(19) 日本国特許**厅(JP)**

(12) 特許公報(B2)

(11) 特許番号

特許第6647013号

(P6647013)

(45) 発行日 令和2年2月14日 (2020. 2. 14)

- (24) 登録日 令和2年1月16日 (2020.1.16)
- (51) Int.Cl. F I **A 6 1 B 3/10 (2006.01)** A 6 1 B 3/10 1 0 0

請求項の数 14 (全 17 頁)

(21) 出願番号 (22) 出願日	特願2015-215220 (P2015-215220) 平成27年10月30日 (2015.10.30)	(73)特許権者	音 000001007 キヤノン株式会社
(65) 公開番号	特開2017-80345 (P2017-80345A)		東京都大田区下丸子3丁目30番2号
(43) 公開日	平成29年5月18日 (2017.5.18)	(74) 代理人	100126240
審査請求日	平成30年8月23日 (2018.8.23)		弁理士 阿部 琢磨
		(74) 代理人	100124442
			弁理士 黒岩 創吾
		(72)発明者	福原 誠
			東京都大田区下丸子3丁目30番2号キヤ
			ノン株式会社内
		(72)発明者	住谷 利治
		東京都大田区下丸子3丁目30番2号キヤ	
			ノン株式会社内
		審査官	後藤 順也
			最終頁に続く

(54) 【発明の名称】画像処理装置、画像処理方法及び光干渉断層撮影装置

- (57)【特許請求の範囲】
- 【請求項1】

光干渉を用いて被検体から取得される<u>互いに異なる偏光の光に対応する複数の</u>断層信号 を処理する画像処理装置において、

前記<u>複数の</u>断層信号に基づいて、前記被検体のリターデーションの値を演算する第一の 演算手段と、

前記演算されたリターデーションの値<u>の分布</u>に基づいて、前記被検体のリターデーション画像における前記被検体の偏光解消領域の候補領域を抽出する第一の抽出手段と、

前記抽出された候補領域<u>の</u>前記<u>複数の</u>断層信号に基づいて、<u>前記抽出された候補領域の</u> 偏光の均一性を示す値の分布を演算する第二の演算手段と、

10

前記演算された偏光の均一性を示す値<u>の分布</u>に基づいて、<u>前記抽出された候補領域</u>の偏 光の均一性を示す画像における<u>前記被検体の</u>偏光解消領域を抽出する第二の抽出手段と、 を有することを特徴とする画像処理装置。

【請求項2】

前記第一の抽出手段は、<u>前記リターデーション画像における</u>前記演算されたリターデー ションの値の<u>分布が35°以上である領域を</u>、前記候補領域<u>として</u>抽出することを特徴と する請求項1に記載の画像処理装置。

【請求項3】

前記第一の抽出手段は、前記リターデーション画像に設定するウィンドウ内における前 記演算されたリターデーションの値の分布の平均値が閾値以上である領域を、前記候補領 ²⁰ 域として抽出することを特徴とする請求項1または2に記載の画像処理装置。 【請求項4】

前記抽出された偏光解消領域に基づいて、<u>前記リターデーション画像の深さ方向に垂直</u> <u>な方向である</u>前記被検体の平面方向のマップを生成する画像生成手段を更に有することを 特徴とする請求項1乃至3のいずれか1項に記載の画像処理装置。

(2)

【請求項5】

前記複数の断層信号に基づいて、<u>前記リターデーション画像の深さ方向に垂直な方向で</u> <u>ある</u>前記被検体の平面方向の複数の位置で<u>、前記</u>深さ方向におけるリターデーションの代 表値を特定し、前記特定された代表値を用いてリターデーションマップを生成する画像生 成手段を更に有することを特徴とする請求項1乃至3のいずれか1項に記載の画像処理装 置。

【請求項6】

光干渉を用いて被検体から取得される<u>互いに異なる偏光の光に対応する複数の</u>断層信号 を処理する画像処理装置において、

前記<u>複数の</u>断層信号<u>を用いて得た</u>前記被検体の偏光の位相差を示す<u>値に</u>基づいて、前記 被検体の偏光の位相差を示す画像における<u>前記被検体の</u>偏光解消<u>領域</u>の候補領域を抽出す る第一の抽出手段と、

前記抽出された候補領域<u>の</u>前記<u>複数の</u>断層信号<u>を用いて得た前記抽出された候補領域の</u> 偏光の均一性を示す<u>値に</u>基づいて、<u>前記抽出された候補領域</u>の偏光の均一性を示す画像に おける前記被検体の偏光解消領域を抽出する第二の抽出手段と、

を有することを特徴とする画像処理装置。

【請求項7】

前記第一の抽出手段は、前記偏光の位相差を示す画像における前記偏光の位相差を示す 値<u>の平均値</u>が35°以上である領域を、前記候補領域として抽出することを特徴とする請 求項6に記載の画像処理装置。

【請求項8】

前記第二の抽出手段は、前記演算された偏光の均一性を示す値が閾値以下である領域を 、前記偏光解消領域として抽出することを特徴とする請求項1乃至7のいずれか1項に記載の画像処理装置。

【請求項9】

30

40

10

20

前記抽出された偏光解消領域を、前記<u>複数の</u>断層信号に基づいて生成された前記被検体 の断層輝度画像に重ねて表示手段に表示させる表示制御手段を更に有することを特徴とす る請求項1乃至8のいずれか1項に記載の画像処理装置。

【請求項10】

測定光を照射した前記被検体からの戻り光と前記測定光に対応する参照光とを干渉して 得た干渉光を分割して得た互いに異なる偏光の光を検出する検出手段を有する光干渉断層 撮影装置に通信可能に接続され、

前記検出された互いに異な偏光の光に基づいて前記断層信号が取得されることを特徴と する請求項1乃至9のいずれか1項に記載の画像処理装置。

【請求項11】

前記被検体は、被検眼であることを特徴とする請求項1乃至10のいずれか1項に記載の画像処理装置。

【請求項12】

光干渉を用いて被検体から取得される<u>互いに異なる偏光の光に対応する複数の</u>断層信号 を処理する画像処理方法において、

前記複数の断層信号に基づいて、前記被検体のリターデーションの値を演算する工程と

前記演算されたリターデーションの値<u>の分布</u>に基づいて、前記被検体のリターデーション画像における前記被検体の偏光解消領域の候補領域を抽出する工程と、

前記抽出された候補領域の前記複数の断層信号に基づいて、前記抽出された候補領域の 50

偏光の均一性を示す値の分布を演算する工程と、

前記演算された偏光の均一性を示す値<u>の分布</u>に基づいて、<u>前記抽出された候補領域</u>の偏 光の均一性を示す画像における前記被検体の偏光解消領域を抽出する工程と、

を有することを特徴とする画像処理方法。

【請求項13】

光干渉を用いて被検体から取得される<u>互いに異なる偏光の光に対応する複数の</u>断層信号 を処理する画像処理方法において、

前記<u>複数の</u>断層信号<u>を用いて得た</u>前記被検体の偏光の位相差を示す<u>値に</u>基づいて、前記 被検体の偏光の位相差を示す画像における<u>前記被検体の</u>偏光解消<u>領域</u>の候補領域を抽出す る工程と、

10

前記抽出された候補領域<u>の</u>前記<u>複数の</u>断層信号<u>を用いて得た前記抽出された候補領域の</u> 偏光の均一性を示す<u>値に</u>基づいて、<u>前記抽出された候補領域</u>の偏光の均一性を示す画像に おける前記被検体の偏光解消領域を抽出する工程と、

を有することを特徴とする画像処理方法。

【請求項14】

請求項1<u>2</u>または1<u>3</u>に記載の画像処理方法の各工程をコンピュータに実行させるため のプログラム。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

[0001]

20

30

本発明は、被検体の偏光断層画像を処理する画像処理装置及び画像処理方法、光干渉を用いて被検体を断層撮影する光干渉断層撮影装置に関する。

【背景技術】

[0002]

近年、眼科装置において、眼底組織の光学特性や動き等をイメージングすることが可能 な光干渉断層計(optical coherence tomography;以下O CT)の開発が試みられている。このようなOCTの一つである偏光OCT装置は、眼底 組織の光学特性の一つである偏光特性(リターデーションとオリエンテーション、偏光解 消)を用いてイメージングを行う。リターデーションやオリエンテーションは、被検体の 偏光異方性(複屈折)を表す指標である。リターデーションにより異方性の度合い、オリ エンテーションにより光学軸の方向を可視化する事ができる。偏光異方性は、例えば、組 織を構成する繊維質の屈折率の異方性に起因する。また、偏光解消は、被検体が偏光を解 消する度合いを表す指標である。偏光解消は、例えば、微小構造を有する組織(例えばメ ラニン)において、測定光が反射する際に偏光の方向や位相がランダムに変化する事に起 因すると考えられている(非特許文献1参照)。

【0003】

偏光OCTは、偏光特性を利用して、偏光断層画像を構成し、眼底組織の区別やセグメ ンテーションを行うことができる。偏光OCT装置は、試料を観測する測定光として円偏 光に変調した光を用い、干渉光を2つの互いに直交する偏光成分として分割して検出し、 偏光断層画像を生成する。2つの直交する偏光成分の位相差を示す偏光断層画像としてリ ターデーション(複屈折の度合い)とオリエンテーション(光学軸の方向)を算出するこ とができる。また、偏光成分の強度や位相差からストークスベクトルが得られる。眼底の 特定の組織において、偏光が解消することが知られており、リターデーションやストーク スベクトルが不均一となる。ストークスベクトルから偏光の均一性を示すDOPU(de polarization uniformity)を算出することで gree οf 、偏光解消の程度を取得することができる(非特許文献2参照)。このとき、取得される 断層画像に任意のウィンドウを設定し、各ウィンドウに対してDOPUを計算する。DO PUは、偏光の均一性を表す数値であり、偏光が保たれている個所においては1に近い数 値となり、偏光が解消された箇所においては1よりも小さい数値となるものである。DO PUにより、ウィンドウ内の均一性を算出する事で、安定して偏光解消を評価する事がで

50

きる。

【0004】

例えば、網膜内の構造においては、視神経繊維層(NFL)が偏光異方性を有する。N FLを観測する事で、視神経繊維層の異常にまつわる疾患(例えば、緑内障)の診断に役 立つ事が期待されている。また、網膜内の構造においては、網膜色素上皮(RPE)層が 偏光を解消する性質を持つ。偏光を解消する性質を持つ領域(偏光解消領域)を取得する 事でRPE層を可視化する事が出来、RPE層の異常に関する疾患(例えば、加齢黄班変 性)の診断に役立つ事が期待されている。

【非特許文献1】B.Baumann,et al,"Polarization se

melanin provides intrinsic contrast base

nt epithelium segmentation by polarizati on sensitive optical coherence tomograph

y", OPTICS EXPRESS, Vol. 16, No. 21, P16410-16

nsitive optical coherence tomography

d on depolarization", Biomedical

X P R E S S , V o l . 3 , N o . 7 , P 1 6 7 0 - 1 6 8 3 (2 0 1 2) 【非特許文献 2 】 E . G o t z i n g e r , e t a l , "R e t i n a l

(4)

【先行技術文献】 【非特許文献】

[0005]

10

10

o f

pigme

F

OPTICS

20

30

4 2 2 (2 0 0 8) 【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

[0006]

偏光OCTではリターデーションやオリエンテーション、DOPUなどを偏光情報から 求めるために解析データが膨大になり、解析処理に時間を要する。そのため、撮影から解 析結果を表示するまでの時間短縮が偏光OCTの課題である。特に、DOPUの計算は、 長時間を要してしまう課題があった。これは、断層画像の全領域にウィンドウを設定する 必要があり、また、2つの直交する偏光成分の強度比と位相差を用いて、画素毎にストー クスベクトルを計算する必要があるからである。また、各ウィンドウにおいて画素毎に計 算されたストークスベクトルの各要素(ストークスパラメータ)を平均した値を元に、D OPUの計算が実行されるためでもある。

[0007]

本発明の目的の一つは、このような問題点に鑑みなされたもので、 偏光解消領域の抽出 に要する計算時間を高速化することである。

【課題を解決するための手段】

[0008]

本発明に係る画像処理装置の一つは、

光干渉を用いて被検体から取得される<u>互いに異なる偏光の光に対応する複数の</u>断層信号 を処理する画像処理装置において、

40

前記<u>複数の</u>断層信号に基づいて、前記被検体のリターデーションの値を演算する第一の 演算手段と、

前記演算されたリターデーションの値<u>の分布</u>に基づいて、前記被検体のリターデーション画像における<u>前記被検体の</u>偏光解消<u>領域</u>の候補領域を抽出する第一の抽出手段と、

前記抽出された候補領域<u>の</u>前記<u>複数の</u>断層信号に基づいて、<u>前記抽出された候補領域の</u> 偏光の均一性を示す値の分布を演算する第二の演算手段と、

前記演算された偏光の均一性を示す値<u>の分布</u>に基づいて、<u>前記抽出された候補領域</u>の偏 光の均一性を示す画像における<u>前記被検体の</u>偏光解消領域を抽出する第二の抽出手段と、 を有する。

[0009]

また、本発明に係る画像処理装置の一つは、

光干渉を用いて被検体から取得される<u>互いに異なる偏光の光に対応する複数の</u>断層信号 を処理する画像処理装置において、

前記<u>複数の</u>断層信号<u>を用いて得た</u>前記被検体の偏光の位相差を示す<u>値に</u>基づいて、前記 被検体の偏光の位相差を示す画像における<u>前記被検体の</u>偏光解消<u>領域</u>の候補領域を抽出す る第一の抽出手段と、

前記抽出された候補領域<u>の</u>前記<u>複数の</u>断層信号<u>を用いて得た前記抽出された候補領域の</u> 偏光の均一性を示す<u>値に</u>基づいて、<u>前記抽出された候補領域</u>の偏光の均一性を示す画像に おける前記被検体の偏光解消領域を抽出する第二の抽出手段と、を有する。

【発明の効果】

[0010]

本発明によれば、偏光解消領域の抽出に要する計算時間を高速化することが出来る。

【図面の簡単な説明】

[0011]

【図1】本実施形態に係る画像処理装置としての撮影フローを示す図である。

【図2】本実施形態に係る画像処理装置を示す図である。

【図3】本実施形態に係る画像処理装置の断層画像を示す図である。

【図4】本実施形態に係る画像処理装置で取得される偏光解消層のリターデーション分布 を示す図である。

【図 5】本実施形態に係る画像処理装置で取得される非偏光解消層と偏光解消層のリター 20 デーション分布を示す図である。

【図6】本実施形態に係る各種マップを示す図である。

【発明を実施するための形態】

[0012]

以下、本発明の実施形態について図面に基づいて説明する。図2は、本実施形態に係る 画像処理装置を内部に含む、あるいは本実施形態に係る画像処理装置を通信可能に接続さ れた光干渉断層撮影装置を示す図である。なお、本実施形態においては、被検眼を被検体 とし、被検体の画像を得る光干渉断層撮影装置(眼科装置)について説明する。図2に示 すように、光干渉断層撮影装置は、スペクトル領域型の偏光OCT(spectraldomain polarization sensitive OCT;以下、SD-PS-OCT)である。光干渉断層撮影装置は、干渉光学計100、前眼部撮像部160 、内部固視灯170及び制御装置180を有している。前眼部撮像部160により観察さ れる被検体の前眼部の画像を用いて、装置のアライメントが行われ、アライメント完了後 に、内部固視灯170を点灯し、被検眼に注視させた状態で、干渉光学計100による眼 底の撮像が行われる。

【0013】

< 干涉光学計100>

次に、干渉光学計100の構成について説明する。光源101は、低コヒーレント光源 であるSLD(super luminescent diode)であり、中心波長8 50nm、バンド幅50nmの光を出射する。光源101としてSLDを用いたが、AS E(Amplified Spontaneous Emission)等、低コヒーレ ント光が出射できる光源であれば何れでも良い。光源101から出射された光は、偏光保 持ファイバ102、偏光コントローラ103を介して、偏光保持ファイバカップラ104 に導かれ、測定光と参照光に分岐される。

[0014]

偏光コントローラ103は、光源101から出射された光の偏光の状態を調整するもの であり、光を直線偏光に調整する。本実施形態の場合、偏光コントローラ103は、後述 するファイバカップラ123内の偏光ビームスプリッタで分岐される偏光方向を基準にし て、垂直方向に偏光調整する。本実施形態では、偏光コントローラ103は、インライン の偏光コントローラとするが、これに限定されるものではない。偏光コントローラ103 10

は、例えば、複数のパドルを有するパドル型の偏光コントローラであってもよい。また例 えば、偏光コントローラ103は、 /4波長板と /2波長板とを組合せた偏光コント ローラであってもよい。

(6)

【0015】

偏光保持ファイバカップラ104の分岐比は、90(参照光):10(測定光)である 。分岐された測定光は、偏光保持ファイバ105を介してコリメータ106から平行光と して出射される。出射された測定光は、Xスキャナ107、レンズ108、109、Yス キャナ110を介し、ダイクロイックミラー111に到達する。ここで、Xスキャナ10 7とYスキャナ110は、眼底Erにおいて測定光をそれぞれ水平方向と垂直方向にスキ ャンするガルバノミラーから構成される。Xスキャナ107及びYスキャナ110は、駆 動制御部181により制御され、眼底Erの領域を測定光により走査することができる。 【0016】

ダイクロイックミラー111は、800nm~900nmの光を反射し、それ以外の光 を透過する特性を有する。ダイクロイックミラー111により反射された測定光は、レン ズ112を介し、45°傾けて設置された /4波長板113を通過する事で位相が90 °ずれ、円偏光の光に偏光制御される。ここで、被検眼に入射される光は、 /4波長板 113を45°傾けて設置することで円偏光の光に偏光制御されるが、被検眼の特性によ り眼底Erにおいて円偏光とならない場合がある。そのため、駆動制御部181の制御に より、 /4波長板113の傾きを微調整できるように構成されている。

[0017]

円偏光に偏光制御された測定光は、ステージ116上に乗ったフォーカスレンズ114 により、被検体である眼の前眼部Eaを介し、眼底Erの網膜層にフォーカスされる。眼 底Erを照射した測定光は各網膜層で反射・散乱し、上述の光学経路を経由して偏光保持 ファイバカップラ104に戻る。

[0018]

一方、偏光保持ファイバカップラ104で分岐された参照光は、偏光保持ファイバ11 7を介してコリメータ118から平行光として出射される。出射された参照光は22.5。 値けて設置された / 4 波長板119で偏光制御される。参照光は分散補償ガラス12 0を介し、コヒーレンスゲートステージ121上のミラー122で反射され、偏光保持フ ァイバカップラ104に戻る。参照光は、 / 4 波長板119を二度通過する事で直線偏 光の光が偏光保持ファイバカップラ104に戻ることになる。本実施形態の場合、後述す るファイバカップラ123で分岐される偏光方向を基準にして、45°直線偏光に偏光調 整する。コヒーレンスゲートステージ121は、被検者の眼軸長の相違等に対応する為、 駆動制御部181で制御されている。

【0019】

偏光保持ファイバカップラ104に戻った測定光の反射光と参照光は合波されて干渉光 となり、偏光ビームスプリッタを内蔵したファイバカップラ123に入射し、異なる偏光 方向であるP偏光の光とS偏光の光に分岐比50:50で分割される。P偏光の光は、偏 光保持ファイバ124、コリメータ130を介し、グレーティング131により分光され レンズ132、ラインカメラ133で受光される。同様に、S偏光の光は、偏光保持ファ イバ125、コリメータ126を介し、グレーティング127により分光されレンズ12 8、ラインカメラ129で受光される。なお、グレーティング127、131、ラインカ メラ129、133は、各偏光の方向に合わせて配置されている。ラインカメラ129、 133でそれぞれ受光した光は、光の強度に応じた電気信号として出力され、信号処理部 182で受ける。

[0020]

<前眼部撮像部160>

前眼部撮像部160について説明する。前眼部撮像部160は、波長1000nmの照 明光を発するLED115a、115bから成る照明光源115により前眼部Eaを照射 する。前眼部Eaで反射された光は、フォーカスレンズ114、 /4波長板113、レ

10

20

ンズ112、ダイクロイックミラー111を介し、ダイクロイックミラー161に達する 。ダイクロイックミラー161は、980nm~1100nmの光を反射し、それ以外の 光を透過する特性を有する。ダイクロイックミラー161で反射された光は、レンズ16 2、163、164を介し、前眼部カメラ165で受光される。前眼部カメラ165で受 光された光は、電気信号に変換され、信号処理部182で受ける。

<内部固視灯170>

内部固視灯170について説明する。内部固視灯170は、表示部171及びレンズ172を有する。表示部171には、複数の発光ダイオード(LD)がマトリックス状に配置されたものを用いる。発光ダイオードの点灯位置は、駆動制御部181の制御により撮像したい部位に合わせて変更される。表示部171からの光は、レンズ172を介し、被検眼に導かれる。表示部171から出射される光は520nmで、駆動制御部181により所望のパターンが表示される。

[0022]

<制御装置180>

制御装置180について説明する。制御装置180は、駆動制御部181、信号処理部 182、制御部183、表示部184から構成される。駆動制御部181は、上述の通り 各部を制御する。信号処理部182は、ラインカメラ129、133及び前眼部カメラ1 65それぞれから出力される信号に基づき、画像を生成する。信号処理部182はまた、 生成した画像の解析、解析結果の可視化情報の生成を行う。なお、画像の生成などの詳細 については、後述する。制御部183は、光干渉断層撮影装置全体を制御すると共に、信 号処理部182で生成された画像等を表示部184の表示画面に表示する。表示部184 は、制御部183の制御の下、後述するように種々の情報を表示する。ここで、表示部1 84は、例えば、液晶等のディスプレイである。なお、信号処理部182で生成された画 像データは、制御部183に有線で送信されても良いし、無線で送信されても良い。この 場合、制御部183を画像処理装置とみなすことができる。なお、制御装置180は、C PU、ROM、RAM等で構成され、後述する制御装置180の機能や処理は、CPUが ROM等に格納されているプログラムを読み出し、このプログラムを実行することにより 実現されるものである。

【0023】

<画像処理方法>

次に、信号処理部182における画像生成、画像解析について説明する。

【0024】

<断層信号生成>

信号処理部182は、ラインカメラ129、133から入力した干渉信号に対して、S D-PS-OCTに用いられる再構成処理を行うことで、断層信号を生成する。まず信号 処理部182は、干渉信号から固定パターンノイズ除去を行う。固定パターンノイズ除去 は検出した複数のAスキャンを平均することで固定パターンノイズを抽出し、これを入力 した干渉信号から減算することで行われる。次に信号処理部182は、干渉信号を波長か ら波数の関数に変換し、フーリエ変換を行うことによって断層信号を生成する。以上の処 理を2つの偏光成分の干渉信号に対して行うことにより、各偏光成分に基づいた2つの断 層信号AH、AVと断層信号の位相 H、 Vが生成される。

【 0 0 2 5 】

< 輝度画像生成 >

信号処理部182は、前述した2つの断層信号から断層輝度画像を生成する。信号処理 部182は、断層信号を、Xスキャナ107及びYスキャナ110の駆動に同期して整列 させることにより、各偏光成分に基づいた2つの断層画像(第1の偏光に対応する断層画 像、第2の偏光に対応する断層画像とも言う)を生成する。輝度画像は従来のOCTにお ける断層画像と基本的に同じもので、その画素値rは各ラインカメラ129、133から 得られた断層信号AH、AVから(式1)によって計算される。図3(a)に黄斑部の輝 10

20



【 0 0 2 6 】 【 数 1 】

度画像の例を示す。

$$r = \sqrt{A_H^2 + A_V^2} \quad \dots \quad (\pm 1)$$

<リターデーション画像生成>

次に、偏光の位相差を示す画像の一例であるリターデーション画像の生成について説明 する。第一の演算手段の一例である信号処理部182は、互いに直行する偏光成分の断層 信号からリターデーション画像を生成する。リターデーション画像の各画素の値 は、断 層像を構成する各画素の位置において、垂直偏光成分と水平偏光成分の間の位相差を数値 化したものであり、各断層信号AH、AVの振幅から(式2)によって計算される。 = arctan「AV/AH] ・・・(式2)

図3(b)は、このように生成された黄斑部のリターデーション画像(偏光の位相差を 示す断層画像とも言う)の例を示したものであり、各Bスキャン画像に対して(式2)を 計算することによって得ることができる。図3(b)は、断層画像において位相差が生じ る箇所を表示しており、濃淡の濃い場所は位相差が小さく、濃淡の淡い場所は位相差が大 きいことを表している。図3(b)の右側の濃淡バーは、リターデーションが0から90 。の値を表す。リターデーション画像を生成することにより、複屈折性のある層を把握す ることが可能となる。網膜内の構造においては、視神経繊維層(nerve fiber layer;以下、NFL)が特異的な複屈折性を持つ。

таует, 以下、 нт с) л 待共的 а 後 庙 近

[0 0 2 7]

干渉光が偏光解消されている場合のリターデーションについて説明する。偏光解消は例 えば、組織内の微小構造(例えばメラミン)での反射に由来すると考えられている。偏光 解消する領域では、微小構造の境界面で測定光が反射する際に、偏光が変化する。偏光の 変化の仕方は反射面によって異なり、異なる偏光が不均一(ランダム)に混合されて反射 光となる。すなわち反射光の偏光成分の振幅が不均一(ランダム)になる。偏光の解消の 仕方は、測定光を反射する微小構造の大きさと撮影装置の分解能との関係によって変わる

30

40

10

20

【0028】

微小構造による反射に対し、撮影装置の分解能が低い場合、不均一な偏光は平均化され て観測される。観測される偏光成分には偏りが無い為、偏光ビームスプリッタで分岐した 互いに直交する偏光成分の強度は等しくなる(AV=AH)。従って、(式2)で算出す るリターデーションは(式3)のように一定値となる。

= a r c t a n (A V / A H) = t a n - 1 (1) = 4 5 ° ・・・(式 3)

偏光解消する領域では、リターデーションは定義できない為、不正確な値が算出されて いる事になる。

【 0 0 2 9 】

一方、微小構造による反射に対し、撮影装置の分解能が高い場合、不均一(ランダム) な偏光は分離して観測される。その結果、図4に示すように観測される偏光成分の強度比 (AV/AH)も画素毎に不均一な値となる。従って、(式2)で算出するリターデーシ ョンも画素毎に不均一となる。不均一で局所的な状態が算出されている為、被検体の組織 の正確な状態を表しているとは言い難い。なお、不均一なリターデーションとなる場合で も、リターデーションの値を空間的に平均化すると一定値(= 45°)に近づく。なお 、リターデーションの値を空間的に平均化した値(平均値)は、リターデーションの値の 均一性を示す値の一例である。

【 0 0 3 0 】

リターデーションが一定値となるか不均一となるかは、撮影装置の相対的な分解能の違いであり、本質的には同じ現象である。本実施形態の中では、不均一な状態になる場合も 含めて、偏光解消と呼ぶ。

(9)

【0031】

被検体が眼である場合、偏光解消する領域の例としては、網膜色素上皮(retina
 pigmented epithelium;以下、RPE)が挙げられる。図3(
 b)の例では、Aに示す領域がリターデーションを空間的に平均した場合に45度となる
 領域であり、偏光解消の候補領域となる。この偏光解消の候補領域を抽出した例を図3(
 c)に示す。

[0032]

<リターデーションマップの生成 >

網膜の平面方向であるリターデーションマップを生成する画像生成手段の一例である信 号処理部182は、複数のBスキャン像に対して得たリターデーション(Retarda tion)画像からリターデーションマップを生成する。まず、信号処理部182は、各 Bスキャン画像において、網膜色素上皮(以下、「 R P E 」ともいう)を検出する。 R P Eは偏光を解消する性質を持っているため、各Aスキャンを深度方向に沿って内境界膜(以下、「ILM」ともいう)からRPEを含まない範囲でリターデーションの分布を調べ 、その最大値を当該Aスキャンにおけるリターデーションの代表値とする。信号処理部1 82は、以上の処理を全てのリターデーション画像に対して行うことにより、リターデー ションマップを生成する。図6(a)には、視神経乳頭部のリターデーションマップの例 が示されている。また、図6(c)には、視神経乳頭部及び黄斑部のリターデーションマ ップの例が示されている。濃淡の濃い場所は上記比を示す値が小さく、濃淡の淡い場所は 上記比を示す値が大きいことを表している。視神経乳頭部において、複屈折性を持つ層と しては網膜神経線維層(以下、「RNFL」ともいう)であり、リターデーションマップ は、2つの偏光がRNFLの複屈折性とRNFLの厚みとで受ける影響の違いを示す画像 である。そのため、RNFLが厚い箇所では上記比を示す値が大きくなり、RNFLが薄 い箇所では上記比を示す値が小さくなる。したがって、リターデーションマップにより、 眼底全体のRNFLの厚みを把握することが出来、緑内障の診断に用いることが出来る。 [0033]

< 複屈折マップの生成 >

信号処理部182は、先に生成されたリターデーション画像の各Aスキャン画像におい て、ILMからRNFLの範囲でリターデーション の値を線形近似し、その傾きを当該 Aスキャン画像の網膜上の位置における複屈折として決定する。すなわち、リターデーシ ョンはRNFLにおける距離と複屈折と積であるため、各Aスキャン画像において深さと リターデーションの値をプロットすると線形の関係が得られる。したがって、このプロッ トに対して最小二乗法等により線形近似を行い、その傾きを求めればそれが当該Aスキャ ン画像におけるRNFLの複屈折の値となる。この処理を取得した全てのリターデーショ ン画像に対して行うことで、網膜の平面方向である複屈折マップを生成する。図6(b) には、視神経乳頭部の複屈折マップの例が示されている。複屈折マップは、複屈折の値を 直接マップ化するため、RNFLの厚さが変化しない場合であっても、その繊維構造が変 化した場合に、複屈折の変化として描出することができる。

【0034】

<オリエンテーション画像生成>

次に、偏光の位相差を示す画像の一例であるオリエンテーション画像の生成について説 明する。信号処理部182は、互いに直行する偏光成分の断層信号の位相 H、 Vから オリエンテーション画像を生成する。オリエンテーション画像の各画素の値 は、断層像 を構成する各画素の位置において、測定光に対する光軸の方向を表している。互いに直行 する偏光成分の断層信号の位相の差 (= V - H)から(式4)によって計算され る。

= (-) / 2 ・・・(式4)

10

20

30

図6(d)には、視神経乳頭部及び黄斑部のオリエンテーションマップの例が示されて いる。光学軸の向きは、被検体の内部構造の異方性に起因する。異方性は例えば、神経繊 維の走行によって発生する。そのため、オリエンテーション画像を生成する事により、複 屈折がある層の異方性の向きを把握する事が可能となる。干渉光が偏光解消されている場 合について説明する。偏光解消されている場合、各偏光成分の位相に相関が無い(もしく はランダムになる)ため、位相差 は、ばらついた値となる。偏光解消する領域では、 オリエンテーションは定義できない為、断層像で表示した場合、不正確な値が算出されて いる事になる。

[0035]

< D O P U 画像生成 >

次に、DOPU(degree of polarization uniformi ty)像の生成について説明する。DOPUは、偏光の均一性を表す数値であり、偏光が 保たれている個所においては1に近い数値となり、偏光が解消された箇所においては1よ りも小さい数値となるものである。第二の演算手段の一例である信号処理部182は、取 得した断層信号AH、AVとそれらの位相 H、 Vの差 (= V - H)から、画 素毎にストークスベクトルSを(式5)により計算する。

[0036]

【数2】

$$S = \begin{pmatrix} I \\ Q \\ U \\ V \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{H}^{2} + A_{V}^{2} \\ A_{H}^{2} - A_{V}^{2} \\ 2A_{H}A_{V}\cos\Delta\varphi \\ 2A_{H}A_{V}\sin\Delta\varphi \end{pmatrix} \dots (\pm 5)$$

次に、信号処理部182は、各Bスキャン画像を概ね測定光の主走査方向に70μm、 深度方向に18µm程度の大きさのウィンドウを設定する。そして、信号処理部182は 、各ウィンドウにおいて(式5)で画素毎に計算されたストークスベクトルの各要素(ス トークスパラメータ)を平均する。そして、信号処理部182は、当該ウィンドウ内のD OPUを(式6)により計算する。

[0037]

【数3】

$$DOPU = \sqrt{Q_m^2 + U_m^2 + V_m^2} \cdot \cdot \cdot (\mathfrak{K}_{6})$$

ただし、Om、Um、Vmは、各ウィンドウ内のストークスパラメータO、U、Vを平 均し、強度Iで規格化した値である。DOPUにより、ウィンドウ内の均一性を算出する 事で、安定して偏光解消を評価する事ができる。DOPUのウィンドウサイズを適切に選 択することにより偏光解消時に、リターデーションが一定値となる場合と、不均一となる 場合どちらでも評価できる。平均化する領域はウィンドウの大きさで決まるが、被検体及 び撮影装置の分解能や画素サイズ等を考慮して、決定すれば良い。

[0038]

信号処理部182は、この処理を以下に述べる偏光解消の候補領域に対して行うことで 、図3(d)に示す黄斑部のDOPU画像(偏光の均一度を示す断層画像とも言う)を生 成する。図3(d)の右側の濃淡バーは、DOPUが0から1の値を表す。濃淡の淡い場 所は偏光が均一で、濃淡の濃い場所は偏光が不均一であることを表している。

【0039】

20

次に、第二の抽出手段の一例である信号処理部183が行う、DOPUの値から偏光解 消領域を抽出する方法について説明する。網膜内の構造においては、網膜色素上皮(RP E)が偏光を解消する性質があるため、DOPU画像においてRPEに対応する部分は、 他の領域に対してその値が小さくなる。従って、DOPUの値を閾値として、偏光解消領 域を抽出する事ができる。閾値は、測定装置の画素サイズやウィンドウの設定の仕方によ って変わり、事前に被検体を測定する事で、決定すればよい。例えば0.75を閾値とす ればよい。図3(d)において、2層の偏光解消候補領域の内、濃淡が濃い下層の領域(Bの領域)が偏光解消領域のRPEに相当する。上層の領域は、エリプソイド領域(EΖ)の下部領域に相当し、リターデーションの値から偏光解消の候補領域として抽出される が、偏光解消度が低いため、DOPU計算により偏光解消層では無いと判断することが可 能である。DOPU画像は、RPE等の偏光を解消する層を画像化しているので、病気な どによりRPEが変形している場合においても、輝度の変化よりも確実にRPEを画像化 出来る。図3(e)にRPEを抽出した例を示す。図中では、濃い領域(Bの領域)が、 RPEに相当する。

[0040]

<偏光解消の候補領域の抽出方法>

偏光解消の候補領域の抽出にあたり、リターデーションの値を用いる方法について説明 する。偏光解消の候補領域の抽出は、第一の抽出手段の一例である信号処理部182によ り実行される。一般に被検体が人眼場合、リターデーションは45。より小さいため、こ の特性を利用することで、偏光解消の候補領域を抽出する事ができる。偏光解消をしない 場合、すなわちリターデーションが保たれている場合、被検体の組織の偏光特性を反映し た分布(ピーク)をもつ。一方、偏光解消をする場合、一定値(45°)あるいは、平均 すると約45°となるように画素毎にばらついた値となる。リターデーションが一定値と なるか不均一となるかは、撮影装置の相対的な分解能の違いによる。微小構造による反射 に対し、撮影装置の分解能が低ければ、不均一な偏光が平均化されて観測されるため偏光 の偏りが無くなる。偏光の偏りが無くなると、偏光成分の強度比は等しくなる(AV=A H)。従って、リターデーション は一定値となる。一方、微小構造による反射に対し、 撮影装置の分解能が高ければ、不均一(ランダム)な偏光は分離して観測される為、偏光 成分の強度比(AV/AH)も不均一な値となる。この場合、画素毎のリターデーション も不均一となる。リターデーションの不均一性は、DOPU計算時と同様に、所定のウィ ンドウを設けて、平均値やばらつきで評価すればよい。図5(a)はRFNLに、図5(b)はRPE層にウィンドウを設定したときのリターデーションの分布例である。図5(a)では、リターデーションは45。以下に偏りを持って分布しているが、一方、図5(b)は、0°から89度まで、ウィンドウ内でばらつきが大きく、偏光が解消していると 判断できる。

【0041】

以上のことから、偏光解消の判断指標として、例えばリターデーションの平均値を利用 することが出来る。リターデーションが理想的にランダムに分布している場合、リターデ ーションの平均値は45°となるが、設定したウィンドウの範囲内で平均を算出するため 、誤差を含む。

【0042】

そこで、信頼区間の考え方に基づき、判定指標とするリターデーションの値Rthを決 定する。ウィンドウ内のリターデーションの平均値をμ、標準偏差を、自由度をN、t 値をTとすると、Rthは式(7)より求められる。

[0043]

【数4】

 $R_{th} = \mu \pm T \times \sigma / \sqrt{N} \quad \dots \quad (\exists 7)$

10

20

表1は、網膜層の中で、神経線維層(NFL)、内網状層(IPL)、網膜色素上皮(R P E)、脈絡膜(C h r o i d)の4層に対し、ウィンドウを設定した時のリターデー ションの平均値と標準偏差を示している。発明者らの鋭意検討の結果、RPE層に設定し たウィンドウ内のリターデーションの平均値 µ は 4 4 . 9 °が、標準偏差 は 2 3 °が得 られている。

[0044]【表1】

表1

網膜層	平均値[deg]	標準偏差[deg]
網膜神経線維層(RNFL)	18.9	13.9
内網状層(IPL)	16.8	10.5
網膜色素上皮層(RPE)	44.9	24.2
脈絡膜(Choroid)	33.4	18

自由度Nとしてウィンドウ内の画素数から1を除いた89を、99.9%の信頼水準を 保証するt値として3.29を式(7)に代入し、Rthとして44.9±8.0°が得 られる。即ち、RPE層に対し同様のウィンドウを設定した場合、リターデーションの平 均値は99.9%の確率で36.9。から52.9。の値に収まることなる。

[0045]

ここで、被検体のリターデーションが通常45。より小さいことを鑑み、例えばウィン ドウ内のリターデーションの平均値が36.9。よりも高い場合に偏光解消の候補として 抽出を行っても良い。実際の撮影においては、被検体による差異や撮影環境による誤差が 乗ることを考慮し、本実施形態では更に余裕をみて平均値が35。以上となる場合に、偏 光解消の候補領域として抽出を行う。

[0046]

信頼区間は装置環境やウィンドウサイズに依存するため、Rthの値は設計事項である 30 。そのため、装置環境や設定するウィンドウサイズに応じて適宜設定しても良い。 【0047】

また、リターデーションが通常45°より小さいことを鑑み、偏光解消の候補領域とし て、ウィンドウ内で45。を超えるリターデーションの数を利用しても良い。偏光解消を している場合、理想的にはウィンドウ内に含まれる画素の半数が45。以上のリターデー ションとなる。例えば、90画素のウィンドウを設定する場合、45°以上のリターデー ションの画素数は、理想的には45となる。そこで、例えば45°以上のリターデーショ ンの画素数が40画素以上となる場合に、偏光解消の候補領域としても良い。 [0048]

< セグメンテーション >

40

信号処理部182は、前述した輝度画像を用いて断層画像のセグメンテーションを行う 。まず、信号処理部182は、処理の対象とする断層画像に対して、メディアンフィルタ とSobelフィルタをそれぞれ適用して画像を作成する(以下、メディアン画像、So b e 1 画像とする)。次に、信号処理部182は、作成したメディアン画像とSobe1 画像から、Aスキャン毎にプロファイルを作成する。メディアン画像では輝度値のプロフ ァイル、Sobel画像では勾配のプロファイルとなる。そして、信号処理部182は、 Sobel画像から作成したプロファイル内のピークを検出する。信号処理部182は、 検出したピークの前後やピーク間に対応するメディアン画像のプロファイルを参照するこ とで、網膜層の各領域の境界を抽出する。更に、信号処理部182は、Aスキャンライン の方向に各層厚をそれぞれ計測し、網膜の平面方向である各層の層厚マップを作成するこ

とができる。

【0049】

また、セグメンテーションの結果を使って、リターデーションから複屈折を得る事もで きる。リターデーションの深さ方向への変化率(傾き)が複屈折に相当する。 【0050】

(13)

、◇ ◇ ◇ ◇ ♪ < 偏光解消領域の抽出処理>

次に、本実施形態の撮影フローを、図1を用いて説明する。図1のフローチャートは、 撮影装置による、測定処理を示すフローチャートである。検者が、例えば表示部184に 表示された測定開始ボタン(不図示)や物理的に本装置に設けられた測定開始ボタンを操 作することで測定モードが選択されたとする。すると、制御装置180は、測定開始指示¹⁰ を受け付け、動作モードを測定モードに設定し、測定を開始する。 【0051】

S1において、駆動制御部181は、測定光を被検体に照射する。

【0052】

次に、S2において、制御装置180は、ラインカメラ129、133から干渉信号を 得て、信号処理により被検体に対応する断層信号AH、AVを取得する。断層信号AH、 AVには、被検体の偏光特性の情報が含まれている。

【0053】

次に、S3において、被検体の偏光特性を算出する。算出する被検体の偏光特性は、少なくともリターデーションを含む。偏光特性としてリターデーションを算出した例を図3 ²⁰ (b)に示す。

[0054]

次に、S4において、信号処理部182はリターデーション断層画像の全領域に対しウ ィンドウを設定する。設定するウィンドウサイズは、被検体及び撮影装置の分解能や画素 サイズ等を考慮して、決定すれば良い。例えば、DOPUと同様な測定光の主走査方向に 70µm、深度方向に18µm程度の大きさとすれば良い。

【0055】

次に、S5において、信号処理部182はS4で設定したウィンドウ毎にリターデーションの平均値を算出する。

【0056】

30

40

次に、S6において、信号処理部182はS5で算出したリターデーションの平均値が 閾値以上、例えば35°以上となるウィンドウを偏光解消の候補領域として抽出する。偏 光解消の候補領域を抽出した例を図3(c)に示す。

【0057】

次に、S7において、信号処理部182はS6で偏光解消の候補領域として抽出された ウィンドウに対してDOPUを算出する。

【0058】

次に、S8において、信号処理部182は偏光解消領域を抽出する。偏光解消領域の抽 出はDOPUを用いればよい。DOPUの値が閾値以下の領域(例えば、DOPUが0. 75以下の領域)を、偏光解消領域とすればよい。DOPUを取得した例を図3(d)に 示す。

【 0 0 5 9 】

最後に、S9において、表示制御手段の一例である制御部183は偏光解消領域を輝度 画像に重畳し、表示部184に重畳画像を表示して測定処理を終える。抽出した偏光解消 領域を輝度画像に重畳した例を図3(e)に示す。

<比較例>

ここで、ストークスベクトルの計算を用いずに偏光解消を検出する公知文献として、国際 公開第2012/0265059号がある。この文献には、測定光の偏光を変化させなが ら信号を取得し、検出光の強度情報が変化しない領域を特定することで、偏光解消を検知 するシステムが開示されている。このシステムは、測定光の偏光状態を変化させながら信 号の取得を行うため、偏光を変化させながら信号を取得るための制御システムが必要となる。また、同じ撮影箇所において測定光の偏光状態を変えた複数枚の信号データが必要となるため、信号処理の計算量やデータ量が多くなり、解析に長時間を要するといった同様の課題が生じる。

[0060]

< その他の実施形態 >

上記の説明においては、光源101から出射された出射光は偏光コントローラ103で 垂直偏光に調整されたが、出射光は、水平偏光等の他の方位角の直線偏光に調整されても よい。他の方位角とする場合、波長板の角度、及び算出式を対応した形にすればよい。 【0061】

また、上記実施形態の撮影装置は、スペクトル領域型のPS-ОСТ(SD-PS-О СТ)で説明したが、波長掃引型のPS-ОСТ(swept source PS-О СТ)や、Time-Domain-ОСTにも適用できる。また、EOM素子(電気光 学変調素子)により測定光の偏光を変調する方式のPS-ОСT等他のPS-ОСTの方 式であってもよい。

【0062】

また、撮影装置の被検体は、上記実施形態に限定されるものではない。撮影装置は、被 検体の偏光特性を測定するOCTであればよく、例えば、皮膚、内臓、血管、歯等、眼以 外の生体や、生体以外の試料等の偏光特性を測定するOCTであってもよい。撮影装置は また、内視鏡であってもよい。

【0063】

また、本発明は、以下の処理を実行することによっても実現される。即ち、上述した実施形態の機能を実現するソフトウェア(プログラム)を、ネットワーク又は各種記憶媒体 を介してシステム或いは装置に供給する。そして、そのシステム或いは装置のコンピュー タ(又はCPUやMPU等)がプログラムを読み出して実行する処理である。例えば、断 層信号の取得(図1のS1からS2)と、後処理(図1のS3からS9)を別々に行って も良い。

[0064]

以上、上述した各実施形態によれば、被検体に偏光解消領域があっても、偏光OCT画 像を見やすく表示することができる。

【0065】

以上、本発明の好ましい実施形態について詳述したが、本発明は係る特定の実施形態に 限定されるものではなく、特許請求の範囲に記載された本発明の要旨の範囲内において、 種々の変形・変更が可能である。 10

30

【図1】







【図3】

【図4】







【図6】





(c)





フロントページの続き

- (56)参考文献
 国際公開第2010/122118(WO,A1)

 特開2014-110884(JP,A)

 特開2002-224116(JP,A)
- (58)調査した分野(Int.CI., DB名)
 - A 6 1 B 3 / 0 0 3 / 1 8 G 0 6 T 7 / 6 0