

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 特許公報(B2)

(11) 特許番号

特許第6037232号
(P6037232)

(45) 発行日 平成28年12月7日(2016.12.7)

(24) 登録日 平成28年11月11日(2016.11.11)

(51) Int.Cl.	F I
AO1F 12/10 (2006.01)	AO1F 12/10 Q
	AO1F 12/10 K
	AO1F 12/10 D

請求項の数 11 (全 32 頁)

(21) 出願番号	特願2013-224987 (P2013-224987)	(73) 特許権者	000000125
(22) 出願日	平成25年10月30日(2013.10.30)		井関農機株式会社
(65) 公開番号	特開2015-84700 (P2015-84700A)		愛媛県松山市馬木町700番地
(43) 公開日	平成27年5月7日(2015.5.7)	(74) 代理人	100082647
審査請求日	平成27年10月23日(2015.10.23)		弁理士 永井 義久
		(74) 代理人	100133145
			弁理士 湯浅 正之
		(72) 発明者	竹内 賢一朗
			愛媛県伊予郡砥部町八倉1番地 井関農機株式会社 技術部内
		(72) 発明者	官本 章史
			愛媛県伊予郡砥部町八倉1番地 井関農機株式会社 技術部内

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 コンバイン

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項1】

エンジン(62)を搭載する機体フレーム(1)の前方に配置された刈取装置(4)と、該刈取装置(4)の後方に配置された脱穀装置(3)と、該脱穀装置(3)の扱室(50)の一侧に形成される扱ぎ口(26B)に沿って配置されたフィードチェン(12B)と、該フィードチェン(12B)の上側に対向して配置された挟持杆(12A)とを備えたコンバインであって、

前記フィードチェン(12B)の外側にフィードチェンカバー(18G)を着脱自在に設け、

前記フィードチェンカバー(18G)の前側下部に切欠き部(18F)を形成し、

前記刈取装置(4)側の搬送装置(34)の終端部付近に支持部を配置し、該支持部に、フィードチェン(12B)へ向けて延設される手扱ぎ規制プレート(40)の基部を上下回動可能に支持し、

前記手扱ぎ規制プレート(40)が下方方向に回動し該手扱ぎ規制プレート(40)の後部と挟持杆(12A)の前部との間隔が縮小して、前記フィードチェン(12B)への手扱ぎ穀稈の供給が規制される規制状態と、前記手扱ぎ規制プレート(40)が上方方向に回動し前記手扱ぎ規制プレート(40)の後部と挟持杆(12A)の前部との間隔が拡大して、前記フィードチェン(12B)への手扱ぎ穀稈の供給が許容される非規制状態とに切り換え可能な構成とし、

前記手扱ぎ規制プレート(40)に、前記支持部に回動可能に支持された前側プレート

10

20

(41)と、該前側プレート(41)の後部に上下方向に回動可能に装着された後側手扱ぎプレート(42)とを備えたことを特徴とするコンバイン。

【請求項2】

前記フィードチェンカバー(18G)の前側部に、エンジン(62)によって加熱された空気を機体外部に排気する排気口(18H)を形成した請求項1記載のコンバイン。

【請求項3】

前記フィードチェン(12B)を巻回す前後張設輪(17B, 17B)の間に、フィードチェン(12B)駆動用の駆動スプロケット(17A)を設け、

前記フィードチェン(12B)の張力を調整するテンションスプロケット(17C)を前側張設輪(17B)と駆動スプロケット(17A)の間に設け、

該テンションスプロケット(17C)を支持するテンションアーム(17D)の上端部を作用側のフィードチェン(12B)を上載する上側チェンレール(18A)の前側部に設けられた支軸(18a)に支持した請求項1または2記載のコンバイン。

【請求項4】

前記支持部に、前記刈取装置(4)から搬送される穀稈をフィードチェン(12B)と対向して挟持する補助挟扼杆(43)の前部を上下回動可能に装着した請求項1記載のコンバイン。

【請求項5】

前記補助挟扼杆(43)とフィードチェン(12B)の間を搬送される穀稈から受ける力によって補助挟扼杆(43)が上方へ回動した場合に、前記手扱ぎ規制プレート(40)が、この補助挟扼杆(43)との上下方向の間隔を一定に維持した状態で上方へ退避回動する構成とした請求項4記載のコンバイン。

【請求項6】

前記機体フレーム(1)の下方に配置された走行装置(2)と、前記エンジン(62)から入力された回転を無段階に変速してフィードチェン(12B)側へ出力する油圧式無段階変速装置(10)と、前記脱穀装置(3)の扱室(50)の下方に選別部(51)を備え、

前記刈取装置(4)を走行装置(2)の走行速度に同調した速度で駆動し、

前記エンジン(62)の回転を脱穀装置(3)及びフィードチェン(12B)に伝達する第1経路(A)と、エンジン(62)の回転を前記刈取装置(4)に伝達する第2経路(B)とを備え、

前記第1経路(A)における選別部(51)よりも上流側の部位に配置したカウンタ軸(71)の回転を前記油圧式無段階変速装置(10)に入力する構成とした請求項1記載のコンバイン。

【請求項7】

前記カウンタ軸(71)に、該カウンタ軸(71)の回転を前記扱室(50)の扱胴(55)側へ出力する第1プーリ(71C)と、カウンタ軸(71)の回転を前記選別部(51)側へ出力する第2プーリ(71E)と、カウンタ軸(71)の回転を前記油圧式無段階変速装置(10)側へ出力する第3プーリ(71D)を備えた請求項6記載のコンバイン。

【請求項8】

前記脱穀装置(3)の前壁(50A)にカウンタ軸(71)を支持する支持部材(80)を備え、該カウンタ軸(71)の軸心方向において、前記第1プーリ(71C)を支持部材(80)に対して一側に偏倚した部位に配置し、第2プーリ(71E)及び第3プーリ(71D)を、前記支持部材(80)に対して第1プーリ(71C)を配置した側とは反対側に偏倚した部位に配置した請求項7記載のコンバイン。

【請求項9】

前記カウンタ軸(71)を脱穀装置(3)の前壁(50A)の前方において左右方向に向けて配置し、該カウンタ軸(71)の前方に、フィードチェン(12B)を機体外側方へ回動自在に支持する縦方向のフィードチェン回動軸(35B)を設け、

10

20

30

40

50

側面視において、前記油圧式無段変速装置(10)をカウンタ軸(71)とフィードチェン回動軸(35B)の間の部位に配置した請求項6~8のいずれか1項に記載のコンバイン。

【請求項10】

前記駆動スプロケット(17A)を備えた駆動軸(68D)を、機体前後方向において前記フィードチェン回動軸(35B)とカウンタ軸(71)の間の部位であって、上下方向において前記油圧式無段変速装置(10)の入力軸(10A)とカウンタ軸(71)の間となる部位に配置した請求項9記載のコンバイン。

【請求項11】

前記油圧式無段変速装置(10)から駆動力が入力されるギヤボックス(68)の出力軸(68B)の先端部に、前記駆動スプロケット(17A)と接続されるか、または該駆動スプロケット(17A)を支持する駆動軸(68D)と接続されるカップリング(68C)を設け、

10

前記フィードチェン(12B)を機体外側方に向けて回動させた場合に、前記出力軸(68B)と駆動スプロケット(17A)との接続が解除されるか、または前記出力軸(68B)と駆動軸(68D)との接続が解除され、

前記フィードチェン(12B)を機体内側方に向けて回動させた場合には、前記出力軸(68B)と駆動スプロケット(17A)とが接続されるか、または前記出力軸(68B)と駆動軸(68D)とが接続される構成とした請求項10記載のコンバイン。

【発明の詳細な説明】

20

【技術分野】

【0001】

本発明は、刈取装置によって刈取られた穀稈を脱穀装置に供給するフィードチェンと、このフィードチェンの外側に配置されるフィードチェンカバーを備えるコンバインに関するものである。

【背景技術】

【0002】

コンバインの収穫作業には、コンバインを走行させながら前部に装備された刈取装置で圃場内の立毛穀稈を刈取り、刈取られた刈取穀稈を搬送装置により脱穀装置に刈取穀稈を供給するフィードチェンと補助挟扼杆に引継きながら脱穀を行なう通常の刈取脱穀作業と、補助作業者が畦際の立毛穀稈を刈取り、刈取られた刈取穀稈をフィードチェンに載置して脱穀を行う手扱ぎ作業がある。

30

【0003】

従来、補助作業者による手扱ぎ作業の安全性を高めるために、フィードチェンの側面にフィードチェンカバーを設け、フィードチェンに付着した藁屑等を機体外部に排出するために、フィードチェンの終端部に対向するフィードチェンカバーの後側下部に切欠き部を形成する構成(特許文献1)が提案されている。

【0004】

また、補助作業者による手扱ぎ作業を効率的に行なうために、手扱ぎ作業時にフィードチェンの上方に延出する手扱ぎプレートを刈取装置のフレームの後端部に上下方向に揺動可能に設け、通常の刈取脱穀作業時にフィードチェンの上方に延出し、手扱ぎ作業時には、フィードチェンの上方を開放する補助挟扼杆を脱穀装置の前端部に上下方向に揺動可能に設ける構成(特許文献2)が提案されている。

40

【0005】

また、コンバインの伝動機構を簡素化して組立てを容易にするために、エンジンの回転を走行装置に伝動する伝動経路と、刈取装置及び脱穀装置に伝動する伝動経路に分岐して設ける伝動機構(特許文献3)、エンジンの回転を走行装置及び刈取装置に伝動する伝動経路と、脱穀装置に伝動する伝動経路に分岐して設ける伝動機構(特許文献4)が提案されている。

【先行技術文献】

50

【特許文献】

【0006】

【特許文献1】特開2012-178979号公報

【特許文献2】特開2001-258372号公報

【特許文献3】特開平5-199812号公報

【特許文献4】特開平11-253039号公報

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0007】

しかし、特許文献1の構成では、刈取装置で刈取られフィードチェンに引継がれる刈取穀程に付着した多くの排糞、土、小石等の不純物が、フィードチェンの始端部の近傍で下方に落下し、フィードチェンの下方に配置された機器に堆積し、機器の作動不良を引き起こす問題があった。また、エンジンによって加熱された空気が操縦席の下方に充満するために操縦席周辺の温度が高くなり操作環境が悪化するという問題があった。

10

【0008】

また、特許文献2の構成では、通常の刈取脱穀作業から手扱ぎ作業への変更時に、補助挟扼杆を上方に揺動してフィードチェンの上方を開放する作業と、手扱ぎプレート₁を下方に揺動してフィードチェンの上方に延出する煩雑な作業を行なう必要があり、補助作業者の作業負担が増加するという問題がある。また、補助挟扼杆がフィードチェンの上方に位置するために、フィードチェンの上方に大きな作業空間を確保できないことから補助作業者の手扱ぎ作業が制約されるために、手扱ぎ作業が能率良く行えないという問題がある。

20

【0009】

さらに、特許文献3の伝動機構は、刈取装置と脱穀装置に穀程を供給するフィードチェンに伝動される回転が共通の油圧式無段変速装置から出力されているために、フィードチェンの駆動速度を刈取装置の駆動速度に対して独立して設定することができず、脱穀装置への穀程の供給速度を適正化することができないという問題があった。また、油圧式無段変速装置の回転を増減速してフィードチェンに伝動するギヤボックスの出力軸が機体内側へ向けて突設されているために、ギヤボックスからフィードチェンに至る伝動機構の部品点数が多くなり設置空間の省スペース化を図ることができないという問題があった。

また、特許文献4の伝動機構は、脱穀装置の選別部から無段変速装置を介してフィードチェンを伝動しているために、フィードチェンの伝動効率が低いという問題があった。

30

【0010】

そこで、本発明の主たる課題は、かかる問題点を解消することにある。

【課題を解決するための手段】

【0011】

上記課題を解決した本発明は次記のとおりである。

請求項1に係る発明は、エンジン(62)を搭載する機体フレーム(1)の前方に配置された刈取装置(4)と、該刈取装置(4)の後方に配置された脱穀装置(3)と、該脱穀装置(3)の扱室(50)の一側に形成される扱ぎ口(26B)に沿って配置されたフィードチェン(12B)と、該フィードチェン(12B)の上側に対向して配置された挟持杆(12A)とを備えたコンバインであって、

40

前記フィードチェン(12B)の外側にフィードチェンカバー(18G)を着脱自在に設け、前記フィードチェンカバー(18G)の前側下部に切欠き部(18F)を形成し、

前記刈取装置(4)側の搬送装置(34)の末端部付近に支持部を配置し、該支持部に、フィードチェン(12B)へ向けて延設される手扱ぎ規制プレート(40)の基部を上下回動可能に支持し、前記手扱ぎ規制プレート(40)が下方方向に回動し該手扱ぎ規制プレート(40)の後部と挟持杆(12A)の前部との間隔が縮小して、前記フィードチェン(12B)への手扱ぎ穀程の供給が規制される規制状態と、前記手扱ぎ規制プレート(40)が上方方向に回動し前記手扱ぎ規制プレート(40)の後部と挟持杆(12A)の前

50

部との間隔が拡大して、前記フィードチェン(12B)への手扱ぎ穀程の供給が許容される非規制状態とに切り換え可能な構成とし、前記手扱ぎ規制プレート(40)に、前記支持部に回動可能に支持された前側プレート(41)と、該前側プレート(41)の後部に上下方向に回動可能に装着された後側手扱ぎプレート(42)とを備えたことを特徴とするコンバインである。

【0012】

請求項2に係る発明は、前記フィードチェンカバー(18G)の前側部に、エンジン(62)によって加熱された空気を機体外部に排気する排気口(18H)を形成した請求項1記載のコンバインである。

【0013】

請求項3に係る発明は、前記フィードチェン(12B)を巻回す前後張設輪(17B, 17B)の間に、フィードチェン(12B)駆動用の駆動スプロケット(17A)を設け、前記フィードチェン(12B)の張力を調整するテンションスプロケット(17C)を前側張設輪(17B)と駆動スプロケット(17A)の間に設け、該テンションスプロケット(17C)を支持するテンションアーム(17D)の上端部を作用側のフィードチェン(12B)を上載する上側チェンレール(18A)の前側部に設けられた支軸(18a)に支持した請求項1または2記載のコンバインである。

【0014】

【0015】

請求項4に係る発明は、前記支持部に、前記刈取装置(4)から搬送される穀程をフィードチェン(12B)と対向して挟持する補助挟扼杆(43)の前部を上下回動可能に装着した請求項1記載のコンバインである。

【0016】

請求項5に係る発明は、前記補助挟扼杆(43)とフィードチェン(12B)の間を搬送される穀程から受ける力によって補助挟扼杆(43)が上方へ回動した場合に、前記手扱ぎ規制プレート(40)が、この補助挟扼杆(43)との上下方向の間隔を一定に維持した状態で上方へ退避回動する構成とした請求項4記載のコンバインである。

【0017】

【0018】

請求項6に係る発明は、前記機体フレーム(1)の下方に配置された走行装置(2)と、前記エンジン(62)から入力された回転を無段階に変速してフィードチェン(12B)側へ出力する油圧式無段階変速装置(10)と、前記脱穀装置(3)の扱室(50)の下方に選別部(51)を備え、前記刈取装置(4)を走行装置(2)の走行速度に同調した速度で駆動し、前記エンジン(62)の回転を脱穀装置(3)及びフィードチェン(12B)に伝達する第1経路(A)と、エンジン(62)の回転を前記刈取装置(4)に伝達する第2経路(B)とを備え、前記第1経路(A)における選別部(51)よりも上流側の部位に配置したカウンタ軸(71)の回転を前記油圧式無段階変速装置(10)に入力する構成とした請求項1記載のコンバインである。

【0019】

請求項7に係る発明は、前記カウンタ軸(71)に、該カウンタ軸(71)の回転を前記扱室(50)の扱胴(55)側へ出力する第1プーリ(71C)と、カウンタ軸(71)の回転を前記選別部(51)側へ出力する第2プーリ(71E)と、カウンタ軸(71)の回転を前記油圧式無段階変速装置(10)側へ出力する第3プーリ(71D)を備えた請求項6記載のコンバインである。

【0020】

請求項8に係る発明は、前記脱穀装置(3)の前壁(50A)にカウンタ軸(71)を支持する支持部材(80)を備え、該カウンタ軸(71)の軸心方向において、前記第1プーリ(71C)を支持部材(80)に対して一側に偏倚した部位に配置し、第2プーリ(71E)及び第3プーリ(71D)を、前記支持部材(80)に対して第1プーリ(7

10

20

30

40

50

1 C)を配置した側とは反対側に偏倚した部位に配置した請求項7記載のコンバインである。

【0021】

請求項9に係る発明は、前記カウンタ軸(71)を脱穀装置(3)の前壁(50A)の前方において左右方向に向けて配置し、該カウンタ軸(71)の前方に、フィードチェン(12B)を機体外側方へ回動自在に支持する縦方向のフィードチェン回動軸(35B)を設け、側面視において、前記油圧式無段変速装置(10)をカウンタ軸(71)とフィードチェン回動軸(35B)の間の部位に配置した請求項6~8のいずれか1項に記載のコンバインである。

【0022】

請求項10に係る発明は、前記駆動スプロケット(17A)を備えた駆動軸(68D)を、機体前後方向において前記フィードチェン回動軸(35B)とカウンタ軸(71)の間の部位であって、上下方向において前記油圧式無段変速装置(10)の入力軸(10A)とカウンタ軸(71)の間となる部位に配置した請求項9記載のコンバインである。

【0023】

請求項11に係る発明は、前記油圧式無段変速装置(10)から駆動力が入力されるギヤボックス(68)の出力軸(68B)の先端部に、前記駆動スプロケット(17A)と接続されるか、または該駆動スプロケット(17A)を支持する駆動軸(68D)と接続されるカップリング(68C)を設け、前記フィードチェン(12B)を機体外側方に向けて回動させた場合に、前記出力軸(68B)と駆動スプロケット(17A)との接続が解除されるか、または前記出力軸(68B)と駆動軸(68D)との接続が解除され、前記フィードチェン(12B)を機体内側方に向けて回動させた場合には、前記出力軸(68B)と駆動スプロケット(17A)とが接続されるか、または前記出力軸(68B)と駆動軸(68D)とが接続される構成とした請求項10記載のコンバインである。

【発明の効果】

【0024】

請求項1記載の発明によれば、フィードチェン(12B)の外側にフィードチェンカバー(18G)を着脱自在に設け、フィードチェンカバー(18G)の前側下部に切欠き部(18F)を形成し、刈取装置(4)側の搬送装置(34)の終端部付近に支持部を配置し、支持部に、フィードチェン(12B)へ向けて延設される手扱ぎ規制プレート(40)の基部を上下回動可能に支持し、手扱ぎ規制プレート(40)が下方方向に回動し手扱ぎ規制プレート(40)の後部と挟持杆(12A)の前部との間隔が縮小して、フィードチェン(12B)への手扱ぎ穀程の供給が規制される規制状態と、手扱ぎ規制プレート(40)が上方方向に回動し手扱ぎ規制プレート(40)の後部と挟持杆(12A)の前部との間隔が拡大して、フィードチェン(12B)への手扱ぎ穀程の供給が許容される非規制状態とに切り換え可能な構成とし、手扱ぎ規制プレート(40)に、支持部に回動可能に支持された前側プレート(41)と、前側プレート(41)の後部に上下方向に回動可能に装着された後側手扱ぎプレート(42)とを備えたているので、フィードチェン(12B)の前側部から落下するフィードチェン(12B)に引継がれた穀稈に付着した粉塵、排藁等をフィードチェンカバー(18G)の切欠き部(18F)を介して機体外部に排出し、粉塵、排藁等のフィードチェン(12B)の前側部の下方に位置する機器への堆積を防止することができる。また、手扱ぎ規制プレート(40)によってフィードチェン(12B)への手扱ぎ穀程の供給を規制することができ、走行しながら刈取収穫を行っている状態での補助作業者の安全性を高めることができる。また、作業者が通常の刈取脱穀作業と手扱ぎ作業の切換えを容易に行なうことができ、フィードチェン(12B)の上方に手扱ぎ作業用の大きな空間を確保することができ、手扱ぎ作業の能率を高めることができる。さらに、手扱ぎ規制プレート(40)を上方へ回動させるために必要なスペースを小さくし、コンバインを小型化することができる。

【0025】

請求項2記載の発明によれば、請求項1に記載の発明の効果に加えて、フィードチェン

10

20

30

40

50

カバー（１８Ｇ）の前側部に、エンジン（６２）によって加熱された空気を機体外部に排気する排気口（１８Ｈ）を形成しているため、エンジン（６２）で加熱された空気を機体外部に効率良く排気することができる。

【００２６】

請求項３記載の発明によれば、請求項１または２記載の発明の効果に加えて、テンションプロケット（１７Ｃ）を支持するテンションアーム（１７Ｄ）の上端部を作用側のフィードチェン（１２Ｂ）を上載する上側チェンレール（１８Ａ）の前側部に設けられた支軸（１８ａ）に支持しているため、テンションプロケット（１７Ｃ）の大きな可動範囲を確保し、フィードチェン（１２Ｂ）に発生する張力変動を抑制することができる。また、粉塵、排糞等の機体外部に排出時にテンションアーム（１７Ｄ）が障害になることなくより効率よく粉塵、排糞等の機体外部に排出することができる。

10

【００２７】

【００２８】

請求項４記載の発明によれば、請求項１に記載の発明の効果に加えて、支持部に補助挟扼杆（４３）の前部を上下回動可能に装着しているため、フィードチェン（１２Ｂ）の保守・点検作業を容易に行なうことができ、部品点数の削減を図ることができる。

【００２９】

請求項５記載の発明によれば、請求項４記載の発明の効果に加えて、補助挟扼杆（４３）が上方へ回動した場合に、手扱ぎ規制プレート（４０）が、補助挟扼杆（４３）との上下方向の間隔を一定に維持した状態で上方へ退避回動する構成としているため、刈取脱穀作業において、フィードチェン（１２Ｂ）に供給される穀程の量が増大しても、補助挟扼杆（４３）の変位に伴って手扱ぎ規制プレート（４０）が上方へ退避回動することで、手扱ぎ規制プレート（４０）による穀程の搬送抵抗が少なくなり、脱穀装置（３）への穀程の搬送を円滑化することができる。

20

【００３０】

【００３１】

請求項６記載の発明によれば、請求項１記載の発明の効果に加えて、第１経路（Ａ）における選別部（５１）よりも上流側の部位に配置したカウンタ軸（７１）の回転を、フィードチェン（１２Ｂ）を駆動する無段変速装置（１０）に入力することで、フィードチェン（１２Ｂ）の搬送速度を刈取装置（４）の搬送速度と独立して設定でき、フィードチェン（１２Ｂ）の伝動効率を高めることができる。

30

【００３２】

請求項７記載の発明によれば、請求項６記載の発明の効果に加えて、カウンタ軸（７１）から、扱胴（５５）と選別部（５１）と油圧式無段変速装置（１０）に伝動する構成としているため、脱穀装置（３）の伝動構造を簡素化でき、コンバインの機体をコンパクト化することができる。

【００３３】

請求項８記載の発明によれば、請求項７記載の発明の効果に加えて、カウンタ軸（７１）の軸心方向において、第１プーリ（７１Ｃ）を支持部材（８０）に対して一側に偏倚した部位に配置し、第２プーリ（７１Ｅ）及び第３プーリ（７１Ｄ）を、支持部材（８０）に対して第１プーリ（７１Ｃ）を配置した側とは反対側に偏倚した部位に配置しているため、カウンタ軸（７１）に対して、選別部（５１）及び油圧式無段変速装置（１０）への伝動部材によって掛かる曲げ荷重と負荷が大きい扱胴（５５）への伝動部材によって掛かる曲げ荷重を支持部材（８０）の両側に分散させることで、カウンタ軸（７１）の変形を防止して耐久性を向上させるとともに、伝動効率を向上させることができる。

40

【００３４】

請求項９記載の発明によれば、請求項６～８のいずれか１項に記載の発明の効果に加えて、側面視において、油圧式無段変速装置（１０）を、カウンタ軸（７１）とフィードチ

50

エン回動軸(35B)の間に配置しているので、脱穀装置(3)の前方の空間を有効に活用して油圧式無段変速装置(10)をコンパクトに配置することができる。

【0035】

請求項10記載の発明によれば、請求項9記載の発明の効果に加えて、フィードチェン(12B)駆動用の駆動スプロケット(17A)を備えた駆動軸(68D)を、機体前後方向においてフィードチェン回動軸(35B)とカウンタ軸(71)の間の部位であって、上下方向において油圧式無段変速装置(10)の入力軸(10A)とカウンタ軸(71)の間となる部位に配置しているので、フィードチェン(12B)への伝動を容易に行なうことができる。

【0036】

請求項11記載の発明によれば、請求項10記載の発明の効果に加えて、フィードチェン(12B)を機体外側方に向けて回動させた場合に、出力軸(68B)と駆動スプロケット(17A)の接続が解除され、フィードチェン(12B)を機体内側方に向けて回動させた場合には、出力軸(68B)と駆動スプロケット(17A)が接続される構成としているので、フィードチェンケース(20)の保守・点検作業中には、ギヤボックス(68)のからフィードチェン(12B)に伝動されず、保守・点検作業の安全性が高まる。

【図面の簡単な説明】

【0037】

【図1】コンバインの左側面図である。

【図2】コンバインの平面図である。

【図3】脱穀装置の要部左側面図である。

【図4】脱穀装置の要部断面図である。

【図5】コンバインの要部正面図である。

【図6】コンバインの要部正面図である。

【図7】フィードチェン用油圧式無段変速装置の取付け説明図である。

【図8】フィードチェン用油圧式無段変速装置の(a)は拡大断面図、(b)は拡大側面図である。

【図9】コンバインの要部伝動機構図である。

【図10】制御装置の接続図である。

【図11】フィードチェンの第1駆動方法の説明図である。

【図12】フィードチェンの第2駆動方法の説明図である。

【図13】フィードチェンの第1停止方法の説明図である。

【図14】フィードチェンの第2停止方法の説明図である。

【図15】搬送装置の要部左側面図である。

【図16】搬送装置の要部平面図である。

【図17】通常の刈取脱穀作業時の手扱ぎレバーの左側面図である。

【図18】手扱ぎ作業時の手扱ぎレバーの左側面図である。

【図19】手扱ぎレバーの平面図である。

【図20】他のフィードチェン用油圧式無段変速装置の取付け説明図である。

【図21】他の脱穀装置の要部左側面図である。

【図22】フィードチェンカバーとベルトカバーの要部左側面である。

【図23】フィードチェンカバーとベルトカバーの要部正面面である。

【発明を実施するための形態】

【0038】

以下、本発明の実施形態について添付図面を参照しつつ詳説する。なお、理解を容易にするために便宜的に方向を示して説明しているが、これらにより構成が限定されるものではない。

【0039】

コンバインは、図1, 2に示すように、機体フレーム1の下方には土壌面を走行するための左右一対のクローラからなる走行装置2が設けられ、機体フレーム1の上方左側には

10

20

30

40

50

脱穀・選別を行う脱穀装置 3 が設けられ、脱穀装置 3 の前方には圃場の穀稈を収穫する刈取装置 4 が設けられている。脱穀装置 3 で脱穀・選別された穀粒は脱穀装置 3 の右側に設けられたグレンタンク 5 に貯留され、貯留された穀粒は排出筒 7 により外部へ排出される。また、機体フレーム 1 の上方右側には操縦者が搭乗する操縦席 6 が設けられ、操縦席 6 の下側にはエンジン 6 2 を搭載するエンジンルーム 8 が設けられている。

【 0 0 4 0 】

(刈取装置)

刈取装置 4 は、刈取後フレーム 2 8 と、刈取後フレーム 2 8 の先端部に左右方向に横設された刈取伝動ケース 2 9 と、刈取伝動ケース 2 9 から上下方向に立設された連結フレーム 2 9 A によって形成された主枠となる刈取フレーム 3 0 に取付けられている。刈取後フレーム 2 8 の基部は、機体フレーム 1 の立設された左右一対の懸架台 3 5 , 3 5 の上部に回動可能に軸支された横伝動筒 3 6 の右側に偏倚した部位に取付けられている。

10

【 0 0 4 1 】

刈取装置 4 は、前側下部に設けられた植立穀程を分草する分草杆 3 1 と、分草杆 3 1 の後方に設けられた倒伏した植立穀程を引き起こす引起装置 3 2 と、引起装置 3 2 の後方の下部に設けられた植立穀程の株元を切断する刈刃装置 3 3 と、引起装置 3 2 と刈刃装置 3 3 の後方に設けられた刈取穀程を脱穀装置 3 の一側に設けられた脱穀部搬送装置 1 2 へ向けて搬送する搬送装置 3 4 とを備えている。搬送装置 3 4 は、刈取穀程の株元側を搬送する株元搬送装置 3 4 A と、穂先側を搬送する穂先搬送装置 3 4 B から構成されており、また、この搬送装置 3 4 から脱穀部搬送装置 1 2 へ引継ぐ際の穀程の落下を防止するために、脱穀部搬送装置 1 2 の前端部の内側部 (右側部) には、搬送装置 3 4 の後端部から扱室 5 0 の前端部に亘って、支持体 3 7 が設けられている。

20

【 0 0 4 2 】

刈取装置 4 のフレーム 4 A の後端部 (請求項における「支持部」) には、図 1 5 に示すように、前側補助挟扼杆を取付けるブラケット 3 8 C と、前側補助挟扼杆の変形量を検出する穀程センサ 3 4 C を取付けるブラケット 3 8 D が設けられている。なお、フレーム 4 A の前端部は、刈取りフレーム 3 0 の刈取伝動ケース 2 9 の左側に立設された連結フレーム 2 9 A に装着され、前部から後部に向かって後上がり傾斜し、後端部は、フィードチェン 1 2 B の前側上方に臨んでいる。

前側補助挟扼杆は、バネ板等からなる上側補助挟扼杆と下側補助挟扼杆を有して構成されている。上側補助挟扼杆の前端部は、フレーム 4 A の終部に装着されたブラケット 3 8 C にボルト等の締結部材によって取付けられており、後端部は、フィードチェン 1 2 B の始端部に延設している。また、下側補助挟扼杆の前端部は、下側から上側補助挟扼杆を覆うようにフレーム 4 A の終部に装着されたブラケット 3 8 C にボルト等の締結部材によって取付けられており、後端部は、挟持杆 1 2 C の前側まで延設している。

30

なお、上側補助挟扼杆と下側補助挟扼杆の左右方向の幅は、フィードチェン 1 2 B の左右方向の幅よりも幅狭に形成されており、下側補助挟扼杆は、フィードチェン 1 2 B の左右の外プレートの間を上載されている。

【 0 0 4 3 】

穀程センサ 3 4 C は、フレーム 4 A の終部に装着されたブラケット 3 8 D にボルト等の締結部材によって取付けられている。なお、穀程センサ 3 4 C は、図 1 5 に示すように、ブラケット 3 8 D に前後方向に 2 個の穀程センサ 3 4 C , 3 4 C を並設するのが好適である。

40

【 0 0 4 4 】

前側に配置された穀程センサ 3 4 C は、搬送装置 3 4 からフィードチェン 1 2 B に引継がれる穀程の有無を検知する。すなわち、搬送装置 3 4 からフィードチェン 1 2 B に引継がれる穀程が有る場合には、上側補助挟扼杆の後端部が上方に向かって移動し、上側補助挟扼杆の後端部が前側に配置された穀程センサ 3 4 C を押圧する。一方、穀程が無い場合には、上側補助挟扼杆の後端部は、フィードチェン 1 2 B の始端部に延設した状態を維持する。

50

【 0 0 4 5 】

後側に配置された穀程センサ 3 4 C は、搬送装置 3 4 からフィードチェン 1 2 B に引継がれる穀程の詰まりを検知する。すなわち、搬送装置 3 4 からフィードチェン 1 2 B に引継がれる穀程がフィードチェン 1 2 B の前側に詰まった場合には、下側補助挟扼杆の後端部が上方に向かって移動し、下側補助挟扼杆の中間部が後側に配置された穀程センサ 3 4 C を押圧する。一方、穀程の詰まりが無い場合には、下側補助挟扼杆の後端部は、フィードチェン 1 2 B の上側に載置した状態を維持する。なお、特に、後側に配置された穀程センサ 3 4 C の出力値に応じてフィードチェン 1 2 B の搬送速度を切り換えるのが好適である。

【 0 0 4 6 】

フレーム 4 A の終端には、図 1 5 , 1 6 に示すように、搬送装置 3 4 からフィードチェン 1 2 B に搬送された穀程をフィードチェン 1 2 B と挟持する後側補助挟扼杆（補助挟扼杆）4 3 と、後述する扱胴カバー 5 0 D に配置されたモードスイッチ 6 B に替えて通常の刈取脱穀作業と手扱ぎ作業の切換えを行なうモードスイッチ 4 6 を操作する手扱ぎ規制プレート 4 0 が設けられている。

【 0 0 4 7 】

バネ板等からなる後側補助挟扼杆 4 3 の前端部は、フレーム 4 A の終端に装着されたブラケット 4 4 に左右方向に延設して取付けられた軸 4 4 A に揺動自在に支持され、後端部は、挟扼杆 1 2 C の下側に沿って後方に向かって延設して挟扼杆 1 2 C の前端部よりも後側まで延設している。後側補助挟扼杆 4 3 の左右方向の幅は、フィードチェン 1 2 B の左右方向の幅よりも幅狭に形成されており、後側補助挟扼杆 4 3 は、フィードチェン 1 2 B の左右の外プレートの間上に載されている。また、軸 4 4 A は、フィードチェン 1 2 B を駆動する駆動軸 6 8 D や張設輪 1 7 B の支軸と平行に配置されている。

なお、後側補助挟扼杆 4 3 は、フィードチェン 1 2 B 等の保守・点検作業時には、扱胴カバー 5 0 D を開放して挟扼杆 1 2 C を上方に移動した後に、広い保守・点検作業空間を確保するために、軸 4 4 A を中心として機体の左側から見て反時計方向に揺動させることができる。

【 0 0 4 8 】

手扱ぎ規制プレート 4 0 は、断面が略コの字状に形成されたチャンネル材からなる前側プレート 4 1 と、前側プレート 4 1 の後端部に装着された左右方向に延設する軸 4 1 B に前端部が揺動自在に支持された断面が略 I の字状に形成されたからなる後側プレート 4 2 を有して構成されている。

【 0 0 4 9 】

前側プレート 4 1 の前端部は、後側補助挟扼杆 4 3 の前端部を支持する軸 4 4 に揺動自在に支持され、前端部の左側板の外面には、ブラケット 4 4 の軸 4 4 A の前側の下方に取付けられたモードスイッチ 4 6 を押圧する略半円弧状の作動部 4 1 A が装着されている。また、前側プレート 4 1 の後端部の両側板の間には、後側プレート 4 2 の前端部を揺動自在に支持する左右方向に延設する軸 4 1 B が装着されている。なお、本実施形態にあっては、前側プレート 4 1 と後側補助挟扼杆 4 3 を同一の軸 4 4 A に支持しているが別軸に支持することもできる。

【 0 0 5 0 】

作動部 4 1 A は、図 1 7 ~ 1 9 に示すように、前側に向かって半円弧状（図 1 7 に示す状態において 6 時の位置から 1 2 時の位置に向う円弧状）に形成され、該半円弧状の中心は、軸 4 4 A の軸芯から偏倚して（図 1 7 に示す状態において軸 4 4 A に対して前側上方に偏倚して）位置している。なお、作動部 4 1 A は、図 1 7 に示すように、手扱ぎ規制プレート 4 0 が規制状態に位置する場合には、作動部 4 1 A の下側部とモードスイッチ 4 6 の端子部 4 6 A が接触しないように、作動部 4 1 A の下側部とモードスイッチ 4 6 の端子部 4 6 A の間に一定の間隔を持たせて配置し、図 1 8 に示すように、手扱ぎ規制プレート 4 0 が非規制状態に位置する場合には、作動部 4 1 A の上側部とモードスイッチ 4 6 の端子部 4 6 A が接触して、作動部 4 1 A の上側部がモードスイッチ 4 6 の端子部 4 6 A を押

10

20

30

40

50

圧するように配置されている。

また、手扱ぎ規制プレート40が反時計方向に揺動するに伴って、作動部41Aの上側部とモードスイッチ46の端子部46Aの間隔が狭まり、作動部41Aの上側部がモードスイッチ46の端子部46Aをより強く押圧する。

なお、作動部41Aの形状は、上記の形状に限定されることなく、前側に向かって1/4円弧状(9時から12時に円弧状)に形成して該1/4円弧状の中心を軸44Aの軸芯よりも前側に偏倚させた形状、前側に向かって1/4円弧状(9時から12時に円弧状)と円弧下端部から後下がり傾斜した直線部に形成して該1/4円弧状の中心を軸44Aの軸芯よりも前側に偏倚させた形状等にもできる。

【0051】

これにより、前側プレート41を軸44Aを中心として、機体の左側から見て反時計方向に揺動させて通常の刈取脱穀作業から手扱ぎ作業への切換えを行なう場合に、走行装置2の走行による振動等が前側プレート41に伝播された場合であっても、前側プレート41を軸44Aを中心として反時計方向に揺動させるに伴ってモードスイッチ46の端子部46Aと前側プレート41の作動部41Aの間隔が狭くなり、確実にモードスイッチ46の端子部46Aを押圧してON状態を維持することができる。

一方、前側プレート41を軸44Aを中心として機体の左側から見て時計方向に揺動させて、手扱ぎ作業から通常の刈取脱穀作業への切換えを行なう場合には、モードスイッチ46の検知状態をON状態からOFF状態に緩やかに変更ことができる。

なお、通常の刈取脱穀作業から手扱ぎ作業への切換えた場合には、補助作業者の安全性を維持するために、操縦席6の前面に配置されたモニター等によって操縦者に警告を行なう。

【0052】

モードスイッチ46としては、モードスイッチ46の端子部46Aと前側プレート41の作動部41Aの接触によって、通常の刈取脱穀作業から手扱ぎ作業モード等への切換えを検出する検出センサを使用することもできる。しかし、走行装置2の走行等によって発生する振動により検出状態(ON/OFF状態)が不安定になるのを防止するために、モードスイッチ46の端子部46Aが一定以上の変位した場合、一定以上の押圧が加わった場合に、通常の刈取脱穀作業から手扱ぎ作業モード等への切換えを検出する変位センサ、感圧センサを使用することが好適である。

【0053】

モードスイッチ46として変位センサを使用した場合には、作動部41Aによって押圧されて端子部46Aが変位した変位量に応じた出力値を出力することができる。

このように、モードスイッチ46として変位センサを使用した場合には、予め制御装置85に通常の刈取脱穀作業から手扱ぎ作業への切換えを行なう前側プレート41の揺動位置に対応するモードスイッチ46の端子部46Aの変位量(閾値A)と、手扱ぎ作業から通常の刈取脱穀作業への切換えを行なう前側プレート41の揺動位置に対応するモードスイッチ46の端子部46Aの変位量(閾値B)を設定することにより、土壌面により走行装置2の走行による振動等が著しく変化した場合であっても、閾値A、Bを変更することによって作業の切換えを容易に変更でき、安定して作業の切換えを行なうことができる。

【0054】

後側プレート42の前端部は、前側プレート41の後端部に装着された軸41Bに揺動自在に支持されており、前側プレート41の内側に挿入された前側部42Aは、断面が略Iの字状に形成され、前側プレート41の後端から後方に向かって延設する後側部42Bも断面が略Iの字状に形成されている。

【0055】

通常の刈取脱穀作業時には、手扱ぎ規制プレート40は、軸44Aを中心として時計方向に揺動されてフレーム4Aの後端と挟扼杆12Cの前端部の間で形成される後側補助挟扼杆43の上方の空間を覆う規制状態とされ、手扱ぎ作業時には、手扱ぎ規制プレート40は、軸44Aを中心として反時計方向に揺動されてフレーム4Aの後端と挟扼杆12C

10

20

30

40

50

の前端部の間で形成される後側補助挟扼杆43の上方の空間を開放する非規制状態とされる。

すなわち、手扱ぎ規制プレート40が下方方向に回転し、この手扱ぎ規制プレート40の後部と挟持杆12Aの前部との間隔が縮小して、フィードチェン12Bへの手扱ぎ穀程の供給が規制される規制状態と、手扱ぎ規制プレート40が上方方向に回転し、手扱ぎ規制プレート40の後部と挟持杆12Aの前部との間隔が拡大して、フィードチェン12Bへの手扱ぎ穀程の供給が許容される非規制状態とに切り換わる構成である。

【0056】

規制状態の場合、平面視において、前側プレート41は、軸44Aから後方に向かって延設してフィードチェン12Bの始端部上を覆い、後側プレート42は、前側プレート41から後方に向かって延設して挟扼杆12Cの前端部の後方に至り、フィードチェン12Bの左側に配置されている。また、側面視において、前側プレート41は、軸44Aから後方に向かって緩やかに後上がり傾斜して配置され、後側プレート42は、前側プレート41から後方に向かって緩やかに後上がり傾斜して配置され、挟扼杆12Cの前端部の後方に至っている。

10

【0057】

前側プレート41は、その中間部に設けられた下側ストッパ41Cが補助挟扼杆43の基部に設けられた支持部材43Aの上縁に当接することによって規制状態の姿勢を維持し、後側プレート42は、後側プレート42の前端部を前側プレート41の後部に当接することによって規制状態の姿勢を維持している。なお、補助作業者の安全を高めるために、前側プレート41の前端は、フィードチェン12Bの前端よりも前側に配置するのが好適であり、粉塵等の飛散を防止する搬送装置34の上側に配置された前側防塵カバー49Aの後端よりも後側に配置するのが好適である。

20

また、機体からの張出しを防止するために、前側プレート41の右面を搬送装置34の上側に配置された後側防塵カバー49Bの左端側よりも内側に配置するのが好適である。なお、図17に示すように、後側プレート42は、前側プレート41の後端部の軸41Aを中心として揺動可能であるので、後側防塵カバー49Bを取外すことなく、手扱ぎプレート40を上下方向に揺動させることができる。

【0058】

非規制状態の場合、側面視において、前側プレート41は、軸44Aから前方に向かって前上がり傾斜して延設され、後側プレート42は、前側プレート41の軸41Bから前方に向かって略水平に延設されている。前側プレート41は、前側プレート41の上面をブラケット44に立設された上側ストッパ44Cに当接することによって非規制状態の姿勢を維持し、後側プレート42は、後側プレート42の後側部42Bの上面を前側プレート41の後部に当接することによって非規制状態の姿勢を維持している。なお、振動等の伝播により前側プレート41の規制状態姿勢、非規制状態姿勢の変動を防止し、前側プレート41の揺動を容易に行なうために、搬送装置34の後部と前側プレート41の左面を軸44Aを跨ってスプリング状のバネで連結して前側プレート41を規制状態姿勢、非規制状態姿勢に付勢するのが好適である。

30

【0059】

また、搬送装置34から脱穀部搬送装置12に引継がれる穀程の姿勢を良好に維持するために、穂先搬送装置34Bに対向する支持体37の上面または下面の右側に偏倚した部位に、補助搬送装置を配置することもできる。

40

【0060】

補助搬送装置には、穂先搬送装置34Bから引継がれた穀程の穂先をフィードチェン12Bに搬送するために、前側から後側に移動するラグ付きベルト、突付きベルトが備えられている。また、補助搬送装置には、後述するカウンタ軸71の回転を、フィードチェン用油圧式無段変速装置（請求項における「油圧式無段変速装置」）10の出力軸Bを介して伝動することによって、ラグ付きベルト等の移動速度をフィードチェン12Bの移動速度と同一速度にすることが好適である。なお、フィードチェン用油圧式無段変速装置（油

50

圧式無段変速装置) 10に代えて、静油圧式無段変速機と遊星歯車とを組み合わせ構成した油圧機械式無段変速機を用いてもよい。

【0061】

図3～5に示すように、左側の懸架台35は、機体フレーム1に立設したベース35Aの上側に取り付けられている。懸架台35の左側の前部には、横伝動筒36の左側部を軸支する横伝動フレーム35Cの基部を回転可能に支持する上下方向に延設したフィードチェーン回動軸35Bが設けられている。また、横伝動筒36をフィードチェーン回動軸35Bを中心として回動して刈取装置4の分草杆31、引起装置32等の装置の保守・点検作業を容易に行なうために、横伝動フレーム35Cは、正面視において基部から先端部に下方向に凸部を有する円弧状に形成されている。なお、後述するように、穀程を搬送する脱穀部搬送装置12もフィードチェーン回動軸35Bを中心として回動する。

10

【0062】

右側の懸架台35は、機体フレーム1に立設したベース35Aの上側に取り付けられている。該懸架台35の上端部には、横伝動筒36の右側部を軸支する支持部材35Dが取り付けられている。支持部材35Dは、略半円弧状に分割された前側支持部材と、後側支持部材とで構成されている。横伝動筒36の右側部を軸支する場合には、前後側支持部材を係合し、刈取装置4又はトランスミッション65のメンテナンスを行うために、横伝動筒36をフィードチェーン回動軸35Bを中心として回動させて、刈取装置4を左側方へ移動させる場合には、前後側支持部材の係合を外して横伝動筒36を前方に引き出す。また、左右の懸架台35, 35の変形等に対する剛性を高めるために、左右の懸架台35, 35の上下方向の中間部には連結フレーム35Eが架設されている。

20

【0063】

エンジン62の回転は、走行用油圧式無段変速装置66の入力軸に支持されたプーリ66Bを介して走行用油圧式無段変速装置66に伝動され、走行用油圧式無段変速装置66に伝動された回転は、走行用油圧式無段変速装置66の出力軸に支持されたプーリ(図示省略)を介して、横伝動筒36に内装された横伝動軸36Aの右端部に支持されたプーリ36Aに伝動され、横伝動筒36と、横伝動軸36Aを回転させる。なお、横伝動軸36Aに伝動された回転は、フレーム27, 28に内装された伝動軸(図示省略)を介して、刈取装置4の引起装置32、刈刃装置33、搬送装置34等に伝動される。

30

【0064】

また、エンジン62の回転は、走行用油圧式無段変速装置66の入力軸に支持されたプーリ66Bを介して走行用油圧式無段変速装置66に伝動され、走行用油圧式無段変速装置66に伝動された回転は、トランスミッション65を介して、走行装置2の左右のクローラに伝動される。

【0065】

(脱穀装置)

脱穀装置3は、図4に示すように、前側の上部に穀程の脱穀を行う扱室50を備え、扱室50の下側に脱穀された穀粒の選別を行なう選別室(選別部)51を備えている。

扱室50には、複数の扱歯を有する扱胴55が前後壁50A, 50Cに軸支された扱胴軸に支持されている。そして、扱室50の前壁50Aの左側下部には穀程供給口26Aが開口され、左壁50Bの下部には扱胴55に沿って扱ぎ口26Bが開口され、後壁50Cの左側下部には排糞口26Cが開口されている。また、扱室50の左側には扱ぎ口26Bに沿って穀程の株元を挟持して後方に搬送する脱穀部搬送装置12が並設され、脱穀部搬送装置12によって搬送された脱穀が完了した排糞穀程は、脱穀部搬送装置12の後方に設けられた排糞搬送装置58に引き継がれてさらに後方に搬送された後、一对の排糞カタ59によって裁断され外部に排出される。

40

【0066】

選別室51の上部には、揺動選別装置52が設けられ、選別室51の下部には揺動選別装置52の前部のシーブに空気を送風する第一唐箕53Aと、揺動選別装置から漏下する穀粒を回収する一番受樋53Bと、揺動選別装置の後部のシーブに空気を送風する第二唐

50

箕 5 3 C と、揺動選別装置から漏下する枝梗等が付着した穀粒（二番物）を回収する二番受樋 5 3 D とが前側から順に設置されている。一番受樋 5 3 B で回収された穀粒は、一番受樋 5 3 B に内装された一番移送螺旋 5 3 b によってグレンタンク 5 に移送され、二番受樋 5 3 D で回収された穀粒等は、二番受樋 5 3 D に内装された二番移送螺旋 5 3 d によって二番処理室に移送される。

【 0 0 6 7 】

扱室 5 0 の右側の後部は、排塵処理室に連通し、排塵処理室の内部には、外周面にスクリュウ羽根体を備える排塵処理胴 5 7 が前後方向に軸支され、排塵処理室の前側には、二番物を処理して還元するための二番処理室が設けられている。二番処理室の内部には外周面に間欠螺旋羽根を備える二番処理胴 5 6 が軸支されている。また、揺動選別柵の後方上側には、脱穀・選別時に発生する藁屑等を吸引し機外に排出する排塵ファン 4 8 が配置されている。

10

【 0 0 6 8 】

（脱穀部搬送装置）

脱穀部搬送装置 1 2 は、図 3 , 6 等に示すように、上側に位置する挟持杆 1 2 A と、下側に位置するフィードチェン 1 2 B を備えている。挟持杆 1 2 A は、扱室 5 0 の扱胴カバー 5 0 D に対してスプリング等の付勢手段 1 4 によってフィードチェン 1 2 B 側に付勢されている。フィードチェン 1 2 B は、上側チェンレール 1 8 A の前後端部にそれぞれ回転自在に支持された張設輪 1 7 B , 1 7 B と、張設輪 1 7 B , 1 7 B の間に設けられた駆動スプロケット 1 7 A に巻回されて駆動される無端のチェンである。上側チェンレール 1 8 A に上載された作用側のフィードチェン 1 2 B は、前側から後方に向かって移動する過程で挟持杆 1 2 A と穀程の株元を挟持する。なお、搬送される穀程のフィードチェン 1 2 B の終端部等への巻付きを防止するために、後側の張設輪 1 7 B は両側部に巻付防止プレートが設けられたアイドルスプロケットを使用するのが好適である。

20

【 0 0 6 9 】

扱胴カバー 5 0 D の側面には、手扱ぎ作業を行なっている補助作業者が手扱ぎ作業中のフィードチェン 1 2 B の速度 V F 1 の速度調整を容易に行って作業性を高めるために、調速ダイヤル 6 A が設けられている。また、手扱ぎ穀程量に応じてフィードチェン 1 2 B の速度 V F の速度調整を効率的に行なうために、調速ダイヤル 6 A を手扱ぎ穀程を上載する後側補助挟持杆 4 3 の周辺に配置したり、操縦席 6 に着座する操縦者が不慣れな補助作業者を効率的に補助するためには、調速ダイヤル 6 A を操縦席 6 のサイドパネルに配置することもできる。

30

なお、調速ダイヤル 6 A と共に、あるいは調速ダイヤル 6 A に替えて、脱穀装置 3 の前方の機体フレーム 1 に手扱ぎ作業中のフィードチェン 1 2 B の速度 V F の速度調整を行なう調速ペダル 4 5 を設けることもできる。

【 0 0 7 0 】

側面視において、挟持杆 1 2 A は、扱室 5 0 の穀程供給口 2 6 A から排藁口 2 6 C まで扱ぎ口 2 6 B に沿って後上がり傾斜に設けられている。作用側のフィードチェン 1 2 B を上載する上側チェンレール 1 8 A は、横軸伝動筒 3 6 の前方の前端から後上がり傾斜した後、緩やかに後上がり傾斜して扱室 5 0 の穀程供給口 2 6 A の前方に至った後、挟持杆 1 2 A と対向して扱室 5 0 の穀程供給口 2 6 A から排藁口 2 6 C まで扱ぎ口 2 6 B に沿って後上がり傾斜する。その後、排藁口 2 6 C から後方に水平に延在した後、後下がり傾斜して穂先搬送装置 3 4 A の前端部の後方の後端に至る。なお、刈取装置 4 の刈取り条数の変更に伴う脱穀部搬送装置 1 2 の前後方向長さの変更を容易に行なうために、上側チェンレール 1 8 A は前後方向に分割できる分割構造にするのが好適である。

40

【 0 0 7 1 】

非作用側のフィードチェン 1 2 B を上載する下側チェンレール 1 8 B は、駆動スプロケット 1 7 A にエンジン 6 2 の回転を伝動するカウンタ軸 7 1 の上方の前端から後上がり傾斜して後端に至っている。なお、下側チェンレール 1 8 B の後端は、後側の張設輪 1 7 B の前方であって排藁口 2 6 C の下方に設けられている。

50

【 0 0 7 2 】

下側チェンレール 1 8 B の前端部には、非作用側のフィードチェン 1 2 B を下側チェンレール 1 8 B の前端部よりも下方に設けられた駆動スプロケット 1 7 A に誘導するガイド 1 8 D が着脱自在に取付けられている。ガイド 1 8 D は、カウンタ軸 7 1 の上方に設けられ、略 1 / 4 円形状に形成されている。なお、ガイド 1 8 D の上方に油等の落下によってカウンタ軸 7 1 等の汚れを防止するためにカバー（図示省略）を設けることが好適である。

【 0 0 7 3 】

下側チェンレール 1 8 B の下側には、レール連結プレート 1 8 C によって上側チェンレール 1 8 A と、下側チェンレール 1 8 B を支持する支持フレーム 1 9 が設けられている。すなわち、フィードチェン 1 2 B は支持フレーム 1 9 によって支持されている。また、上側チェンレール 1 8 A と下側チェンレール 1 8 B の左側面には、補助作業者が誤ってフィードチェン 1 2 B に接触することを防止する着脱自在なフィードチェンカバー 1 8 G を取付ける前後 2 本の連結プレート 1 8 E が設けられている。

【 0 0 7 4 】

フィードチェン 1 2 B から落下してくる藁屑が、フィードチェン 1 2 B の下方に設けられたフィードチェン用油圧式無段変速装置 1 0 やギヤボックス 6 8 の上部に堆積することを防止するために、図 2 2 に示すように、フィードチェンカバー 1 8 G の前側下部には、フィードチェン 1 2 B から落下してくる藁屑を機体の外部に排出する切欠き部 1 8 F が形成されている。

【 0 0 7 5 】

フィードチェン 1 2 B から落下してくる藁屑が、駆動スプロケット 1 7 A、テンションスプロケット 1 7 C に付着するのを防止して保守作業の頻度を低減するために、側面視において、フィードチェンカバー 1 8 G におけるテンションスプロケット 1 7 C の前側部の下方に対向する部位からガイド 1 8 D の後側部の下方に対向する部位まで切欠き部 1 8 F を形成するのが好適である。

また、切欠き部 1 8 F から外部に排出される藁屑の逆戻りを防止するために、図 2 3 に示すように、正面視において、切欠き部 1 8 F をベルトカバー 5 4 の左側面 5 4 A よりも左側に偏倚して形成するのが好適である。

【 0 0 7 6 】

フィードチェンカバー 1 8 G の前側部には、冷却ファン（図示省略）によりエンジンルーム 8 に吸気された後にエンジン 6 2 によって加熱された空気を機体の外部に排気するために、パンチングメタルから形成された排気口 1 8 H が設けられている。

なお、排気口 1 8 H は、左側面視において、駆動スプロケット 1 7 A、テンションスプロケット 1 7 C、ガイド 1 8 に対向する部位に設けられており、脱穀された穀粒の機体の外部への飛散を防止するために、パンチングメタルの目合いは、穀粒よりも小さく形成されている。また、濡れ扱ぎ作業の効率を高めるために、排気口 1 8 H から排気されるエンジン 6 2 によって加熱された空気が、ベルトカバー 5 4 における第一唐箕 5 3 A と対向する位置に設けられた空気口 5 4 B に向かって排風するようにパンチングメタルを傾斜して設けるのが好適である。

【 0 0 7 7 】

支持フレーム 1 9 の前端部は、図 3 , 5 に示すように、ブラケット 1 9 B にボルト等によって取付けられたプレート 1 9 A に取付けられ、ブラケット 1 9 B は、左側の懸架台 3 5 に設けられたフィードチェン回動軸 3 5 B の上下端部に回転自在に取付けられている。なお、フィードチェン回動軸 3 5 B を中心としてフィードチェン 1 2 B の回動時に、フィードチェン 1 2 B の先端部の機体内側への入り込みを低減するために、フィードチェン回動軸 3 5 B をフィードチェン 1 2 B を巻回する前側の張設輪 1 7 B の後側近傍に立設されている。

【 0 0 7 8 】

支持フレーム 1 9 は、フィードチェン用油圧式無段変速装置（油圧式無段変速装置） 1

0等との干渉を防止するために、側面視において、前端部からフィードチェン用油圧式無段変速装置10の入力軸10Aとギヤボックス68の出力軸68Bの間を後方に向かって延在した後、第1変速モータ10Cの前方で略90度湾曲して上方に向かって延在する。そして、カウンタ軸71の前方を上方に向かって延在した後、ガイド18Dの下側から下側チェンレール18Bの下側に沿って後上がり傾斜して、略下側チェンレール18Bの前後方向の中央部に至っている。

【0079】

これによって、フィードチェン12B、フィードチェン用油圧式無段変速装置10等の保守・点検を行なう場合には、支持フレーム19をフィードチェン回転軸35Bを中心にして回転させて、フィードチェン12Bの後部を脱穀装置3の本体から離間させることにより容易に行なうことができる。なお、フィードチェン用油圧式無段変速装置10の保守・点検を容易に行なうために、フィードチェン回転軸35Bをフィードチェン用油圧式無段変速装置10の前部よりも前側に立設されている。

10

また、支持フレーム19をフィードチェン回転軸35Bを中心にして最大回転させた場合に、フィードチェン12Bの始端部と刈取装置4の干渉を防止するために、フィードチェン12Bの始端部と株元搬送装置34Bの後側に設けられた供給調整チェンの連結フレーム(図示省略)との間には、所定の間隔が設けられている。

【0080】

側面視において、前側の張設輪17Bは、図3に示すように、刈取装置4にエンジン62の回転を伝動する横軸伝動筒36の前方近傍に設けられ、後側の張設輪17Bは穂先搬送装置34Aの前端部の後方近傍に設けられている。駆動スプロケット17Aは、前後方向にあっては前後側の張設輪17B, 17Bの間であって前側の張設輪17B側に偏倚して配置されており、横軸伝動筒36とフィードチェン12Bにエンジン62の回転を伝動するカウンタ軸71の略中央に位置する。また、上下方向にあってはカウンタ軸71と下側チェンレール18B等を支持する後方に向かって延在する支持フレーム19の略中央に位置する。また、前側の張設輪17Bと駆動スプロケット17Aの間には、テンションスプロケット17Cが設けられ、テンションスプロケット17Cを先端部に支持するテンシヨアーム17Dの基部は、後述する駆動軸68Dに回転自在に支持されている。

20

【0081】

これにより、フィードチェン12Bは、駆動スプロケット17Aから上方に向かって移動した後、テンションスプロケット17Cに沿って移動して前側の張設輪17Bに至り、前側の張設輪17Bから上側チェンレール18Aの上側を後側の張設輪17Bに向かって移動する。その後、フィードチェン12Bは、後側の張設輪17Bから前方の下側チェンレール18Bに向かって移動した後、下側チェンレール18Bの後端から下側チェンレール18Bの上側を前側のガイド18Dに移動した後、ガイド18Dに沿って移動して駆動スプロケット17Aに至っている。

30

【0082】

図21には、テンションスプロケット17Cの可動範囲を大きくするために、テンションスプロケット17Cを先端に支持したテンシヨアーム17Dの基部を上側チェンレール18Aに左右方向に延設して設けられた支軸18aに回転自在に支持した他の形態が図示されている。なお、支軸18aは、前側に配置された張設輪17Bよりも後方に設けられている。

40

【0083】

テンシヨアーム17Dの後側には、テンシヨアーム17Dを後方に向かって引き寄せるスプリング等の付勢手段17Eが配置されている。付勢手段17Eの前側部は、テンシヨアーム17Dにおける上下方向の中央部に取付けられ、付勢手段17Eの後側部は、付勢手段17Eの伸びを調整する調整フック17Gの前側部に取付けられている。また、調整フック17Gの後端部は、ブラケット17Hを介して上側チェンレール18Aと下側チェンレール18Bを連結する前側レール連結プレート18Cに取付けられている。

【0084】

50

調整フック 17 G によりフィードチェン 12 B の張力が高い場合には、テンショアーム 17 D の先端部は、テンショアーム 17 D の基部に対して 6 時の方向に延在し、フィードチェン 12 B の張力が低くなるに従って、テンショアーム 17 D の先端部は、テンショアーム 17 D の基部に対して、左側面視において反時計方向に移動する。

【 0085】

フィードチェン 12 B により刈取穀程が搬送され、フィードチェン 12 B から多くの藁屑等が落下する場合には、テンショアーム 17 D は 6 時の方向に延在するために、テンショアーム 17 D 及びテンションプロケット 17 C への藁屑等の堆積を防止することができる。また、付勢手段 17 E、調整フック 17 G が、後側から前側に向かって移動するフィードチェン 12 B よりも上方に設けられていることから、フィードチェン 12 B から排藁搬送装 58 に引継がれずフィードチェン 12 B によって前方に搬送された排藁の付勢手段 17 E、調整フック 17 G への引掛りを防止することができる。

10

【 0086】

エンジン 62 の回転は、図 6 に示すように、カウンタ軸 71 を介してフィードチェン用油圧式無段変速装置 10 に伝動され、ギヤボックス 68 で増減速された後に、脱穀部搬送装置 12 の駆動プロケット 17 A と接続される出力軸 68 B に伝動される。

【 0087】

カウンタ軸 71 の両側部は、脱穀装置 3 の前壁 50 A の上下方向の中央部に前方に向かって立設した一対の支持部材 80 に軸支されている。エンジン 62 の回転は、カウンタ軸 71 の右端部に支持されたプーリ 71 A を介してカウンタ軸 71 に伝動される。

20

【 0088】

カウンタ軸 71 に伝動された回転は、プーリ 71 A の左側に支持されたプーリ（第 1 プーリ）71 C、ベルト 92 を介して扱胴 55 に伝動されると共に、カウンタ軸 71 の左端部に支持されたプーリ（第 2 プーリ）71 E の右側に支持されたプーリ（第 3 プーリ）71 D、ベルト 93 等を介してフィードチェン用油圧式無段変速装置 10 の入力軸 10 A に伝動される。フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 の入力軸 10 A に伝動された回転は、図 8 に示すように、出力軸 10 B を介してギヤボックス 68 に伝動されて、ギヤボックス 68 のギヤによって増減速されて出力軸 68 B に伝動される。出力軸 68 B に伝動された回転は、カップリング 68 C を介してフィードチェン 12 A の駆動プロケット 17 A に伝動される。なお、駆動プロケット 17 A は駆動軸 68 D に回転自在に支持されている。

30

【 0089】

駆動軸 68 D は、支持フレーム 19 の右側に取付けられたプレート 19 C に支持され、支持フレーム 19 をフィードチェン回転軸 35 B に対して回転させた場合、カップリング 68 C による出力軸 68 B と駆動プロケット 17 A の連結が解除され、エンジン 62 の回転は駆動プロケット 17 A に伝動されずフィードチェン 12 B、ガイド 18 D 等の交換を安全に行なうことができる。なお、出力軸 68 B と駆動軸 68 D を連結するカップリング 68 C に替えて、対向する出力軸 68 B と駆動軸 68 D の端部にかみ合いクラッチ、爪クラッチを設けることもできる。

【 0090】

ギヤボックス 68 は、図 7 に示すように、脱穀装置 3 の前壁 50 A の上下方向の下側に偏倚した部位に前方に向かって立設した後側プレート 11 B の右側面に取付けられている。また、脱穀装置 3 の前側の空間を有効に活用するために、ギヤボックス 68 の左側面には、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 が取り付けられ、さらに、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 の後側には、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 のトラニオン軸 10 F を回転させる第 1 変速モータ 10 C が取付けられている。

40

また、図 20 に示すように、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 の後側に、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 のトラニオン軸 10 F を回転させる第 1 変速モータ 10 C と、第 1 変速モータ 10 C よりも出力等が大きくトラニオン軸 10 F を高速で回転させる第 2 変速モータ 10 F が並設して取付けることもできる。

50

トラニオン軸 10 F に基端部が支持されている扇形ギヤ 10 G の先端部に、機体フレーム 1 に取付けられた第 1 変速モータ 10 C のギヤ 10 c と、第 2 変速モータ 10 F のギヤ 10 e が係合している。後述する制御装置 85 によって、通常の刈取りモード時には第 1 変速モータ 10 C を駆動させトラニオン軸 10 F を回転させ、手扱ぎモード時には第 2 変速モータ 10 F を駆動させトラニオン軸 10 F を回転させる。なお、刈取りモード時には第 2 変速モータ 10 F は自由回転し、手扱ぎモード時には第 1 変速モータ 10 C が自由回転する。

【0091】

フィードチェン用油圧式無段変速装置 10、キヤボックス 68 を機体フレーム 1 に取付けることもでき、キヤボックス 68 に第 1 変速モータ 10 C、第 2 変速モータ 10 F を取付けることもでき、入力軸 10 A を備えるポンプ部と出力軸 10 B を備えるモータ部が一体構造とされたフィードチェン用油圧式無段変速装置 10 に替えてポンプ部とモータ部が分割構造とされたフィードチェン用油圧式無段変速装置を使用することもできる。

10

また、第 1 変速モータ 10 C は、刈取装置 4 の駆動速度に連動してフィードチェン用油圧式無段変速装置 10 を変速する。具体的には、走行用油圧式無段変速装置 66 から出力され、刈取装置 4 へ伝達される回転の速度を検出し、この回転速度に応じて第 1 変速モータ 10 C を作動させるのが好適である。

【0092】

後側プレート 11 B の前端部と、左右の懸架台 35、35 の連結フレーム 35 E に備えられた前側プレート 11 A の後端部は、振動を低減するために、緩挿されたピンによって接続されている。なお、後側プレート 11 B の後部は、カウンタ軸 71 側のブラケットとボルト等の締結手段により連結されている。また、横伝動軸 36 A の下側には、刈取後フレーム 28 の上下方向の回転位置を検知する刈取位置センサ 36 S が設けられている。

20

【0093】

右側のベース 35 A の左側には、図 6 に示すように、油圧系路を短くするために、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10、走行用油圧式無段変速装置 66 等の油圧系路の開閉を制御するコントロールバルブ 9 A が設けられ、コントロールバルブ 9 A の右側には、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10、走行用油圧式無段変速装置 66 等に油を供給するオイルタンク 9 B が設けられている。

【0094】

脱穀装置 3 の前方下側の空間を有効活用し、フィードチェン 12 の回動時にフィードチェン 12 B、ベルト 93 等の干渉を防止するために、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 の入力軸 10 A と出力軸 10 B 及びギヤボックス 68 の出力軸 68 B が上下に垂直になるように設けられている。

30

【0095】

油圧の圧力損失を防止するために、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 のポンプ部の入力軸 10 を出力軸 10 B よりも下側に設け、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 とコントロールバルブ 9 A と油圧経路を短くしている。

【0096】

フィードチェン 12 B の巻回を容易にするために、ギヤボックス 68 の出力軸 68 B をフィードチェン用油圧式無段変速装置 10 の出力軸 10 B よりも上側に設け、フィードチェン 12 B の長さを短くしている。

40

【0097】

(ナローガイド)

コンバインの左側(未刈取側)には側部に沿って、図 2 に示すように、コンバインの外側に張り出す張出姿勢と、内側に収納される収納姿勢に切替え可能なナローガイド 20 が設けられている。

【0098】

ナローガイド 20 は、間接状態に連結された前側部 20 A と後側部 20 B からなり、前側部 20 A の前端部は、最左側の分草体 31 の後側の分草フレームの前端部に回動自在に

50

枢支され、後側部 20B の後端部は、機体フレーム 1 の左側の側部に設けた支持部材によって前後方向に移動自在に支持されている。また、ナローガイド 20 は、リンク構造を備える切替手段（図示省略）によって張出姿勢と収納姿勢に切替えられる。

なお、モードスイッチ 6B が接続されて通常の刈取りモードから手扱ぎモード時には、手扱ぎ作業を行なう補助作業者とナローガイド 20 の接触を防止するために、ナローガイド 20 は収納姿勢に維持される。

【0099】

（伝動機構）

次に、本実施形態の伝動機構について説明する。エンジン 62 の回転は、図 9 に示すように、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 に伝動される第 1 経路 A と、走行用油圧式無段変速装置 66 に伝動される第 2 経路 B と、グレンタンク 5 の前方のギヤボックス 39 に伝動される第 3 経路 C に分岐して伝動される。

【0100】

フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 に伝動される第 1 経路 A では、エンジン 62 の回転は、クランク軸 70 に支持されたプーリ 70A と、ベルト 90 と、カウンタ軸 71 に支持されたプーリ 71A を介してカウンタ軸 71 に伝動される。なお、第 1 経路 A には、ベルト 90 よりも伝動下流側への伝動を接続及び遮断する脱穀クラッチ 90A が設けられている。

【0101】

カウンタ軸 71 の回転は、プーリ 71B と、ベルト 91 等を介して二番処理胴 56 と排塵処理胴 57 に伝動され、プーリ 71C と、ベルト 92 等を介して扱胴 55 と排藁搬送装置 58 に伝動される。また、カウンタ軸 71 の回転は、プーリ 71D と、ベルト 93 と、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 の入力軸 10A に支持されたプーリ 10D を介して入力軸 10A に伝動される。さらに、カウンタ軸 71 の回転は、プーリ 71D の左側に支持されたプーリ 71E、ベルト 94 を介して、第一唐箕 53A、一番移送螺旋 53b、第二唐箕 53C、二番移送螺旋 53d、排塵ファン 48、揺動選別装置 52、排藁カタ 59 に伝動される。

【0102】

入力軸 10A の回転は、出力軸 10B を介してギヤボックス 68 に伝動され、ギヤボックス 68 に内装された複数のギヤ 68A によって増減速された後に、ギヤボックス 68 に軸支された出力軸 68B に伝動される。

なお、ギヤボックス 68 には、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 の出力軸 10B に備えるギヤ 68A の回転速度を測定するフィードチェン速度センサ 10S が設けられている。

【0103】

出力軸 68B の回転は、カップリング 68C を介して駆動軸 68D に伝動され、駆動軸 68D の左端に軸支された駆動スプロケット 17A を介してフィードチェン 12B に伝動される。なお、フィードチェン 12B を左側の懸架台 35 に立設されたフィードチェン回動軸 35B を中心として容易に回動するために、図 5 に示すように、フィードチェン 12B の中心よりも機体内側にフィードチェン回動軸 35B の中心を設け、フィードチェン回動軸 35B を上下方向に垂直に延設し、図 6 に示すように、出力軸 68B の左端は、カウンタ軸 71 の左端よりも左側に延設し、駆動スプロケット 17A もプーリ 71E よりも左側に支持されている。

【0104】

操縦席 6 の左側には、走行用油圧式無段変速装置 66 を遠隔操作する主変速レバー 16 が設けられ、主変速レバー 16 の後側には植立穀稈の倒伏状態に応じてトランスミッション 65 内の伝動機構に備えた有段式の副変速装置を切換操作する副変速レバー 15 が設けられている。主変速レバー 16 には、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 を遠隔操作する増速スイッチ 16A と、減速スイッチ 16B が設けられている。増速スイッチ 16A を約 2 秒以上長押しすると、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 の出力軸 10B

10

20

30

40

50

の回転を最高回転速度に変更することができ、増速スイッチ 16 A を約 1 秒短押しすると、出力軸 10 B の回転を段階的に高速にすることができる。同様に、減速スイッチ 16 B を約 2 秒以上長押しすると、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 の出力軸 10 B の回転を最低回転速度に変更することができ、減速スイッチ 16 B を約 1 秒短押しすると、出力軸 10 B の回転を段階的に低速にすることができる。上記増速スイッチ 16 A および減速スイッチ 16 B を、変速スイッチ S と総称する。また、主変速レバー 16 の下部には、主変速レバー 16 の変移位置を測定する主変速レバー位置センサ 16 S 設けられ、副変速レバー 15 の下部には、副変速レバー 15 の変移位置を測定する副変速レバー位置センサ 15 S 設けられている。

【 0 1 0 5 】

走行用油圧式無段変速装置 66 に伝動される第 2 経路 B では、エンジン 62 の回転は、クランク軸 70 に支持されたプーリ 70 B と、ベルト 96 と、走行用油圧式無段変速装置 66 の入力軸に支持されたプーリ 66 B を介してこの走行用油圧式無段変速装置 66 に入力される。

【 0 1 0 6 】

走行用油圧式無段変速装置 66 の入力軸の回転は、走行用油圧式無段変速装置 66 の出力軸を介してトランスミッション 65 に伝動され、トランスミッション 65 に内装された複数のギヤによって増減速された後に、トランスミッション 65 に軸支された左右の車軸 65 A およびこの車軸 65 A の先端部に固定した駆動輪 65 B を介して走行装置 2 に伝動される。また、走行用油圧式無段変速装置 66 の出力軸の回転は、トランスミッション 65 内の伝動経路における上記副変速装置よりも上手側の部位から出力する出力軸 65 C から、この出力軸 65 C の先端部に取り付けた出力プーリ 65 D と伝動ベルト 65 E を介して横伝動軸 36 A の右端に支持されたプーリ 36 B に伝動される。上記伝動ベルト 65 E にはテンションローラを付勢する構成として、刈取クラッチ 65 F を構成する。

【 0 1 0 7 】

すなわち、走行用油圧式無段変速装置 66 の入力軸に伝動されたエンジン 62 の回転を走行用油圧式無段変速装置 66 で増減速した後に分岐して、一方をトランスミッション 65 に軸支された左右の車軸 65 A を介して走行装置 2 のクローラに伝動し、他方を横伝動軸 36 A を介して刈取装置 4 の引起装置 32、搬送装置 34 等に伝動しているので、走行装置 2 の走行速度 V と、刈取装置 4 の引起装置 32 の引起し速度及び搬送装置 34 の搬送速度 V H は一定の関係を持って決定される。例えば、走行装置 2 の走行速度 V を高速にした場合には刈取装置 4 の引起装置 32 の引起し速度及び搬送装置 34 の搬送速度 V H も高速となり、走行装置 2 の走行速度 V を低速にした場合には刈取装置 4 の引起装置 32 の引起し速度及び搬送装置 34 の搬送速度 V H も低速となる。なお、車軸 65 A、横伝動軸 36 A には、回転速度を測定する走行速度センサ 66 S、搬送速度センサ 34 S がそれぞれ設けられている。

また、トランスミッション 65 内の伝動経路において、副変速装置よりも下手側の部位に設けたセンターギヤ 65 G の左右両側部には、左右のサイドクラッチギヤ 65 H を係合および離脱自在に軸支している。このセンターギヤ 65 G と左右のサイドクラッチギヤ 65 H の間には、爪クラッチ式の左右のサイドクラッチ 65 I をそれぞれ形成している。この左右のサイドクラッチ 65 I には、左右の車軸 65 A の基部に取り付けた左右の車軸ギヤを噛み合わせている。

【 0 1 0 8 】

上記の左右のサイドクラッチ 65 I は、操縦席 6 の前方に配置した操向レバーの左右傾動操作によって作動するシフト (図示省略) によってサイドクラッチギヤ 65 H を左右方向に摺動して、センターギヤ 65 G から離脱させることで伝動遮断状態となる。

また、左右のサイドクラッチ 65 I は、操縦席 6 の前下方のステップ上に配置した掻込ペダル 22 の踏み込み操作に連動しており、掻込ペダル 22 が踏み込まれた場合には、左右のサイドクラッチ 65 I を介してセンターギヤ 65 G とサイドクラッチギヤ 65 H が離脱してエンジン 62 の回転は車軸 65 A に伝動されない。一方、掻込ペダル 22 の踏み込み

10

20

30

40

50

が解除された場合には、左右のサイドクラッチ 6 5 I を介してセンターギヤ 6 5 G とサイドクラッチギヤ 6 5 H が係合してエンジン 6 2 の回転が車軸 6 5 A に伝動される。

【 0 1 0 9 】

圃場の一边を畦際まで刈り進んだ場合には、主変速レバー 1 6 を中立位置へ操作して停車し、掻込ペダル 2 2 を踏み込んでサイドクラッチ 6 5 I を介してセンターギヤ 6 5 G とサイドクラッチギヤ 6 5 H の係合を解除して車軸 6 5 A の回転を停止する。

コンバインを停止させた状態で、主変速レバー 1 6 を再度前進側へ操作すると、走行用油圧式無段変速装置 6 6 の出力によって出力軸 6 5 C が駆動し、刈取クラッチ 6 5 F を介して刈取装置 4 が駆動される。この際、左右のサイドクラッチ 6 5 I が遮断されているために、走行装置 2 は前進駆動されず、停車状態を維持する。この構成によって、畦際まで刈り進んで停車した状態で、刈取装置 4 に入ったままの植立穀稈を、掻込ペダル 2 2 と主変速レバー 1 6 の操作によって刈り取ることができる。

【 0 1 1 0 】

なお、掻込ペダル 2 2 の踏込み操作に刈取クラッチ 6 5 F を連動させることもできる。すなわち、掻込ペダル 2 2 が踏込み込まれた場合には、刈取クラッチ 6 5 F を介してトランスミッション 6 5 の出力軸 6 5 C と刈取装置 4 の横伝動軸 3 6 A が接続されて刈取装置 4 が駆動する。一方、掻込ペダル 2 2 の踏込みが解除された場合には、刈取クラッチ 6 5 F を介してトランスミッション 6 5 の出力軸 6 5 C と刈取装置 4 の横伝動軸 3 6 A の接続を解除して刈取装置 4 の駆動を停止する。

【 0 1 1 1 】

圃場の一边を畦際まで刈り進んだ場合には、主変速レバー 1 6 を中立位置へ操作して車体を停車させる。コンバインを停止させた状態で、掻込ペダル 2 2 が踏込み込むと刈取装置 4 が駆動する。この際、主変速レバー 1 6 が中立位置に移動しているために、走行装置 2 は前進駆動されず、停車状態を維持する。

【 0 1 1 2 】

グレンタンク 5 の排出螺旋 3 9 A に伝動される第 3 経路 C では、エンジン 6 2 の回転は、クランク軸 7 0 に支持されたプーリ 7 0 C と、ベルト 9 7、ギヤボックス 3 9 等を介して、グレンタンク 5 の下部に設けられた排出螺旋 3 9 A に伝動される。また、排出螺旋 3 9 A の回転は、グレンタンク 5 の後方に設けられた排出筒 7 に内装されたオーガー螺旋 3 9 B に伝動される。なお、第 3 経路 C には、ベルト 9 7 よりも伝動下流側への伝動を接続及び遮断する排出クラッチ 9 7 A が設けられている。

【 0 1 1 3 】

(フィードチェンの駆動・停止方法)

次に、本実施形態のフィードチェン 1 2 B の駆動・停止方法について説明する。操縦席 6 に設けられた制御装置 8 5 の入力側には、図 1 0 に示すように、走行装置 2 の速度 V を検出する走行速度センサ 6 6 S と、刈取装置 4 の搬送装置 3 4 の速度 V H を検出する搬送速度センサ 3 4 S と、脱穀部搬送装置 1 2 のフィードチェン 1 2 B の速度 V F を検出するフィードチェン速度センサ 1 0 S と、副変速レバー 1 5 のレバー位置を検出する副変速レバー位置センサ 1 5 S と、主変速レバー 1 6 に設けられたフィードチェン 1 2 B の速度 V F の増減速を行なう増減速スイッチ 1 6 A、1 6 B と、扱胴カバー 5 0 D の側面に設けられているフィードチェン 1 2 B の速度 V F の増減を行なう調速ダイヤル 6 A と、手扱モードへの切り換えを行なうモードスイッチ 6 B と、フィードチェン 1 2 B を後側から前側に向かって逆回転させる逆転スイッチ 6 C と、フィードチェン 1 2 B 上の搬送される穀稈の有無を検知する穀稈センサ 3 4 C と、扱胴カバー 5 0 D の側面に設けられているフィードチェン 1 2 B の駆動を緊急停止する停止スイッチ 6 D が所定の入力インターフェース回路を介して接続されている。一方、出力側には、通常の刈取りモード時にフィードチェン用油圧式無段変速装置 1 0 のトラニオン軸 1 0 F を駆動する第 1 変速モータ 1 0 C と、手扱ぎモード時にフィードチェン用油圧式無段変速装置 1 0 のトラニオン軸 1 0 F を駆動する第 2 変速モータ 1 0 E が所定の出力インターフェース回路を介して接続されている。

10

20

30

40

50

なお、モードスイッチ 6 B は、作業者が手動で操作するスイッチに限定されるものではない。すなわち、刈取装置 4 の搬送装置 3 4 の終端部からフィードチェン 1 2 B の始端部に引継がれる穀程の姿勢の乱れを防止するために、搬送装置 3 4 の終端部には、上下方向に揺動する手扱ぎ規制プレート 4 0 と、手扱ぎ規制プレート 4 0 の下側に後側補助挟扼杆 4 3 が設けられている。手扱モードへの切り換え時には、手扱ぎ穀程を後側補助挟扼杆 4 3 及びフィードチェン 1 2 B 上に上載するために、手扱ぎ規制プレート 4 0 を軸 4 4 A を中心として上側に揺動させることで、規制状態から非規制状態へ切替える。手扱ぎ規制プレート 4 0 を揺動させる操作に連動して、ON/OFF するモードスイッチ 4 6 を設け、モードスイッチ 4 6 をモードスイッチ 6 B として利用することもできる。

【 0 1 1 4 】

< フィードチェンの第 1 駆動方法 >

図 1 1 には、フィードチェン 1 2 B の速度 V_F の第 1 駆動方法が図示されている。横軸は走行速度センサ 6 6 S で検出された走行装置 2 の走行速度 V を示し、 $V_1, 2$ は走行速度 V の第 1, 2 設定値である。左側の縦軸はフィードチェン速度センサ 1 0 S で検出されたフィードチェン 1 2 B の速度 V_F を示し、 $V_F 1, 2$ はフィードチェン 1 2 B の速度 V_F の第 1, 2 設定値であり、右側の縦軸は搬送速度センサ 3 4 S で検出された搬送装置 3 4 の速度 V_H を示し、 $V_H 1, 2$ は搬送速度 V_H の第 1, 2 設定値であり、 $V_H 1, 2$ は走行装置 2 の走行速度 V が第 1, 2 設定値 $V_1, 2$ 時の速度に対応する。

また、実線はフィードチェン 1 2 B の速度 V_F を示し、破線は搬送装置 3 4 の速度 V_H を示している。

【 0 1 1 5 】

まず、制御装置 8 5 は、モードスイッチ 6 B の入力があったか否か判断し、モードスイッチ 6 B の入力がないと判断された場合には、制御装置 8 5 は、搬送装置 3 4 の速度 V_H (搬送速度センサ 3 4 S からの入力値) が第 1 設定値 $V_H 1$ よりも低速か否か判断する。

搬送装置 3 4 の速度 V_H が第 1 設定値 $V_H 1$ よりも低速と判断された場合には、第 1 状態に示すように、フィードチェン 1 2 B の速度 V_F を下式 1 で演算される速度に制御する。なお、副変速レバー 1 5 により設定される変速段位により、走行装置 2 の走行速度 V に対する搬送装置 3 4 の搬送速度 V_H は変化する。

$$\text{式 1 } \quad V_F = K \times V$$

$$\text{但し } \quad K = V_H 1 / V_1$$

【 0 1 1 6 】

一方、搬送装置 3 4 の速度 V_H が第 1 設定値 $V_F 1$ よりも等速以上と判断された場合には、第 2 状態に示すように、フィードチェン 1 2 B の速度 V_F を下式 2 で演算される速度に制御する。

$$\text{式 2 } \quad V_F = V_F 1 + 1.5 \sim 2.5 \times K \times (V - V_1)$$

$$\text{但し } \quad K = (V_H 2 - V_H 1) / (V_2 - V_1)$$

【 0 1 1 7 】

次に、制御装置 8 5 は、フィードチェン 1 2 B の速度 V_F (フィードチェン速度センサ 1 0 S の入力値) が搬送装置 3 4 の第 2 設定値 $V_H 2$ よりも低速か否か判断する。

フィードチェン 1 2 B の速度 V_F が搬送装置 3 4 の第 2 設定値 $V_H 2$ よりも低速と判断された場合には、第 2 状態に示すように、フィードチェン 1 2 B の速度 V_F を式 2 で演算される速度に制御する。

一方、フィードチェン 1 2 B の速度 V_F が搬送装置 3 4 の第 2 設定値 $V_H 2$ と等速以上と判断された場合には、第 3 状態に示すように、フィードチェン 1 2 B の速度 V_F を第 2 設定値 $V_F 2$ に維持する。

なお、走行速度センサ 6 6 S で検出された走行装置 2 の走行速度 V が所定時間に亘って最大速度 V_2 を超える場合には、操縦席 6 の前面に配置されたモニター等によって操縦者に警告を行なうのが好適である。

【 0 1 1 8 】

< フィードチェンの第 2 駆動方法 >

10

20

30

40

50

図12には、フィードチェン12Bの速度VFの第2駆動方法が図示されている。実線はフィードチェン12Bの速度VFを示し、破線は搬送装置34の速度VHを示し、第1駆動方法と同一部材には同一符号を付して重複した記載を省略する。

【0119】

先ず、制御装置85は、モードスイッチ6Bの入力があったか否か判断し、モードスイッチ6Bの入力が無いと判断された場合には、前述した第1～3状態のフィードチェン12Bの速度VFを維持する。

一方、モードスイッチ6Bの入力があったと判断された場合、フィードチェン12Bの速度VFを下式3で演算される速度に制御する。なお、フィードチェン12Bの速度VFは調速ダイヤル6Aによって10～20%の範囲で増減速することができ、手扱ぎ作業によって穀稈をフィードチェン12Bに上載した場合には、調速ダイヤル6Aを操作してフィードチェン12BのVFを増速するのが好適である。

$$\text{式3 } VF = 0.25 \sim 0.5 \times VH1$$

【0120】

<フィードチェンの第1停止方法>

図13には、第1駆動方法によって駆動されているフィードチェン12Bの第1停止方法が図示されている。

図13の上側から第1段には停止スイッチ6Dの操作状況が図示され、第2段にはフィードチェン12Bに伝動される回転速度の増減速を行なうフィードチェン用油圧式無段変速装置10のトラニオン軸10Fの位置状況が図示され、第3段にはフィードチェン12Bの速度VFが図示されている。また、図13の第4段にはエンジン62の駆動状況が図示され、最下段には走行装置2と連動して駆動する刈取装置3に設けられた搬送装置34の速度VHが図示されている。

【0121】

先ず、制御装置85は、停止スイッチ6Dの入力があったか否か判断し、停止スイッチ6Dの入力が無いと判断された場合は、第1駆動方法によってフィードチェン12Bを駆動する。

【0122】

一方、停止スイッチ6Dの入力があったと判断された場合、フィードチェン用油圧式無段変速装置10のトラニオン軸10Fに接続された第1変速モータ10Cを駆動して、トラニオン軸10Fの回転位置が中立位置となるように回転させて、フィードチェン用油圧式無段変速装置10の出力軸10Bの回転を停止させる。これによって、フィードチェン12Bへの駆動力が遮断され、フィードチェン12Bの回転は停止する。

また、停止スイッチ6Dの入力があったと判断された場合、エンジン62を停止させて走行用油圧式無段変速装置66に伝動される回転を遮断して、走行装置2、刈取装置4に設けられた搬送装置34の回転を停止する。

【0123】

フィードチェン12Bをより速やかに停止させるために、トラニオン軸10Fを中立位置を超えて若干逆転側の位置まで回転させるのが好適である。

【0124】

<フィードチェンの第2停止方法>

図14には、第2駆動方法によって駆動されているフィードチェン12Bの第2停止方法が図示されている。なお、第1停止方法と同一部材には同一符号を付して重複した記載を省略する。

【0125】

先ず、制御装置85は、停止スイッチ6Dの入力があったか否か判断し、停止スイッチ6Dの入力が無いと判断された場合は、第2駆動方法によってフィードチェン12Bを駆動する。

【0126】

一方、停止スイッチ6Dの入力があったと判断された場合、フィードチェン用油圧式無

10

20

30

40

50

段変速装置 10 のトラニオン軸 10 F に接続された第 2 変速モータ 10 E で駆動して、トラニオン軸 10 F の回転位置が中立位置となるように回転させて、フィードチェン用油圧式無段変速装置 10 の出力軸 10 B の回転を停止させる。これによって、フィードチェン 12 B への駆動力が遮断され、フィードチェン 12 B の回転は停止する。

また、停止スイッチ 6 D の入力があったと判断された場合、エンジン 6 2 を停止させて走行用油圧式無段変速装置 6 6 に伝動される回転を遮断して、走行装置 2、刈取装置 4 に設けられた搬送装置 3 4 の回転を停止する。

【0127】

フィードチェン 12 B を緊急停止するために、第 2 変速モータ 10 E は、第 1 停止方法で使用される第 1 変速モータ 10 C よりも減速比等を大きく設定し、第 1 変速モータ 10 C でトラニオン軸 10 F を回動させる場合と比べて、トラニオン軸 10 F を高速で回転させることができる。また、フィードチェン 12 B をより速やかに停止させるために、トラニオン軸 10 F を中立位置を超えて若干逆転側位置となるまで回転させ、回転センサ 6 8 G によって出力軸 10 B の回転が停止し、再度出力軸 10 B の回転が検出された後に、または、再度出力軸 10 B の回転が検出され 1 ~ 2 秒経過後にトラニオン軸 10 F を逆転側位置から中立位置に回転させるのが好適である。

【0128】

フィードチェン 12 B と挟持杆 12 C の間に詰まった穀程等を除去するために、逆転スイッチ 6 C を操作してフィードチェン 12 B の回転方向を切換えることができる。この場合に、不用意なフィードチェン 12 B の逆転を防止して補助作業者の安全を高めるために、逆転スイッチ 6 C が操作されている場合にのみフィードチェン 12 B を逆転駆動させたり、補助作業者がコンバインから離れる時間を確保するために、逆転スイッチ 6 C が操作され 1 ~ 2 秒経過した後にフィードチェン 12 B を逆転駆動させたり、周囲の共同作業者にフィードチェン 12 B の逆転状態を告知するために、フィードチェン 12 B の逆転時にホーンを鳴らすのが好適である。

【0129】

また、停止スイッチ 6 D が操作され、フィードチェン 12 B、エンジン 6 2 等が停止した後に、再びエンジン 6 2 を起動するためには、モードスイッチ 6 B が解除され通常の刈取りモードに切り換える必要がある。

【産業上の利用可能性】

【0130】

本発明は、農業用作業車輛に適用できるものである。

【符号の説明】

【0131】

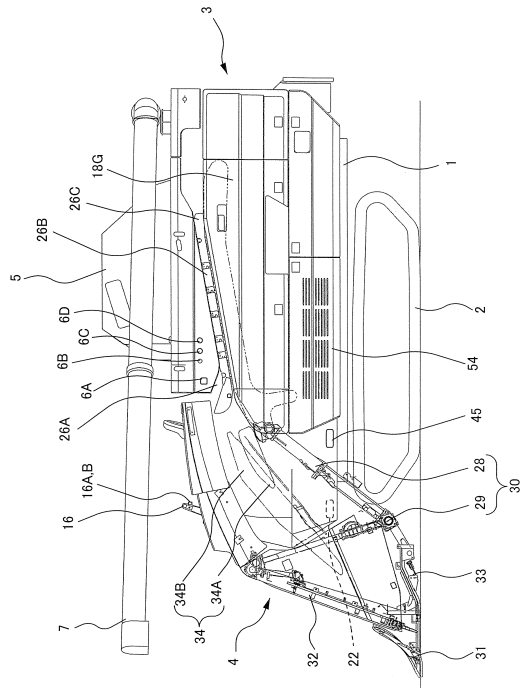
1	機体フレーム	
2	走行装置	
3	脱穀装置	
4	刈取装置	
10	フィードチェン用油圧式無段変速装置（油圧式無段変速装置）	
10 A	入力軸	40
12 A	挟持杆	
12 B	フィードチェン	
17 A	駆動スプロケット	
17 B	張設輪	
17 C	テンションスプロケット	
17 D	テンションアーム	
18 A	上側チェンレール	
18 a	支軸	
18 F	切欠き部	
18 G	フィードチェンカバー	50

- 1 8 H 排気口
- 2 6 B 扱ぎ口
- 3 4 搬送装置
- 3 5 B フィードチェン回転軸
- 4 0 手扱ぎ規制プレート
- 4 1 前側プレート
- 4 2 後側プレート
- 4 3 後側補助挟扼杆（補助挟扼杆）
- 5 0 扱室
- 5 0 A 前壁
- 5 1 選別室
- 5 5 扱胴
- 6 2 エンジン
- 6 8 ギヤボックス
- 6 8 B 出力軸
- 6 8 C カップリング
- 6 8 D 駆動軸
- 7 1 カウンタ軸
- 7 1 C プーリ（第1プーリ）
- 7 1 D プーリ（第3プーリ）
- 7 1 E プーリ（第2プーリ）
- 8 0 支持部材
- A 第1経路
- B 第2経路

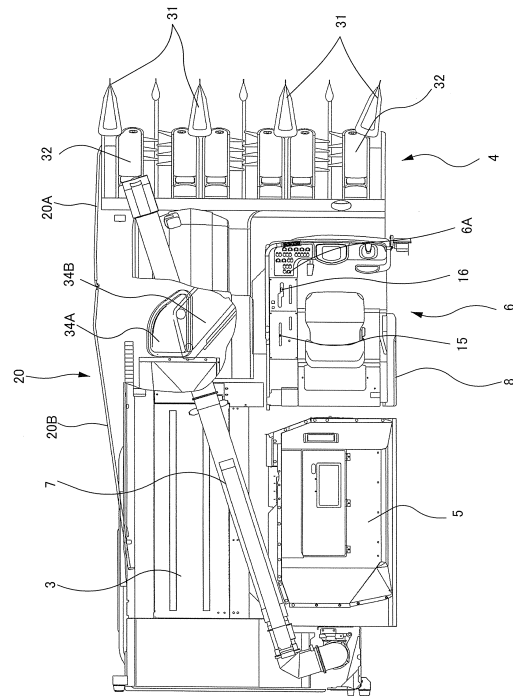
10

20

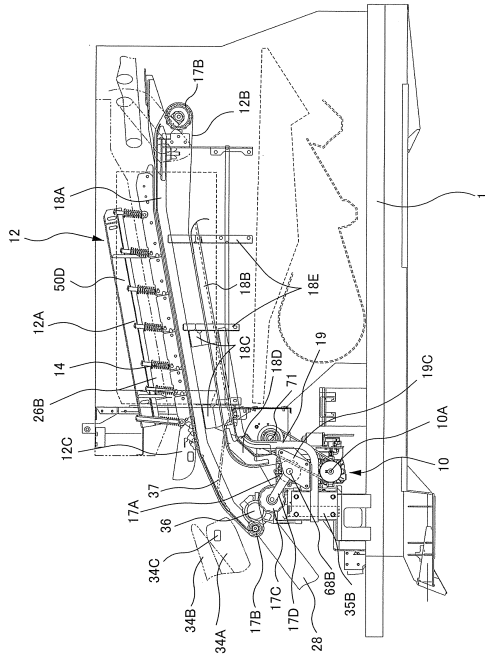
【図1】



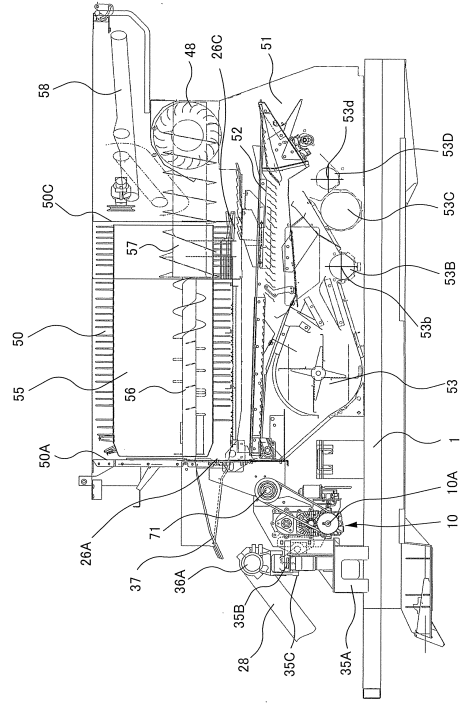
【図2】



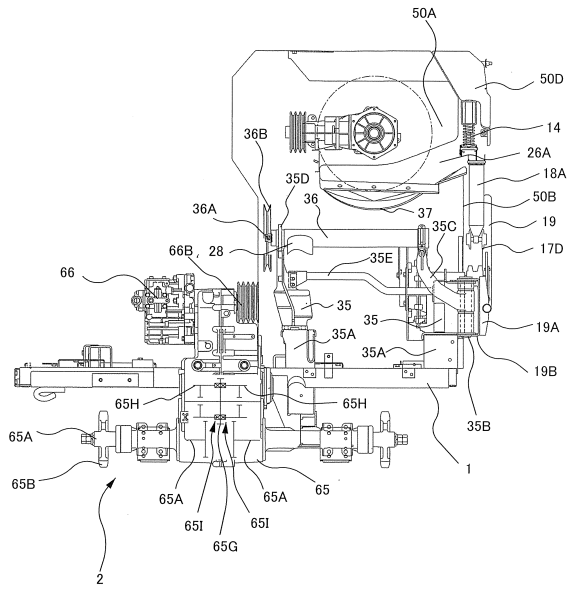
【 図 3 】



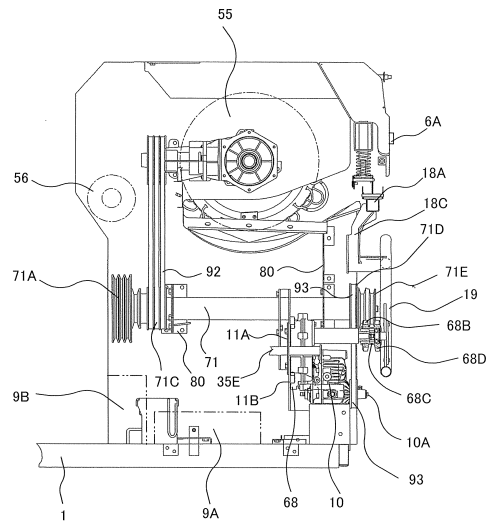
【 図 4 】



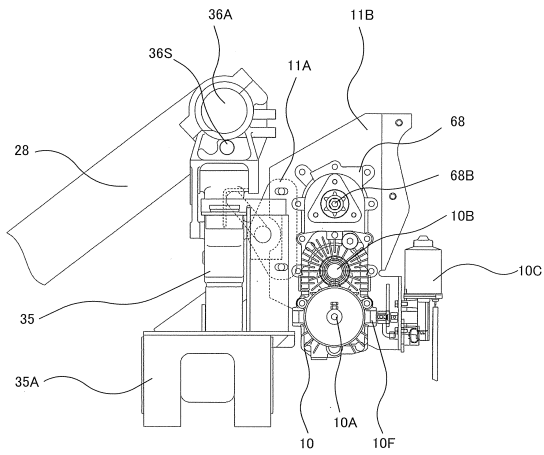
【 図 5 】



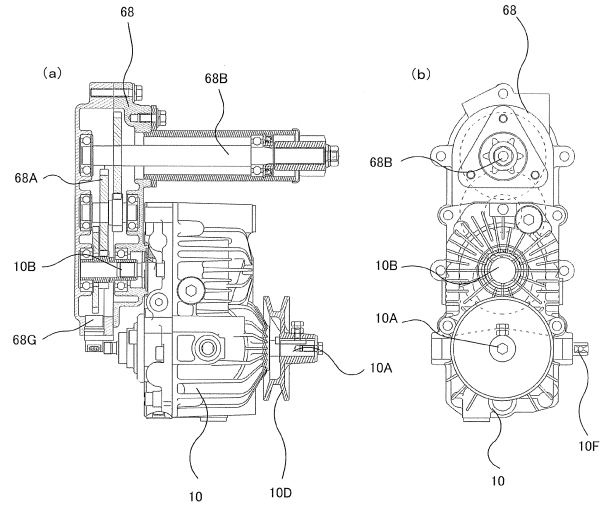
【 図 6 】



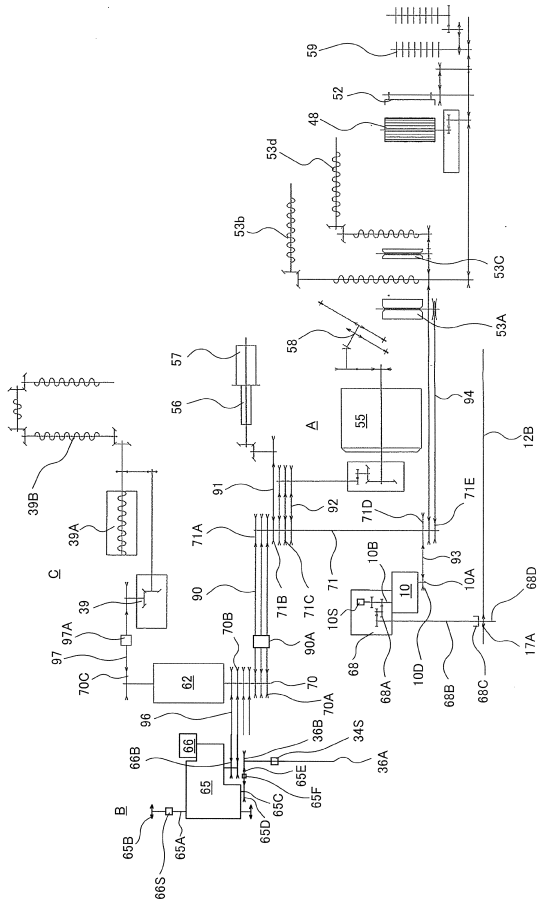
【図7】



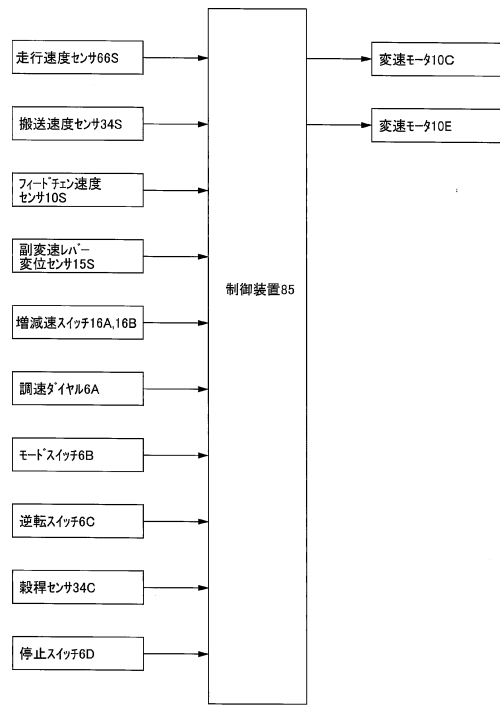
【図8】



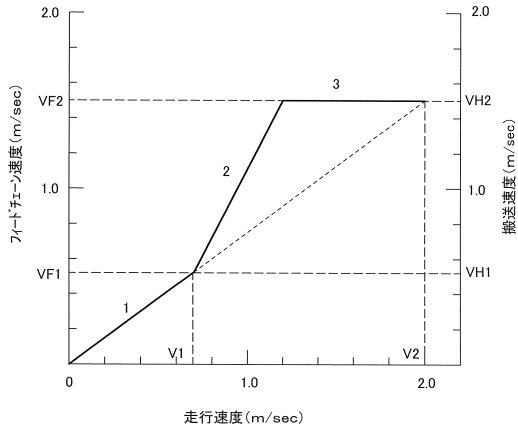
【図9】



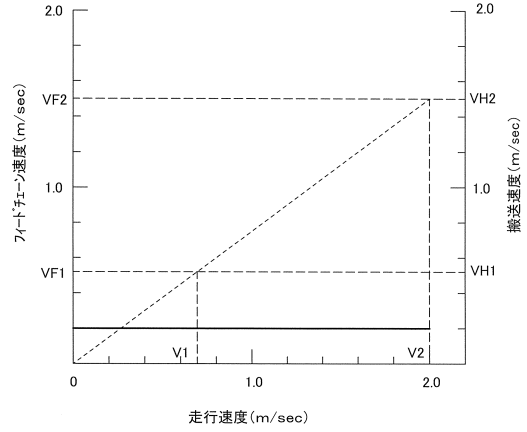
【図10】



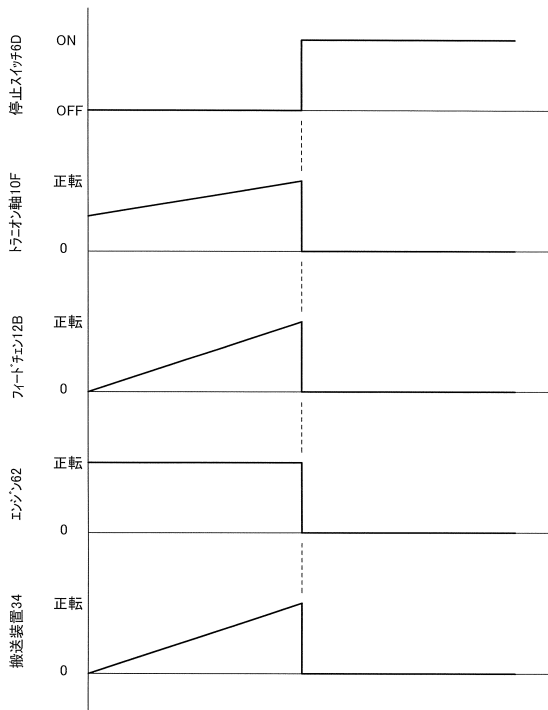
【 図 1 1 】



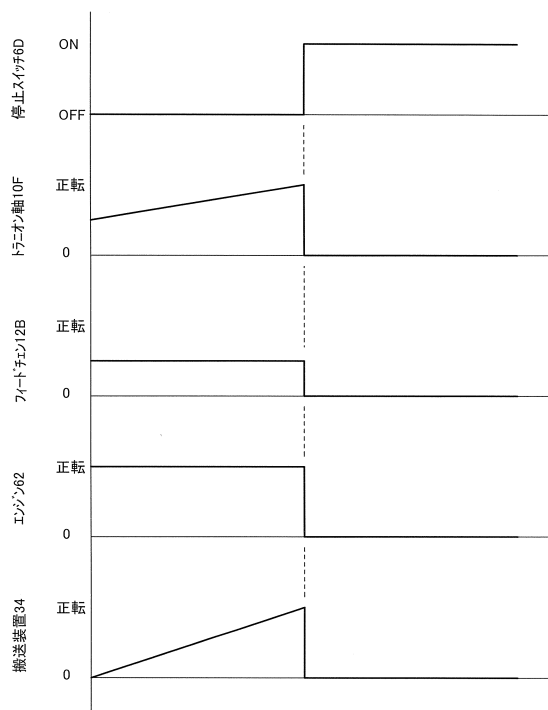
【 図 1 2 】



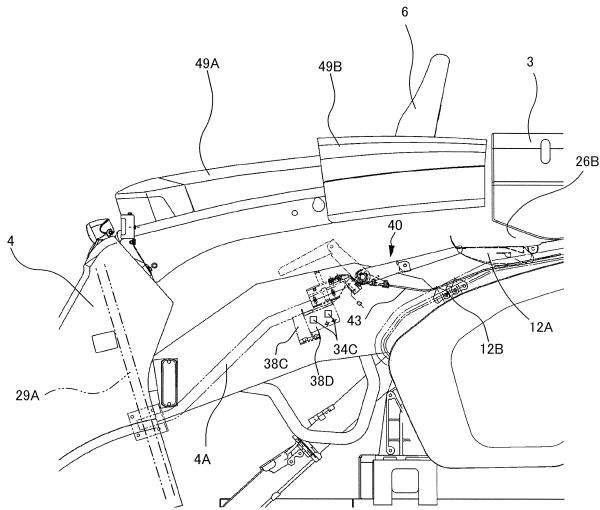
【 図 1 3 】



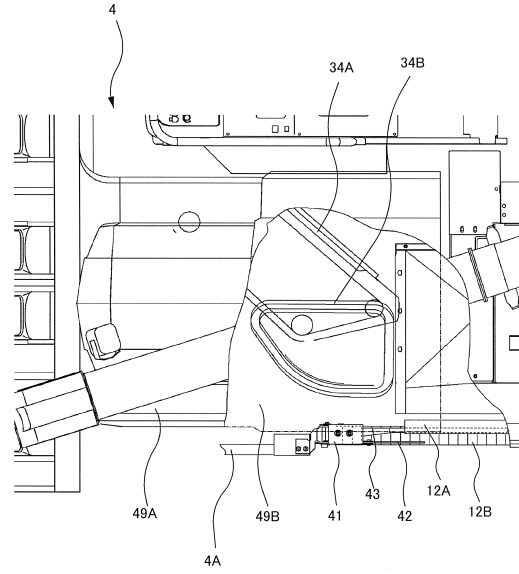
【 図 1 4 】



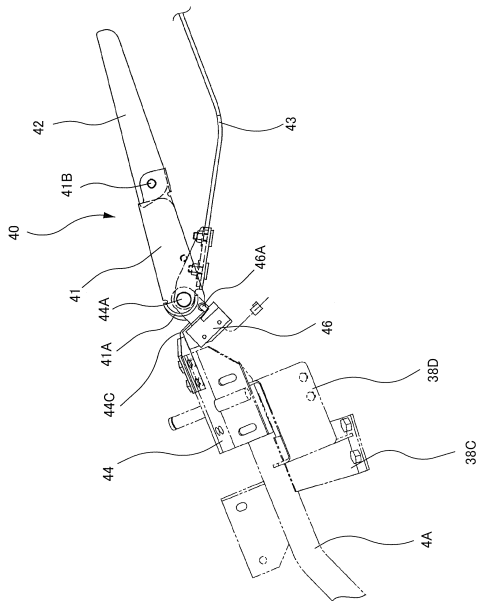
【 図 15 】



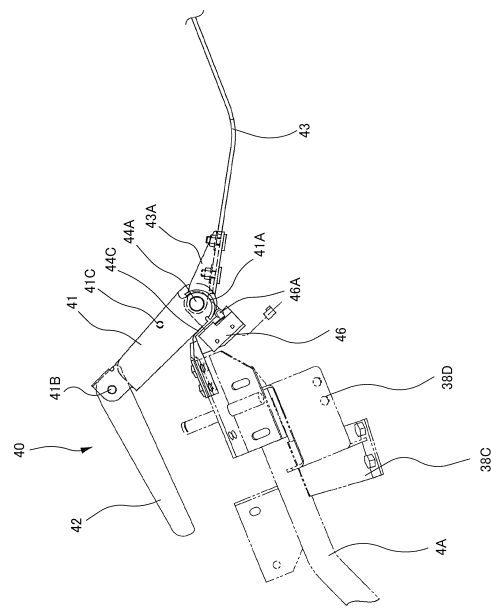
【 図 16 】



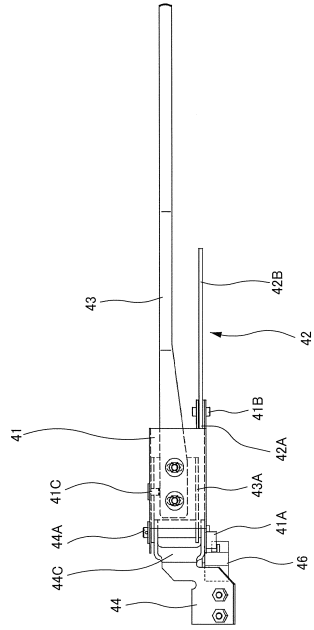
【 図 17 】



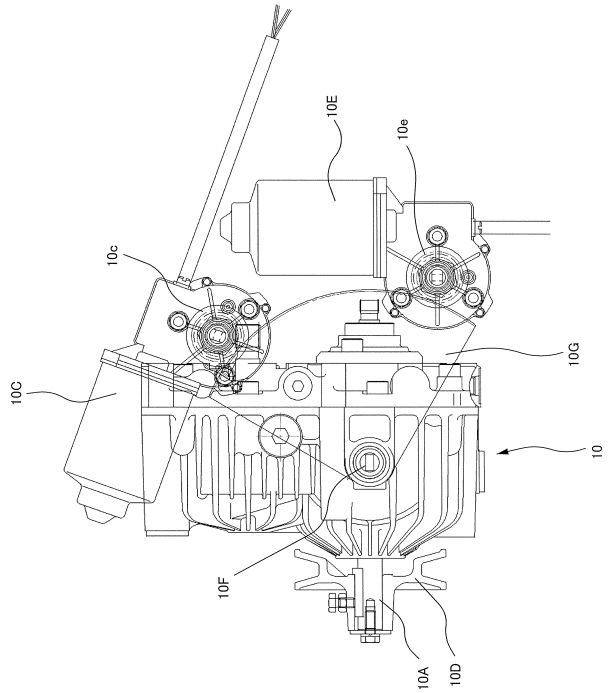
【 図 18 】



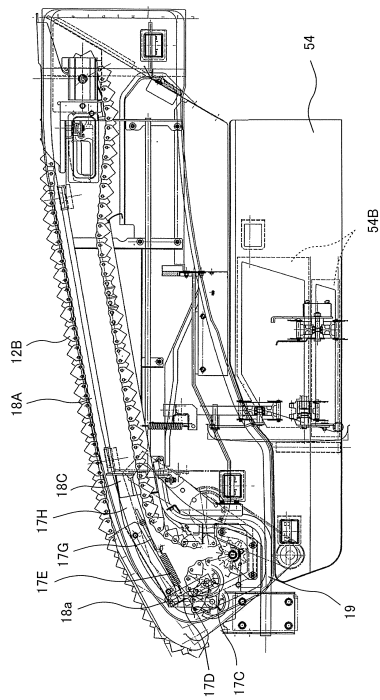
【 図 19 】



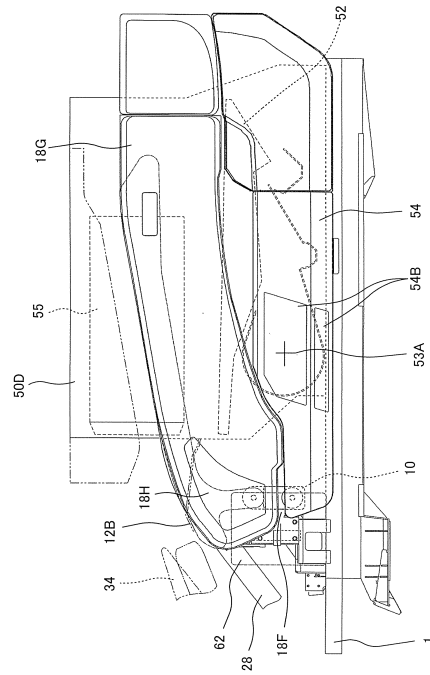
【 図 20 】



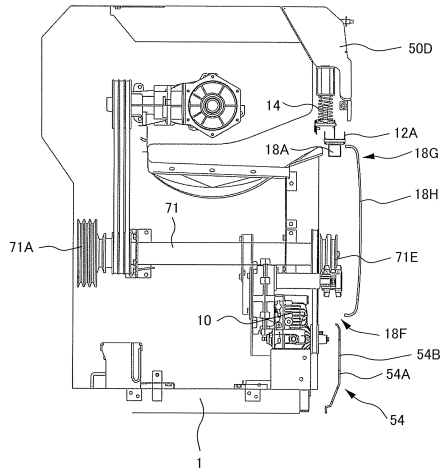
【 図 21 】



【 図 22 】



【 図 23 】



フロントページの続き

- (72)発明者 上加 郁朗
愛媛県伊予郡砥部町八倉1番地 井関農機株式会社 技術部内
- (72)発明者 川口 弘道
愛媛県伊予郡砥部町八倉1番地 井関農機株式会社 技術部内
- (72)発明者 水島 淳
愛媛県伊予郡砥部町八倉1番地 井関農機株式会社 技術部内
- (72)発明者 渡部 寛樹
愛媛県伊予郡砥部町八倉1番地 井関農機株式会社 技術部内
- (72)発明者 内山 龍介
愛媛県伊予郡砥部町八倉1番地 井関農機株式会社 技術部内

審査官 木村 隆一

- (56)参考文献 特開2002-330615(JP,A)
特開昭63-028317(JP,A)
特開平07-250536(JP,A)
実開昭53-142464(JP,U)
特開平08-224036(JP,A)
特開2012-244957(JP,A)
特開平11-127677(JP,A)
実開昭57-183830(JP,U)
特開2012-178979(JP,A)
実開昭59-113040(JP,U)
特開2007-222178(JP,A)
実開昭57-033146(JP,U)
実開昭55-110039(JP,U)
特開2003-235335(JP,A)
特開2008-056076(JP,A)
特開2001-251932(JP,A)
特開2000-000019(JP,A)
特開平05-199812(JP,A)
特開2007-060956(JP,A)

(58)調査した分野(Int.Cl., DB名)

A01F 12/00 - 12/16
A01D 41/00 - 41/16
A01D 67/00 - 69/12