

(19)日本国特許庁(JP)

## (12)特許公報(B2)

(11)特許番号  
特許第7070753号  
(P7070753)

(45)発行日 令和4年5月18日(2022.5.18)

(24)登録日 令和4年5月10日(2022.5.10)

(51)国際特許分類		F I			
H 0 4 N	1/00 (2006.01)	H 0 4 N	1/00	5 6 7 K	
B 6 5 H	5/06 (2006.01)	H 0 4 N	1/00	5 6 7 L	
		B 6 5 H	5/06	J	

請求項の数 4 (全19頁)

(21)出願番号	特願2021-72497(P2021-72497)	(73)特許権者	000002369 セイコーエプソン株式会社 東京都新宿区新宿四丁目1番6号
(22)出願日	令和3年4月22日(2021.4.22)	(74)代理人	100095452 弁理士 石井 博樹
(62)分割の表示	特願2017-188526(P2017-188526) )の分割	(72)発明者	手塚 誠二 長野県諏訪市大和3丁目3番5号 セイコーエプソン株式会社内
原出願日	平成29年9月28日(2017.9.28)	(72)発明者	小柳 紀幸 長野県諏訪市大和3丁目3番5号 セイコーエプソン株式会社内
(65)公開番号	特開2021-114791(P2021-114791 A)	(72)発明者	坂元 直樹 長野県諏訪市大和3丁目3番5号 セイコーエプソン株式会社内
(43)公開日	令和3年8月5日(2021.8.5)	審査官	西谷 憲人
審査請求日	令和3年5月19日(2021.5.19)		

最終頁に続く

(54)【発明の名称】 画像読取装置

## (57)【特許請求の範囲】

## 【請求項1】

媒体の画像を読み取る読取部と、  
複数枚の前記媒体が重ねられた媒体束を前記読み取り部に向けて搬送する搬送ローラー対と、  
前記搬送ローラー対の駆動源と、  
前記媒体束の最上位の媒体をめくるめくり機構と、  
給送される前記媒体を載置する媒体載置部と、  
前記媒体載置部に載置される前記媒体を前記読取部に向けて給送する場合に、前記媒体束を分離して給送する分離給送を行う第1給送モードと、前記媒体束を分離せずに纏めて給送する非分離給送を行う第2給送モードと、を実行可能な媒体給送部と、を備え、  
前記搬送ローラー対は、前記最上位の媒体と接する第1ローラーと、前記第1ローラーと対を成す第2ローラーと、を有し、  
前記めくり機構は前記第1ローラーに設けられる、  
ことを特徴とする画像読取装置。

## 【請求項2】

請求項1に記載の画像読取装置において、  
前記第1ローラーは、正回転方向と、逆回転方向とに回転可能であり、  
前記第1ローラーは前記駆動源と接続され、前記駆動源から動力を受けて前記逆回転方向に駆動回転可能に構成され、

前記搬送ローラー対が前記媒体束をニップしている状態であって、前記第2ローラーが停止した状態において、前記駆動源は、前記第1ローラーを前記逆回転方向に回転させることで前記最上位の媒体をピックアップする、ことを特徴とする画像読取装置。

【請求項3】

請求項2に記載の画像読取装置において、

前記めくり機構は、保持部と、前記保持部の先端に可動するように設けられた先端部と、を有し、

前記保持部及び前記先端部は、前記第1ローラーによってピックアップされた前記最上位の媒体を保持し、

前記先端部は、上方に可動することでピックアップされた前記最上位の媒体をめくる、ことを特徴とする画像読取装置。

【請求項4】

請求項1から請求項3のいずれか一項に記載の画像読取装置において、

前記最上位の媒体が前記読取部によって読み取られた後に、前記めくり機構は前記最上位の媒体をめくる、

ことを特徴とする画像読取装置。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、原稿を読み取る画像読取装置に関する。

【背景技術】

【0002】

画像読取装置の一例であるスキャナーには、媒体としての原稿を自動で送る自動給送装置（ADF（Auto Document Feeder）とも呼ばれる）が設けられ、複数枚の原稿の自動送り読み込みとを行える様に構成される場合がある。

このような構成の画像読取装置において、例えばパスポートや通帳のような冊子体を読み取りたいといったユーザーのニーズがある。

【0003】

複数枚の原稿を自動で送る自動給送装置によって、前記冊子体の開いたページを読み取らせる場合、前記自動給送装置が重なったページを分離して一枚ずつ送ろうとしてしまい、開いた前記冊子体が送れない状態となり、更には、ジャム（詰まり）が生じて前記冊子体のページを傷めてしまう虞がある。

また、開いた前記冊子体は厚みがあり、媒体を搬送する搬送ローラー対の2つのローラー間に前記冊子体が入っていかず、ノンフィード状態になる場合がある。

【0004】

ここで、前記自動給送装置で前記冊子体を給送可能なスキャナーとして、読み取るページを開いた状態の前記冊子体を透明なホルダーに入れて、前記自動給送装置によって送るように構成されるものがある（例えば、特許文献1）。

【先行技術文献】

【特許文献】

【0005】

【文献】特開2016-174247号公報

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0006】

しかし、ホルダーに入れた冊子体を搬送して読み取らせる特許文献1に記載のスキャナーでは、前記冊子体を前記ホルダーに入れる手間がかかる。

また、前記ホルダーに入れた前記冊子体は、前記冊子体単体よりも厚みが増すため、前記搬送ローラー対においてノンフィードが発生する問題は解決されない。

10

20

30

40

50

## 【 0 0 0 7 】

本発明はこの様な状況に鑑みてなされたものであり、その目的は、冊子体の読み取りを容易且つ適切に実行できる画像読取装置を提供することにある。

## 【 課題を解決するための手段 】

## 【 0 0 0 8 】

上記課題を解決する為の、本発明の第1の態様に係る画像読取装置は、媒体の画像を読み取る読取部と、媒体載置部に載置される前記媒体を前記読取部に向けて給送する場合に、複数枚の媒体が重ねられた媒体束を分離して給送する分離給送を行う第1給送モードと、前記媒体束を分離せずに纏めて給送する非分離給送を行う第2給送モードと、を選択可能な媒体給送部と、前記媒体給送部の媒体給送方向下流側に設けられる駆動ローラーと、前記駆動ローラーの回転に従動回転する従動ローラーと、を備え、前記媒体給送部が、前記第2給送モードで給送を行う場合には、前記従動ローラーが、前記媒体を搬送する回転方向に駆動することを特徴とする。

10

## 【 0 0 0 9 】

本態様によれば、前記媒体給送部が、前記第2給送モードで給送を行う場合には、前記従動ローラーを、前記媒体を搬送する回転方向に駆動するので、前記第2給送モードを実行して、一枚ずつ分離しながら給送すると給送不良やジャムを生じる虞がある媒体束（例えば、パスポートや通帳のような冊子体や書類束など）を簡単にセットして給送することができることに加え、一枚の媒体よりも厚い前記媒体束が、駆動ローラーと従動ローラーとの間に進入しない、所謂、ノンフィードの状態になる虞を低減し、前記媒体束の適切な搬送を実現できる。

20

## 【 0 0 1 0 】

本発明の第2の態様は、媒体の画像を読み取る読取部と、媒体載置部に載置される前記媒体を前記読取部に向けて給送する場合に、複数枚の媒体が重ねられた媒体束を分離して給送する分離給送を行う第1給送モードと、前記媒体束を分離せずに纏めて給送する非分離給送を行う第2給送モードと、を選択可能な媒体給送部と、前記媒体給送部の媒体給送方向下流側に設けられる駆動ローラーと、前記駆動ローラーの回転に従動回転する従動ローラーと、を備え、前記媒体給送部が、前記第2給送モードで給送を行う場合には、前記従動ローラーが前記駆動ローラーに対して与える接触荷重を、前記第1給送モードを実行する場合における前記接触荷重よりも小さくする、ことを特徴とする。

30

## 【 0 0 1 1 】

本態様によれば、前記媒体給送部が、前記第2給送モードで給送を行う場合には、前記従動ローラーが前記駆動ローラーに対して与える接触荷重を、前記第1給送モードを実行する場合における前記接触荷重よりも小さくするので、前記第2給送モードを実行して、一枚ずつ分離をしながら給送すると給送不良やジャムを生じる虞がある媒体束を簡単にセットして給送することができることに加え、一枚ずつ搬送される媒体よりも厚い前記媒体束が、駆動ローラーと従動ローラーとの間に進入しない、所謂、ノンフィードの状態になる虞を低減し、前記媒体束の適切な搬送を実現できる。

尚、前記第2給送モードを実行する場合における前記接触荷重は、前記第1給送モードを実行する場合における前記接触荷重よりも小さければ良く、前記接触荷重がゼロである場合も含むものとする。

40

## 【 0 0 1 2 】

本発明の第3の態様は、第2の態様において、前記従動ローラーが前記駆動ローラーに対して前記接触荷重を与える方向に沿って変位可能なバネ支持部と、前記バネ支持部と前記従動ローラーとの間に設けられ、前記従動ローラーを押圧する押圧バネと、を備える荷重付与手段を備え、前記ばね支持部を変位させることにより、前記接触荷重を調整する、ことを特徴とする。

## 【 0 0 1 3 】

本態様によれば、前記従動ローラーが前記駆動ローラーに対して与える前記接触荷重を、容易に調整する構成とすることができる。

50

## 【 0 0 1 4 】

本発明の第4の態様は、第2の態様において、前記従動ローラーは、前記駆動ローラーから離間可能に構成され、前記媒体給送部が、前記第2給送モードで給送を行う場合に、前記従動ローラーが前記駆動ローラーから離間する、ことを特徴とする。

## 【 0 0 1 5 】

本態様によれば、前記媒体給送部が、前記第2給送モードで給送を行う場合に、前記従動ローラーが前記駆動ローラーから離間するので、前記第2給送モードにおける前記接触荷重をゼロにして、前記ノンフィードの発生の虞を一層低減することができる。

## 【 0 0 1 6 】

本発明の第5の態様は、第1の態様から第4の態様のいずれか一つにおいて、前記媒体給送部は、前記媒体を給送する給送ローラーと、前記給送ローラーに接触する接触状態と、前記給送ローラーから離間する離間状態と、の間で変位可能に構成される分離ローラーと、を備え、前記媒体給送部が、前記第1給送モードで給送を行う場合に、前記分離ローラーを前記接触状態にして、前記媒体を前記読取部による読み取り方向に送る場合の回転方向である正回転方向とは逆の逆回転方向に回転駆動させ、前記媒体給送部が、前記第2給送モードで給送を行う場合に、前記分離ローラーを前記離間状態にする、ことを特徴とする。

10

## 【 0 0 1 7 】

本態様によれば、前記媒体給送部において、前記第1給送モードと、前記第2給送モードと、の切り替えを容易に実現できる。

20

## 【 0 0 1 8 】

本発明の第6の態様は、第5の態様において、前記媒体給送部と、前記媒体給送部に最も近い位置にある前記駆動ローラーと、の間に設けられて、前記媒体を検出する媒体検出部を備え、前記媒体検出部が、前記媒体給送部が前記第2給送モードで給送する媒体の先端の通過を検出した場合に、前記分離ローラーを前記接触状態にして、前記正回転方向に回転駆動する、ことを特徴とする。

## 【 0 0 1 9 】

本態様によれば、前記給送ローラーによって給送される前記媒体束がある程度送られた場合に、前記分離ローラーを前記接触状態にして、前記正回転方向に回転駆動する構成とすることができる。以って、前記正回転方向に回転駆動する前記分離ローラーと、前記給送ローラーによる搬送力を前記媒体束に付与することができる。

30

## 【 0 0 2 0 】

本発明の第7の態様は、第1の態様から第4の態様のいずれか一つにおいて、前記媒体給送部は、前記媒体を給送する給送ローラーと、少なくとも前記媒体を前記読取部による読み取り方向に送る場合の回転方向である正回転方向とは逆の逆回転方向に回転駆動される分離ローラーと、歯合する複数の歯車によって構成される輪列を有し、前記分離ローラーに駆動源からの動力を伝達する動力伝達機構と、を備え、前記媒体給送部が、前記第2給送モードで給送を行う場合に、前記輪列を構成する複数の歯車の一部の歯合が解除される、ことを特徴とする。

## 【 0 0 2 1 】

本態様によれば、前記媒体給送部において、前記第1給送モードと、前記第2給送モードと、の切り替えを容易に実現できる。

40

## 【 0 0 2 2 】

本発明の第8の態様は、第1の態様から第7の態様のいずれか一つにおいて、前記読取部は、前記媒体給送部が送る前記媒体の第1面を読み取る第1読取部と、前記第1面の反対面である第2面を読み取る第2読取部と、を備え、前記第1読取部と前記第2読取部との間隔を変更可能に構成され、前記媒体給送部が、前記第2給送モードを実行する場合の前記間隔を、前記第1給送モードを実行する場合の前記間隔よりも広くする、ことを特徴とする。

## 【 0 0 2 3 】

50

本態様によれば、前記第 1 読取部と前記第 2 読取部との間隔を変更可能に構成され、前記媒体給送部が、前記第 2 給送モードを実行する場合の前記間隔を、前記第 1 給送モードを実行する場合の前記間隔よりも広くするので、一枚ずつ搬送される媒体よりも厚い前記媒体束が、前記第 1 読取部と前記第 2 読取部との間に引っかかってジャムが発生する虞を低減できる。

【0024】

本発明の第 9 の態様は、第 1 の態様から第 8 の態様のいずれか一つにおいて、ページめくり機構を有する前記従動ローラーを備える、ことを特徴とする。

本態様によれば、複数枚の媒体束が冊子体である場合に、自動でページをめくりつつ読み取りを行うことができる。

10

【0025】

本発明の第 10 の態様は、第 9 の態様において、前記搬送ローラー対は、前記ページめくり機構は、前記媒体を前記読取部による読み取り方向とは逆方向に搬送する逆回転方向に回転駆動される前記従動ローラーによって、前記媒体束の最上位の媒体をめくる構成である、ことを特徴とする。

本態様によれば、前記ページめくり機構を構成簡単に形成することができる。

【図面の簡単な説明】

【0026】

【図 1】第 1 実施形態に係るスキャナーを示す外観斜視図。

【図 2】第 1 実施形態に係るスキャナーにおける用紙搬送経路を示す側断面図。

20

【図 3】第 1 実施形態に係るスキャナーの概略側断面図。

【図 4】第 2 実施形態に係るスキャナーの概略側断面図。

【図 5】ページめくり機構によるページをめくり動作について説明する図。

【図 6】ページめくり機構によるページをめくり動作について説明する図。

【図 7】媒体給送部の「第 1 給送モード」と「第 2 給送モード」との切り替えを操作する操作部が設けられたスキャナーを示す外観斜視図。

【図 8】媒体給送部の「第 1 給送モード」における動力伝達機構の状態を示す斜視図。

【図 9】媒体給送部の「第 2 給送モード」における動力伝達機構の状態を示す斜視図。

【図 10】動力伝達機構の要部拡大図であり、媒体給送部の「第 1 給送モード」と「第 2 給送モード」とを切り替えた場合の歯車の変位について説明する図。

30

【発明を実施するための形態】

【0027】

[第 1 実施形態]

まず、本発明の一実施形態に係る画像読取装置の概略について説明する。

本実施形態では画像読取装置の一例として、「媒体」としての用紙の表面及び裏面の少なくとも一面を読み取り可能なドキュメントスキャナー（以下、単にスキャナー 1 と称する）を例に挙げる。

【0028】

図 1 は、第 1 実施形態に係るスキャナーを示す外観斜視図である。図 2 は、第 1 実施形態に係るスキャナーにおける用紙搬送経路を示す側断面図である。図 3 は、第 1 実施形態に係るスキャナーの概略側断面図である。

40

【0029】

各図において示す X - Y - Z 座標系は X 方向が装置幅方向であり用紙幅方向、Y 方向が用紙搬送方向である。Z 方向は Y 方向と交差する方向であって、概ね搬送される用紙の面と直交する方向を示している。また、+ Y 方向側を装置前面側とし、- Y 方向側を装置背面側とする。また、装置前面側から見て左側を + X 方向、右側を - X 方向とする。また、+ Z 方向を装置上方（上部、上面等を含む）とし、- Z 方向側を装置下方（下部、下面等を含む）とする。また、用紙 P が給送されていく方向（+ Y 方向側）を「下流」といい、これと反対の方向（- Y 方向側）を「上流」という。

【0030】

50

### スキャナーの概要

以下、主として図 1 及び図 2 を参照して、本発明に係るスキャナー 1 について説明する。図 1 に示すスキャナー 1 は、用紙 P (媒体) の画像を読み取る読取部 20 (図 2) を内部に備える装置本体 2 を備えている。

装置本体 2 は、下部ユニット 3 及び上部ユニット 4 を備えて構成されている。上部ユニット 4 は下部ユニット 3 に対して用紙搬送方向下流側を回動支点として開閉可能に取り付けられており、上部ユニット 4 を装置前面側に回動して開き、用紙 P の用紙搬送経路を露呈させて用紙 P の紙詰まりの処理を容易に行うことができる様に構成されている。

#### 【0031】

装置本体 2 の装置背面側 (- Y 軸方向側) には、用紙 P を載置する媒体載置部 11 が設けられている。媒体載置部 11 には複数枚の用紙 P を重ねた用紙束を載置することができる。他、複数枚の用紙が冊子状になった冊子体 G (図 3) を原稿として載置することができる。図 3 において、見開かれた冊子体 G は、綴じられた背の部分を幅方向 (X 軸方向) に沿うように向けてセットされている。

尚、媒体載置部 11 は、装置本体 2 に対して着脱可能に設けられている。符号 11a は、用紙 P の載置面 11a である。

#### 【0032】

また、媒体載置部 11 には、用紙 P の給送方向 (Y 軸方向) と交差する幅方向 (X 軸方向) の側縁をガイドするガイド面 13 を備える左右一対のエッジガイド 12、12 が設けられている。

エッジガイド 12、12 は、用紙 P のサイズに応じて X 軸方向にスライド移動可能に設けられている。本実施形態において、エッジガイド 12、12 は、公知のラックピニオン機構により一方のエッジガイド 12 (例えば + X 側) の X 移動に追従して、他方のエッジガイド 12 (- X 側) が相対する方向に移動するように構成されている。

すなわち、媒体載置部 11 において、用紙 P は幅方向の中央に揃えられ、後述する給送ローラー 14 は前記幅方向の中央領域に設けられ、所謂、センター給紙方式で給紙されるように構成されている。

#### 【0033】

媒体載置部 11 は、第 1 補助ペーパーサポート 8 及び第 2 補助ペーパーサポート 9 を備えている。第 1 補助ペーパーサポート 8 及び第 2 補助ペーパーサポート 9 は、図 2 に示す様に媒体載置部 11 の内部に収納可能であり、且つ、図 1 に示す様に媒体載置部 11 から引き出し可能に構成され、載置面 11a の長さを調整可能になっている。

#### 【0034】

図 1 に示すように、上部ユニット 4 の装置前面側には、各種読み取り設定や読み取り実行の操作や、読み取り設定内容等を表示する操作パネル 7 が設けられている。

上部ユニット 4 の上部には装置本体 2 内部に連なる給送口 6 が設けられており、媒体載置部 11 に載置される用紙 P は、給送口 6 から装置本体 2 内部に設けられる読取部 20 (図 2) に向けて送られる。

また、下部ユニット 3 の装置前面側には、後述する排紙トレイ 5 が設けられている。

#### 【0035】

##### スキャナーにおける用紙搬送経路について

次に、図 2 及び図 3 を参照して、スキャナー 1 における用紙搬送経路について説明する。尚、図 2 における点線は用紙搬送経路を示している。

図 2 に示すスキャナー 1 において、原稿としての用紙 P は、媒体載置部 11 から媒体給送部 10 によって読取部 20 に向けて送られる。

#### 【0036】

本実施形態において、媒体給送部 10 は、用紙 P を給送する給送ローラー 14 と、給送ローラー 14 との間で用紙 P をニップするとともに、用紙 P の送り方向とは反対方向 (図 3 を平面視して反時計回り) に回転して用紙 P を分離する分離ローラー 15 を備えている。媒体給送部 10 はセンター給紙方式で給紙する構成であり、給送ローラー 14 及び分離口

10

20

30

40

50

ローラー 15 は、媒体搬送方向（+ Y 方向）と交差する媒体幅方向（X 軸方向）において中央領域に設けられている。

【0037】

媒体給送部 10 は、媒体載置部 11 に載置される用紙 P を読取部 20 に向けて給送する場合に、複数枚の用紙 P が重ねられた用紙束を分離して給送する分離給送を行う「第 1 給送モード」と、前記用紙束を分離せずに纏めて給送する非分離給送を行う「第 2 給送モード」と、を選択可能に構成されている。

【0038】

このことにより、スキャナー 1 は、1 枚ずつ分離して給送（分離給送）される用紙を読み取る場合の他、一枚ずつ分離しながら給送すると給送不良やジャムを生じる虞がある前記用紙束、例えば、パスポートや通帳のような冊子体 G（図 3）や書類束などを、シートホルダーやケースに入れることなく、そのまま媒体載置部 11 にセットして給送し、読取部 20 によって読み取ることができる。

尚、媒体給送部 10 の動作は、装置本体 2 内部に設けられる制御部 19 によって制御される。媒体給送部 10 が「第 1 給送モード」或いは「第 2 給送モード」の給送を行う場合の、媒体給送部 10 の具体的な動作については、後で詳述する。

【0039】

また、給送ローラー 14 の下流側には、給送ローラー 14（媒体給送部 10）によって給送された用紙 P を搬送する第 1 搬送ローラー対 16 と、第 2 搬送ローラー対 17 と、が設けられている。

第 1 搬送ローラー対 16 と第 2 搬送ローラー対 17 との間に、読取部 20 が設けられている。

【0040】

図 2 において、媒体載置部 11 に載置された用紙 P は、下部ユニット 3 に対して回転可能に設けられた給送ローラー 14 によりピックアップされて下流側（+ Y 方向側）に給送される。具体的には、用紙 P の媒体載置部 11 に対向する面に、給送ローラー 14 が接触しつつ回転することにより、用紙 P を下流側に向けて給送する。したがって、スキャナー 1 において複数枚の用紙 P を媒体載置部 11 にセットした場合には、載置面 11a 側の用紙 P から順に下流側に向けて給送される。

【0041】

第 1 搬送ローラー対 16 は、読取部 20 の上流側に設けられ、給送ローラー 14 によって給送された用紙 P を読取部 20 に向けて搬送する。第 1 搬送ローラー対 16 は、第 1 駆動ローラー 16a（駆動ローラー）と、第 1 従動ローラー 16b（従動ローラー）と、を備えて構成されている。

第 1 搬送ローラー対 16 も、給送ローラー 14 と同様に、前記媒体幅方向において中央領域に設けられている。

【0042】

読取部 20 は、上部ユニット 4 側に設けられた第 1 読取部 20a と、下部ユニット 3 側に設けられた第 2 読取部 20b とを備えている。本実施形態において、第 1 読取部 20a 及び第 2 読取部 20b は一例として密着型イメージセンサーモジュール（CISM）として構成されている。

第 1 読取部 20a は、用紙 P の「第 1 面」としてのおもて面（上側を向く面）を読み取り、第 2 読取部 20b は、前記「第 1 面」の反対面である「第 2 面」としての裏面（下側を向く面）を読み取る。

【0043】

用紙 P は、読取部 20 において用紙 P のおもて面及び裏面の少なくとも一方の面の画像を読み取られた後、読取部 20 の下流側に位置する第 2 搬送ローラー対 17 にニップされて、下部ユニット 3 の装置前面側に設けられた排出口 18 から排出される。第 2 搬送ローラー対 17 は、第 2 駆動ローラー 17a（駆動ローラー）と、第 2 駆動ローラー 17a の回転に従動回転する第 2 従動ローラー 17b（従動ローラー）と、を備えて構成されている。

10

20

30

40

50

## 【 0 0 4 4 】

尚、本実施形態において給送ローラー 1 4 は、図 3 に示すように、下部ユニット 3 内に設けられる第 1 駆動源 2 6 によって回転駆動される。また、分離ローラー 1 5、第 1 駆動ローラー 1 6 a、及び第 2 駆動ローラー 1 7 a は、同じく図 3 に示す第 2 駆動源 2 7 によって回転駆動される。

第 1 駆動源 2 6 及び第 2 駆動源 2 7 は制御部 1 9 により制御され、以って、給送ローラー 1 4、分離ローラー 1 5、第 1 駆動ローラー 1 6 a、及び第 2 駆動ローラー 1 7 a の駆動が制御されている。すなわち、制御部 1 9 は用紙 P の送り動作を制御する。

## 【 0 0 4 5 】

また、下部ユニット 3 には、排出口 1 8 から装置前面側に向けて引き出し可能に構成された排紙トレイ 5 が設けられている。排紙トレイ 5 は、下部ユニット 3 の底部に収納された状態（図 1）と、図示を省略する装置前面側に引き出した状態とを取り得る。排紙トレイ 5 を引き出した状態において、排出口 1 8 から排出された用紙 P を排紙トレイ 5 上に積載することができる。

10

## 【 0 0 4 6 】

尚、図 2 に示すように、媒体給送方向において媒体移動検出部 2 1 の下流側、且つ、給送ローラー 1 4 の上流側であって媒体載置部 1 1 による用紙の載置領域内には、媒体載置部 1 1 に載置される用紙 P の有無を検出する第 1 検出部 2 2 が設けられている。また、給送ローラー 1 4 の下流側と、第 1 搬送ローラー対 1 6 の下流側と、第 2 搬送ローラー対 1 7 の下流側には、順に、第 2 検出部 2 3、第 3 検出部 2 4、及び第 4 検出部 2 5 が設けられている。第 2 検出部 2 3 と第 3 検出部 2 4 によって、媒体給送方向における用紙 P の位置を検出することができる。

20

第 1 検出部 2 2、第 2 検出部 2 3、第 3 検出部 2 4、及び第 4 検出部 2 5 は、前記幅方向の中央領域に設けられている。

## 【 0 0 4 7 】

第 1 検出部 2 2、第 2 検出部 2 3、第 3 検出部 2 4、及び第 4 検出部 2 5 としては、光を発する発光部（図示省略）と、前記発光部から発せられた光の反射光を受光する受光部（図示省略）を備える光センサーを用いることができる。また、前記光センサーの他、超音波を発する発信部と、搬送される用紙を挟んで前記発信部と対向して設けられる受信部とを備える超音波式センサーを用いることも可能である。また、搬送される用紙の接触によって動かされる機械式レバーの変位を、光学式或いは電気接触式で検出するレバー式センサーを用いることもできる。

30

## 【 0 0 4 8 】

第 1 給送モードと第 2 給送モードとを切り替える構成について

以下、媒体給送部 1 0 が、複数枚の用紙 P が重ねられた用紙束を分離して給送する分離給送を行う「第 1 給送モード」と、前記用紙束を分離せずに纏めて給送する非分離給送を行う「第 2 給送モード」との切り替えについて説明する。

## 【 0 0 4 9 】

本実施形態に係る媒体給送部 1 0 において、分離ローラー 1 5 は、給送ローラー 1 4 に接触する接触状態と、給送ローラー 1 4 から離間する離間状態と、の間で変位可能に構成されている。

40

## 【 0 0 5 0 】

より具体的には、図 3 に示すように、分離ローラー 1 5 はホルダー 2 8 に保持されており、ホルダー 2 8 が押圧部材 2 9 によって押圧されることにより、分離ローラー 1 5 が給送ローラー 1 4 に向けて押圧されている。

分離ローラー 1 5 はホルダー 2 8 ごと給送ローラー 1 4 に対して進退する方向に変位可能に構成されており、制御部 1 9 によって制御される不図示の駆動源から動力を受けて回転する第 1 偏心カム 3 0 を回転させることにより、分離ローラー 1 5 が給送ローラー 1 4 に接触する接触状態（図 3 において実線で示す）と、分離ローラー 1 5 が給送ローラー 1 4 から離間する離間状態（図 3 において点線で示す）と、を切り換え可能になっている。

50



尚、図3において、離間状態における押圧部材29と第1偏心カム30も点線で示している。

【0051】

そして、媒体給送部10が、用紙の分離給送を行う「第1給送モード」で給送する場合には、分離ローラー15を前記接触状態にして、用紙を読取部20による読み取り方向(+Y方向)に送る場合の回転方向である正回転方向(図3を平面視して時計回り)とは逆の逆回転方向(図3平面視して反時計回り)に回転駆動させる。このことによって、複数枚の用紙のうちの最下位(一番下)の用紙が分離されて給送ローラー14によって給送される。

【0052】

尚、分離ローラー15には不図示のトルクリミッタが設けられており、分離ローラー15と給送ローラー14との間に媒体が存在しない場合、或いは1枚のみ存在する場合には、上記トルクリミッタで滑りが生じ、分離ローラー15が従動回転する(図3の時計回り方向)。2枚目以降の媒体が分離ローラー15と給送ローラー14との間に入り込むと、媒体間でスリップが生じ、分離ローラー15は第2駆動源27から受ける回転トルクによって逆回転する(図3の反時計回り方向)。これにより、媒体の重送が抑制される。

【0053】

一方、媒体給送部10が、用紙の非分離給送を行う「第2給送モード」で給送する場合には、分離ローラー15を前記離間状態にする。分離ローラー15が給送ローラー14から離れることにより、分離ローラー15による用紙の分離能力を低くする、或いは分離能力が無い状態にすることができる。

以って、媒体載置部11に載置された用紙束(図3において冊子体G)を分離しない、つまり、非分離の状態で給送することができる。

尚、前記離間状態の分離ローラー15が、媒体載置部11に載置された用紙束(冊子体G)の一番上の面に接触しない位置まで離間している場合には、分離ローラー15による分離は行われぬ。前記離間状態の分離ローラー15は、媒体載置部11に載置された用紙束(冊子体G)の一番上の面に接触していても良いが、その場合には、分離ローラー15の回転を停止して自由回転可能にするか、分離ローラー15の回転方向を前記正回転方向(図3を平面視して時計回り)に回転させると良い。

【0054】

以上のように、分離ローラー15の前記接触状態と前記離間状態とを切り替えることにより、媒体給送部10における「第1給送モード」と「第2給送モード」との切り替えを容易に実現することができる。

【0055】

第1及び第2搬送ローラー対について

ここで、発明が解決しようとする課題において説明したように、図3に示す冊子体Gには厚みがあるので、媒体給送部10によって給送された冊子体Gが、下流側の第1搬送ローラー対16や第2搬送ローラー対17のローラー間に進入できず、ノンフィード状態になる場合がある。

【0056】

この、第1搬送ローラー対16或いは第2搬送ローラー対17における冊子体Gのノンフィードを抑制するため、スキャナー1において、媒体給送部10が「第2給送モード」で給送を行う場合に、第1搬送ローラー対16の第1従動ローラー16b及び第2搬送ローラー対17の第2従動ローラー17bを、各搬送ローラー対が用紙を搬送する回転方向に駆動する。

【0057】

すなわち、媒体給送部10が「第2給送モード」で給送を行う場合に、第1従動ローラー16b及び第2従動ローラー17bを、図3を平面視して時計回りに回転する。

本実施形態において、第1従動ローラー16b及び第2従動ローラー17bは、第2駆動源27から動力を受けて、制御部19によって駆動が制御されるように構成されている。

10

20

30

40

50

勿論、第1駆動源26から動力を受ける構成とすることもできるし、他の駆動源を設けることも可能である。

そして、第1従動ローラー16b及び第2従動ローラー17bに第1駆動源26から動力を伝達する状態と、前記動力の伝達を切る状態とを切り換える不図示の切り換え手段が設けられており、前記切り替え手段を制御部19が制御することにより、第1従動ローラー16b及び第2従動ローラー17bが駆動回転する状態と、第1従動ローラー16b及び第2従動ローラー17bが、第1駆動ローラー16a及び第2駆動ローラー17aの回転に従動回転する状態と、を切り替えることができる。

#### 【0058】

このように、媒体給送部10が「第2給送モード」で給送を行う場合に、第1従動ローラー16b及び第2従動ローラー17bも用紙を搬送する方向に回転駆動されることにより、厚い冊子体Gが、第1搬送ローラー対16及び第2搬送ローラー対17のローラー間に進入し易くなり、以って、第1搬送ローラー対16や第2搬送ローラー対17におけるノンフィードの発生を抑制し、冊子体Gの適切な搬送を実現できる。

#### 【0059】

第2給送モードにおける他の構成について

「第2給送モード」を実行する場合、以下のような構成とすることができる。

すなわち、媒体給送部10と、媒体給送部10に最も近い位置にある「駆動ローラー」である第1駆動ローラー16aとの間において、用紙を検出する「媒体検出部」として設けられる第2検出部23（図2及び図3）が、媒体給送部10が「第2給送モード」で給送する原稿（冊子体G）の先端の通過を検出した場合に、分離ローラー15を前記接触状態（図3において実線で示す分離ローラー15の状態）にして、前記正回転方向（図3において時計回り）に回転駆動する。

#### 【0060】

給送ローラー14によって給送される冊子体Gがある程度送られた後、分離ローラー15を前記接触状態にして、前記正回転方向に回転駆動させることにより、媒体給送部10が冊子体Gに対して搬送力を付与する構成とすることができる。以って、冊子体Gを効率よく搬送することができる。

尚、分離ローラー15を前記接触状態にして前記正回転方向に回転駆動させるタイミングは、第2検出部23が冊子体Gを検出したタイミングに限られない。例えば、第2検出部23が冊子体Gを検出してから所定時間経過後、或いは所定量の搬送後に、分離ローラー15を前記離間状態から前記接触状態に切り替え、前記正回転方向に回転駆動しても良い。

#### 【0061】

読取部について

続いて、読取部20の構成について説明する。

図3に示す読取部20は、用紙搬送経路を挟んで上側に位置する第1読取部20aと、下側に位置する第2読取部20bと、を備えている。つまり、第1読取部20aの読取面と第2読取部20bの読取面の間隔が、用紙搬送経路の経路高さになっている。

#### 【0062】

通常、第1読取部20aの読取面と第2読取部20bの読取面の間隔は、薄い用紙が通る間隔に設定されており、第1読取部20aと第2読取部20bは、互いに近づく方向に押圧されている。このことによって、それぞれの読取部の読取面がしっかりと用紙P（原稿）に接触するようになっている。

尚、図3において、符号31が第1読取部20aを第2読取部20b側に押圧するコイルバネ等の第1押圧部材31であり、符号32が第2読取部20bを第1読取部20a側に押圧するコイルバネ等の第2押圧部材32である。

#### 【0063】

また、第1読取部20a或いは第2読取部20bのいずれか一方は、他方に対して進退する様に変位可能に構成され、第1読取部20aと第2読取部20bとの間隔を変更可能に構成されている。

10

20

30

40

50

本実施形態においては、第1読取部20aに変位機構が設けられ、第1読取部20aを、図3において実線で示す進出位置と、同じく図3において点線で示す退避位置と、の間で変位させるように構成されている。前記変位機構としては、不図示の駆動源によって回転する第2偏心カム33が設けられている。前記駆動源は、制御部19によって制御されて、第2偏心カム33の回転も制御され、以って、第1読取部20aと第2読取部20bとの間隔を調整できるようになっている。

【0064】

ここで、制御部19は、媒体給送部10が、「第2給送モード」を実行する場合の第1読取部20aと第2読取部20bとの間隔を、「第1給送モード」を実行する場合の前記間隔よりも広くする制御を実行する。

10

つまり、「第2給送モード」で冊子束Gを給送する場合に、第1読取部20aと第2読取部20bとの間隔が広げられる。このことによって、一枚ずつ搬送される用紙Pよりも厚い冊子束Gが、第1読取部20aと第2読取部20bとの間に引っかかってジャムが発生する虞を低減できる。

【0065】

[第2実施形態]

本実施形態では、図4を参照して、媒体給送部10が「第2給送モード」によって給送を行う場合における、第1搬送ローラー対16或いは第2搬送ローラー対17における冊子体Gのノンフィードを抑制するための構成の他の例について説明する。

図4は、第2実施形態に係るスキャナーの概略側断面図である。

20

尚、本実施形態以降の実施形態において、第1実施形態と同様の構成については同じ符号を付し、その説明を省略する。

【0066】

第1搬送ローラー対16或いは第2搬送ローラー対17における冊子体Gのノンフィードは、以下の様な構成によっても抑制することができる。

すなわち、第1搬送ローラー対16に対しては、媒体給送部10が、「第2給送モード」で給送を行う場合に、第1従動ローラー16bが第1駆動ローラー16aに対して与える接触荷重を、「第1給送モード」を実行する場合における前記接触荷重よりも小さくする。また、第2搬送ローラー対17に対しては、「第2給送モード」で給送を行う場合に、第2従動ローラー17bが第2駆動ローラー17aに対して与える接触荷重を、「第1給送モード」を実行する場合における前記接触荷重よりも小さくする。

30

【0067】

より具体的な構成としては、スキャナー1は、第1搬送ローラー対16において第1従動ローラー16bが第1駆動ローラー16aに対して与える接触荷重、及び、第2搬送ローラー対17において第2従動ローラー17bが第2駆動ローラー17aに対して与える接触荷重を変更可能な荷重付与手段40を備えている。

【0068】

荷重付与手段40は、第1従動ローラー16b及び第2従動ローラー17bが、それぞれ対応する駆動ローラー(第1駆動ローラー16a及び第2駆動ローラー17a)に対して前記接触荷重を与える方向(図4に示す矢印A方向)に沿って変位可能なバネ支持部41と、バネ支持部41と第1従動ローラー16b、及びバネ支持部41と第2従動ローラー17bの間に設けられ、第1従動ローラー16b及び第2従動ローラー17bを押圧する押圧バネ42、押圧バネ43と、を備えている。

40

【0069】

第1従動ローラー16b及び第2従動ローラー17bのそれぞれの前記接触荷重は、バネ支持部41を変位させることにより調整することができる。

バネ支持部41を矢印A方向に変位させる、つまり、バネ支持部41を第1従動ローラー16b及び第2従動ローラー17bに近づけると、前記接触荷重は大きくなり、バネ支持部41を矢印A方向の反対方向に変位させると、つまり、バネ支持部41を第1従動ローラー16b及び第2従動ローラー17bから遠ざけると、前記接触荷重は小さくなる。

50

## 【 0 0 7 0 】

本実施形態において、バネ支持部 4 1 は、不図示の駆動源の動力を受ける第 3 偏心カム 4 4 の回転によって変位するように構成されている。前記駆動源は、制御部 1 9 によって制御されて、以って、第 3 偏心カム 4 4 の回転が制御され、前記接触荷重を調整できる。尚、本実施形態においては、第 1 従動ローラー 1 6 b 用の押圧バネ 4 2 と、第 2 従動ローラー 1 7 b 用の押圧バネ 4 3 と、の双方が、共通のバネ支持部 4 1 によって支持されているが、第 1 従動ローラー 1 6 b 用の押圧バネ 4 2 と、第 2 従動ローラー 1 7 b 用の押圧バネ 4 3 とのそれぞれを、個別のバネ支持部によって支持する構成とすることも可能である。以上のような構成の荷重付与手段 4 0 によって、第 1 従動ローラー 1 6 b 及び第 2 従動ローラー 1 7 b が、対応する駆動ローラーである第 1 駆動ローラー 1 6 a 及び第 2 駆動ローラー 1 7 a に対して与える接触荷重を容易に調整することができる。

10

## 【 0 0 7 1 】

そして、媒体給送部 1 0 が、「第 2 給送モード」で給送を行う場合に、第 1 従動ローラー 1 6 b 及び第 2 従動ローラー 1 7 b が、それぞれ対応する第 1 駆動ローラー 1 6 a 及び第 2 駆動ローラー 1 7 a に対して与える接触荷重を、「第 1 給送モード」を実行する場合における前記接触荷重よりも小さくするので、第 1 搬送ローラー対 1 6 及び第 2 搬送ローラー対 1 7 のローラー間に冊子体 G が進入し易くなる。以って、第 1 搬送ローラー対 1 6 及び第 2 搬送ローラー対 1 7 における冊子体 G のノンフィードの虞を低減し、冊子体 G の適切な搬送を実現できる。

## 【 0 0 7 2 】

また、本実施形態において、第 1 従動ローラー 1 6 b 及び第 2 従動ローラー 1 7 b は、不図示の変位手段により第 1 駆動ローラー 1 6 a 及び第 2 駆動ローラー 1 7 a から離れる方向に移動され、第 1 駆動ローラー 1 6 a 及び第 2 駆動ローラー 1 7 a から離間可能に構成されている。そして、媒体給送部 1 0 が、「第 2 給送モード」で給送を行う場合に、第 1 従動ローラー 1 6 b 及び第 2 従動ローラー 1 7 b を、第 1 駆動ローラー 1 6 a 及び第 2 駆動ローラー 1 7 a から離間させることができる。

20

つまり、媒体給送部 1 0 が「第 2 給送モード」で給送を行う場合に、前記接触荷重をゼロにする。このことによって、第 1 搬送ローラー対 1 6 及び第 2 搬送ローラー対 1 7 における冊子体 G のノンフィードの発生を一層抑制することができる。

尚、前記変位手段は制御部 1 9 によって制御されて、第 1 従動ローラー 1 6 b 及び第 2 従動ローラー 1 7 b の、第 1 駆動ローラー 1 6 a 及び第 2 駆動ローラー 1 7 a からの離間が制御される。

30

## 【 0 0 7 3 】

## [ 第 3 実施形態 ]

スキャナー 1 には、読み取られる冊子体 G のページを自動でめくるページめくり機構 5 0 を設けることができる。本実施形態では、図 5 及び図 6 を参照して、ページめくり機構 5 0 について説明する。

図 5 及び図 6 は、ページめくり機構によるページをめくり動作について説明する図である。

## 【 0 0 7 4 】

本実施形態において、図 5 及び図 6 に示すページめくり機構 5 0 は、第 1 搬送ローラー対 1 6 を構成する第 1 従動ローラー 1 6 b に設けられている。言い換えると、スキャナー 1 は、ページめくり機構 5 0 を有する第 1 従動ローラー 1 6 b を備えている。より具体的には、ページめくり機構 5 0 は、保持部 5 1 と、保持部 5 1 の先端に可動するように取り付けられた先端部 5 2 を備え、これらが第 1 従動ローラー 1 6 b に設けられている。

40

## 【 0 0 7 5 】

第 1 搬送ローラー対 1 6 及び第 2 搬送ローラー対 1 7 は、用紙を読取部 2 0 による読み取り方向 (+ Y 方向) に搬送する正回転方向 (例えば、図 5 の一番上の図に矢印で示す回転方向) と、用紙を前記読み取り方向とは逆方向 (- Y 方向) に搬送する逆回転方向 (例えば、図 5 の上から二番目の図に矢印で示す回転方向) と、の双方に回転可能に構成されて

50

いる。また、第1搬送ローラー対16の第1従動ローラー16bは、不図示の駆動源から動力を受けて、少なくとも前記逆回転方向に駆動回転可能に構成されている。

そして、ページめくり機構50は、前記逆回転方向に回転駆動される第1従動ローラー16bによって、冊子体Gの最上位の媒体をめくる様に構成されている。

【0076】

以下、図5及び図6を参照して、ページめくり機構50によるページをめくり動作について説明する。

図5の一番上の図は、冊子体Gの見開き1ページ目P1の読み取りが完了した状態を示している。読取部20による読み取り時には、第1搬送ローラー対16及び第2搬送ローラー対17は、前記正回転方向に回転している。

10

【0077】

見開き1ページ目の読み取りが完了後、図5の上から二番目の図に示すように、第1搬送ローラー対16及び第2搬送ローラー対17を前記逆回転方向に回転させて、冊子体Gの前記読み取り方向における先端を第1搬送ローラー対16によってニップさせる。

【0078】

冊子体Gの前記読み取り方向における先端が第1搬送ローラー対16によってニップされたら、第1駆動ローラー16aは停止し、第1従動ローラー16bのみを前記逆回転方向に回転駆動する。

すると、図5の下から二番目の図に示すように、第1従動ローラー16bが最上位のページをピックアップする。

20

続けて第1従動ローラー16bを前記逆回転方向に回転駆動すると、図5の一番下の図に示すように、ピックアップされたページの先端が保持部51と先端部52に引っかかって保持される。

【0079】

第1従動ローラー16bを前記逆回転方向に所定量回転駆動したら、第1従動ローラー16bの駆動を停止し、図6の一番上の図に示すように、先端部52を上方に折り曲げるように変位させる。これにより、保持部51及び先端部52に保持されていたページの先端が外れてめくられて、見開き2ページ目P2が開かれる。

尚、先端部52は、不図示の動力源からの動力を受けて動作する。

【0080】

30

冊子体Gのページがめくられて見開き2ページ目P2が開かれた後、図6の上から二番目の図から同図の下から二番目の図に示すように、第1搬送ローラー対16及び第2搬送ローラー対17を、前記正回転方向に回転させて、見開き2ページ目P2の読み取りを行う。

【0081】

見開き2ページ目P2の読み取りの完了(図6の下から二番目の図)後、更に次のページ(見開き3ページ目)の読み取りを行う場合には、図6の一番下の図に示すように、再度、第1搬送ローラー対16及び第2搬送ローラー対17を前記逆回転方向に回転させて、冊子体Gの前記読み取り方向における先端が第1搬送ローラー対16によってニップされる位置まで送り、先端部52を保持部51に連なる向きに戻し、図5の下から二番目の図以降の動作を繰り返す。

40

尚、図6の一番上の図において折り曲げられた先端部52を、元の状態に戻すタイミングは、第1従動ローラー16bのみを前記逆回転方向に回転駆動するページめくり動作(図5の下から二番目の図の動作)の開始前であればよく、ページめくり動作の直前に限られない。

【0082】

以上のように、スキャナー1が、ページめくり機構50を有する第1搬送ローラー対16を備えることにより、冊子体Gのページを自動でめくりつつ読み取りを行うことができる。以って、冊子体Gの複数のページを連続して容易に読み取ることができる。

【0083】

[第4実施形態]

50

本実施形態では、図 7 ~ 図 10 を参照して、媒体給送部 10 の「第 1 給送モード」と「第 2 給送モード」とを切り替える構成の他の例について説明する。

図 7 は、媒体給送部の「第 1 給送モード」と「第 2 給送モード」との切り替えを操作する操作部が設けられたスキャナーを示す外観斜視図である。図 8 は、媒体給送部の「第 1 給送モード」における動力伝達機構の状態を示す斜視図である。図 9 は、媒体給送部の「第 2 給送モード」における状態を示す斜視図である。図 10 は、動力伝達機構の要部拡大図であり、媒体給送部の「第 1 給送モード」と「第 2 給送モード」とを切り替えた場合の歯車の変位について説明する図である。

#### 【 0 0 8 4 】

本実施形態において、媒体給送部 10 が用紙を分離給送する「第 1 給送モード」と、媒体給送部 10 が用紙を非分離給送する「第 2 給送モード」との切り替えは、分離ローラー 15 への動力の伝達を繋いだ接続状態（図 8）と、分離ローラー 15 への動力の伝達が解除された解除状態（図 9）と、を切り替えることにより行われる。

10

言い換えると、分離ローラー 15 に第 2 駆動源 27 からの動力を伝達する動力伝達機構 60 を備え、動力伝達機構 60 は、歯合する複数の歯車によって構成される「輪列」としての第 2 輪列 62 を有し、媒体給送部 10 が「第 2 給送モード」で給送を行う場合に、第 2 輪列 62 を構成する複数の歯車の一部の歯合が解除される。

#### 【 0 0 8 5 】

以下、図 8 を参照して、動力伝達機構 60 について説明する。

動力伝達機構 60 は、分離ローラー 15 の不図示の回転軸に歯合する歯車を有する第 1 輪列 61 と、装置本体 2（図 1）内部の - X 方向側に設けられる第 2 輪列 62 と、第 1 輪列 61 と第 2 輪列 62 とを繋ぐ軸部 63 と、を備えている。

20

#### 【 0 0 8 6 】

第 2 輪列 62 は、歯車 64 と、歯車 64 と歯合する歯車 65 と、歯車 65 と歯合する歯車と軸部 63 に連結される歯車とを含む歯車群 66 と、を備えて構成されている。

図 8 において、歯車 64 は、第 1 搬送ローラー対 16 の回転軸（不図示）に連結されており、第 1 搬送ローラー対 16（第 2 駆動源 27 の動力で駆動される）を介して、第 2 駆動源 27 から動力を受けるように構成されている。第 2 輪列 62 の歯車 64 が受けた動力は、軸部 63 と第 1 輪列 61 を介して分離ローラー 15 に伝達される。

#### 【 0 0 8 7 】

ここで、スキャナー 1 の上部ユニット 4 には、図 7 に示すように、媒体給送部 10 の「第 1 給送モード」と「第 2 給送モード」との切り替えを操作する操作部 67 が設けられている。符号 67a は、操作用のつまみ部 67a である。

30

操作部 67 は、上部ユニット 4 に対して X 軸方向に往復スライドする様に設けられており、図 8 及び図 9 に示すように、連結部 68 において、分離ローラー 15 に第 2 駆動源 27 からの動力を伝達する動力伝達機構 60 を構成する第 2 輪列 62 の歯車 65 と連結されている。

操作部 67 と連結される歯車 65 は、操作部 67 のスライド方向にシフト移動可能に構成されている。このことにより、操作部 67 を X 軸方向にスライドさせて、歯車 65 と歯車 64、及び、歯車 65 と歯車群 66、が歯合した前記接続状態（図 8）と、歯車 65 と歯車 64、及び、歯車 65 と歯車群 66 の歯合が解除された解除状態（図 9）と、を切り替えることができる。

40

#### 【 0 0 8 8 】

本実施形態においては、操作部 67 のつまみ部 67a を + X 方向側にスライドさせた場合に、歯車 65 が、図 8 及び図 10 の実線で示す位置に配置され、歯車 65 と歯車 64、及び、歯車 65 と歯車群 66、が歯合する接続状態となる。

前記接続状態では、分離ローラー 15 に第 2 駆動源 27 の動力が伝達され、分離ローラー 15 による用紙の分離が行われる。すなわち、媒体給送部 10 を「第 1 給送モード」とすることができる。

尚、図 10 においては、操作部 67 及び連結部 68 の記載を省略している。

50

## 【 0 0 8 9 】

また、操作部 6 7 を - X 方向側にスライドさせた場合には、歯車 6 5 が、図 9 及び図 1 0 の二点鎖線で示す位置に配置され、歯車 6 5 と歯車 6 4 の歯合、及び、歯車 6 5 と歯車群 6 6 の歯合が解除される解除状態となる。前記解除状態では、歯車 6 4 から歯車群 6 6 へ動力が伝わらないので分離ローラー 1 5 は回転しない。つまり、分離ローラー 1 5 による用紙の分離が行われない。したがって、媒体給送部 1 0 を「第 2 給送モード」とすることができる。

## 【 0 0 9 0 】

以上の構成により、媒体給送部 1 0 による「第 1 給送モード」の給送と「第 2 給送モード」の給送との切り替えを容易に実現できる。

10

尚、上記で説明したように、操作部 6 7 を用い、手で歯車 6 5 を X 軸方向に変位させる他、例えば、ソレノイド等のアクチュエーターを用いて歯車 6 5 を自動で X 軸方向に変位させることも可能である。

## 【 0 0 9 1 】

また、スキャナー 1 は、媒体給送部 1 0 の「第 1 給送モード」と「第 2 給送モード」とを切り替える構成として、第 1 実施形態において説明したような、分離ローラー 1 5 を給送ローラー 1 4 から離間させる構成と、本実施形態において説明したような、動力伝達機構 6 0 の第 2 輪列 6 2 を構成する歯車の歯合を解除する構成と、の双方を備えていても良い。分離ローラー 1 5 を給送ローラー 1 4 から離間させた上で、第 2 輪列 6 2 を構成する歯車の歯合を解除して、分離ローラー 1 5 の分離方向への回転を停止することができるので、より確実に分離ローラー 1 5 による分離が行われない非分離の状態にすることができる。

20

## 【 0 0 9 2 】

尚、本発明は上記において説明した各実施形態に限定されることなく、特許請求の範囲に記載した発明の範囲内で、種々の変形が可能であり、それらも本発明の範囲内に含まれるものであることは言うまでもない。

## 【 符号の説明 】

## 【 0 0 9 3 】

1 ... スキャナー（画像読取装置）、2 ... 装置本体、3 ... 下部ユニット、  
 4 ... 上部ユニット、5 ... 排紙トレイ、6 ... 給送口、7 ... 操作パネル、  
 8 ... 第 1 補助ペーパーサポート、9 ... 第 2 補助ペーパーサポート、  
 1 0 ... 媒体給送部、1 1 ... 媒体載置部、1 2 ... エッジガイド、  
 1 3 ... ガイド面、1 4 ... 給送ローラー、1 5 ... 分離ローラー、  
 1 6 ... 第 1 搬送ローラー対、1 6 a ... 第 1 駆動ローラー（駆動ローラー）、  
 1 6 b ... 第 1 従動ローラー（従動ローラー）、1 7 ... 第 2 搬送ローラー対、  
 1 7 a ... 第 2 駆動ローラー（駆動ローラー）、  
 1 7 b ... 第 2 従動ローラー（従動ローラー）、1 8 ... 排出口、  
 1 9 ... 制御部、2 0 ... 読取部、2 0 a ... 第 1 読取部、2 0 b ... 第 2 読取部、  
 2 2 ... 第 1 検出部、2 3 ... 第 2 検出部、2 4 ... 第 3 検出部、2 5 ... 第 4 検出部、  
 2 6 ... 第 1 駆動源、2 7 ... 第 2 駆動源、2 8 ... ホルダー、2 9 ... 押圧部材、  
 3 0 ... 第 1 偏心カム、3 1 ... 第 1 押圧部材、3 2 ... 第 2 押圧部材、  
 3 3 ... 第 2 偏心カム、4 0 ... 荷重付与手段、4 1 ... パネ支持部、  
 4 2 ... 押圧パネ、4 3 ... 押圧パネ、4 4 ... 第 3 偏心カム、  
 5 0 ... ページめくり機構、5 1 ... 保持部、5 2 ... 先端部、  
 6 0 ... 動力伝達機構、6 1 ... 第 1 輪列、6 2 ... 第 2 輪列、6 3 ... 軸部、  
 6 4 ... 歯車、6 5 ... 歯車、6 6 ... 歯車群、6 7 ... 操作部、6 8 ... 連結部、  
 P ... 用紙（媒体）、G ... 冊子体（媒体束）

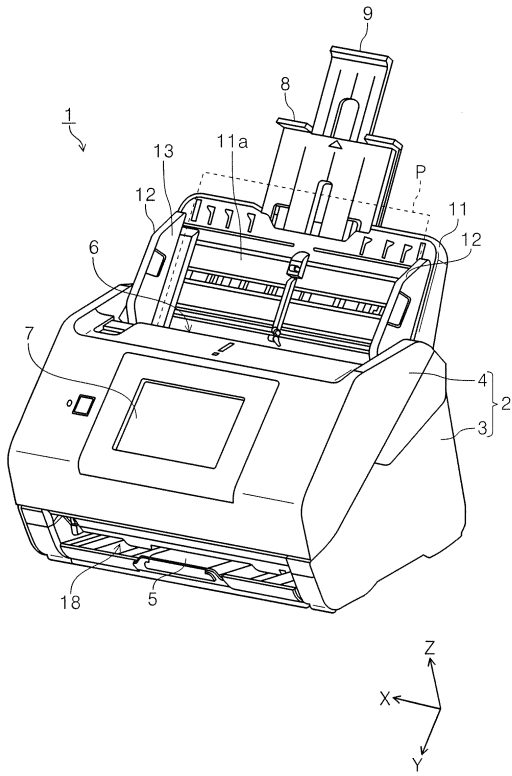
30

40

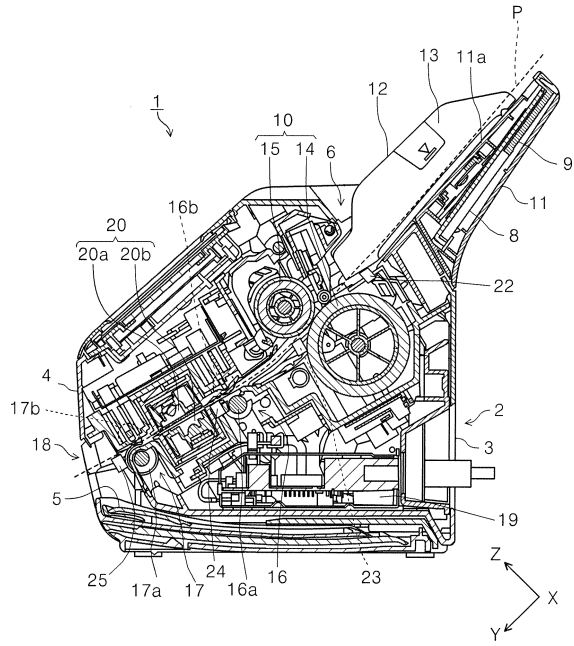
50

【図面】

【図 1】



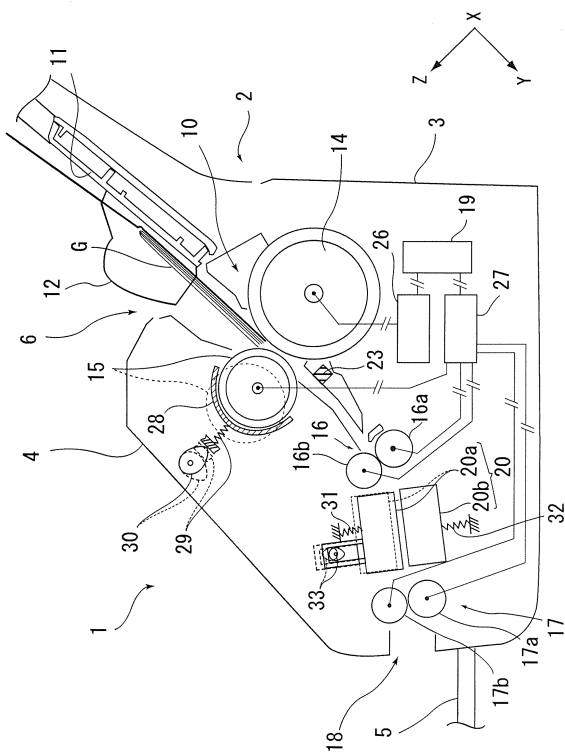
【図 2】



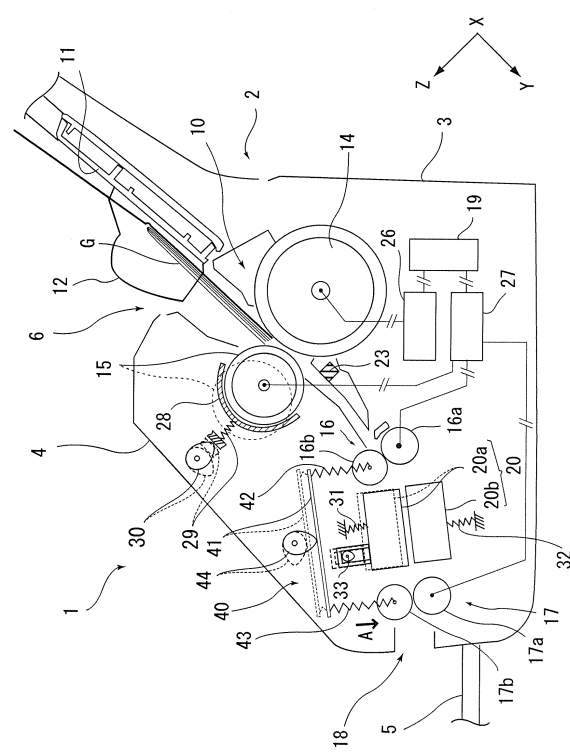
10

20

【図 3】



【図 4】



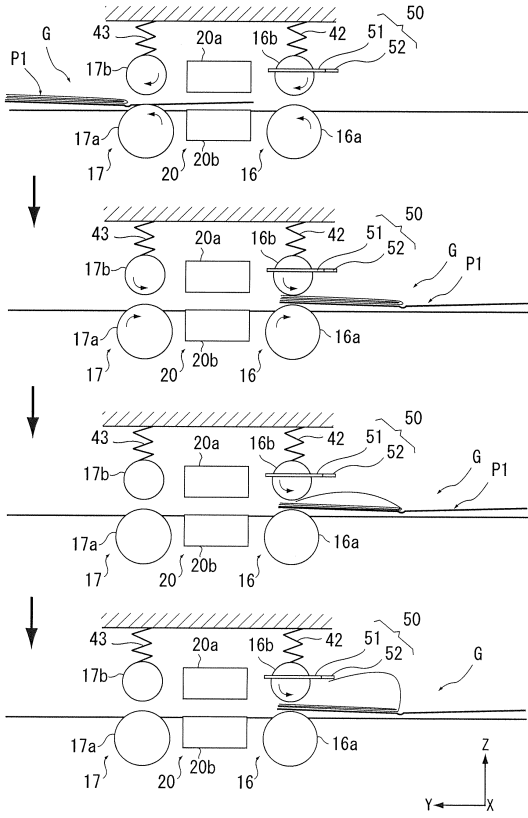
30

40

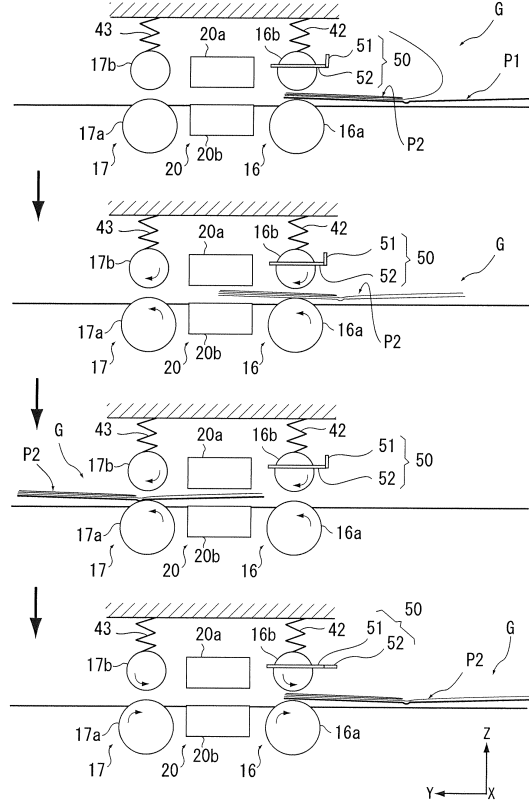
50



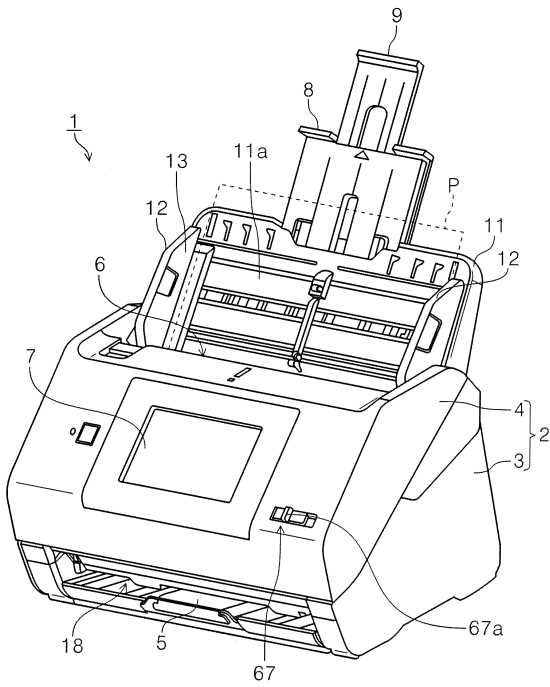
【図5】



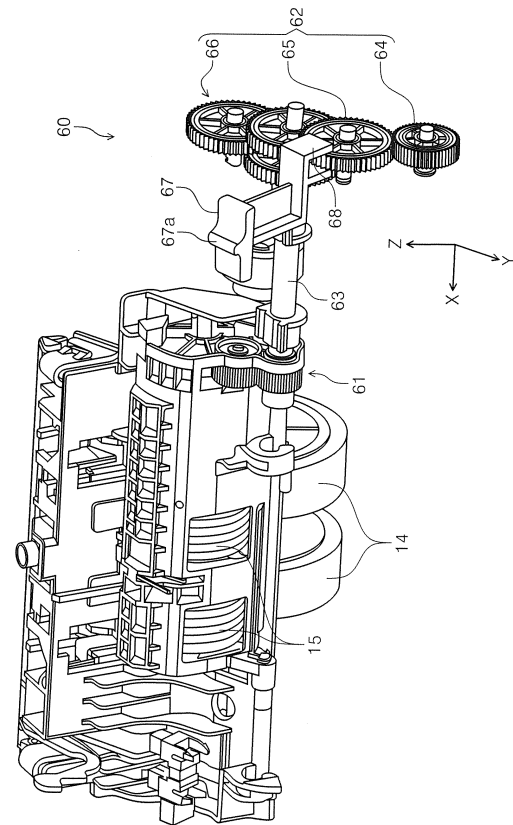
【図6】



【図7】



【図8】



10

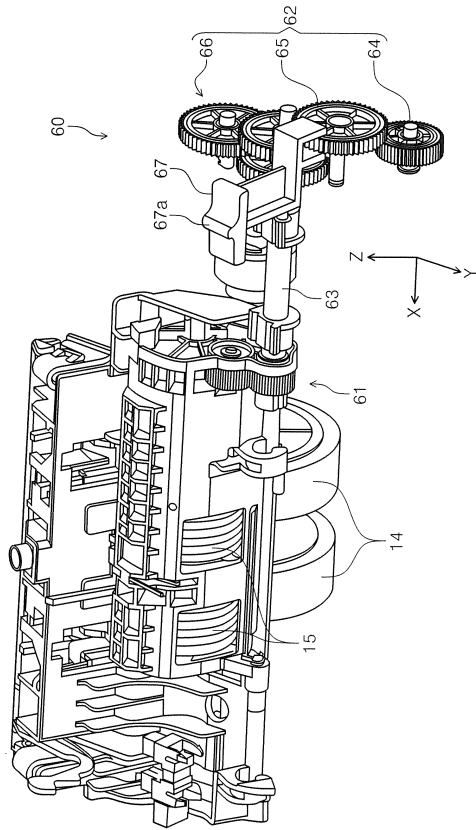
20

30

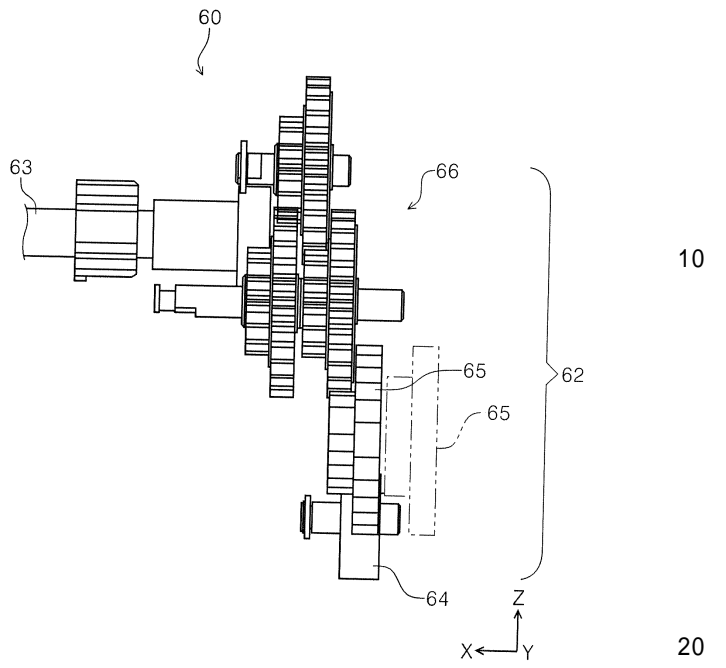
40

50

【図 9】



【図 10】



10

20

30

40

50

---

フロントページの続き

- (56)参考文献 特開 2010 - 228351 (JP, A)  
特開 2017 - 109315 (JP, A)  
特開 2012 - 218324 (JP, A)
- (58)調査した分野 (Int.Cl., DB名)
- |      |        |
|------|--------|
| H04N | 1 / 00 |
| B65H | 5 / 06 |