## (19) 日本国特許庁(JP)

## (12) 特許公報(B2)

(11) 特許番号

## 特許第4894894号

(P4894894)

(45)発行日 平成24年3月14日(2012.3.14)

(24) 登録日 平成24年1月6日 (2012.1.6)

В

(51) Int.Cl. F I HO2 J 17/00 (2006.01) HO2 J 17/00

請求項の数 10 (全 15 頁)

<ul> <li>(21)出願番号</li> <li>(22)出願日</li> <li>(65)公開番号</li> <li>(43)公開日</li> <li>審査請求日</li> </ul>	特願2009-170921 (P2009-170921) 平成21年7月22日 (2009.7.22) 特開2011-30298 (P2011-30298A) 平成23年2月10日 (2011.2.10) 平成22年2月19日 (2010.2.19)	<ul> <li>(73)特許権者</li> <li>(74)代理人</li> <li>(74)代理人</li> <li>(74)代理人</li> <li>(74)代理人</li> <li>(74)代理人</li> <li>(72)発明者</li> </ul>	<ul> <li> <sup>6</sup> 000003067 TDK株式会社         東京都中央区日本橋一丁目13番1号 100115738 弁理士 鷲頭 光宏 100121681 弁理士 緒方 和文 100130982 弁理士 黒瀬 泰之 100127199 弁理士 三谷 拓也 浦野 高志     </li> </ul>
		(72) 発明者	浦野 局志 東京都中央区日本橋一丁目13番1号 T DK株式会社内
			最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 ワイヤレス給電装置およびワイヤレス電力伝送システム

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】

給電コイルと受電コイルの共振周波数にて、前記給電コイルから前記受電コイルにワイ ヤレス送電するための装置であって、

前記給電コイルと、

電源制御回路と、

前記給電コイルと磁気結合し、前記電源制御回路から供給された交流電力を前記給電コ イルに供給するエキサイトコイルと、を備え、

前記電源制御回路は、第1および第2の電流経路を含み、前記第1および第2の電流経路それぞれに直列に接続される第1および第2のスイッチングトランジスタを前記共振周波数にて交互に導通させることにより、前記エキサイトコイルに前記共振周波数の交流電力を供給し、

10

<u>前記第1および第2の電流経路それぞれに対して、更に、インダクタおよびキャパシタ</u> を直列接続したことを特徴とするワイヤレス給電装置。

【請求項2】

前記第1および第2のスイッチングトランジスタそれぞれに対して第1および第2のキャパシタを並列接続したことを特徴とする請求項1に記載のワイヤレス給電装置。 【請求項3】

前記インダクタおよび前記キャパシタは、前記共振周波数にて共振することを特徴とする請求項1または2に記載のワイヤレス給電装置。

【請求項4】

前記電源制御回路の前記第1および第2の電流経路それぞれに一次コイルが接続され、 前記エキサイトコイルに二次コイルが接続され、

前記電源制御回路は、前記一次コイルと前記二次コイルにより形成される結合トランス を介して、前記エキサイトコイルに電力を供給することを特徴とする<u>請求項1から3のい</u> ずれかに記載のワイヤレス給電装置。

【請求項5】

前記結合トランスにおいて、前記電源制御回路の出力インピーダンスと、前記エキサイ トコイルの入力インピーダンスを一致させるように前記一次コイルと前記二次コイルの巻 き数比を設定したことを特徴とする<u>請求項4に記載の</u>ワイヤレス給電装置。

【請求項6】

請求項1から5のいずれかに記載のワイヤレス給電装置と、

前記受電コイルと、

前記受電コイルと磁気結合し、前記受電コイルが前記給電コイルから受電した電力を供給されるロードコイルと、を備えることを特徴とするワイヤレス電力伝送システム。

【請求項7】

給電コイルと受電コイルの共振周波数にて、前記給電コイルから前記受電コイルにワイ ヤレス送電するための装置であって、

前記給電コイルと、

電源制御回路と、

前記給電コイルと磁気結合し、前記電源制御回路から供給された交流電力を前記給電コ イルに供給するエキサイトコイルと、を備え、

前記電源制御回路は、第1および第2の電流経路を含み、前記第1および第2の電流経路それぞれに直列に接続される第1および第2のスイッチングトランジスタを前記共振周波数にて交互に導通させることにより、前記エキサイトコイルに前記共振周波数の交流電力を供給し、

前記電源制御回路の前記第1および第2の電流経路それぞれに一次コイルが接続され、 前記エキサイトコイルに二次コイルが接続され、

\_\_\_\_\_前記電源制御回路は、前記一次コイルと前記二次コイルにより形成される結合トランス を介して、前記エキサイトコイルに電力を供給することを特徴とするワイヤレス給電装置

30

10

20

【請求項8】

前記第1および第2のスイッチングトランジスタそれぞれに対して第1および第2のキャパシタを並列接続したことを特徴とする請求項7に記載のワイヤレス給電装置。

【請求項9】

前記結合トランスにおいて、前記電源制御回路の出力インピーダンスと、前記エキサイトコイルの入力インピーダンスを一致させるように前記一次コイルと前記二次コイルの巻き数比を設定したことを特徴とする<u>請求項7または8に記載の</u>ワイヤレス給電装置。

【請求項10】

請求項7から9のいずれかに記載のワイヤレス給電装置と、

前記受電コイルと、

前記受電コイルと磁気結合し、前記受電コイルが前記給電コイルから受電した電力を供 給されるロードコイルと、を備えることを特徴とするワイヤレス電力伝送システム。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

[0001]

本発明は、ワイヤレスにて電力を送るためのワイヤレス給電装置、および、ワイヤレス 電力伝送システムに関する。

【背景技術】

[0002]

電源コードなしで電力を供給するワイヤレス給電技術が注目されつつある。現在のワイ ヤレス給電技術は、(A)電磁誘導を利用するタイプ(近距離用)、(B)電波を利用す るタイプ(遠距離用)、(C)磁場の共振現象を利用するタイプ(中距離用)の3種類に 大別できる。

【 0 0 0 3 】

電磁誘導を利用するタイプ(A)は、電動シェーバーなどの身近な家電製品において一般的に利用されているが、数cm程度の近距離でしか使えないという課題がある。電波を利用するタイプ(B)は、遠距離で使えるが電力が小さいという課題がある。共振現象を利用するタイプ(C)は、比較的新しい技術であり、数m程度の中距離でも比較的高い電力伝送効率を実現できることから特に期待されている。たとえば、EV(Electric Vehic le)の車両下部に受電コイルを埋め込み、地中の給電コイルから非接触にて電力を送り込むという案も検討されている。以下、タイプ(C)を「磁場共振型」とよぶ。

磁場共振型は、マサチューセッツ工科大学が2006年に発表した理論をベースとして いる(特許文献3参照)。二つのコイルを向かい合わせ、一方のコイルに交流電流を流す と、他方のコイルにも交流電流が流れる。給電コイルが受電コイルの固有振動数と共振す ると、給電コイルから受電コイルに特に高い効率にて電力を送り込むことができる。 【0005】

特許文献3では、4つのコイルを用意している。これらのコイルを「エキサイトコイル」、「給電コイル」、「受電コイル」、「ロードコイル」とよぶことにする。エキサイトコイルと給電コイルは近距離にて向かい合う。同様に、受電コイルとロードコイルも近距離にて向かい合う。給電コイルから受電コイルまでの距離は比較的大きい。エキサイトコイルに電力を供給すると、電磁誘導の原理により給電コイルにも電流が流れる。受電コイルは給電コイルが発生させる磁場と共振するため、受電コイルにも電流がながれる。受電コイルが受電すると、電磁誘導の原理によりロードコイルに電流が流れ、ロードコイルから電力を取り出している。

【先行技術文献】

【特許文献】

[0006]

【特許文献1】特開2006 - 230032号公報 【特許文献2】国際公開2006 / 022365号公報 【特許文献3】米国公開2008 / 0278264号公報 【特許文献4】米国公開2009 / 0072629号公報 【発明の概要】 【発明が解決しようとする課題】

[0007]

給電コイルから受電コイルへの電力伝送についてはさまざまな検討がなされているもの の、給電コイル自体に電力を効率的に供給する方法については、あまり提案がなされてい ないのが現状である。特許文献3や特許文献4は磁場共振型のワイヤレス給電技術を開示 するが、いずれも受電コイルへ電力伝送効率の向上を目的としている。

[0008]

本発明は、上記課題に基づいて完成された発明であり、磁場共振型のワイヤレス給電技術における給電コイルへの電力伝送効率、特に、高周波数帯における電力伝送効率を高め ることを主たる目的とする。

【課題を解決するための手段】

【0009】

本発明におけるワイヤレス給電装置は、給電コイルと受電コイルの共振周波数にて、給 電コイルから受電コイルにワイヤレス送電するための装置である。この装置は、給電コイ ルと、電源制御回路と、給電コイルと磁気結合し、電源制御回路から供給された交流電力 を給電コイルに送電するエキサイトコイルと、を備える。電源制御回路は、第1および第 10

20



2の電流経路を含み、第1および第2の電流経路それぞれに直列に接続される第1および 第2のスイッチングトランジスタを共振周波数にて交互に導通させることにより、エキサ イトコイルに共振周波数の交流電力を供給する。

[0010]

給電コイルに対してスイッチング電源として動作する電源制御回路を用いることにより 、電源制御回路から給電コイルへの電力供給効率を高めることができる。また、電源制御 回路は、共振周波数にて動作するため、システム全体としての電力伝送効率が高くなる。 【0011】

第1および第2のスイッチングトランジスタそれぞれに対して第1および第2のキャパ シタを並列接続してもよい。また、第1および第2の電流経路それぞれに対して、インダ 10 クタおよびキャパシタを直列接続してもよい。このインダクタとキャパシタは、給電コイ ル等の共振周波数にて共振するように値設定されることが好ましい。このような構成によ れば、電源制御回路を高周波数帯で動作させるときにもスイッチング損失を効果的に抑制 できる。

【0012】

電源制御回路の第1および第2の電流経路それぞれに一次コイルを接続し、エキサイト コイルに二次コイルを接続することにより、結合トランスを形成してもよい。電源制御回 路は、この結合トランスを介して、エキサイトコイルに電力を供給してもよい。結合トラ ンスにおいて、電源制御回路の出力インピーダンスと、エキサイトコイルの入力インピー ダンスを一致させるように一次コイルと二次コイルの巻き数比を設定すれば、電力伝送効 率をいっそう高めやすくなる。

[0013]

本発明におけるワイヤレス電力伝送システムは、上述したワイヤレス給電装置と、受電 コイルと、受電コイルと磁気結合して、受電コイルが給電コイルから受電した電力を供給 されるロードコイルと、を備える。

[0014]

なお、以上の構成要素の任意の組み合わせ、本発明の表現を方法、装置、システムなど の間で変換したものもまた、本発明の態様として有効である。

【発明の効果】

【0015】

30

50

20

本発明によれば、磁場共振型のワイヤレス給電技術における電力伝送効率を高めることができる。

【図面の簡単な説明】

【0016】

【図1】ワイヤレス電力伝送システムのシステム構成図である。

【図2】第1のスイッチングトランジスタが導通するときの電流経路を示す図である。

【図3】第2のスイッチングトランジスタが導通するときの電流経路を示す図である。

【図4】2つのスイッチングトランジスタにおける電圧および電流の変化過程を示すタイムチャートである。

【図5】調整インダクタおよび調整キャパシタを取り除いたときの電流電圧波形のタイム 40 チャートである。

- 【図6】調整インダクタおよび調整キャパシタを取り除いたときの第2期間におけるソー ス・ドレイン間の電圧および電流の関係を示すタイムチャートである。
- 【図7】調整インダクタおよび調整キャパシタを取り付けたときの第2期間におけるソー ス・ドレイン間の電圧および電流の関係を示すタイムチャートである。
- 【図8】エキサイト回路110等における電流の変化過程を示すタイムチャートである。
- 【図9】エキサイトコイルと給電コイルを真円形状としたときの外観図である。
- 【図10】エキサイトコイルと給電コイルを矩形形状としたときの外観図である。
- 【図11】エキサイトコイルと給電コイルを楕円形状としたときの外観図である。
- 【図12】エキサイトコイルと給電コイルを多角形形状としたときの外観図である。

【図13】エキサイトコイルおよび給電コイルの大きさと電力伝送効率の関係を示すグラ フである。

【発明を実施するための形態】

【0017】

以下、添付図面を参照しながら、本発明の好ましい実施形態について詳細に説明する。 【0018】

図1は、ワイヤレス電力伝送システム100のシステム構成図である。ワイヤレス電力 伝送システム100は、電源制御回路200と、エキサイト回路110、給電コイル回路 120、受電コイル回路130、ロード回路140を含む。給電コイル回路120と受電 コイル回路130の間には数m程度の距離がある。ワイヤレス電力伝送システム100の 主目的は、給電コイル回路120から受電コイル回路130に電力を送ることである。ま た、ワイヤレス電力伝送システム100は、ISM(Industry-Science-Medical)周波数 帯にて動作させることを想定したシステムである。本実施の形態においては、電源制御回 路200をISM周波数帯内の13.56MHzにて動作させる。また、給電コイル回路 120や受電コイル回路130の共振周波数fも共に13.56MHzである。 【0019】

エキサイト回路110は、エキサイトコイルL」とトランスT2二次コイルL」が直列 接続された回路である。エキサイト回路110は、電源制御回路200からトランスT2 二次コイルL」を介して電力を供給される。トランスT2二次コイルL」は、電源制御回 路200のトランスT2一次コイルL」およびトランスT2一次コイルL」と共に結合ト ランスT2を形成し、電磁誘導により電力を供給される。エキサイトコイルL」の巻き数 は1回、導線の直径は3mm、エキサイトコイルL」自体の直径は210mmである。エ キサイト回路110を流れる電流I」は交流であり、同図矢印にて示す方向を正方向、反 対方向を負方向とする。

【0020】

給電コイル回路120は、給電コイルL<sub>2</sub>とキャパシタC<sub>2</sub>が直列接続された回路であ る。エキサイトコイルL<sub>1</sub>と給電コイルL<sub>2</sub>は互いに向かい合っている。エキサイトコイ ルL<sub>1</sub>と給電コイルL<sub>2</sub>の距離は10mm以下と比較的近い。このため、エキサイトコイ ルL<sub>1</sub>と給電コイルL<sub>2</sub>は電磁気的に強く結合している。給電コイルL<sub>2</sub>の巻き数は7回 、導線の直径は5mm、給電コイルL<sub>2</sub>自体の直径は280mmである。エキサイトコイ ルL<sub>1</sub>に電流I<sub>1</sub>を流すと、給電コイル回路120に起電力が発生し、給電コイル回路1 20には電流I<sub>2</sub>が流れる。同図矢印にて示す方向を正方向、反対方向を負方向とする。 電流I<sub>1</sub>の向きと電流I<sub>2</sub>の向きは逆(逆相)である。電流I<sub>2</sub>は電流I<sub>1</sub>よりも格段に 大きい。給電コイルL<sub>2</sub>とキャパシタC<sub>2</sub>それぞれの値は、給電コイル回路120の共振 周波数fが13.56MHzとなるように設定される。

【0021】

受電コイル回路130は、受電コイルL<sub>3</sub>とキャパシタC<sub>3</sub>が直列接続された回路であ る。給電コイルL<sub>2</sub>と受電コイルL<sub>3</sub>は互いに向かい合っている。給電コイルL<sub>2</sub>と受電 コイルL<sub>3</sub>の距離は、0.2m~1m程度と比較的長い。受電コイルL<sub>3</sub>の巻き数は7回 、導線の直径は5mm、受電コイルL<sub>3</sub>自体の直径は280mmである。受電コイル回路 130の共振周波数fも13.56MHzとなるように、受電コイルL<sub>3</sub>とキャパシタC <sub>3</sub>それぞれの値が設定されている。給電コイル回路120が共振周波数fにて磁界を発生 させることにより、給電コイル回路120と受電コイル回路130は磁気的に共振し、受 電コイル回路130にも大きな電流I<sub>3</sub>が流れる。同図矢印に示す方向を正方向、反対方 向を負方向とする。電流I<sub>2</sub>の向きと電流I<sub>3</sub>の向きは逆(逆相)である。すなわち、電 流I<sub>3</sub>は、電流I<sub>1</sub>と同相である。

[0022]

ロード回路140は、ロードコイルL<sub>4</sub>と負荷 R が直列接続された回路である。受電コイルL<sub>3</sub>とロードコイルL<sub>4</sub>は互いに向かい合っている。受電コイルL<sub>3</sub>とロードコイルL<sub>4</sub>の距離は10mm以下と比較的近い。このため、受電コイルL<sub>3</sub>とロードコイルL<sub>4</sub>

10

20

30

は電磁的に強く結合している。ロードコイルL<sub>4</sub>の巻き数は1回、導線の直径は3mm、 ロードコイルL<sub>4</sub>自体の直径は210mmである。受電コイルL<sub>3</sub>に電流I<sub>3</sub>が流れるこ とにより、ロード回路140に起電力が発生し、ロード回路140に電流I<sub>4</sub>が流れる。 同図矢印に示す方向を正方向、反対方向を負方向とする。電流I<sub>3</sub>の向きと電流I<sub>4</sub>の向 きは逆(逆相)である。すなわち、電流I<sub>4</sub>は、電流I<sub>2</sub>と同相である。こうして、電源 制御回路200から供給される電力は、エキサイト回路110と給電コイル回路120に より送電され、受電コイル回路130とロード回路140により受電され、負荷Rにより 取り出される。

## 【0023】

負荷Rを受電コイル回路130に直列接続すると、受電コイル回路130のQ値が悪く なる。このため、受電用の受電コイル回路130と電力取り出し用のロード回路140を 分離している。また、電力伝送効率を高めるためには、エキサイトコイルL<sub>1</sub>、給電コイ ルL<sub>2</sub>、受電コイルL<sub>3</sub>およびロードコイルL<sub>4</sub>の中心線を揃えることが好ましい。 【0024】

電源制御回路200は、共振周波数fにて動作するプッシュプル回路である。電源制御回路200を共振周波数fが動作するように各回路パラメータを設定する。ゲート駆動用トランスT1の一次側には、オシレータ202が接続される。オシレータ202は、共振周波数fにて交流電圧を発生させる。電圧波形は正弦波でもよいが、ここでは矩形波であるとして説明する。この交流電圧により、トランスT1一次コイルL<sub>h</sub>には正負の両方向に交互に電流が流れる。トランスT1一次コイルL<sub>h</sub>とトランスT1二次コイルL<sub>g</sub>、<u>トランスT1二次コイルL<sub>f</sub></u>はゲート駆動用の結合トランスT1を形成する。電磁誘導により、トランスT1二次コイルL<sub>g</sub>とトランスT1二次コイルL<sub>f</sub>にも正負の両方向に交互に電流が流れる。

【0025】

トランスT1二次コイルLfの一端とトランスT1二次コイルLgの一端は互いに接続 され、そのまま接地される。トランスT1二次コイルLgの他端は、スイッチングトラン ジスタQ1のゲートと接続され、トランスT1二次コイルLgの他端は、別のスイッチン グトランジスタQ2のゲートと接続される。スイッチングトランジスタQ1のソースとス イッチングトランジスタQ2のゲートと接続される。スイッチングトランジスタQ1のソースとス イッチングトランジスタQ2のメースも接地されている。したがって、オシレータ202 が共振周波数fにて交流電圧を発生させると、スイッチングトランジスタQ1とスイッチ ングトランジスタQ2の各ゲートには、電圧V×(V×>0)が共振周波数fにて交互に 印加される。このため、スイッチングトランジスタQ1とスイッチングトランジスタQ2 は共振周波数fにて交互にオン・オフする。スイッチングトランジスタQ1とスイッチン グトランジスタQ2は同一特性のエンハンスメント型MOSFET(Negative-Metal Oxi de Semiconductor Field effect transistor)であるが、バイポーラトランジスタなど他 のトランジスタでもよい。

[0026]

スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>のドレインは、インダクタL<sub>e</sub>、キャパシタC<sub>b</sub>を介して、トランスT<sub>2</sub>ー次コイルL<sub>d</sub>と直列接続される。同様に、スイッチングトランジスタQ<sub>2</sub>のドレインは、インダクタL<sub>c</sub>、キャパシタC<sub>a</sub>を介して、トランスT<sub>2</sub>ー次コイルL<sub>b</sub>の接たされる。トランスT<sub>2</sub>ー次コイルL<sub>d</sub>と<u>トランスT<sub>2</sub></u>ー次コイルL<sub>b</sub>の接続には、平滑用のインダクタL<sub>a</sub>が接続され、さらに、電源Vddが接続される。また、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>のソース・ドレイン間にはキャパシタC<sub>Q1</sub>が並列接続され、スイッチングトランジスタQ<sub>2</sub>のソース・ドレイン間にはキャパシタC<sub>Q2</sub>が並列接続される。インダクタL<sub>e</sub>とインダクタL<sub>c</sub>は同一特性のコイルである。キャパシタC<sub>Q</sub> bとキャパシタC<sub>a</sub>は同一特性のキャパシタであり、キャパシタC<sub>Q1</sub>とキャパシタC<sub>Q</sub> cも同一特性のキャパシタである。以下においては、インダクタL<sub>e</sub>とインダクタL<sub>c</sub>をまとめていうときには「調整インダクタ」とよび、キャパシタC<sub>b</sub>とキャパシタC<sub>a</sub>、キャパシタC<sub>Q1</sub>とキャパシタC<sub>Q2</sub>をまとめていうときには「調整キャパシタ」とよぶ。 【0027】

(6)

40

50

10

30

スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>のソース・ドレイン間の電圧をソース・ドレイン電圧V <sub>D S 1</sub>、スイッチングトランジスタQ<sub>2</sub>のソース・ドレイン間の電圧をソース・ドレイン 電圧V<sub>D S 2</sub>とよぶ。また、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>のソース・ドレイン間を流れ る電流をソース・ドレイン電流 I<sub>D S 1</sub>、スイッチングトランジスタQ<sub>2</sub>のソース・ドレ イン間を流れる電流をソース・ドレイン電流 I<sub>D S 2</sub>とする。同図矢印に示す方向を正方 向、反対方向を負方向とする。

【0028】

エキサイト回路110の入力インピーダンスは、たとえば、50()である。また、 電源制御回路200の出力インピーダンスがこの入力インピーダンス50()と等しく なるようにトランスT2一次コイルL<sub>b</sub>およびトランスT2一次コイルL<sub>d</sub>の巻き数を設<sup>10</sup> 定している。電源制御回路200の出力インピーダンスとエキサイト回路110の入力イ ンピーダンスが一致するとき、電源制御回路200の出力は最大となる。 【0029】

電源制御回路200は、図1に示すように上下対称形の電気回路である。インダクタL eとキャパシタCb(インダクタLcとキャパシタCa)は、共振周波数fにて電流共振 するように値設定される。インダクタLeとキャパシタCbはソース・ドレイン電流ID S1の電流波形を変化させ、インダクタLcとキャパシタCaはソース・ドレイン電流I D52の電流波形を変化させるために挿入される。

[0030]

キャパシタC<sub>Q1</sub>はソース・ドレイン電圧V<sub>DS1</sub>の電圧波形を変化させ、キャパシタ <sup>20</sup> C<sub>Q2</sub>はソース・ドレイン電圧V<sub>DS2</sub>の電圧波形を変化させるために挿入される。詳細 については後述する。

【0031】

図2は、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>が導通するときの電流経路を示す図である。ス イッチングトランジスタQ<sub>1</sub>が導通(オン)するとき、スイッチングトランジスタQ<sub>2</sub>は 非導通(オフ)となる。このときのメインの電流経路(以下、「第1電流経路」とよぶ) は、電源Vddから平滑用のインダクタL<sub>a</sub>、トランスT2-次コイルL<sub>d</sub>、キャパシタ C<sub>b</sub>、インダクタL<sub>e</sub>、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>を経由してグランドへ至る経路と なる。スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>は、第1電流経路の導通・非導通を制御するスイッ チとして機能する。

【0032】

図3は、スイッチングトランジスタQ2が導通するときの電流経路を示す図である。ス イッチングトランジスタQ2が導通(オン)するとき、スイッチングトランジスタQ1 は 非導通(オフ)となる。このときのメインの電流経路(以下、「第2電流経路」とよぶ) は、電源Vddから平滑用のインダクタLa、トランスT2一次コイルLb、キャパシタ Ca、インダクタLc、スイッチングトランジスタQ2を経由してグランドへ至る経路と なる。スイッチングトランジスタQ2は、第2電流経路の導通・非導通を制御するスイッ チとして機能する。

[0033]

図4は、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub> およびスイッチングトランジスタQ<sub>2</sub>の電圧お <sup>40</sup> よび電流の変化過程を示すタイムチャートである。時刻t<sub>0</sub>~時刻t<sub>1</sub>の期間(以下、「 第1期間」とよぶ)は、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>がオン、スイッチングトランジス タQ<sub>2</sub>がオフとなる期間である。時刻t<sub>1</sub>~時刻t<sub>2</sub>の期間(以下、「第2期間」とよぶ )は、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>がオフ、スイッチングトランジスタQ<sub>2</sub>がオンとな る期間、時刻t<sub>2</sub>~時刻t<sub>3</sub>の期間(以下、「第3期間」とよぶ)は、スイッチングトラ ンジスタQ<sub>1</sub>がオン、スイッチングトランジスタQ<sub>2</sub>がオフとなる期間、時刻t<sub>3</sub>~時刻 t<sub>4</sub>の期間(以下、「第4期間」とよぶ)は、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>がオフ、ス イッチングトランジスタQ<sub>2</sub>がオンとなる期間である。

【0034】

電源 V d d の値は、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>のゲート・ソース電圧 V<sub>G S 1</sub>が所 <sup>50</sup>

定の閾値を超えたとき、スイッチングトランジスタQ」が飽和状態となるように設定され ている。したがって、第1期間の開始タイミングである時刻t<sub>0</sub>にスイッチングトランジ スタQ」がオン(導通)となると、ソース・ドレイン電流I<sub>D S 1</sub>が流れ始める。第1電 流経路に挿入されているインダクタL<sub>e</sub>とキャパシタC<sub>b</sub>が電流共振するため、ソース・ ドレイン電流I<sub>D S 1</sub>の第1期間における電流波形は矩形波とはならず、立ち上がりと立 ち下がりが緩やかになる。このためには、ソース・ドレイン電流I<sub>D S 1</sub>が第1期間の中 間地点で最大値となり、第1期間の終了時点(時刻t<sub>1</sub>)でローレベルに戻るように、イ ンダクタL<sub>e</sub>とキャパシタC<sub>b</sub>の値をあらかじめ適切に設定しておく必要がある。具体的 には、電源制御回路200の動作中にソース・ドレイン電流I<sub>D S 1</sub>の電流波形を計測し 、インダクタL<sub>e</sub>とキャパシタC<sub>b</sub>の最適値を求めればよい。

(8)

【0035】

第2期間の開始タイミングである時刻t<sub>1</sub>にスイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>がオフ(非 導通)となると、ソース・ドレイン電流I<sub>DS1</sub>は流れなくなる。スイッチングトランジ スタQ<sub>1</sub>のソース・ドレイン間にはキャパシタC<sub>Q1</sub>が並列接続されているため、ソース ・ドレイン電圧V<sub>DS1</sub>の第2期間における電圧波形は矩形波とはならず、立ち上がりと 立ち下がりが緩やかになる。このためには、ソース・ドレイン電圧V<sub>DS1</sub>が第2期間の 中間地点で最大値となり、第2期間の終了時点(時刻t<sub>2</sub>)でローレベルに戻るように、 キャパシタC<sub>Q1</sub>の値をあらかじめ適切に設定しておく必要がある。具体的には、電源制 御回路200の動作中にソース・ドレイン電圧V<sub>DS1</sub>の電圧波形を計測し、キャパシタ C<sub>O1</sub>の最適値を求めればよい。

[0036]

第1期間はスイッチングトランジスタQ<sub>2</sub>のオフ期間であるから、第1期間におけるV<sub>G S 2</sub>、I<sub>D S 2</sub>、V<sub>D S 2</sub>の変化は、第2期間におけるV<sub>G S 1</sub>、I<sub>D S 1</sub>、V<sub>D S 1</sub>の変化と同様である。第2期間はスイッチングトランジスタQ<sub>2</sub>のオン期間であるから、 第2期間におけるV<sub>G S 2</sub>、I<sub>D S 2</sub>、V<sub>D S 2</sub>の変化は、第1期間におけるV<sub>G S 1</sub>、 I<sub>D S 1</sub>、V<sub>D S 1</sub>の変化と同様である。第3期間、第4期間以降についても同様である

【0037】

次に、調整インダクタと調整キャパシタの役割を明確にするため、調整インダクタと調整キャパシタを取り除いた場合の電流電圧特性について説明し、その問題点を指摘する。 【0038】

図 5 は、調整インダクタおよび調整キャパシタを取り除いた場合の電流電圧波形のタイムチャートである。スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub> とスイッチングトランジスタQ<sub>2</sub>の動作は基本的に同じであるため、ここでは、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>のソース・ドレイン電圧 V<sub>D S 1</sub> およびソース・ドレイン電流 I<sub>D S 1</sub> に注目して説明する。スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub> のソース・ドレイン間に並列接続されるキャパシタC<sub>Q 1</sub> を取り除くと、ソース・ドレイン電圧 V<sub>D S 1</sub> の電圧波形は矩形波となる。

【 0 0 3 9 】

第1期間の開始タイミングである時刻t。にスイッチングトランジスタQ」がオン(導 通)となると、スイッチングトランジスタQ」のソース・ドレイン電圧V<sub>DS1</sub>はローレ ベル(たとえばゼロ)となる。キャパシタC<sub>Q1</sub>を取り除いているため、スイッチングト ランジスタQ<sub>1</sub>のオン・オフに連動して、ソース・ドレイン電圧V<sub>DS1</sub>はハイレベルと ローレベルの間を急峻に変化する。ただし、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>の内部的な遅 延により、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>がオンとなっても、ソース・ドレイン電圧V<sub>D</sub> <sub>S1</sub>はすぐにゼロ(ローレベル)にはならない。時刻t<sub>0</sub>から所定の遅延時間が経過して からソース・ドレイン電圧V<sub>DS1</sub>はゼロとなる。

【0040】

第 1 期間の終了タイミングである時刻t<sub>1</sub>にスイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>がオフ(非 導通)となると、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>のソース・ドレイン電圧 V<sub>D S1</sub>はハイ レベルとなる。この場合にも、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>の内部的な遅延によりソー 10

20

30

ス・ドレイン電圧 V<sub>DS1</sub>はすぐにハイレベルには至らない。したがって、ソース・ドレ イン電圧 V<sub>DS1</sub>の電圧波形は台形状となる。 【0041】

第1期間の開始タイミングである時刻t。において、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>の ソース・ドレイン電流 I<sub>D S 1</sub>はハイレベルとなる。インダクタL。とキャパシタC<sub>b</sub>を 取り除いているため、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>のオン・オフに連動して、ソース・ ドレイン電流 I<sub>D S 1</sub>もローレベルとハイレベルの間を急峻に変化する。ただし、スイッ チングトランジスタQ<sub>1</sub>の内部的な遅延により、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>がオンと なっても、ソース・ドレイン電流 I<sub>D S 1</sub>はすぐにハイレベルにはならない。時刻t<sub>0</sub>か ら所定の遅延時間が経過してからソース・ドレイン電流 I<sub>D S 1</sub>はハイレベルとなる。 【0042】

第1期間の終了タイミングである時刻t<sub>1</sub>にスイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>がオフ(非 導通)となると、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>のソース・ドレイン電流I<sub>DS1</sub>はロー レベルとなる。この場合にも、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>の内部的な遅延によりソー ス・ドレイン電流I<sub>DS1</sub>はすぐにローレベルにはならない。したがって、ソース・ドレ イン電流I<sub>DS1</sub>の電流波形も台形状となる。

【0043】

図6は、調整インダクタおよび調整キャパシタを取り除いたときの第2期間(時刻 t<sub>1</sub> ~ t<sub>2</sub>)におけるV<sub>DS1</sub>とI<sub>DS1</sub>の関係を示すタイムチャートである。同図では、わ かりやすさのため、ソース・ドレイン電圧V<sub>DS1</sub>とソース・ドレイン電流 I<sub>DS1</sub>を重 ねて描いている。ソース・ドレイン電圧V<sub>DS2</sub>とソース・ドレイン電流 I<sub>DS2</sub>の関係 も基本的に同じであるため、ここでは、ソース・ドレイン電圧V<sub>DS1</sub>とソース・ドレイ ン電流 I<sub>DS1</sub>の関係に注目して説明する。第2期間の開始タイミングである時刻 t<sub>1</sub>に 至り、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>がオフとなると、ソース・ドレイン電圧V<sub>DS1</sub>は 増加し始め、所定の遅延時間 T<sub>S</sub>後にハイレベルに安定する。一方、ソース・ドレイン電 流 I<sub>DS1</sub>は減少し始め、遅延時間 T<sub>S</sub>後にローレベルに安定する。この遅延時間 T<sub>S</sub>中 は「V<sub>DS1</sub>>0、かつ、I<sub>DS1</sub>>0」となるため、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>に おいて無駄な電力が消費される。すなわち、スイッチング損失が発生している。

【0044】

第2期間の終了タイミングである時刻t<sub>2</sub>に至り、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>がオ <sup>30</sup> ンとなるときにも同様である。ソース・ドレイン電圧V<sub>DS1</sub>は減少し始め、所定の遅延 時間T<sub>E</sub>後にローレベルに安定する。一方、ソース・ドレイン電流I<sub>DS1</sub>は増加し始め 、遅延時間T<sub>E</sub>後にハイレベルに安定する。遅延時間T<sub>E</sub>中も、「V<sub>DS1</sub>>0、かつ、 I<sub>DS1</sub>>0」となるため、スイッチング損失が発生する。

【0045】

以上のように、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>のオン・オフを切り換えるごとに、スイ ッチングトランジスタQ<sub>1</sub>からはわずかながら電力が消費される。 ISM周波数帯のよう な高周波数帯で電源制御回路200を動作させる場合には、スイッチング損失の影響が特 に大きくなる。

【0046】

40

50

10

20

ー般的には、周波数が高くなると、スイッチング損失の影響が大きくなる。スイッチン グ損失を抑制するためには、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub>やスイッチングトランジスタ Q<sub>2</sub>の遅延時間 T<sub>S</sub>、 T<sub>E</sub>を短くするための工夫が必要であるが物理的な限界もあるため 遅延時間をゼロにするのは難しい。本実施の形態では、電源制御回路 200に調整インダ クタL<sub>e</sub>、 L<sub>c</sub> および調整キャパシタC<sub>b</sub>、 C<sub>a</sub>、 C<sub>Q1</sub>、 C<sub>Q2</sub>を挿入し、いわゆるソ フトスイッチング方式に基づいてスイッチング損失を抑制している。 【0047】

図 7 は、調整インダクタおよび調整キャパシタを取り付けたときの第 2 期間(時刻 t <sub>1</sub> ~ t <sub>2</sub> )における V <sub>D S 1</sub> と I <sub>D S 1</sub> の関係を示すタイムチャートである。この図でも、 わかりやすさのため、ソース・ドレイン電圧 V <sub>D S 1</sub> とソース・ドレイン電流 I <sub>D S 1</sub>を 重ねている。ソース・ドレイン電圧 V<sub>D</sub> S<sub>2</sub> とソース・ドレイン電流 I<sub>D</sub> S<sub>2</sub> の関係も基本的に同じであるため、ここでは、ソース・ドレイン電圧 V<sub>D</sub> S<sub>1</sub> とソース・ドレイン電流 I<sub>D</sub> S<sub>1</sub> の関係に注目して説明する。第1期間(時刻 t<sub>0</sub> ~ t<sub>1</sub>)の後半に、ソース・ドレイン電流 I<sub>D</sub> S<sub>1</sub> は減少し始め、時刻 t<sub>1</sub>に到達するときにはローレベルに到達している。時刻 t<sub>1</sub>にスイッチングトランジスタQ<sub>1</sub> がオフとなると、ソース・ドレイン電圧 V<sub>D</sub> S<sub>1</sub> は徐々に増加し、第2期間の途中でハイレベルに到達する。したがって、第2期間が開始する時刻 t<sub>1</sub>の付近で「V<sub>D</sub> S<sub>1</sub> > 0、かつ、 I<sub>D</sub> S<sub>1</sub> > 0」となる期間がほとんど存在しなくなるため、スイッチング損失もほとんど発生しない。

【0048】

時刻 t<sub>2</sub> に至り、スイッチングトランジスタQ<sub>1</sub> がオンとなるときにも同様である。こ <sup>10</sup> のときまでにソース・ドレイン電圧 V<sub>D S 1</sub> は減少してローレベルまで到達する。一方、 ソース・ドレイン電流 I<sub>D S 1</sub> は徐々に増加する。したがって、オフからオンへの切り換 え時においても「 V<sub>D S 1</sub> > 0、かつ、 I<sub>D S 1</sub> > 0」となる期間がほとんど存在しなく なるためスイッチング損失を抑制できる。

[0049]

図 8 は、電流  $I_1 ~ I_4$ の変化過程を示すタイムチャートである。図 4 に示したように、第 1 期間においては、ソース・ドレイン電流  $I_{DS1}$ が流れ、ソース・ドレイン電流  $I_{DS2}$ は流れない。このため、エキサイト回路 1 1 0 には、ソース・ドレイン電流  $I_{DS1}$ に連動して正方向の電流  $I_1$ が流れる。第 2 期間においては、ソース・ドレイン電流  $I_{DS1}$ は流れず、ソース・ドレイン電流  $I_{DS2}$ が流れる。このため、エキサイト回路 1 1 0 には、ソース・ドレイン電流  $I_{DS2}$ に連動して負方向の電流  $I_1$ が流れる。給電 1 イル回路 1 2 0 には電流  $I_1$ の逆相の電流  $I_2$ が流れる。そして、ロード回路 1 4 0 には、電流  $I_2$ と同相、電流  $I_1$ および電流  $I_3$ と逆相の電流  $I_4$ が流れる。

【 0 0 5 0 】

次に、エキサイトコイルL」と給電コイルL2の形状について述べる。図9に示すよう にエキサイトコイルL」と給電コイルL2を真円形状であってもよい。図9から図12に おいて、左側は正面図であり右側は側面図である。エキサイトコイルL」と給電コイルL 2の中心は一致している。図10に示すようにエキサイトコイルL」と給電コイルL2を 矩形形状としてもよい。図11に示すようにエキサイトコイルL」と給電コイルL2を 円形状としてもよいし、図12に示すように六角形形状としてもよい。なお、エキサイト コイルL1と給電コイルL2の形状は必ずしも一致させる必要はない。たとえば、エキサ イトコイルL1の形状を矩形とし、給電コイルL2の形状を真円としてもよい。 【0051】

エキサイトコイルL」に電流I」を流し、給電コイルL2に大きな電流I2を発生させ るためには、エキサイトコイルL」のサイズ(面積)と給電コイルL2のサイズ(面積) をなるべく近づけることが好ましい。エキサイトコイルL」のサイズが小さすぎるとエキ サイトコイルL」が発生させる磁束が少なくなり、エキサイトコイルL」のサイズが大き すぎるとエキサイトコイルL」が発生させる磁束のうち給電コイルL2を貫く磁束の割合 が小さくなる。

【0052】

しかし、本発明者の実験によれば、エキサイトコイルL<sub>1</sub>のサイズ(面積)と給電コイ ルL<sub>2</sub>のサイズ(面積)を近づけすぎると、電源制御回路200の動作が不安定になって しまうことがわかった。エキサイトコイルL<sub>1</sub>が発生させる磁束が給電コイルL<sub>2</sub>に起電 力を発生させる一方、給電コイルL<sub>2</sub>が発生させる磁束がエキサイトコイルL<sub>1</sub>に起電力 を発揮させ、結合トランスT2を介して電源制御回路200にも電流が流れてしまうのが 原因であると考えられる。すなわち、給電コイルL<sub>2</sub>自体が大きなQを有する共振子であ るため、エキサイトコイルL<sub>1</sub>が給電コイルL<sub>2</sub>の強い磁場の影響を受けて逆に励起され てしまう。電源制御回路200は共振周波数fで動作する回路であるため、給電コイルL 2が発生する共振周波数fの磁場の影響を受けやすい。したがって、エキサイトコイルL 30

20

10

20

30

40

↑のサイズ(面積)と給電コイルLっのサイズ(面積)の間には、最適な関係が存在する と考えられる。 【実施例】 [0053]図13は、エキサイトコイルL1および給電コイルL2の大きさと電力伝送効率の関係 を示すグラフである。エキサイトコイルL,および給電コイルL,の形状は、共に真円で ある。横軸はエキサイトコイルL1の直径D1と給電コイルL2の直径D2の直径比(D 1 / D 2)を示す。縦軸は負荷 R から取り出される電力を示す。取り出し得る電力の最大 値は20(W)である。実験の条件は以下の通りである。 電源 V d d の電圧 = 4 0 (V) 共振周波数 f = 1 3 . 5 6 M H z 給電コイルL。および受電コイルL。の直径D。=280mm ロードコイルL4の直径D4=210mm 給電コイルL 。および受電コイルL 。の巻き数 = 7回 エキサイトコイル L ₁ およびロードコイル L ₄ の巻き数 = 1回 給電コイルL。および受電コイルL。の厚み=70mm エキサイトコイルL」と給電コイルL,の距離=10mm 給電コイルL っと受電コイルL っの距離=1m 受電コイルL 3 とロードコイルL 4 の距離 = 10 mm 負荷 R の大きさ = 5 0 ( )

【0054】

エキサイトコイルL<sub>1</sub> および給電コイルL<sub>2</sub>の形状が共に真円であり、それぞれの直径をD<sub>1</sub>、D<sub>2</sub>とする場合、直径比(D<sub>1</sub>/D<sub>2</sub>)が0.8より大きく1.2よりも小さいとき、いいかえれば、エキサイトコイルL<sub>1</sub>および給電コイルL<sub>2</sub>の面積比が0.64以上1.44以下のときには電源制御回路200の動作が不安定化し、電力を負荷Rから取り出せなくなることがわかった。したがって、直径比(D<sub>1</sub>/D<sub>2</sub>)は0.8以下、または、1.2以上であることが好ましい。直径比(D<sub>1</sub>/D<sub>2</sub>)は0.8以下、または、1.2以上であることがより好ましい。面積比で表せば、0.18以上0.8以下、または、1.44以上である。この場合には、負荷Rから取り出せる最大電力20(W)の50%以上を取り出すことができる。直径比(D<sub>1</sub>/D<sub>2</sub>)は0.63以上0.8以下、または、1.2以上であることが更に好ましい。面積比で表せば、0.40以上0.64以下、または、1.44以上である。この場合には、負荷Rから取り出せる最大電力の80%以上を取り出すことができる。直径比(D<sub>1</sub>/D<sub>2</sub>)は0.72以上0.8以下、または、1.2以上であればより好ましい。面積比で表せば、0.52以上0.64以下、または、1.44以上である。この場合には、負荷Rから取り出せる最大電力の90%以上を取り出すことができる。

【 0 0 5 5 】

以上、実施形態に基づいてワイヤレス電力伝送システム100を説明した。ワイヤレス 電力伝送システム100は、給電コイルL₂から受電コイルL₃に、同一共振周波数で効 率よく送電するシステムである。電源制御回路200は、共振型のプッシュプルコンバー タであり、給電コイルL₂から受電コイルL₃への電力伝送効率を高めるために共振周波 数 f にて動作する。トランジスタにバイアスをかけた状態を動作点とする、いわゆるリニ ア・アンプ(A級、AB級等)などにより電力を供給する場合、電源Vddから供給され た電力のうち、エキサイト回路110に供給できる電力はその40%にも満たない。これ に対して、電源制御回路200の場合には80~90%程度の電力をエキサイト回路11 0に提供できる。調整インダクタL。、L<sub>c</sub>や調整キャパシタC<sub>b</sub>、C<sub>a</sub>、C<sub>Q1</sub>、C<sub>Q</sub> 2を取り除くと、スイッチング周波数が10MHz以上の高周波数の場合にはスイッチン グ損失の影響が大きくなるため60%程度まで低下し、ロスが大きくなるため、トランジ スタの発熱が大きくなりやすい。

【0056】

また、エキサイトコイルL<sub>1</sub> および給電コイルL<sub>2</sub>のサイズ比率(面積比や直径比など)を最適調整することにより、給電コイル回路120が発生する磁場のエキサイト回路1 10や電源制御回路200への影響を抑制しつつ、ロード回路140の負荷 R から大きな 電力を取り出すことができる。

【0057】

以上、本発明を実施の形態をもとに説明した。実施の形態は例示であり、それらの各構 成要素や各処理プロセスの組合せにいろいろな変形例が可能なこと、またそうした変形例 も本発明の範囲にあることは当業者に理解されるところである。

- 【符号の説明】
- 【0058】
- 100 ワイヤレス電力伝送システム
- 110 エキサイト回路
- 120 給電コイル回路
- 130 受電コイル回路
- 140 ロード回路
- 200 電源制御回路
- 202 オシレータ



【図2】







【図5】























【図11】



【図12】



【図13】



フロントページの続き

審査官 赤穂 嘉紀

(56)参考文献 特開2009-106136(JP,A) 国際公開第2006/022365(WO,A1) 特表2001-526517(JP,A) 特開平08-079976(JP,A) 特開2002-272127(JP,A) 国際公開第2009/023155(WO,A2) 特開平09-163734(JP,A) 特開平10-028384(JP,A) 特開平10-028384(JP,A) Wenzhen Fu, et al., Study on Frequency-tracking Wireless Power Transfer System by Reso nant Coupling, Power Electronics and Motion Control Conference,2009.IPEMC.IEEE 6th Int ernational,米国, IEEE, 2009年 5月, 2658-2663

A.Kurs, et al., Wireless Power Transfer via Strongly Coupled Magnetic Resonances, Science, 米国, American Association for the Advancement of Science, 2007年, 317, 83-86

(58)調査した分野(Int.CI., DB名) H02J 17/00