(19) **日本国特許庁(JP)**

(12) 公 開 特 許 公 報(A)

(11)特許出願公開番号

特開2004-163373 (P2004-163373A)

最終頁に続く

(43) 公開日 平成16年6月10日(2004.6.10)

(51) Int.C1. ⁷	FΙ			テーマコード (参考)
GO1L 9/00	GO1L	9/00	303F	2F055
B81B 3/00	B81B	3/00		4M112
GO1P 15/12	GO1P	15/12	Z	
HO1L 29/84	HO1L	29/84	В	
	HO1L	29/84 2	ZNMA	
		審査請求	未請求	請求項の数 8 OL (全 15 頁)
(21) 出願番号	特願2002-332438 (P2002-332438)	(71) 出願人	0000058	332
(22) 出願日	平成14年11月15日 (2002.11.15)		松下電:	工株式会社
			大阪府	門真市大字門真1048番地
		(74) 代理人	1000877	767
			弁理士	西川 惠清
		(74) 代理人	1000856	604
			弁理士	森 厚夫
		(72) 発明者	宮島	久和
			大阪府	門真市大字門真1048番地
				松下電工株式会社内
		(72) 発明者	薮田	明
			大阪府	門真市大字門真1048番地
				松下電工株式会社内

(54) 【発明の名称】半導体物理量センサ

(57)【要約】

【課題】従来に比べて高感度化を図れる半導体物理量セ ンサを提供する。

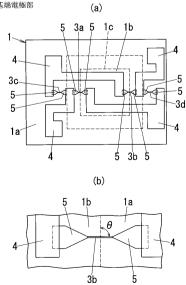
【解決手段】半導体物理量センサである半導体圧力セン サにおける2つのゲージ抵抗素子3a,3bそれぞれを 1本のカーボンナノチューブにより構成している。製造 にあたっては、 撓み部たるダイヤフラム 1 b を有するマ イクロ構造体1の一表面側の絶縁膜2上に触媒金属材料 からなる触媒金属薄膜を形成し、触媒金属薄膜をパター ニングすることによってそれぞれ触媒金属薄膜の一部か らなる複数の尖突状の基端電極部5を形成する。その後 、マイクロ構造体1の上記一表面側に複数の導電配線4 を形成する。次に、カーボンナノチューブの原料ガスの 雰囲気中にて所定温度に加熱されたマイクロ構造1にお ける複数の導電配線4のうち対となる導電配線4,4間 に電圧を印加することにより基端電極部5の先端から1 本のカーボンナノチューブを成長させる。

【選択図】 図 1 1 マイクロ構造体

1 マイクロ構造体 la フレーム lb ダイヤフラム 3a,3b ゲージ抵抗素子 3c,3d 基準用抵抗素子

導電配線

5 基端電極部



【特許請求の範囲】

【請求項1】

半導体基板をマイクロマシンニング加工することによりフレーム及び該フレームに支持された薄肉の撓み部が形成された構造体であって検出対象とする物理量が当該構造体にした相当的であると前記撓み部の力学的作用中心に応力を生じて前記撓み部が湾曲変形するようににも対して前記存った。前記マイクロ構造体の一表面側において絶縁である記撓みいにであると、前記が一ジ抵抗素子の両端でれたで電気的に接続された一ジ抵抗素子の両端でれたを構え、前記が一ジ抵抗素子の両端であると、前記が一ジ抵抗素子の両端であると、前記が一ジ抵抗素子を前記を構え、前記一対の基端電極部とを備え、前記一対の基端電極部の先端が対向により構成され、自己が一が抵抗素子の対の基端電極部の大は、前記一対の基端電極部の先端間に成長した1本のカーボンナノチューブで構成され、前記一対の基端電極部の先端間に成長のカーボンナノチューブで構成され、前記一対の基端電極部の先端間に成長のカーボンナノチューブで構成され、前記一対の基端電極部の先端間に成長のカーボンナノチューブで構成され、前記一対の基端電極部の先端間に成長のカーボンナノチューブで構成され、前記一対の基端電極部間における前記撓み部の変形形状と同じように変形することを特徴とする半導体物理量センサ。

【請求項2】

前記ゲージ抵抗素子と前記一対の基端電極部との組を2組備えるとともに、前記フレームに重なる部位に前記各ゲージ抵抗素子とは別のカーボンナノチューブよりなる2つの基準用抵抗素子が配置され、前記ゲージ抵抗素子と前記基準用抵抗素子とがブリッジ回路を構成するように前記導電配線により接続されてなることを特徴とする請求項1記載の半導体物理量センサ。

【請求項3】

前記基準用抵抗素子の両端位置にそれぞれ配置され且つ前記一表面に平行な面内で互いの先端が対向する尖突状に形成された一対の基端電極部を備え、当該一対の基端電極部の少なくとも一方が前記別のカーボンナノチューブを成長させるための触媒金属材料により構成されてなることを特徴とする請求項2記載の半導体物理量センサ。

【請求項4】

前記各基端電極部が触媒金属材料により構成されてなることを特徴とする請求項1乃至3のいずれかに記載の半導体物理量センサ。

【請求項5】

前記ゲージ抵抗素子は、前記マイクロ構造体の前記一表面側においてパッシベーション膜により覆われてなることを特徴とする請求項1乃至4のいずれかに記載の半導体物理量センサ。

【請求項6】

前記一対の導電配線は、前記一対の導電配線間の距離が前記一対の基端電極部間の距離よりも大きくなるようにパターン形成されてなることを特徴とする請求項 1 乃至 5 のいずれかに記載の半導体物理量センサ。

【請求項7】

前記検出対象とする物理量が圧力であって、前記撓み部は、前記フレームの内側領域を占めて中心部が前記力学的作用中心となるダイヤフラムであることを特徴とする請求項 1 乃至 6 のいずれかに記載の半導体物理量センサ。

【請求項8】

前記検出対象とする物理量が加速度であって、前記マイクロ構造体が、前記フレームの内側領域に前記撓み部を介して前記フレームに支持された重り部を備え、前記撓み部は、前記重り部との連結部位に前記力学的作用中心があることを特徴とする請求項 1 乃至 6 のいずれかに記載の半導体物理量センサ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】

本発明は、圧力や加速度などの物理量を検出する半導体物理量センサに関するものである

30

20

40

[0002]

【従来の技術】

従来より、検出対象である圧力や加速度などの力学的物理量の大きさを電気信号に変換して出力する物理量センサとして、半導体結晶に外力が加えられたときに抵抗率が変化するピエゾ抵抗効果を利用したピエゾ抵抗型の半導体圧力センサや半導体加速度センサが知られている。この種の半導体物理量センサは、半導体基板をマイクロマシンニング技術により加工することによって、外力により変形しやすい薄肉の撓み部が形成されたマイクロ構造体を具備し、撓み部にピエゾ抵抗素子からなるゲージ抵抗素子が2つ形成されており、これら2つのゲージ抵抗素子がマイクロ構造体の非変形部位に形成した2つの基準用抵抗素子とともにブリッジ回路を構成するように導電配線により接続することで、マイクロ構造体に加わった物理量を電気信号に変換して出力するようになっている。

[0003]

ところで、半導体物理量センサの分野にあっては、マイクロマシンニング技術の進歩によりセンサチップの小型化が進んでいるが、センサチップの小型化に伴い、マイクロ構造体に力学的物理量が加わることによって生じる機械的な変形量も微小なものとなるので、ゲージ抵抗素子の更なる高感度化が望まれている。しかしながら、ピエゾ抵抗素子で実現できる感度レベルは高感度化の要望に応えるには限界に達しつつあるのが実情である。

[0004]

一方、近年では所謂ナノテクノロジーの分野において、カーボンナノチューブが各種センサの検出用素子として注目されている。例えば、カーボンナノチューブについては、特性を有しているので、ピエゾ抵抗素子に代わるゲージ抵抗素子として期待される。ここにおいて、カーボンナノチューブを半導体物理量センサのゲージ抵抗素子として用いるのでは、ここには、マイクロ構造体の所定部位上へカーボンナノチューブを生成する方法を確立する必要がある。カーボンナノチューブの生成方法については各所において研究開発が行われており、構造では、走査型プローブ類微鏡のプローブや電界放出素子の分野において、シリコンのほでは、走査型プローブを成長させる方法としてシリコンの突起部に触媒金属層を増入しておき、CVD法により突起部からカーボンナノチューブを成長させる方法が報告されている(例えば、非特許文献1参照)カーボンナノチューブを成長させる方法が報告されている(例えば、非特許文献1参照)

۰.

[0005]

【非特許文献1】

小野崇人・江刺正喜,「MEMSからNEMSへ」,応用物理,応用物理学会,2002 年8月,第71巻,第8号,p983-984

[0006]

【発明が解決しようとする課題】

ところで、半導体圧力センサや半導体加速度センサといった半導体物理量センサのゲージ抵抗素子としてカーボンナノチューブを採用する場合、ゲージ抵抗素子を配置すべれずる場合、ゲージ抵抗素子を配置すべれずる場合、ゲージ抵抗素子を配置すべれずる場合、ゲージ抵抗素子を配置するにある場合、ガーボンナノチューブを生成させることはであるが、これらの条件を満足するようにカーボンナノチューブを生成させる介しては、ギャップを介しては、ギャップを生成された状態において上記でした電極間にバイアス電圧が印かされた状態において上記では、ガーボンナノチューブが成長したりする恐れがあるがらでの、意図する方向とずれてカーボンナノチューブが成長したりまでに、ボャップを介して対向配置した電極間にバイアス電圧を印かした状態でした。要するに、ギャップを介して対向配置した電極間にバイアス電圧を印かした状態でしていたより上記電極間にカーボンナノチューブを高精度に配設することがでの本数や向きの制御が難しく、カーボンナノチューブを高精度に配設することがで

40

30

20

30

40

50

きなかった。

[0007]

また、上記非特許文献1には、上述のようにシリコンの突起部間にバイアス電圧を印加した状態で突起部間に1本のカーボンナノチューブを成長させる方法が開示されているが、上記非特許文献1には走査型プローブ顕微鏡のプローブや電界放出素子の用途におけるカーボンナノチューブの生成方法が記載されているにすぎず、半導体圧力センサや半導体加速度センサといった半導体物理量センサのゲージ抵抗素子として用いるカーボンナノチューブの生成方法は、シリコンの突起部をカーボンナノチューブ成長の起力ーボンナノチューブの生成方法は、シリコンの突起部をカーボンナノチューブ成長の起力ーボンナノチューブの大きであり、突起部の位置や突出高さに高いる半導体物理量センサに上記生成方法をそのまま適用するには、マイクロマシンニ技術を利用して上記突起部を形成する工程が必要であり、突起部の位置や突出高さに高い精度が要求されることとなって、結果としてマイクロ構造体を形成するマイクロマシンニ

[00008]

本発明は上記事由に鑑みて為されたものであり、その目的は、従来に比べて高感度化を図れる半導体物理量センサを提供することにある。

[0009]

【課題を解決するための手段】

請求項1の発明は、上記目的を達成するために、半導体基板をマイクロマシンニング加することによりフレーム及び該フレームに支持された薄肉の撓み部の力学的作用中心に支持された薄肉の挽み部の力学的作用中心に立たで加記撓み部が湾曲変形するようにしたマイクロ構造体と、前記マイクロ構造体の前記を生じて前記撓み部が湾曲変形するように重なるように配置されたゲージ抵抗素子の両側においてパターン形成されが形式を子の両端であると、前記マイクロ構造体の前記が一ジ抵抗素子の両端であると、前記が一ジ抵抗素子の両端を上でが加速を備え、前記が一ジ抵抗素子を前記を開こされがからと、前記がある、前記がある。

[0010]

こ の 請 求 項 1 の 発 明 の 構 成 に よ れ ば 、 前 記 ゲ ー ジ 抵 抗 素 子 を 構 成 す る カ ー ボ ン ナ ノ チ ュ ー ブの少なくとも一部が前記撓み部に重なるように配置されていることにより、検出対象と す る 物 理 量 が 前 記 マ イ ク ロ 構 造 体 に 加 わ っ て 前 記 撓 み 部 が 湾 曲 変 形 し た と き 、 前 記 撓 み 部 の湾曲変形に追従して前記カーボンナノチューブも変形し、前記カーボンナノチューブの 導電率(抵抗値)が変化するので、前記カーボンナノチューブに前記導電配線を通じて電 圧を印加しておけば、前記マイクロ構造体に加わった物理量を電気信号に変換して検出す ることができる。また、前記ゲージ抵抗素子の両端位置に配置された前記一対の基端電極 部 の 少 な く と も 一 方 が カ ー ボ ン ナ ノ チ ュ ー ブ を 成 長 さ せ る た め の 触 媒 金 属 材 料 に よ り 構 成 され、且つ、前記一対の基端電極部を互いの先端が対向する尖突状に形成しているので、 製 造 時 に 、 例 え ば 、 前 記 一 対 の 基 端 電 極 部 間 に バ イ ア ス 電 圧 を 印 加 し て C V D 法 に よ り カ ー ボ ン ナ ノ チ ュ ー ブ を 成 長 さ せ れ ば 、 前 記 基 端 電 極 部 の 先 端 に 電 界 が 集 中 し た 状 態 で 触 媒 金属材料により構成された側の前記基端電極部から前記一対の基端電極部の先端間に1本 のカーボンナノチューブが成長するから、前記ゲージ抵抗素子を構成するカーボンナノチ ューブの本数や向きがばらつくことがない。また、前記ゲージ抵抗素子を構成する前記カ ー ボ ン ナ ノ チ ュ ー ブ は 前 記 撓 み 部 が 湾 曲 変 形 す る と き に 前 記 撓 み 部 の 湾 曲 変 形 に 追 従 し て 変形するので、 検出 感 度 を 向 上 で き る 。 以 上 の 説 明 か ら 分 か る よ う に 、 請 求 項 1 の 発 明 の 構成によれば、前記ゲージ抵抗素子として1本のカーボンナノチューブを採用し当該カー

30

40

50

ボンナノチューブが高い精度で配置されているので、従来のピエゾ抵抗型の半導体物理量センサに比べて高感度化を図ることができる。

[0011]

請求項2の発明は、請求項1の発明において、前記ゲージ抵抗素子と前記一対の基端電極部との組を2組備えるとともに、前記フレームに重なる部位に前記各ゲージ抵抗素子とは別のカーボンナノチューブよりなる2つの基準用抵抗素子が配置され、前記ゲージ抵抗素子と前記基準用抵抗素子とがブリッジ回路を構成するように前記導電配線により接続されてなることを特徴とする。

[0012]

この請求項2の発明の構成によれば、前記ゲージ抵抗素子と前記基準用抵抗素子とでブリッジ回路を構成することにより、前記検出対象となる物理量の検出精度を向上させることができ、しかも、前記基準用抵抗素子と前記ゲージ抵抗素子との両方がカーボンナノチューブにより構成されているので、ブリッジ回路内での各抵抗素子の抵抗値のバランスが良くなり、良好な検出信号を得ることができる。

[0013]

請求項3の発明は、請求項2の発明において、前記基準用抵抗素子の両端位置にそれぞれ配置され且つ前記一表面に平行な面内で互いの先端が対向する尖突状に形成された一対の基端電極部を備え、当該一対の基端電極部の少なくとも一方が前記別のカーボンナノチューブを成長させるための触媒金属材料により構成されてなることを特徴とする。

[0014]

この請求項3の発明の構成によれば、前記基準用抵抗素子を構成するカーボンナノチューブの本数および位置精度が向上し、前記ブリッジ回路の設計が容易になる。

[0015]

請求項4の発明は、請求項1乃至3の発明において、前記各基端電極部が触媒金属材料により構成されてなることを特徴とする。

[0016]

この請求項4の発明の構成によれば、前記一対の基端電極部のいずれの先端からもカーボンナノチューブを成長させることができるので、カーボンナノチューブの生成工程の設計の自由度が大きくなる。また、前記一対の基端電極部を一度の工程で同時に形成することができ、製造工程の簡略化および低コスト化を図れるとともに、前記一対の基端電極部の相対的な位置精度を高めることが可能となり、結果的に前記カーボンナノチューブの長さ寸法や向きの精度を高めることが可能となる。

[0 0 1 7]

請求項5の発明は、請求項1乃至4の発明において、前記ゲージ抵抗素子は、前記マイクロ構造体の前記一表面側においてパッシベーション膜により覆われてなることを特徴とする。

[0018]

この請求項 5 の発明の構成によれば、前記ゲージ抵抗素子を構成するカーボンナノチューブを前記パッシベーション膜により保護することができる。また、前記パッシベーション膜によって前記ゲージ抵抗素子を長手方向の全体に亘って前記マイクロ構造体に対して強固に固定することができる。

[0019]

請求項6の発明は、請求項1乃至5の発明において、前記一対の導電配線は、前記一対の 導電配線間の距離が前記一対の基端電極部間の距離よりも大きくなるようにパターン形成 されてなることを特徴とする。

[0020]

この請求項 6 の発明の構成によれば、製造時において、例えば前記一対の導電配線間にバイアス電圧を印加して C V D 法によりカーボンナノチューブを成長させる際に、前記一対の基端電極部を介さない位置でカーボンナノチューブが成長するのを防止することができる。

[0 0 2 1]

請求項7の発明は、請求項1乃至6の発明において、前記検出対象とする物理量が圧力であって、前記撓み部は、前記フレームの内側領域を占めて中心部が前記力学的作用中心となるダイヤフラムであることを特徴とする。

[0022]

この請求項7の発明の構成によれば、従来のピエゾ抵抗型の半導体圧力センサに比べて高感度化を図った半導体圧力センサとして提供することができる。

[0023]

請求項8の発明は、請求項1乃至6の発明において、前記検出対象とする物理量が加速度であって、前記マイクロ構造体が、前記フレームの内側領域に前記撓み部を介して前記フレームに支持された重り部を備え、前記撓み部は、前記重り部との連結部位に前記力学的作用中心があることを特徴とする。

[0024]

この請求項8の発明の構成によれば、従来のピエゾ抵抗型の半導体加速度センサに比べて 高感度化を図った半導体加速度センサとして提供することができる。

[0025]

【発明の実施の形態】

(実施形態1)

本実施形態では、半導体物理量センサとして図 1 および図 2 に示すような半導体圧力センサを例示する。

[0026]

本実施形態における半導体圧力センサは、半導体基板であるシリコン基板をマイクロマシンニング加工した形成したマイクロ構造体1と、マイクロ構造体1の一表面側に形成したシリコン酸化膜からなる絶縁膜2上に配置されそれぞれ1本のカーボンナノチューブからなる2個のゲージ抵抗素子3a,3bおよび2個の基準用抵抗素子3c,3dと、マイクロ構造体1の他表面に固着されたガラス製の台座9とを備えている。

[0027]

マイクロ構造体 1 は、矩形枠状のフレーム 1 a と、フレーム 1 a の内側領域を占めてフレーム 1 a に連続一体に連結された薄肉のダイヤフラム 1 b とで構成されている。すなわち、マイクロ構造体 1 は、フレーム 1 a の内側に位置し全周に亘ってフレーム 1 a に支持され圧力に感応するダイヤフラム 1 b がマイクロマシンニング加工により形成された構造体であって、ダイヤフラム 1 b が撓み部を構成しており、検出対象とする物理量である圧力が当該構造体に加わると撓み部の力学的作用中心(つまり、ダイヤフラム 1 b の中心部)に応力を生じて撓み部が湾曲変形するようになっている。

[0028]

ダイヤフラム1bは、例えばKOH(水酸化カリウム)、TMAH(水酸化テトラメチルアンモニウム)などのアルカリ系溶液などを用いた異方性エッチングによって上記シリコン基板の裏面側に凹所1cを設けることにより形成されている。ここにおいて、半導体基板として、シリコン基板の代わりに、厚み方向の中間に埋込酸化膜(シリコン酸化膜)からなる絶縁層が形成された所謂SOI基板(表面側のシリコン層と裏面側のシリコン基板との間に上記絶縁層が介在した基板)を採用すれば、裏面側からのエッチング時に上記絶縁層をエッチングストッパ層として利用することで、ダイヤフラム1bの厚さ寸法を高精度に管理することが可能となって、歩留まりの向上が図れ、結果的に低コスト化を図れる

[0029]

また、台座9は、矩形板状であって、周部がマイクロ構造体1のフレーム1aに陽極接合により固着されており、マイクロ構造体1の凹所1 c へ流体を導入するための導入孔9 a が厚み方向に貫設されている。なお、台座9は、シリコンと熱膨張係数が略等しいガラスにより形成されている。

[0030]

50

10

20

20

30

40

50

また、上述の2個のゲージ抵抗素子3a,3bおよび2個の基準用抵抗素子3c,3dは、マイクロ構造体1の上記一表面側において絶縁膜2上に形成された導電性材料(例えば、アルミニウムなど)からなる複数(本実施形態では、4つ)の導電配線4によりブリッジ回路を構成するように接続されている。ここにおいて、ダイヤフラム1bとフレーム1aとに跨るように配置されているゲージ抵抗素子3a,3bは、センシング用の抵抗素子であって、ダイヤフラム1bに圧力が加わったとすると、ダイヤフラム1bの湾曲変形に追従する形で変形し、導電率(抵抗値)が変化することになる。これに対して、フレーム1a上に配置されている基準用抵抗素子3c,3dは、基準抵抗用の抵抗素子であって、ダイヤフラム1bに圧力が加わってダイヤフラム1bが変形したとしても導電率(抵抗値)が変化しない。

[0031]

したがって、ブリッジ回路の対角位置の一方の端子間に適宜の検出用電源を接続するとともに対角位置の他方の端子間の電圧を検出し、適宜の補正を加えれば、ダイヤフラム1bに作用する圧力に比例する電圧を得ることができるのである。なお、本実施形態では、4つの導電配線4それぞれの一部が端子としてのパッドを構成している。ここに、マイクロ構造体1の上記一表面側には、各抵抗素子3a~3d、後述の各基端電極部5、および各導電配線4のうちパッドとなる部位以外を覆うパッシベーション膜(図示せず)が積層されている。

[0032]

ところで、上述の各抵抗素子3a~3cは、マイクロ構造体1の上記一表面に平行な面内においてダイヤフラム1bの中心を通る1つの直線上に、当該直線と長手方向が一致するように配置されている。ここに、ゲージ抵抗素子3a,3bは、ダイヤフラム1bの湾曲変形に伴う抵抗値の変化量が大きくなるようにダイヤフラム1bの外周(ダイヤフラム1bとフレーム1aとの境界)を構成する4辺のうちの2辺それぞれに各辺の中点で略直交するように配置されている。すなわち、図1(b)に示すようにゲージ抵抗素子3bとダイヤフラム1bの外周の一部を構成する1辺との交差角を とすると、交差角 は略90度となっており、上記1辺に平行な辺とゲージ抵抗素子3aとの交差角についても同様に略90度となっている。

[0 0 3 3]

なお、本実施形態では、ゲージ抵抗素子3a,3bの長手方向における略半分がダイヤフラム1bに重なるように配置され、残りがフレーム1aに重なるように配置されており、ゲージ抵抗素子3a,3bの全部がダイヤフラム1bに重なるように配置されている場合に比べて、ゲージ抵抗素子3a,3bの抵抗値の変化量を大きくすることができる。また、本実施形態では、ダイヤフラム1bに流体の圧力が加わっていない状態では各抵抗素子3a~3dの抵抗値が同じ値になるように各抵抗素子3a~3dの長手方向の寸法を同じ寸法に設定することで、ブリッジ回路の検出精度を向上させている。

[0034]

20

30

40

50

5 は、尖鋭な先端とは反対側の基端部が導電配線 4 により覆われ、導電配線 4 と電気的に接続されている。

[0035]

以下、本実施形態におけるカーボンナノチューブの生成方法について説明する。

[0036]

シリコン基板を加工してマイクロ構造体 1 を形成した後、マイクロ構造体 1 の上記一表面側の絶縁膜 2 上にカーボンナノチューブを成長させるための上記触媒金属材料からなる触媒金属薄膜を形成し、リソグラフィ技術およびエッチング技術を利用して触媒金属薄膜をパターニングすることによってそれぞれ触媒金属薄膜の一部からなる複数の基端電極部 5 を形成する。

[0037]

その後、マイクロ構造体 1 の上記一表面側の全面に例えばスパッタ法や蒸着法などによって導電配線 4 の構成材料である導電性材料(例えば、アルミニウムなど)からなる導電性膜を形成し、リソグラフィ技術およびエッチング技術を利用して導電性膜をパターニングすることによってそれぞれ導電性膜の一部からなる複数の導電配線 4 を形成する。

[0038]

次に、カーボンナノチューブの原料ガス(例えば、炭化水素を含む C 2 H 2 ガス、 C 2 H 4 ガス、 C H 4 ガスなど)の雰囲気中にて所定温度(例えば、 5 0 0 ~ 1 0 0 0)に加熱されたマイクロ構造体 1 における複数の導電配線 4 のうち対となる導電配線 4 , 4 間に電圧(バイアス電圧)を印加することにより尖突状の基端電極部 5 の先端から 1 本のカーボンナノチューブを成長させる。つまり、各一対の基端電極部 5 , 5 間にそれぞれ 1 本のカーボンナノチューブを成長させる。

[0039]

しかして、上述のカーボンナノチューブの生成方法によれば、対となる導電配線4,4間 に電圧を印加することによって尖突状の基端電極部5,5の先端間に電界が集中し、基端 電極部5,5の先端間にのみ1本のカーボンナノチューブを成長させることができるので . 基端電極部 5 , 5 の先端の位置を制御することでカーボンナノチューブの形成位置を制 御することができる。言い換えれば、基端電極部5,5の先端の位置を制御することで、 カーボンナノチューブの長手方向の寸法およびダイヤフラム部1bの外周とカーボンナノ チューブとの交差角 を制御することができるから、マイクロ構造体1の上記一表面に平 行な面内においてカーボンナノチューブを高い位置精度で配置することが可能となる。 するに、カーボンナノチューブを配置したい直線上に一対の基端電極部5,5の先端が位 置し且つ一対の基端電極部5,5の先端間の距離がカーボンチューブの長さ寸法分だけ離 間するように基端電極部5,5を配設すれば、所望の長さのカーボンチューブを所望の直 線上に配設することができるのである。また、本実施形態では、対となる導電配線4,4 それぞれとカーボンナノチューブとを接続する対となる基端電極部5,5の両方を触媒金 属 材 料 に よ り 形 成 し て あ る の で 、 対 と な る 基 端 電 極 部 5 , 5 の N ず れ の 先 端 か ら も カ ー ボ ン ナ ノ チ ュ ー ブ を 成 長 さ せ る こ と が で き 、 カ ー ボ ン ナ ノ チ ュ ー ブ の 生 成 工 程 の 設 計 の 自 由 度が大きくなる。また、対となる各一対の基端電極部5,5を一度の工程で同時に形成す ることができ、製造工程の簡略化および低コスト化を図れるとともに、対となる各一対の 基 端 電 極 部 5 , 5 の 相 対 的 な 位 置 精 度 を 高 め る こ と が 可 能 と な り 、 結 果 的 に カ ー ボ ン ナ ノ チューブの長さ寸法や向きの精度を高めることが可能となる。なお、本実施形態では、対 となる導電配線4,4の両方から突出させている基端電極部5,5の両方を触媒金属材料 により構成しているが、一方を導電配線4と同じ導電性材料を構成材料とする突出部とし て導電配線4のパターニング時に形成するようにしてもよい。

[0040]

以上説明した本実施形態の半導体圧力センサによれば、ゲージ抵抗素子3a,3bとしてそれぞれ1本のカーボンナノチューブを採用し各カーボンナノチューブが高い精度で配置されているので、従来のピエゾ抵抗型の半導体圧力センサに比べて高感度化を図ることができる。

20

30

40

50

[0041]

(実施形態2)

本実施形態では、半導体物理量センサとして図3および図4に示すような半導体加速度センサを例示する。

[0042]

本実施形態における半導体加速度センサは、半導体基板であるシリコン基板をマイクロマシンニング加工した形成したマイクロ構造体 1 1 と、マイクロ構造体 1 1 の一表面側に形成されているシリコン酸化膜からなる絶縁膜 1 2 上に配置されそれぞれ 1 本のカーボンナノチューブからなる 2 個のゲージ抵抗素子 1 3 a , 1 3 b および 2 個の基準用抵抗素子 1 3 c , 1 3 d と、マイクロ構造体 1 1 の他表面に固着されたガラス製の台座 1 9 とを備えている。

[0043]

マイクロ構造体11は、矩形枠状のフレーム11aを備え、フレーム11aの内側領域にフレーム11aから離間して配置された重り部11bの周囲の1辺がフレーム11aよりも薄肉である2つの撓み部11cを介してフレーム11aに連続一体に連結された構造を有している。すなわち、マイクロ構造体11は、フレーム11aの内側に位置し加速度に感応する重り部11bが2つの撓み部11cを介してフレーム11aに支持されており、重り部11bの周囲には撓み部11cを除いてフレーム11aとの間にスリット11dが形成されている。また、撓み部11cは重り部11bの1辺に沿う方向に離間して2箇所に形成されている。以上説明したマイクロ構造体11は、フレーム11aの内側に重り部11bおよびフレーム11aに支持された2つの撓み部11cがマイクロマシング加工により形成された構造体であって、検出対象とする物理量である加速度が当該構造体に加わると撓み部11cの力学的作用中心(つまり、撓み部11cと重り部11bとの連結部位)に応力を生じて撓み部11cが湾曲変形するようになっている。

[0044]

なお、重り部11bは、例えば、シリコン基板においてスリット11dに対応する部位を 裏 面 側 (上 記 他 表 面 側) か ら 例 え ば K O H (水 酸 化 カ リ ウ ム) な ど の ア ル カ リ 系 溶 液 な ど を 用 N て 異 方 性 エ ッ チ ン グ を 行 っ た 後 、 ス リ ッ ト 1 1 d に 対 応 す る 部 位 を シ リ コ ン 基 板 の 主表面側(上記一表面側)からエッチングすることで形成することができる。ここにおい て、半導体基板として、シリコン基板の代わりに、上記SOI基板を採用すれば、裏面側 および主表面側それぞれからのエッチング時に上記絶縁層をエッチングストッパ層として 利用することで、撓み部11cの厚さ寸法を高精度に管理することが可能となって、歩留 ま り の 向 上 が 図 れ 、 結 果 的 に 低 コ ス ト 化 を 図 れ る 。 ま た 、 上 記 S O I 基 板 の シ リ コ ン 基 板 (支持基板)においてスリット 1 1 d に対応する部位を裏面側から誘導結合プラズマ型の ドライエッチング装置により上記絶縁層に達するまで垂直にエッチングした後、上記SO I 基板のシリコン層においてスリット11dに対応する部位をSOI 基板の主表面から上 記絶縁層に達する深さまでエッチングし、その後、上記絶縁層においてスリット11dに 対応する部位をエッチングするようにすれば、アルカリ系溶液を用いたシリコンの異方性 エッチングを利用して重り部11bを形成する場合に比べて、重り部11bの外周面とフ レーム11aの内周面との間の間隔を小さくすることができるので、マイクロ構造体11 の小型化を図れ、半導体加速度センサの小型化を図ることができる。

[0045]

また、台座19は、矩形板状であって、周部がマイクロ構造体11のフレーム11aに陽極接合により固着されており、マイクロ構造体11との対向面には重り部11bの揺動空間を確保するための凹所19bがサンドブラスト法などによって形成されている。なお、台座19は、シリコンと熱膨張係数が略等しいガラスにより形成されている。

[0046]

また、上述の2個のゲージ抵抗素子13a,13bおよび2個の基準用抵抗素子13c,13dは、マイクロ構造体11の上記一表面側において絶縁膜12上に形成された導電性材料(例えば、アルミニウムなど)からなる複数(本実施形態では、5つ)の導電配線1

30

50

4によりブリッジ回路を構成するように接続されている(なお、マイクロ構造体11の厚み方向において重なる導電配線14,14間には図示しない絶縁膜を介在させてある)。ここにおいて、それぞれ撓み部11cに重なるように撓み部11cの延長方向に長手方向を一致させて配置されているゲージ抵抗素子13a,13bは、センシング用の抵抗素子を構成している。すなわち、マイクロ構造体11の厚み方向の成分を含む外力(加速度)が重り部11bに作用すると、重り部11bの慣性によって支持部11aと重り部11bとがマイクロ構造体11の厚み方向へ相対的に変位し、結果的に撓み部11cが撓んでゲージ抵抗素子13a,13bが変形し、ゲージ抵抗素子13a,13bの抵抗値が変化することになる。これに対して、フレーム11aに重なるように配置されている基準用抵抗素子13c,13dは、基準抵抗用の抵抗素子であって、重り部11bが変位したとしても抵抗値が変化しない。

[0 0 4 7]

したがって、ゲージ抵抗素子13a,13bの抵抗値の変化を検出することにより、マイクロ構造体11に作用した加速度を検出することができる。言い換えれば、ブリッジ回路の対角位置の一方の端子間に適宜の検出用電源を接続するとともに対角位置の他方の端子間の電圧を検出し、適宜の補正を加えれば、重り部11bに作用する加速度に比例する電圧を得ることができるのである。なお、本実施形態では、上述の各導電配線14それぞれの一部が端子としてのパッドを構成しており、一端が導電配線14を介して基準用抵抗素子13cに接続されたゲージ抵抗素子13aと、一端が導電配線14を介してゲージ抵抗素子13dとは、互いの他端に接続された導電配線14同士が図示しないパッケージのグランドを介して電気的に接続されるようになっている。また、マイクロ構造体11の上記一表面側には、各抵抗素子13a~13d、後述の各基端電極部15、および各導電配線14のうちパッドとなる部位以外を覆うパッシベーション膜(図示せず)が積層されている。

[0048]

また、上述の各ゲージ抵抗素子13a,13bは、撓み部11cの変形に伴う電気抵抗の変化量が大きくなるように撓み部11cの延長方向を長手方向として配置されており、各ゲージ抵抗素子13a,13bが撓み部11cと同じように変形するので、各ゲージ抵抗素子13a,13bの電気抵抗の変化量を大きくすることができる。また、本実施形態では、重り部11bに加速度が作用していない状態では各抵抗素子13a~13bの抵抗値が同じ値になるように各抵抗素子13a~13bの長手方向の寸法を同じ寸法に設定することで、ブリッジ回路の検出精度を向上させている。

[0049]

[0050]

以下、本実施形態におけるカーボンナノチューブの生成方法について説明する。

30

50

[0051]

シリコン基板を加工してマイクロ構造体 1 1 を形成した後、マイクロ構造体 1 1 の上記一表面側の絶縁膜 1 2 上にカーボンナノチューブを成長させるための上記触媒金属材料からなる触媒金属薄膜を形成し、リソグラフィ技術およびエッチング技術を利用して触媒金属薄膜をパターニングすることによってそれぞれ触媒金属薄膜の一部からなる複数の基端電極部 1 5 を形成する。

[0052]

その後、マイクロ構造体11の上記一表面側の全面に例えばスパッタ法や蒸着法などによって導電配線14の構成材料である導電性材料(例えば、アルミニウムなど)からなる導電性膜を形成し、リソグラフィ技術およびエッチング技術を利用して導電性膜をパターニングすることによってそれぞれ導電性膜の一部からなる導電配線14を形成する。

[0053]

[0054]

しかして、上述のカーボンナノチューブの生成方法によれば、対となる導電配線14,14間に電圧を印加することによって尖突状の基端電極部15,15の先端間にのみカーボンナノチューブを成長させることができるので、基端電極部15,15の位置を制御することでカーボンナノチューブの形成位するを制御することができる。言い換えれば、基端電極部15,15の先端の位置を制御することができるとともに、あーボンナノチューブの長手方向の可法を制御することができるとともに、るーボンナノチューブを長手方向が撓み部11cの延長方向と平行においてカーボンナノチューができるから、マイクロ構造体11の上記ー表面に平行な面内においてカーボンチューができるい位置精度で配置することが可能となる。要するに、カーボンナノチューを配置したい直線上に一対の基端電極部15,15の先端間の距離がカーボンチューブの長さ寸法分だけ離間するように基端電極部15,15の先端間の距離がカーボンチューブを所望の直線上に配設することができるのである。

[0055]

また、本実施形態では、対となる導電配線14,14それぞれとカーボンナノチューブとを接続する対となる基端電極部15,15の両方を触媒金属材料により形成してあるので、対となる基端電極部15,15のいずれの先端からもカーボンナノチューブを成長させることができ、カーボンナノチューブの生成工程の設計の自由度が大きくなる。また、対となる各一対の基端電極部15,15を一度の工程で同時に形成することができ、対工程の簡略化および低コスト化を図れるとともに、対となる各一対の基端電極部15,15の相対的な位置精度を高めることが可能となり、結果的にカーボンナノチューブの長さす法や向きの精度を高めることが可能となり、結果的にカーボンナノチューブの長さする自動をでは、対となる導電配線14,14の両方から突出させている基端電極部15,15の両方を触媒金属材料により構成しているが、一方を導電配線14と同じ導電性材料を構成材料とする突出部として導電配線14のパターニング時に形成するようにしてもよい。

[0056]

以上説明した本実施形態の半導体加速度センサによれば、ゲージ抵抗素子13a,13bとしてそれぞれ1本のカーボンナノチューブを採用し各カーボンナノチューブが高い精度で配置されているので、従来のピエゾ抵抗型の半導体加速度センサに比べて高感度化を図ることができる。

[0057]

20

30

40

50

【発明の効果】

請求項1の発明は、上記構成を採用したことにより、ゲージ抵抗素子として1本のカーボンナノチューブを採用し当該カーボンナノチューブが高い精度で配置されているので、従来のピエゾ抵抗型の半導体物理量センサに比べて高感度化を図ることができるという効果がある。

[0058]

請求項2の発明は、上記構成を採用したことにより、前記ゲージ抵抗素子と前記基準用抵抗素子とでブリッジ回路を構成することにより、前記検出対象となる物理量の検出精度を向上させることができ、しかも、前記基準用抵抗素子と前記ゲージ抵抗素子との両方がカーボンナノチューブにより構成されているので、ブリッジ回路内での各抵抗素子の抵抗値のバランスが良くなり、良好な検出信号を得ることができるという効果がある。

[0059]

請求項3の発明は、上記構成を採用したことにより、前記基準用抵抗素子を構成するカーボンナノチューブの本数および位置精度が向上し、前記ブリッジ回路の設計が容易になるという効果がある。

[0060]

請求項4の発明は、上記構成を採用したことにより、前記一対の基端電極部のいずれの先端からもカーボンナノチューブを成長させることができるので、カーボンナノチューブの生成工程の設計の自由度が大きくなるという効果があり、また、前記一対の基端電極部を一度の工程で同時に形成することができ、製造工程の簡略化および低コスト化を図れるとともに、前記一対の基端電極部の相対的な位置精度を高めることが可能となり、結果的に前記カーボンナノチューブの長さ寸法や向きの精度を高めることが可能となるという効果がある。

[0061]

請求項5の発明は、上記構成を採用したことにより、前記ゲージ抵抗素子を構成するカーボンナノチューブを前記パッシベーション膜により保護することができるという効果があり、また、前記パッシベーション膜によって前記ゲージ抵抗素子を長手方向の全体に亘って前記マイクロ構造体に対して強固に固定することができるという効果がある。

[0062]

請求項6の発明は、上記構成を採用したことにより、製造時において、例えば前記一対の 導電配線間にバイアス電圧を印加してCVD法によりカーボンナノチューブを成長させる 際に、前記一対の基端電極部を介さない位置でカーボンナノチューブが成長するのを防止 することができるという効果がある。

[0063]

請求項7の発明は、上記構成を採用したことにより、従来のピエゾ抵抗型の半導体圧力センサに比べて高感度化を図った半導体圧力センサとして提供することができるという効果がある。

[0064]

請求項8の発明は、上記構成を採用したことにより、従来のピエゾ抵抗型の半導体加速度センサに比べて高感度化を図った半導体加速度センサとして提供することができるという効果がある。

【図面の簡単な説明】

【図1】実施形態1における半導体圧力センサを示し、(a)は概略平面図、(b)は(a)の要部拡大図である。

【図2】同上における半導体圧力センサを示し、(a)は概略断面図、(b)は(a)の要部拡大図である。

【図3】実施形態2における半導体加速度センサを示し、(a)は概略平面図、(b)は(a)の要部拡大図である。

【図4】同上における半導体加速度センサを示し、(a)は概略断面図、(b)は(a)の要部拡大図である。

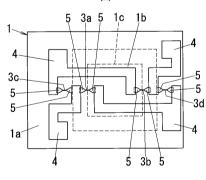
【符号の説明】

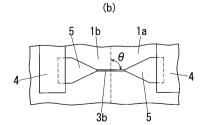
- マイクロ構造体
- 1 a フレーム
- 1 b ダイヤフラム
- 絶縁膜
- 3 a , 3 b ゲージ抵抗素子
- 3 c , 3 d 基準用抵抗素子
- 導電配線 4
- 5 基端電極部
- 9 台 座
- 導入孔 9 a
- マイクロ構造体 1 1
- 11a フレーム
- 重り部 1 1 b
- 1 1 c 撓み部
- スリット 1 1 d
- 1 2 絶縁膜
- 1 3 a , 1 3 b ゲージ抵抗素子
- 1 3 c , 1 3 d 基準用抵抗素子
- 1 4 導電配線
- 1 5 基端電極部
- 1 9 台 座
- 1 9 b 凹所

【図1】

- 1 マイクロ構造体 la フレーム lb ダイヤフラム 3a, 3b ゲージ抵抗素子 3c, 3d 基準用抵抗素子
- 4 導電配線 5 基端電極部

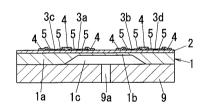
(a)

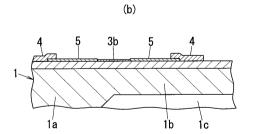




【図2】

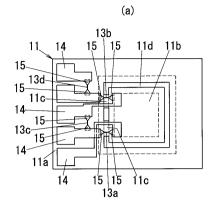
(a)

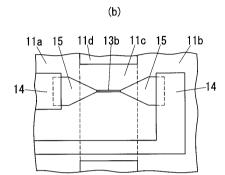




10

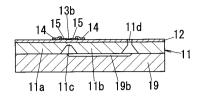
【図3】



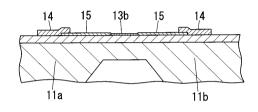


【図4】





(b)



フロントページの続き

(72)発明者 ロバート ダットン

アメリカ合衆国 カリフォルニア 94301

パロ・アルト デーナ・アベ

ニュ**ー** 1342

F ターム(参考) 2F055 AA40 BB20 CC02 DD05 DD19 EE13 FF11 GG01 GG15

4M112 AA01 AA02 BA01 CA01 CA03 CA09 CA14 CA21 CA24 CA29

CA34 DA03 DA04 DA05 DA06 DA08 DA09 DA15 DA18 EA01

EA02 EA06 EA11 EA13 FA01 FA20