



(19)
 Bundesrepublik Deutschland
 Deutsches Patent- und Markenamt

(10) **DE 10 2005 022 271 B3** 2006.08.17

(12)

Patentschrift

(21) Aktenzeichen: **10 2005 022 271.4**
 (22) Anmeldetag: **10.05.2005**
 (43) Offenlegungstag: –
 (45) Veröffentlichungstag
 der Patenterteilung: **17.08.2006**

(51) Int Cl.⁸: **G01N 21/896** (2006.01)
G01N 21/958 (2006.01)
G01M 11/02 (2006.01)

Innerhalb von drei Monaten nach Veröffentlichung der Patenterteilung kann nach § 59 Patentgesetz gegen das Patent Einspruch erhoben werden. Der Einspruch ist schriftlich zu erklären und zu begründen. Innerhalb der Einspruchsfrist ist eine Einspruchsgebühr in Höhe von 200 Euro zu entrichten (§ 6 Patentkostengesetz in Verbindung mit der Anlage zu § 2 Abs. 2 Patentkostengesetz).

(73) Patentinhaber:

SCHOTT AG, 55122 Mainz, DE

(74) Vertreter:

**Patentanwälte Kewitz & Kollegen Partnerschaft,
 60325 Frankfurt**

(72) Erfinder:

**Wiedenmann, Hans, 95676 Wiesau, DE; Eisner,
 Armin, 95666 Leonberg, DE**

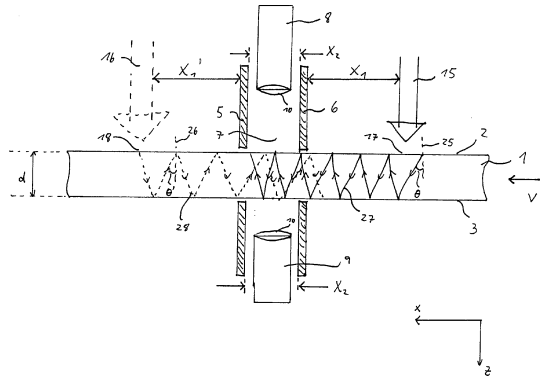
(56) Für die Beurteilung der Patentfähigkeit in Betracht
 gezogene Druckschriften:

DE 102 21 945 C1
DE 198 13 216 A1
DE 25 27 403 A1
DE-OS 19 508 47
US 68 22 735 B2
US 54 59 330 A
US 54 06 374 A
EP 00 71 202 A1

(54) Bezeichnung: **Verfahren und Vorrichtung zum Detektieren von Blasen in einem Glaskörper sowie zur Herstellung von Glaskörpern**

(57) Zusammenfassung: Die Erfindung betrifft ein Verfahren und eine Vorrichtung zur Bestimmung von Blasen und/oder Einschlüssen in einem Glaskörper. Ein Beleuchtungs-Lichtstrahl wird in einem Einkopplungsbereich so in den Glaskörper eingekoppelt, dass sich das Licht durch Vielfachreflexion bzw. Lichtleitung in dem Glaskörper in einer vorgegebenen Richtung ausbreitet. In einem Beobachtungsvolumen, das beabstandet zu dem Einkopplungsbereich ist, wird von einer Oberfläche des Glaskörpers ein Bild erfasst, das zur Detektion der Blasen und/oder Einschlüsse weiter ausgewertet wird. Das Verfahren ist von der Geometrie des Glaskörpers weitestgehend unabhängig und zeichnet sich durch eine hohe Abtastfrequenz bzw. Auflösung aus.

Das Verfahren kann als Sortierkriterium zur Bereitstellung von Glaskörpern mit einer vorgegebenen maximalen Dichte von Blasen und/oder Einschlüssen eingesetzt werden.



Beschreibung

[0001] Die vorliegende Erfindung betrifft allgemein die Herstellung von Glaskörpern, insbesondere von länglichen Glaskörpern, beispielsweise von stangen- oder rohrförmigen Glaskörpern, insbesondere in einem kontinuierlichen Herstellungsverfahren. Genauer gesagt betrifft die vorliegende Erfindung ein Verfahren und eine Vorrichtung zum Detektieren von Blasen und/oder Einschlüssen in einem solchen Glaskörper sowie zur Herstellung eines solchen Glaskörpers mit einer vorbestimmten maximalen Dichte von Blasen und/oder Einschlüssen. Ein weiterer Gesichtspunkt der vorliegenden Erfindung betrifft die Verwendung eines solchen Glaskörpers als Ausgangsmaterial zur Herstellung von Primärpackmitteln für pharmazeutische Anwendungen durch weitere Umformung, beispielsweise zur Herstellung von Ampullen, Spritzenkörpern, Röhren oder dergleichen.

[0002] Blasen und/oder Einschlüsse führen zu einer unerwünschten Minderung der Qualität von Glaskörpern der vorgenannten Art und sind somit zu vermeiden. Hierzu sind Verfahren zum Detektieren von Blasen und/oder Einschlüssen erforderlich. Ein wichtiger Parameter solcher Verfahren stellt die erzielbare Auflösung dar, welche die minimal erfassbaren Blasen und/oder Einschlüsse vorgibt.

[0003] US 5,406,374 A offenbart ein Verfahren und eine Vorrichtung zur Detektion von Blasen und/oder Einschlüssen in einem stangenförmigen Glasfaser-Preform. Prüflicht wird über eine Stirnseite in den Glasfaser-Preform eingekoppelt und das transmittierte Licht orts aufgelöst mittels einer Matrixkamera detektiert, welche das von der gegenüberliegenden Stirnseite des Glasfaser-Preforms abgestrahlte Licht orts aufgelöst detektiert. Dieses Verfahren eignet sich nicht als in-line Inspektionsverfahren bei der kontinuierlichen Herstellung von Glaskörpern, da die Stirnseiten zur Lichteinkopplung nicht frei zugänglich sind. Ferner setzt die Einkopplung und Auskopplung an den Stirnseiten spezielle Glaskörpergeometrien voraus, die nicht immer gegeben sind.

[0004] Um die Einkopplung von Licht an Stirnseiten eines Glaskörpers zu vermeiden, sind im Stand der Technik Verfahren vorgeschlagen worden, bei denen ein Laserstrahl aktiv mithilfe eines Scanners über den Glaskörper gescannt wird und von einer Oberfläche des Glaskörpers ein orts aufgelöstes Bild erfasst wird. DE 198 13 216 A1 offenbart ein entsprechendes Verfahren zur Detektierung von Fehlern in einem Flachglas. US 5,459,330 A offenbart ein entsprechendes Verfahren zur Inspektion von Fernsehbildschirmen. Ein Laserstrahl wird bei diesem Verfahren zu einem „Lichtvorhang“ aufgeweitet, der schräg auf die Oberfläche des Glaskörpers einfällt. Licht wird in unterschiedlichem Maße von der Vorder- und Rückseite sowie von Einschlüssen im Volumen des Glaskör-

pers reflektiert bzw. abgebildet, was durch orts aufgelöste Detektion bestimmt werden kann, um die Tiefe einer Blase bzw. eines Einschlusses durch Bildanalyse zu bestimmen.

[0005] US 6,822,735 B2 offenbart eine Vorrichtung zur Detektion von Blasen in einem Glasrohr. Ein Laserstrahl wird seitlich durch eine Außenumfangsoberfläche des Glasrohrs in die Wandung des Glasrohrs eingekoppelt und ein Bild von der Außenumfangsoberfläche des Glasrohrs in einer Dunkel-feld-Anordnung detektiert. Das Glasrohr muss während der Messung gedreht und in seiner Längsrichtung verfahren werden, was aufwendig ist.

[0006] Den vorgenannten Verfahren mit aktiver Scannerbeleuchtung ist gemeinsam, dass diese sehr stark abhängig von der Geometrie des Glaskörpers sind, weil der Glaskörper ein aktives optisches Element im Strahlengang darstellt. Weiterhin sind nur relativ geringe Abtastfrequenzen bedingt durch die mechanische Trägheit der Scannerspiegel realisierbar. Typische Abtastfrequenzen liegen im Bereich von etwa 100 Hz. Die minimal erfassbare Blasenbreite liegt bedingt durch die Strahlgeometrie der Lichtquelle und dem optischen System „Glaskörper“ typischerweise bestenfalls bei etwa 15 µm.

[0007] DE 102 21 945 C1 offenbart ein Verfahren und eine Vorrichtung zur Ermittlung von Fehlstellen in einem kontinuierlich fortbewegten Band aus transparentem Material. Licht wird in einem Bereich über eine zwischen Lichtquelle und Band angeordnete, transparente Flüssigkeit in das Band eingekoppelt. Das Licht wird durch wiederholte Totalreflexion weitergeleitet.

[0008] DE-OS 1 950 847 offenbart eine Vorrichtung zur Anzeige von Brüchen oder Sprüngen in Glastafeln, bei dem Lichtbündel an einem Endbereich in die Tafel eingekoppelt und durch Totalreflexion weitergeleitet werden.

[0009] DE 25 27 403 A1 offenbart ein Verfahren und eine Vorrichtung zur Prüfung von durchscheinenden Kunststoffrohren, wobei Abtastlicht in Längsrichtung eines Glasrohrs periodisch über dessen Außenfläche geführt wird.

[0010] EP 0 071 202 A1 offenbart eine weitere Anordnung zur optischen Prüfung eines sich bewegenden Glasbands, wobei Licht über die Oberfläche gescannt wird, ein Teil des Lichts in das Glasband eingekoppelt wird und sich dort durch Totalreflexion zu den Stirnseiten hin ausbreitet, um dort detektiert zu werden.

Aufgabenstellung

[0011] Aufgabe der vorliegenden Erfindung ist es,

ein Verfahren der vorgenannten Art bereitzustellen, das unabhängig von der speziellen Geometrie des zu vermessenden Glaskörpers ist und mit dem sich höhere Abtastfrequenzen sowie eine höhere Auflösung realisieren lassen. Gemäß einem weiteren Gesichtspunkt der vorliegenden Erfindung soll ferner ein Verfahren und eine Vorrichtung zur Herstellung von Glaskörpern, insbesondere von länglichen Glaskörpern mit vergleichsweise geringen Querabmessungen mittels eines kontinuierlichen Herstellungsverfahrens, mit einer vorbestimmten maximalen Anzahl bzw. Dichte von Blasen und/oder Einschlüssen bereitgestellt werden.

[0012] Diese Aufgaben werden gelöst durch ein Verfahren nach Anspruch 1 bzw. 12 sowie durch eine Vorrichtung nach Anspruch 13 bzw. 21. Weitere vorteilhafte Ausführungsformen sind Gegenstand der Unteransprüche.

[0013] Erfindungsgemäß wird Licht so in den Glaskörper bzw. in eine Wandung desselben eingekoppelt, dass sich das Licht durch Lichtleitung, also durch Vielfachreflexion an zueinander beabstandeten Grenzflächen des Glaskörpers bzw. der Wandung, in einer vorgegebenen Richtung ausbreitet, und zwar von dem Einkopplungsbereich zu einem Beobachtungsvolumen, in welchem ein Bilderfassungsmittel, insbesondere eine CCD-Kamera, vorgesehen ist, um ein Bild von einer Oberfläche des Glaskörpers in dem Beobachtungsvolumen zu erfassen, das anschließend zur Detektion der Blasen und/oder Einschlüsse ausgewertet wird, insbesondere mittels einer Bildauswertungseinrichtung. Dabei werden die Blasen und/oder Einschlüsse erfindungsgemäß in einer Dunkelfeldanordnung detektiert, in der sich die Blasen und/oder Einschlüsse als helle Lichtflecke vor dunklem Bildhintergrund deutlich abheben und somit einfach detektiert werden können.

[0014] Erfindungsgemäß braucht das Licht somit nicht mehr über die Oberfläche des Glaskörpers gescannt werden. Vielmehr kann das Licht kontinuierlich oder getaktet eingestrahlt werden. Dies ermöglicht hohe Abtastfrequenzen, die im Wesentlichen nur begrenzt sind durch die Art des verwendeten Bilderfassungsmittels bzw. die Verarbeitungsgeschwindigkeit einer nachgeschalteten Bildauswertungseinrichtung. Das erfindungsgemäße Verfahren ist auch absolut verschleißfrei, da keine mechanisch beweglichen Elemente, beispielsweise Spiegel, erforderlich sind. Erfindungsgemäß lässt sich durch die höhere Abtastrate, die im kHz-Bereich liegen kann, ferner eine wesentlich höhere Messdichte als bei herkömmlichen Messverfahren realisieren. Die höhere Abtastrate ist ferner Grundvoraussetzung für eine genaue Längenbestimmung der Blasen und/oder Einschlüsse und somit für ein noch genaueres Sortierkriterium zum Aussortieren von Glaskörpern mit inakzeptabel hoher Dichte an Blasen und/oder Einschlüssen.

[0015] Das erfindungsgemäße Verfahren ist auch unabhängig von der speziellen Art und Geometrie des Glaskörpers, da sich eine Einkopplung von Licht in den Glaskörper durch eine Oberfläche eines Glaskörpers einfach realisieren lässt, insbesondere auch bei kontinuierlich an dem Beobachtungsvolumen vorbei bewegten Glaskörpern, wie dies bei kontinuierlichen Herstellungsverfahren der Fall ist, oder bei Glaskörpern mit vergleichsweise geringen Außenabmessungen, insbesondere bei Glasrohren mit vergleichsweise geringem Außendurchmesser, wie diese beispielsweise zur Herstellung von Primärpackmitteln für pharmazeutische Anwendungen verwendet werden. Eine Einkopplung des Lichts in vergleichsweise schmale Stirnseiten des Glaskörpers ist erfindungsgemäß nicht erforderlich. Erfindungsgemäß ist es ausreichend, den in den Glaskörper einzukoppelnden Lichtstrahl ausreichend aufzuweiten, so dass ein ausreichend großes Beobachtungsvolumen zur Verfügung steht, und in dem Beobachtungsvolumen ein zur Erfassung eines Bildes in dem gesamten Beobachtungsvolumen ausgelegtes Bilderfassungsmittel vorzusehen.

[0016] Das erfindungsgemäße Verfahren lässt sich grundsätzlich auf beliebig geformte Glaskörper anwenden, beispielhaft seien genannt: Flachglas, Glasstangen oder Glasrohre, jeweils mit kreisförmigem oder auch nicht-kreisförmigem Querschnitt. Da sich das erfindungsgemäße Verfahren als in-line Messverfahren eignet, kann der Glaskörper kontinuierlich oder getaktet an dem Beobachtungsvolumen vorbei geführt werden. Grundsätzlich kann jedoch auch das Beobachtungsvolumen einschließlich der Bilderfassungsmittel und der zugeordneten Lichteinkopplungsmittel zum Einkoppeln von Licht in den Glaskörper zum Abtasten des Glaskörpers relativ zu diesem Verfahren werden.

[0017] Da durch Reflexionsverlust ein signifikanter Lichtanteil zur Messung nicht zur Verfügung steht, ist erfindungsgemäß auf einen geringen Abstand zwischen dem jeweiligen Einkopplungsbereich und dem Beobachtungsvolumen zu achten. Je nach Geometrie des Glaskörpers und des gewählten Strahlengangs in dem Glaskörper kann dieser Abstand von der Größenordnung von einem oder wenigen Millimetern betragen. Um eine direkte Reflexion des Lichts von der Oberfläche bzw. dem Lichteinkopplungsbereich auf das jeweilige Bilderfassungsmittel noch zuverlässiger zu verhindern, kann das Beobachtungsvolumen von dem jeweiligen Lichteinkopplungsbereich mittels einer Blende getrennt sein, die eine Öffnung aufweist, die gerade so bemessen ist, dass die Blende nicht den Glaskörper berührt, und durch die hindurch sich der Glaskörper erstreckt bzw. kontinuierlich an dem Beobachtungsvolumen vorbei geführt wird.

[0018] Aufgrund des Lichtleiteffekts nimmt die Inten-

sität des Lichts in dem Glaskörper in der vorgegebenen Richtung stark ab. Um für gleichmäßige Beleuchtungsverhältnisse zu sorgen, ist es gemäß einer weiteren Ausführungsform von Vorteil, zumindest zwei Lichteinkopplungsbereiche vorzusehen, die symmetrisch im Bezug zu dem Beobachtungsvolumen angeordnet sind.

[0019] Bevorzugt wird das Licht in einer Richtung quer zur vorgegebenen Richtung der Lichtausbreitung gleichmäßig eingekoppelt. Im Falle eines flachen Glaskörpers kann es zu diesem Zweck ausreichend sein, das einzukoppelnde Licht quer zur vorgegebenen Richtung der Lichtleitung aufzuweiten bzw. aufgeweitet abzustrahlen, beispielsweise mittels einer Zylinderlinse, eines Zylinderlinsen-Arrays, eines Arrays von Lichtleitern bzw. Lichtleiterbündeln. Bei einem stangen- oder rohrförmigen Glaskörper kann es von Vorteil sein, eine Mehrzahl von Lichtquellen und zugeordneten Lichteinkopplungsbereichen verteilt um den Außenumfang des Glaskörpers herum und in einem vorbestimmten Abstand zu dem Beobachtungsvolumen anzuordnen, was sich ebenfalls ohne weiteres mittels der vorgenannten Abbildungsoptiken realisieren lässt.

[0020] Damit die gesamte Oberfläche des Glaskörpers in dem Beobachtungsvolumen erfasst werden kann, kann es von Vorteil sein, Bilderfassungsmittel zu verwenden bzw. geeignet anzuordnen, sodass der Bilderfassungsbereich in einer Richtung quer zur vorgegebenen Richtung der Lichtleitung verlängert ist. Dies lässt sich im Falle eines Flachglases beispielsweise mittels eines streifenförmigen Bilderfassungsmittels realisieren, das sich in der Richtung quer zur vorgegebenen Richtung parallel zur Oberfläche des Glaskörpers erstreckt. Im Falle eines stangen- oder rohrförmigen Glaskörpers kann vorgesehen sein, eine Mehrzahl von Bilderfassungsmitteln quer zur vorgegebenen Richtung verteilt um den Außenumfang des Glaskörpers herum anzuordnen.

[0021] Zur Lichtleitung kann es erfindungsgemäß ausreichend sein, das Licht unter einem Winkel in den Glaskörper einzukoppeln, sodass das Licht in dem Glaskörper durch Reflexion unter einem Winkel, der kleiner ist als der Grenzwinkel für Totalreflexion an der Grenzfläche Glas/Luft, in der vorgegebenen Richtung weitergeleitet wird. Bei jeder Reflexion an einer Grenzfläche Glas/Luft geht jedoch ein vergleichsweise hoher Lichtanteil verloren. Allerdings lässt sich eine solche Lichteinkopplung vorteilhaft einfach durch Einstrahlen eines Lichtstrahls auf die Oberfläche des Glaskörpers realisieren. Vorteilhaft ist, dass eine solche Lichteinkopplung berührungsfrei erfolgen kann, dass die Oberfläche des Glaskörpers also nicht beschädigt oder verunreinigt wird, beispielsweise durch eine Immersionsflüssigkeit. Die Vermeidung solcher Verunreinigungen kann für hochreine Anwendungen zwingend erforderlich sein, insbe-

sondere zur Herstellung von Glasrohren als Ausgangsmaterial zur Herstellung von Primärpackmitteln für pharmazeutische Anwendungen.

[0022] Um Lichtleitverluste durch Vielfachreflexion an der Grenzfläche Glas/Luft möglichst gering zu halten, kann gemäß einer weiteren Ausführungsform das Licht unter einem Winkel in den Glaskörper eingekoppelt werden, sodass das Licht in dem Glaskörper durch Reflexion unter einem Winkel, der nur geringfügig kleiner, beispielsweise um etwa $0,5^\circ$ bis etwa 1° kleiner, als der Grenzwinkel für Totalreflexion an der Grenzfläche Glas/Luft ist, in der vorgegebenen Richtung weitergeleitet wird. Bei einer solchen Ausführungsform kann das Beobachtungsvolumen auch unter einem schrägen Beobachtungswinkel zur Oberfläche des Glaskörpers beobachtet bzw. erfasst werden.

[0023] Zur weiteren Minderung von Verlusten bei der Lichtleitung in dem Glaskörper kann gemäß einer weiteren Ausführungsform vorgesehen sein, das Licht so in den Glaskörper einzukoppeln, dass sich das eingekoppelte Licht durch Totalreflexion an den Grenzflächen Glas/Luft in dem Glaskörper bzw. einer Wandung des Glaskörpers ausbreitet. Eine solche Einkopplung lässt sich beispielsweise durch Einkoppeln von Licht mittels einer Immersionsflüssigkeit oder durch Annähern eines Einkopplungs-Glasprismas an den Glaskörper bis auf Abstände von unterhalb von etwa $1 \mu\text{m}$ realisieren, was jedoch aufwendig ist und ggf. zur Beschädigung des Glaskörpers führen kann.

[0024] Für eine noch homogenere Ausleuchtung des Glaskörpers kann gemäß einer weiteren Ausführungsform vorgesehen sein, dass der in den Glaskörper einzukoppelnde Lichtstrahl divergent aufgeweitet ist zu einem Strahlenbündel mit unterschiedlichen Eintrittswinkeln.

[0025] Zur Erhöhung der Lichtausbeute der Detektion kann von Vorteil sein, wenn als Bilderfassungsmittel eine Matrix von lichtempfindlichen Elementen eingesetzt wird, die in einer Richtung quer zur vorgegebenen Richtung der Lichtleitung vergleichsweise schmal sind (zur Erzielung einer hohen Ortsauflösung), die jedoch in der vorgegebenen Richtung vergleichsweise lang sind, um in der vorgegebenen Richtung abgestrahltes Licht aufintegrieren zu können, was insbesondere dann von Vorteil ist, wenn der Glaskörper in der vorgegebenen Richtung an dem Beobachtungsvolumen vorbei bewegt wird.

[0026] Gemäß einer weiteren Ausführungsform kann das in den Glaskörper eingekoppelte Licht gepulst bzw. getaktet sein, was sich ohne weiteres mittels gepulster Laser, mittels Licht-Shutter oder geeigneter Blitzlichtquellen realisieren lässt. Alternativ oder ergänzend kann selbstverständlich auch die Bil-

derfassung getaktet erfolgen. In Kenntnis der Geschwindigkeit, mit welcher der Glaskörper in der vorgegebenen Richtung an dem Beobachtungsvolumen vorbei bewegt wird, sowie in Kenntnis der Taktrate des Beleuchtungslichts bzw. der Detektion kann aus der detektierten Länge der Blasen und/oder Einschlüsse sowie der Verschiebung der Blasen und/oder Einschlüsse zwischen aufeinander folgenden Bildern bzw. Beleuchtungs-Blitzen präzise auf die Länge der Blasen und/oder Einschlüsse geschlossen werden.

[0027] Damit eine unerwünschte Randstreuung an dem Glaskörper, die in dem erfassten Bild zu vergleichsweise hellen Bildflecken führt, nicht versehentlich als Blasen und/oder Einschlüsse detektiert wird, kann gemäß einer weiteren Ausführungsform vorgesehen sein, in vorgegebenen Zeitintervallen, während denen kein Bild zur Bestimmung der Blasen und/oder Einschlüsse erfasst wird (was sich beispielsweise mittels eines gepulsten Einkopplungslichts realisieren lässt), ein Schattenbild des Glaskörpers zu erfassen, in dem sich die Ränder des Glaskörpers abzeichnen, insbesondere durch Lichtstreuung am Rand des Glaskörpers. Gemäß dieser Ausführungsform kann vorgesehen sein, zur Bildauswertung nur Bildbereiche innerhalb der so bestimmten Ränder zu verwenden, wobei zweckmäßig ein vorbestimmter Abstand zu diesen Rändern eingehalten wird, der sich beispielsweise durch eine fest vorgegebene Anzahl oder durch eine fest vorgegebene Anzahl von Pixel oder durch einfach zu ermittelnde Verhältniszahl realisieren lässt.

[0028] Gemäß einem weiteren Gesichtspunkt der vorliegenden Erfindung wird das vorgenannte Verfahren zur Ableitung eines Sortierkriteriums herangezogen. Bei diesem Verfahren werden somit Glaskörper mit einer inakzeptabel hohen Dichte an Blasen und/oder Einschlüssen in einer Sortiereinrichtung aussortiert, sodass sich erfindungsgemäß ein Glaskörper mit einer vorgebbaren maximalen Dichte an Blasen und/oder Einschlüssen realisieren lässt.

[0029] Gemäß einem weiteren Gesichtspunkt der vorliegenden Erfindung kann dieses Verfahren insbesondere bei der kontinuierlichen Herstellung von länglichen Glaskörpern, beispielsweise Flachglas oder stangen- oder rohrförmigen Glaskörpern, eingesetzt werden. Zu diesem Zweck wird das vorgenannte Verfahren als in-line Messung an einem kontinuierlich in der vorgegebenen Richtung an dem Beobachtungsvolumen vorbei geführten länglichen Glaskörper angewendet, um die Dichte der Blasen und/oder Einschlüsse zu ermitteln, wobei der Glasstrang in einer nachgeordneten Trenn- und Sortiereinrichtung in Glaskörper mit der gewünschten maximalen Dichte an Blasen und/oder getrennt und sortiert wird.

[0030] Ein weiterer, auch unabhängig beanspruchbarer Gesichtspunkt der vorliegenden Erfindung be-

trifft ferner ein Glasrohr, hergestellt mittels des vorgenannten Verfahrens, mit einer vorgegebenen maximalen Dichte an Blasen und/oder Einschlüssen, das als Halbfabrikat bzw. Ausgangsmaterial zur Herstellung von Primärpackmitteln für pharmazeutische Anwendungen durch weitere Umformung verwendbar ist. Ein solches Glasrohr zeichnet sich insbesondere durch einen vergleichsweise geringen Außendurchmesser aus, der bevorzugt kleiner als etwa 10 mm ist und bevorzugter im Bereich zwischen etwa 1,5 mm und etwa 10 mm liegt. Ein solches Glasrohr zeichnet sich insbesondere auch durch eine vergleichsweise hohe Wanddicke aus, die bevorzugt im Bereich zwischen etwa 2,0 mm und etwa 4,0 mm liegt.

Ausführungsbeispiel

[0031] Nachfolgend wird die Erfindung in beispielhafter Weise und unter Bezugnahme auf die beigefügten Zeichnungen beschrieben werden, woraus sich weitere Merkmale, Vorteile und zu lösende Aufgaben ergeben werden und worin:

[0032] [Fig. 1](#) in einer schematischen Schnittansicht ein Verfahren gemäß einer ersten Ausführungsform der vorliegenden Erfindung darstellt;

[0033] [Fig. 2](#) in einer schematischen Schnittansicht ein Verfahren gemäß einer zweiten Ausführungsform der vorliegenden Erfindung darstellt; und

[0034] [Fig. 3](#) eine schematische Draufsicht auf eine als Bilderfassungsmittel verwendete Matrix von lichtempfindlichen Elementen gemäß der vorliegenden Erfindung ist.

[0035] In den Figuren bezeichnen identische Bezugszeichen identische oder im Wesentlichen gleich wirkende Elemente oder Elementgruppen.

[0036] Die [Fig. 1](#) stellt in einem Teilschnitt einen in x-Richtung längs erstreckten Glaskörper **1** dar, der eine Oberseite **2** und eine Unterseite **3** aufweist und beispielsweise als Vollglasstange oder Flachglas ausgebildet sein kann, mit einer vorgegebenen Querabmessung in einer Richtung senkrecht zur Bildebene. Gemäß der [Fig. 1](#) legen zwei zueinander beabstandete Blenden **5,6** mit einer Öffnung, durch die sich der Glaskörper **1** hindurch erstreckt, ein Beobachtungsvolumen **7** fest, mit einer Länge in der x-Richtung X_2 . In dem Beobachtungsvolumen **7** sind zwei als Bilderfassungsmittel wirkende CCD-Kameras **8, 9** vorgesehen, die ein Bild von der Oberseite bzw. Unterseite **2, 3** des Glaskörpers **1** ortsaufgelöst erfassen. Den Kameras **8, 9** sind geeignete Objektive **10** zugeordnet, die eine ausreichende Ortsauflösung und Tiefenschärfe ermöglichen.

[0037] Gemäß der [Fig. 1](#) sind symmetrisch zu dem Beobachtungsvolumen **7** und unter Abständen X_1

bzw. X_1' zwei Lichteinkopplungsbereiche **15**, **16** vorgesehen, um Lichtstrahlen **27** bzw. **28** in den Glaskörper **1** einzukoppeln. Die Einkopplung in den Glaskörper **1** erfolgt dabei so, dass sich der jeweils eingekoppelte Lichtstrahl **27**, **28** in der x-Richtung bzw. entgegengesetzt durch Vielfachreflexion an der Oberseite **2** und der Unterseite **3** ausbreitet.

[0038] Der jeweilige Reflexionswinkel ist in der [Fig. 1](#) mit θ bzw. θ' bezeichnet, wobei mit dem Bezugszeichen **25** bzw. **26** die Senkrechte auf die Oberfläche **2** bezeichnet sei. Der Reflexionswinkel kann kleiner sein als der Grenzwinkel der Totalreflexion an der Grenzfläche Glas/Luft, in welchem Fall bei jeder Reflexion an einer Grenzfläche erhebliche Lichtverluste eintreten. Deshalb ist der Abstand X_1 bzw. X_1' zu dem Beobachtungsvolumen **7** zu minimieren. Gemäß der [Fig. 1](#) ist dieser Abstand von der Größenordnung der Dicke des Glaskörpers **1** in der z-Richtung und kann beispielsweise bis hinab zu etwa 1 mm betragen. Aufgrund der symmetrischen Anordnung der Lichteinkopplungsbereiche **17** bzw. **18** kommt es zu einer gleichmäßigen Ausleuchtung des Glaskörpers **1** in dem Beobachtungsvolumen **7**. Das in dem Glaskörper **1** geleitete Licht wird von Blasen und/oder Einschlüssen im Bereich des Beobachtungsvolumens **7** fokussiert bzw. konzentriert, was sich in dem erfassten Bild in einem hellen Lichtfleck bemerkbar macht. Wenngleich in der [Fig. 1](#) nicht dargestellt, sind den CCD-Kameras **8,9** entsprechende Bildauswertungseinrichtungen, beispielsweise eine CPU, zugeordnet, um die erfassten Bilder weiter auszuwerten. Zur Bestimmung der Blasen und/oder Einschlüsse kann grundsätzlich eine einfache Auswertung der Lichtintensität ausreichend sein, was insbesondere mittels eines geeigneten Schwellenwerts erzielt werden kann. Selbstverständlich kann auch eine aufwendigere Bildauswertung erfolgen, insbesondere auch Kantendetektion oder dergleichen.

[0039] Die [Fig. 3](#) zeigt in einer schematischen Draufsicht einen CCD-Chip **30** der verwendeten CCD-Kameras. Gemäß der [Fig. 3](#) sind die einzelnen Pixeln entsprechenden lichtempfindlichen Elemente **31** in der vorgegebenen Richtung (x) vergleichsweise lang und in der Richtung quer dazu (y) vergleichsweise schmal. Dies ermöglicht in der Richtung quer zur Richtung der Lichtleitung, das heißt in y-Richtung, eine hohe Ortsauflösung, während sämtliches in einen Lichtkegel in die vorgegebene Richtung, das heißt die x-Richtung, reflektierte bzw. abgebildete Licht durch die jeweiligen lichtempfindlichen Elemente **31** aufintegriert wird. Dies ermöglicht eine hohe Lichtempfindlichkeit des eingesetzten Verfahrens. Selbstverständlich ist die vorliegende Erfindung jedoch nicht auf die Verwendung von rechteckförmigen lichtempfindlichen Elementen beschränkt sondern können auch quadratische lichtempfindliche Elemente verwendet werden.

[0040] Somit erstrecken sich gemäß der [Fig. 1](#) die CCD-Kameras **8**, **9** senkrecht zur Bildebene über eine vorgegebene Länge, die bevorzugt der Außenabmessung des Glaskörpers **1** entspricht, sodass in dem Beobachtungsvolumen **7** ein Bild über die gesamte Breite des Glaskörpers **1** erfasst werden kann. Für den Fall eines stangen- oder rohrförmigen Glaskörpers wird bevorzugt, wenn eine Mehrzahl von CCD-Kameras verteilt um den Außenumfang des Glaskörpers herum angeordnet sind und wenn die zugeordneten Lichteinkopplungsbereiche ebenfalls verteilt um den Außenumfang des Glaskörpers herum angeordnet sind. Dabei kann insbesondere auch vorgesehen sein, dass die jeweiligen Bilderfassungsbereiche der verteilt angeordneten Bilderfassungsmittel entlang dem Umfang des Glaskörpers miteinander überlappen.

[0041] Die [Fig. 2](#) zeigt eine Messanordnung gemäß einer zweiten Ausführungsform der vorliegenden Erfindung, mit der Blasen und/oder Einschlüsse in der Wand **4** eines Glasrohrs **1** detektiert werden sollen, das mit einer Geschwindigkeit v , wie durch den Pfeil angedeutet, an dem Beobachtungsvolumen **7** vorbei bewegt wird. Gemäß der [Fig. 2](#) wird das Licht über Lichtleiter **19**, **20** an das Beobachtungsvolumen **7** herangeführt. An den jeweiligen Lichtleiterenden sind entsprechende Einkopplungsoptiken **21**, **22** vorgesehen, die die Einkopplungs-Lichtstrahlen **15**, **16** in der x-Richtung divergent aufweiten und in der Richtung quer dazu zu einem länglichen Strahlvolumen aufweiten, was sich beispielsweise mittels einer geeigneten Zylinderlinse und der Verwendung entsprechender Lichtleiterbündel realisieren lässt.

[0042] Gemäß der [Fig. 2](#) ist eine weitere Lichtquelle **12** diametral gegenüberliegend zu der CCD-Kamera **8** angeordnet. Mit dieser Lichtquelle **12** wird in Zeitintervallen, während denen kein Licht in die Wand **4** des Glaskörpers **1** eingekoppelt wird, ein Schatten des Glasrohrs **1** auf die CCD-Kamera **8** projiziert, der orts aufgelöst erfasst und ausgewertet wird. In der Schattenprojektion zeichnen sich die Außen- und Innenränder des Glasrohrs **1** ab, sodass in dem erfassten Bild Bildbereiche ermittelt werden können, die dem Bereich einer Rohrwandung **4** entsprechen. Gemäß dieser Ausführungsform werden zur Bestimmung der Blasen und/oder Einschlüsse in der Wandung **4** nur die so ermittelten Bildbereiche verwendet, nicht aber Bildbereiche, die dem Rohrrinnenraum bzw. Rohraußenraum entsprechen. Zweckmäßig wird ein vorgegebener Mindestabstand zu den so ermittelten Rändern des jeweiligen Bildbereichs eingehalten.

[0043] Zur Anpassung an Glasrohre mit unterschiedlichen Außenabmessungen kann vorgesehen sein, dass die Lichteinkopplungsoptiken und CCD-Kameras zu einer verstellbaren Einheit zusammengefasst sind, sodass der Abstand zur Oberfläche

des Glaskörpers koordiniert verstellt werden kann und somit gleichmäßige Beleuchtungsverhältnisse für Glaskörper mit unterschiedlichen Außenabmessungen realisiert werden können.

[0044] Wie dem Fachmann beim Studium der vorstehenden Beschreibung ohne weiteres ersichtlich sein wird, eignet sich das erfindungsgemäße Verfahren zur berührungsfreien Inspektion beliebig geformter Glaskörper, insbesondere von längs erstreckten Stangen- oder Hohlprofilen, die bei einem kontinuierlichen Herstellungsverfahren kontinuierlich in der vorgegebenen Richtung der Lichtleitung an dem Beobachtungsvolumen vorbei geführt werden. Bevorzugte Verwendungsformen solcher Glasrohre sind insbesondere: Halbfabrikat zur Herstellung von Primärpackmitteln für pharmazeutische Anwendungen, insbesondere durch Umformung derselben; Herstellung von Backlightröhren mit vergleichsweise geringem Rohrquerschnitt bei großer Wanddicke für LCD-Displays.

Ausführungsbeispiel

[0045] Ein Glasrohr mit einem Außendurchmesser von 8 mm und einer Wanddicke von 3,5 mm wird kontinuierlich gezogen und mit einer Geschwindigkeit von 3 m/s an einem Array von CCD-Kameras vorbei bewegt, die unter Winkelabständen von 120 Grad um den Außenumfang des Glasrohres herum gleichmäßig verteilt angeordnet sind. Die Länge der lichtempfindlichen Elemente der CCD-Matrix in Rohrzugrichtung betrug 0,2 mm, die Breite in einer Richtung quer dazu 20 µm. Bilder von der Oberfläche des Glasrohres wurden mit einer Wiederholfrequenz von 1,5 kHz erfasst, was eine Genauigkeit der Längenbestimmung von Blasen und/oder Einschlüssen in der Rohrwand von der Größenordnung von wenigen mm ermöglicht. Bei einem Ausführungsbeispiel betrug die Genauigkeit der Breitenbestimmung der Blasen und/oder Einschlüsse etwa 8 µm. In der Wand des Glasrohres war farbig ein Kennstreifen eingelassen, zur Charakterisierung der Glassorte und von weiteren Spezifikationen des Glasrohres. Die Messergebnisse, insbesondere die erzielte Ortsauflösung, wurden durch den Kennstreifen nicht beeinflusst.

Bezugszeichenliste

1	Glaskörper/Glasrohr
2	Oberseite/Außenoberfläche
3	Unterseite/Innenoberfläche
4	Rohrwand
5	Blende
6	Blende
7	Beobachtungsvolumen
8	Kamera
9	Kamera
10	Objektiv
12	Lichtquelle für Randdetektion

15	Beleuchtungs-Lichtstrahl
16	Beleuchtungs-Lichtstrahl
17	Einkopplungsbereich
18	Einkopplungsbereich
19	Lichtleiter
20	Lichtleiter
21	Einkopplungsoptik
22	Einkopplungsoptik
25	Senkrechte
26	Senkrechte
27	Lichtstrahl
28	Lichtstrahl
30	Fotodetektorarray
31	Lichtempfindliches Element

Patentansprüche

1. Verfahren zum Detektieren von Blasen und/oder Einschlüssen in einem Glaskörper (1), insbesondere in einer Wand (4) eines Glasrohres, der eine erste Oberfläche (2) und eine zu dieser beabstandete zweite Oberfläche (3) aufweist, bei welchem Verfahren:

ein Beleuchtungs-Lichtstrahl (15, 16) in einem Einkopplungsbereich (17, 18) so in den Glaskörper (1) eingekoppelt wird, dass sich Licht (27, 28) durch Vielfachreflexion an der ersten und zweiten Oberfläche (2, 3) in einer vorgegebenen Richtung (x) in dem Glaskörper ausbreitet, und in einem Beobachtungsvolumen (7), das zu dem Einkopplungsbereich in der vorgegebenen Richtung (x) beabstandet ist, ein Bild von der ersten oder zweiten Oberfläche (2, 3) des Glaskörpers erfasst wird, das zur Detektion der Blasen und/oder Einschlüsse ausgewertet wird.

2. Verfahren nach Anspruch 1, wobei der Glaskörper (1) in der vorgegebenen Richtung (x) kontinuierlich bewegt wird, wobei eine Blende (21, 22) mit einer Öffnung, durch die hindurch sich der Glaskörper (1) erstreckt, das Beobachtungsvolumen (7) von dem Einkopplungsbereich (17, 18) so trennt, dass das Bild in einer Dunkelfeldanordnung detektiert wird.

3. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, wobei das Licht in zumindest zwei Einkopplungsbereichen (17, 18) in den Glaskörper (1) eingekoppelt wird, die unter gleichen Abständen (X1, X1') in der vorgegebenen Richtung beabstandet und symmetrisch zu dem Beobachtungsvolumen vorgehen sind.

4. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, wobei der Glaskörper (1) stangen- oder rohrförmig ausgebildet und in der vorgegebenen Richtung (x) längs erstreckt ist, wobei das Bild mittels einer Mehrzahl von Bilderfassungsmitteln (8, 9) erfasst wird, die um die eine Außenumfangsoberfläche des Glaskörpers ausbildende erste oder zweite Oberfläche herum verteilt angeordnet sind.

5. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, wobei das Bild mittels einer Matrix (30) von lichtempfindlichen Elementen (31) erfasst wird, um die Blasen und/oder Einschlüsse in dem Glaskörper (1) ortsauflöst zu detektieren.

6. Verfahren nach dem vorhergehenden Anspruch, wobei die Matrix (30) eine eindimensionale Matrix von lichtempfindlichen Elementen (31) ist, die in der vorgegebenen Richtung (x) länger sind als quer dazu.

7. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, wobei das Licht in dem jeweiligen Einkopplungsbereich (17, 18) so in den Glaskörper (1) eingekoppelt wird, dass das Licht durch Reflexion unter einem Winkel, der kleiner ist als der Grenzwinkel für Totalreflexion an der jeweiligen Oberfläche (2, 3), in dem Glaskörper (1) in der vorgegebenen Richtung (x) weitergeleitet wird.

8. Verfahren nach dem vorhergehenden Anspruch, wobei das Licht unter einem Winkel, der geringfügig kleiner ist als der Grenzwinkel für Totalreflexion an der jeweiligen Oberfläche (2, 3), in dem Glaskörper (1) in der vorgegebenen Richtung (x) weitergeleitet wird.

9. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, wobei in dem jeweiligen Einkopplungsbereich Licht von einem Lichtleiter (19, 20) oder Lichtleiterbündel abgestrahlt wird, das abgestrahlte Licht aufgeweitet wird und in den Glaskörper (1) eingekoppelt wird.

10. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, wobei Beleuchtungsmittel (19, 20) zum Beleuchten der ersten und/oder der zweiten Oberfläche (2, 3) des Glaskörpers (1) und Bilderfassungsmittel (8, 9) zum Erfassen des Bildes koordiniert quer zur vorgegebenen Richtung (x) in Anpassung an eine Außenabmessung des Glaskörpers verstellt werden.

11. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, wobei ein Schatten des Glaskörpers (1) während Zeitintervallen, während denen das Bild nicht erfasst wird, auf eine Matrix von lichtempfindlichen Elementen (31) abgebildet wird, um Ränder des Glaskörpers (1) zu identifizieren, wobei das Bild zur Detektion von Blasen und/oder Einschlüssen so erfasst wird, dass Signalbeiträge der so identifizierten Ränder ausgeblendet sind.

12. Verfahren zur Herstellung von Glaskörpern mit einer vorbestimmten maximalen Dichte an Blasen und/oder Einschlüssen, bei welchem Verfahren
a) ein Glasstrang (1), der eine erste Oberfläche (2) und eine zu dieser beabstandete zweite Oberfläche (3) aufweist, bereitgestellt und in einer vorgegebenen Richtung (x) an Bilderfassungsmitteln (8, 9) vorbei

bewegt wird;

b) die Dichte an Blasen und/oder Einschlüssen durch Ausführen der folgenden Schritte bestimmt wird:

b1) ein Beleuchtungs-Lichtstrahl (15, 16) wird in einem Einkopplungsbereich (17, 18) so in den Glasstrang (1) eingekoppelt, dass sich Licht (27, 28) durch Vielfachreflexion an der ersten und zweiten Oberfläche (2, 3) in einer vorgegebenen Richtung (x) in dem Glasstrang ausbreitet;

b2) in einem Beobachtungsvolumen (7), das zu dem Einkopplungsbereich in der vorgegebenen Richtung (x) beabstandet ist, wird ein Bild von der ersten oder zweiten Oberfläche (2, 3) des Glasstrangs erfasst; und

b3) das Bild wird zur Detektion der Blasen und/oder Einschlüsse ausgewertet, um die Dichte an Blasen und/oder Einschlüssen zu bestimmen;

c) der Glasstrang (1) in der vorgegebenen Richtung (x) in Glaskörper zerlegt wird; und

d) diejenigen Glaskörper, für die in dem Glasstrang eine Dichte an Blasen und/oder Einschlüssen bestimmt wird, die größer ist als die vorbestimmte maximale Dichte, aussortiert werden.

13. Vorrichtung zum Detektieren von Blasen und/oder Einschlüssen in einem Glaskörper (1), insbesondere in einer Wand (4) eines Glasrohres, der eine erste Oberfläche (2) und eine zu dieser beabstandete zweite Oberfläche (3) aufweist, mit:

Lichteinkopplungsmitteln (21, 22), um einen Beleuchtungs-Lichtstrahl (15, 16) in einem Einkopplungsbereich (17, 18) so in den Glaskörper einzukoppeln, dass sich Licht (27, 28) durch Vielfachreflexion an der ersten und zweiten Oberfläche (2, 3) in einer vorgegebenen Richtung (x) in dem Glaskörper ausbreitet, und

zumindest einem Bilderfassungsmittel (8, 9), um in einem Beobachtungsvolumen (7) das zu dem Einkopplungsbereich (17, 18) in der vorgegebenen Richtung (x) beabstandet ist, ein Bild von der ersten oder zweiten Oberfläche (2, 3) des Glaskörpers (1) zu erfassen, das zur Detektion der Blasen und/oder Einschlüsse ausgewertet wird.

14. Vorrichtung nach dem vorhergehenden Anspruch, weiterhin umfassend ein Fördermittel (v), um den Glaskörper (1) in der vorgegebenen Richtung (x) kontinuierlich an dem jeweiligen Bilderfassungsmittel vorbei zu bewegen, sowie zumindest eine Blende (21, 22) mit einer Öffnung, durch die hindurch sich der Glaskörper (1) erstreckt, wobei die Blende das Beobachtungsvolumen (7) von dem Einkopplungsbereich (17, 18) so trennt, dass das Bild in einer Dunkelfeldanordnung detektiert wird.

15. Vorrichtung nach Anspruch 13 oder 14, mit zumindest zwei Lichteinkopplungsmitteln (21, 22), um das Licht in zumindest zwei Einkopplungsbereichen (17, 18) in den Glaskörper (1) einzukoppeln, wobei die Lichteinkopplungsmittel unter jeweils gleich

chen Abständen (X_1, X_1') in der vorgegebenen Richtung (x) beabstandet und symmetrisch zu dem Beobachtungsvolumen (**7**) vorgesehen sind.

16. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 13 bis 15, wobei eine Mehrzahl von Bilderfassungsmitteln (**8, 9**) um die eine Außenumfangsoberfläche des Glaskörpers ausbildende erste oder zweite Oberfläche (**2, 3**) herum verteilt angeordnet sind, um das Bild eines stangen- oder rohrförmig ausgebildeten, in der vorgegebenen Richtung (x) längs erstreckten Glaskörpers (**1**) zu erfassen.

17. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 13 bis 16, wobei das jeweilige Bilderfassungsmittel (**8, 9**) jeweils eine Matrix (**30**) von lichtempfindlichen Elementen (**31**) umfasst, um die Blasen und/oder Einschlüsse in dem Glaskörper (**1**) orts aufgelöst zu detektieren.

18. Vorrichtung nach dem vorhergehenden Anspruch, wobei die Matrix (**30**) eine eindimensionale Matrix von lichtempfindlichen Elementen (**31**) ist, die in der vorgegebenen Richtung (x) länger sind als quer dazu.

19. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 13 bis 18, wobei die Lichteinkopplungsmittel (**21, 22**) und die Bilderfassungsmittel (**8, 9**) koordiniert quer zur vorgegebenen Richtung (x) in Anpassung an eine Außenabmessung des Glaskörpers (**1**) verstellbar sind.

20. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 13 bis 19, weiterhin umfassend ein Schattenbilderzeugungsmittel (**12**), wobei das Bild von der ersten oder zweiten Oberfläche des Glaskörpers getaktet erfasst wird und das Schattenbilderzeugungsmittel während Zeitintervallen, während denen kein Bild zur Detektion von Blasen und/oder Einschlüssen erfasst wird, einen Schatten des Glaskörpers (**1**) auf das Bilderfassungsmittel (**8, 9**) abbildet, sowie eine Bildauswertungseinheit, die ausgelegt ist, um aus dem Bild des Schattens Ränder des Glaskörpers (**1**) zu identifizieren und Signalbeiträge der so identifizierten Ränder in dem Bild zur Detektion der Blasen und/oder Einschlüsse von der ersten oder zweiten Oberfläche des Glaskörpers (**1**) auszublenden.

21. Vorrichtung zur Herstellung von Glaskörpern mit einer vorbestimmten maximalen Dichte an Blasen und/oder Einschlüssen aus einem Glasstrang (**1**), der eine erste Oberfläche (**2**) und eine zu dieser beabstandete zweite Oberfläche (**3**) aufweist, mit:

a) einer Vorrichtung zum Detektieren von Blasen und/oder Einschlüssen in dem Glasstrang, die umfasst:

a1) Lichteinkopplungsmittel (**21, 22**), um einen Beleuchtungs-Lichtstrahl (**15, 16**) in einem Einkop-

plungsbereich (**17, 18**) so in den Glasstrang einzukoppeln, dass sich Licht (**27, 28**) durch Vielfachreflexion an der ersten und zweiten Oberfläche (**2, 3**) in einer vorgegebenen Richtung (x) in dem Glasstrang ausbreitet, und

a2) zumindest ein Bilderfassungsmittel (**8, 9**), um in einem Beobachtungsvolumen (**7**), das zu dem Einkopplungsbereich (**17, 18**) in der vorgegebenen Richtung (x) beabstandet ist, ein Bild von der ersten oder zweiten Oberfläche (**2, 3**) des Glasstrangs (**1**) zu erfassen, das zur Detektion der Blasen und/oder Einschlüsse ausgewertet wird;

b) einem Fördermittel (v), um den Glasstrang (**1**) in einer vorgegebenen Richtung (x) an dem Bilderfassungsmittel (**8, 9**) vorbei zu bewegen, wobei eine Bildauswertungseinheit vorgesehen ist, um auf der Grundlage des erfassten Bildes von der ersten oder zweiten Oberfläche des Glasstrangs (**1**) eine Dichte an Blasen und/oder Einschlüssen in dem Glasstrang zu ermitteln, und eine Trenn- und Sortiereinrichtung vorgesehen ist, um den Glasstrang (**1**) in der vorgegebenen Richtung (x) in Glaskörper zu zerlegen und diejenigen Glaskörper, für die in dem Glasstrang eine Dichte an Blasen und/oder Einschlüssen bestimmt wird, die größer ist als die vorbestimmte maximale Dichte, auszusortieren.

Es folgen 3 Blatt Zeichnungen

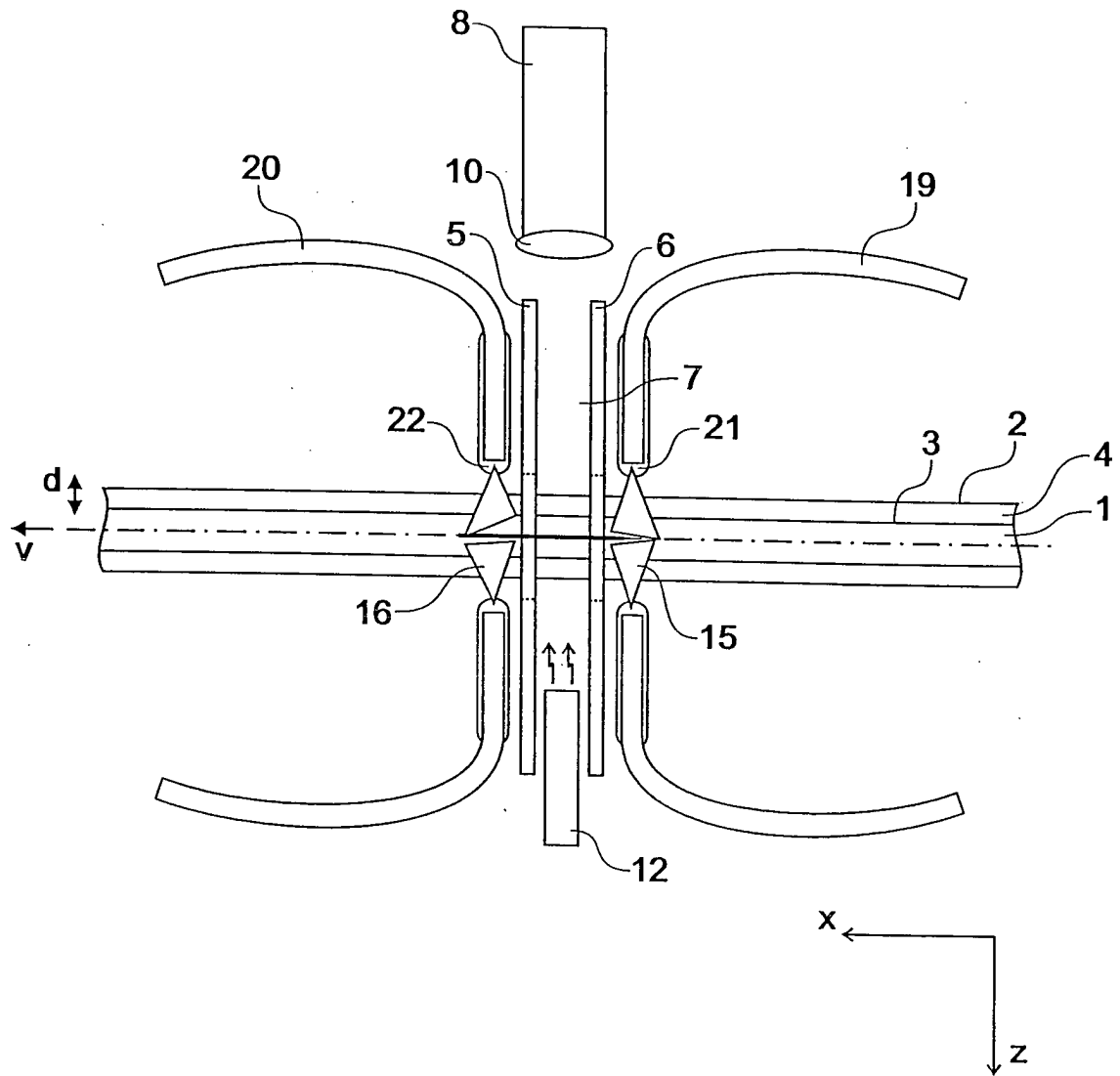


Fig. 2

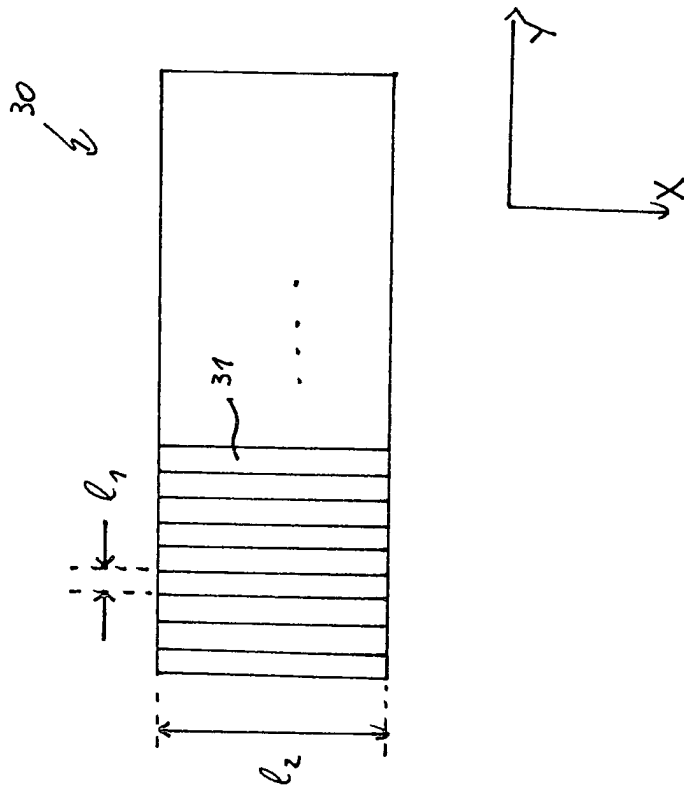


Fig. 3