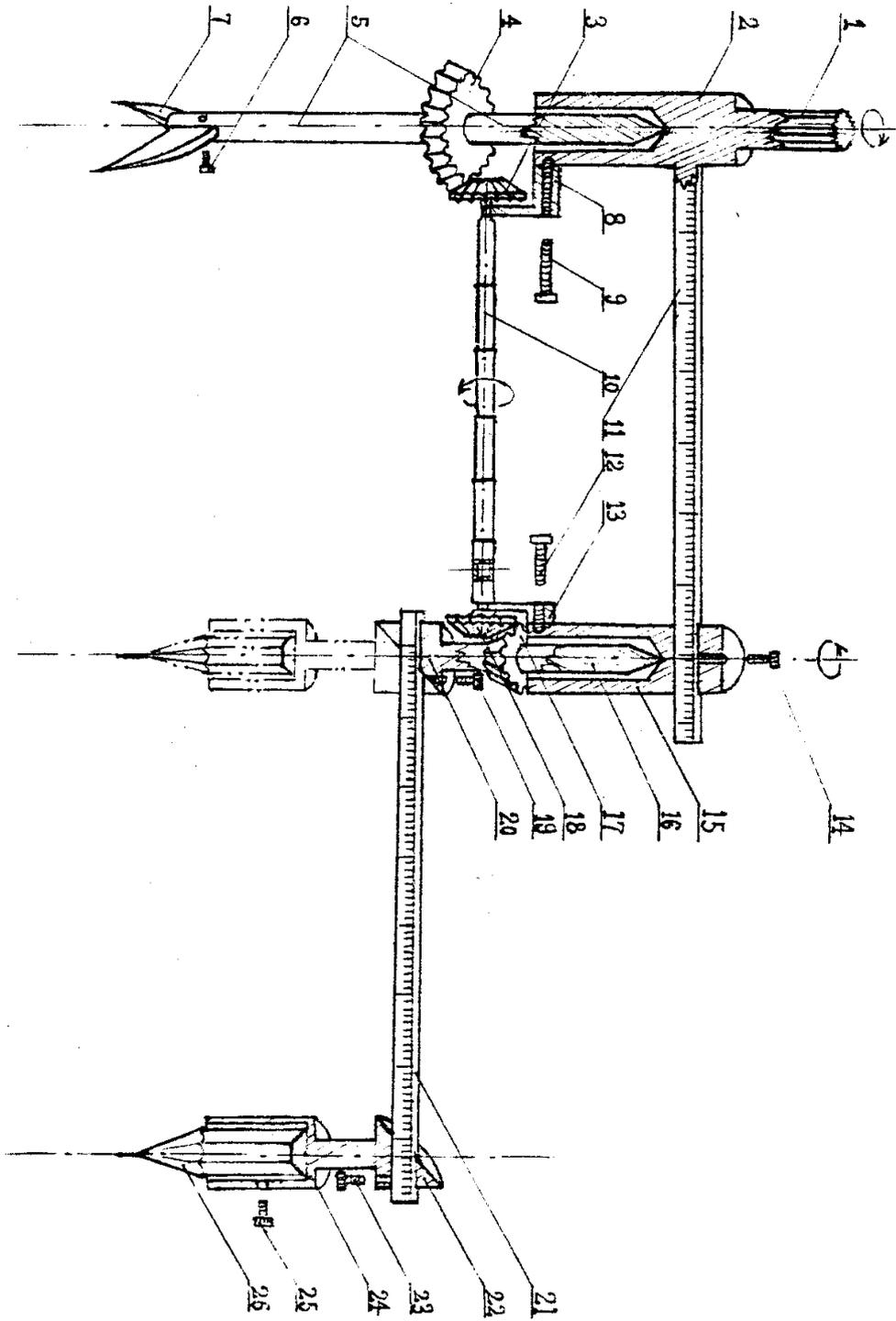


图 1