

(19)日本国特許庁(JP)

(12)公開特許公報(A)

(11)公開番号

特開2022-34835

(P2022-34835A)

(43)公開日 令和4年3月4日(2022.3.4)

(51)国際特許分類

G 0 1 L 3/10 (2006.01)

F I

G 0 1 L 3/10 3 0 1 H

審査請求 未請求 請求項の数 6 O L (全13頁)

(21)出願番号	特願2020-138720(P2020-138720)	(71)出願人	000004204 日本精工株式会社 東京都品川区大崎1丁目6番3号
(22)出願日	令和2年8月19日(2020.8.19)	(74)代理人	110000811 特許業務法人貴和特許事務所
		(72)発明者	岡田 伸治 静岡県袋井市愛野2345番地 NSK ワーナー株式会社内

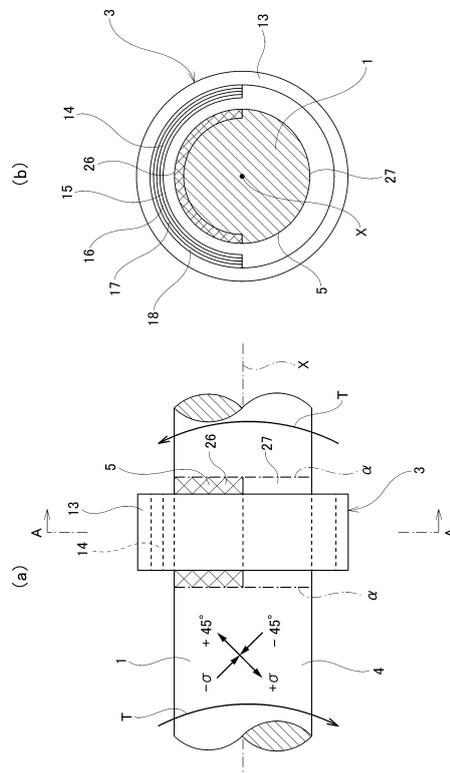
(54)【発明の名称】 トルク測定装置、トルク負荷部材の製造方法

(57)【要約】

【課題】トルク負荷部材に負荷されたトルクだけでなく、トルク負荷部材の回転速度も測定することができるトルク測定装置の構造を実現する。

【解決手段】トルク測定装置は、回転中心軸Xと、回転中心軸Xを中心とする円環状の被検出面5とを有する回転軸1と、被検出面5に対向させたコイルからなる検出部14を有する磁歪式のトルクセンサ3とを備える。被検出面5は、円周方向に関する1乃至複数箇所にもシヨットピーニング処理部26を有しており、検出部14は、回転中心軸Xを中心とする一部の円周方向範囲にのみ配置されている。

【選択図】図2



【特許請求の範囲】**【請求項 1】**

回転中心軸と、前記回転中心軸を中心とする円環状の被検出面とを有するトルク負荷部材と、

前記被検出面に対向させたコイルを有する磁歪式のトルクセンサと、を備え、

前記被検出面は、円周方向に関する 1 乃至複数箇所のみショットピーニング処理部を有しており、

前記コイルは、前記回転中心軸を中心とする一部の円周方向範囲にのみ配置されている、トルク測定装置。

【請求項 2】

前記ショットピーニング処理部は、円周方向に関して等間隔となる複数箇所に配置されている、

請求項 1 に記載のトルク測定装置。

【請求項 3】

前記被検出面において、全周に対する 30% 以上の円周方向範囲に、前記ショットピーニング処理部が存在する、

請求項 1 又は 2 に記載のトルク測定装置。

【請求項 4】

前記トルク負荷部材を回転可能に支持する転がり軸受をさらに備え、

前記トルクセンサが前記転がり軸受に支持されている、

請求項 1 ~ 3 のうちのいずれかに記載のトルク測定装置。

【請求項 5】

回転中心軸と、前記回転中心軸を中心とする円環状の被検出面とを備え、前記被検出面は、円周方向に関する 1 乃至複数箇所のみショットピーニング処理部を有するトルク負荷部材の製造方法であって、

前記トルク負荷部材の中間素材のうち前記被検出面を形成すべき部分において、円周方向に関する 1 乃至複数箇所のみを露出させ、かつ、残りの箇所をマスキングした状態で、ショットピーニング処理を行うことにより、該 1 乃至複数箇所のみ前記ショットピーニング処理部を形成する工程を備える、

トルク負荷部材の製造方法。

【請求項 6】

回転中心軸と、前記回転中心軸を中心とする円環状の被検出面とを備え、前記被検出面は、円周方向に関する 1 乃至複数箇所のみショットピーニング処理部を有するトルク負荷部材の製造方法であって、

前記トルク負荷部材の中間素材のうち前記被検出面を形成すべき部分において、全体にショットピーニング処理を施した後、円周方向に関する 1 乃至複数箇所から外れた箇所の表層部を除去することにより、該 1 乃至複数箇所のみを前記ショットピーニング処理部とする工程を備える、

トルク負荷部材の製造方法。

【発明の詳細な説明】**【技術分野】****【0001】**

本発明は、トルクを測定するために用いられるトルク測定装置と、トルクを負荷されるトルク負荷部材の製造方法に関する。

【背景技術】**【0002】**

近年、自動車の分野では、パワートレイン（動力伝達機構）を構成する回転軸により伝達しているトルクを測定し、その測定結果を利用して、動力源であるエンジンや電動モータの出力制御や、変速機の変速制御を実行するシステムの開発が進んでいる。

【0003】

10

20

30

40

50

また、従来、回転軸などのトルク負荷部材により伝達しているトルクを測定する装置として、磁歪式のトルク測定装置が知られている（たとえば、特開 2017-96825 号公報（特許文献 1）、特開 2017-96826 号公報（特許文献 2）、特公平 7-10011 号公報（特許文献 3）、特開 2018-112451 号公報（特許文献 4）参照）。磁歪式のトルク測定装置では、トルク負荷部材の透磁率が、負荷されるトルクに応じて変化する現象（逆磁歪効果）を利用して、該トルクを測定する。具体的には、トルク負荷部材の被検出面に対向させたコイルを交流励磁し、該コイルの周囲に発生した磁束を、被検出面の表層部に通過させる。そして、トルク負荷部材に負荷されたトルクを、被検出面の表層部の透磁率の変化、すなわち、コイルの自己インダクタンスの変化として測定する。なお、このようなコイルを備えたトルクセンサを、磁歪式のトルクセンサという。

10

【先行技術文献】

【特許文献】

【0004】

【特許文献 1】特開 2017-96825 号公報

【特許文献 2】特開 2017-96826 号公報

【特許文献 3】特公平 7-10011 号公報

【特許文献 4】特開 2018-112451 号公報

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0005】

20

ところで、自動車の分野では、パワートレインを構成する回転軸などの回転速度を測定し、その測定結果を車両制御に活用することが一般的に行われている。このため、上述したような磁歪式のトルク測定装置によって、トルクだけでなく回転速度も測定できれば、車両に搭載する測定装置の数を減らすことが可能になる。しかしながら、従来の磁歪式のトルク測定装置では、回転軸などのトルク負荷部材の回転速度が変化するだけではコイルの自己インダクタンスが変化しないため、トルク負荷部材の回転速度を測定することができない。

【0006】

本発明は、上述のような事情に鑑み、トルク負荷部材に負荷されたトルクだけでなく、トルク負荷部材の回転速度も測定することができる構造を実現することを目的とする。

30

【課題を解決するための手段】

【0007】

本発明のトルク測定装置は、回転中心軸と、前記回転中心軸を中心とする円環状（例えば円筒面状又は円輪面状）の被検出面とを有するトルク負荷部材と、前記被検出面に対向させたコイルを有する磁歪式のトルクセンサとを備える。

前記被検出面は、円周方向に関する 1 乃至複数箇所のみショットピーニング処理部を有する。なお、ショットピーニング処理部とは、ショットピーニング処理が施された部分である。

前記コイルは、前記回転中心軸を中心とする一部の円周方向範囲にのみ配置されている。

【0008】

40

本発明のトルク測定装置の一態様では、前記ショットピーニング処理部は、円周方向に関して等間隔となる複数箇所に配置されている。

【0009】

本発明のトルク測定装置の一態様では、前記被検出面において、全周に対する 30% 以上（より好ましくは 50% 以上、さらに好ましくは 70% 以上）の円周方向範囲に、前記ショットピーニング処理部が存在する。

【0010】

本発明のトルク測定装置の一態様では、前記トルク負荷部材を回転可能に支持する転がり軸受をさらに備え、前記トルクセンサが前記転がり軸受に支持されている。

この場合に、前記トルクセンサは、例えば、前記転がり軸受が備える使用時にも回転しな

50

い静止輪に対し、直接又はセンサホルダなどの他の部材を介して間接的に支持することができる。

【0011】

本発明の製造対象となるトルク負荷部材は、回転中心軸と、前記回転中心軸を中心とする円環状の被検出面とを備え、前記被検出面は、円周方向に関する1乃至複数箇所のみショットピーニング処理部を有する。

【0012】

本発明のトルク負荷部材の製造方法の第1の態様は、前記トルク負荷部材の中間素材のうち前記被検出面を形成すべき部分において、円周方向に関する1乃至複数箇所のみを露出させ、かつ、残りの箇所をマスキングした状態で、ショットピーニング処理を行うことにより、該1乃至複数箇所のみ前記ショットピーニング処理部を形成する工程を備える。

10

【0013】

本発明のトルク負荷部材の製造方法の第2の態様は、前記トルク負荷部材の中間素材のうち前記被検出面を形成すべき部分において、全体にショットピーニング処理を施した後、円周方向に関する1乃至複数箇所から外れた箇所の表層部を除去することにより、該1乃至複数箇所のみを前記ショットピーニング処理部とする工程を備える。

【発明の効果】

【0014】

本発明のトルク測定装置によれば、トルク負荷部材に負荷されたトルクだけでなく、トルク負荷部材の回転速度も測定することができる。

20

【図面の簡単な説明】

【0015】

【図1】図1は、実施の形態の第1例に関する、トルク測定装置の部分切断側面図である。

【図2】図2(a)は、図1に示したトルク測定装置から回転軸およびトルクセンサのみを取り出して示す側面図であり、図2(b)は、図2(a)のA-A断面図である。

【図3】図3は、トルクセンサの検出部を構成する第一～第四コイル層を径方向外側から見た展開図である。

【図4】図4(a)～図4(d)は、トルクセンサの検出部を構成する第一～第四コイル層をそれぞれ単体の状態で径方向外側から見た展開図である。

30

【図5】図5は、トルクセンサの検出部を構成する第一～第四コイル層を含んで構成されるブリッジ回路を示す図である。

【図6】図6(a)及び図6(b)は、実施の形態の第1例に関する図であり、具体的には、図6(a)は、トルクセンサの検出部と被検出面のショットピーニング処理部とが径方向に対向している位置関係で示す、図2(a)のA-A断面図であり、図6(b)は、トルクセンサの検出部と被検出面のショットピーニング処理部とが径方向に対向していない位置関係で示す、図2(a)のA-A断面図である。

【図7】図7(a)は、実施の形態の第1例のセンサ出力の時間変化を表す線図であり、図7(b)は、比較例のセンサ出力の時間変化を表す線図である。

【図8】図8(a)は、実施の形態の第2例を示す、図2(a)に相当する図であり、図8(b)は、図8(a)のB-B断面図である。

40

【図9】図9(a)及び図9(b)は、実施の形態の第2例に関する図であり、具体的には、図9(a)は、トルクセンサの検出部と被検出面の円周方向5箇所のショットピーニング処理部とが径方向に対向している位置関係で示す、図8(a)のB-B断面図であり、図9(b)は、トルクセンサの検出部と被検出面の円周方向4箇所のショットピーニング処理部とが径方向に対向している位置関係で示す、図8(a)のB-B断面図である。

【発明を実施するための形態】

【0016】

[実施の形態の第1例]

実施の形態の第1例について、図1～図7を用いて説明する。

50

図 1 は、トルク測定装置を示している。このトルク測定装置は、トルク負荷部材に相当する回転軸 1 と、転がり軸受 2 と、磁歪式のトルクセンサ 3 とを備える。

【 0 0 1 7 】

なお、本例に関する以下の説明中、トルク測定装置に関して、軸方向一方側は、図 1 における右側であり、軸方向他方側は、図 1 における左側である。

【 0 0 1 8 】

回転軸 1 は、自動車のパワートレインを構成する、変速機の回転軸、デファレンシャルギヤの回転軸、プロペラシャフト、ドライブシャフトなどのトルク伝達軸であり、回転中心軸 X を有する。回転軸 1 は、回転中心軸 X を中心とする円柱状に構成されている。なお、回転軸は、例えば、回転中心軸 X を中心とする円筒状に構成することもできる。回転軸 1 は、磁歪特性を有する材料製であり、本例では、S C r 4 2 0 (クロム鋼)、S C M 4 2 0 (クロムモリブデン鋼)、S N C M 4 2 0 (ニッケルクロムモリブデン鋼)などの鋼(鉄合金)製である。

10

【 0 0 1 9 】

回転軸 1 は、軸方向一部外周面に、回転中心軸 X を中心とする円筒面状の内輪軌道 4 を有する。回転軸 1 は、外周面のうちで内輪軌道 4 の軸方向一方側に隣接する部分(図 1 及び図 2 (a)において、2 本の鎖線 同士の間挟まれた部分)に、回転中心軸 X を中心とする円筒面状の被検出面 5 を有する。

【 0 0 2 0 】

被検出面 5 は、円周方向 1 箇所のみ、ショットピーニング処理が施された部分であるショットピーニング処理部 2 6 (図 1、図 2 (a)、図 2 (b)において斜格子を付した部分)を有し、残りの円周方向箇所に、ショットピーニング処理が施されていない部分であるショットピーニング非処理部 2 7 を有する。本例では、被検出面 5 において、ショットピーニング処理部 2 6 は、全周に対する 5 0 % の円周方向範囲(中心角が 1 8 0 度の円周方向範囲)に存在しており、ショットピーニング非処理部 2 7 は、全周に対する残りの 5 0 % の円周方向範囲に存在している。ただし、本発明を実施する場合、ショットピーニング処理部 2 6 は、本例の場合よりも小さい又は大きい円周方向範囲に存在させることもできる。ただし、後述する出力 V のレベルを大きく確保する観点から、ショットピーニング処理部は、被検出面において、全周に対する 3 0 % 以上(より好ましくは 5 0 % 以上、さらに好ましくは 7 0 % 以上)の円周方向範囲に存在するようにするのが良い。

20

30

【 0 0 2 1 】

回転軸 1 は、転がり軸受 2 により、自動車のパワートレインを構成するハウジングなどの使用時に回転しない静止部材に対して、回転中心軸 X を中心とする回転可能に支持されている。

【 0 0 2 2 】

転がり軸受 2 は、ニードル軸受であり、使用時にも回転しない静止輪である外輪 6 と、複数個のニードル 7 と、保持器 8 とを備える。

【 0 0 2 3 】

外輪 6 は、軸受鋼などの鋼製で、円筒状に構成されている。外輪 6 は、軸方向両側の端部に径方向内側に折れ曲がった内向鏝部 9 を有する。外輪 6 は、1 対の内向鏝部 9 に挟まれた軸方向中間部内周面に、円筒面状の外輪軌道 1 0 を有する。このような外輪 6 は、自動車のパワートレインを構成するハウジングなどの静止部材に内嵌された状態で、使用時にも回転しない。複数個のニードル 7 は、それぞれが軸受鋼などの鋼製で、円柱状に構成されている。これらのニードル 7 は、外輪軌道 1 0 と内輪軌道 4 との間に転動自在に配置されている。保持器 8 は、鋼製又は合成樹脂製で、円筒状に構成されている。保持器 8 は、円周方向複数箇所にポケットを有し、かつ、これらのポケット内にニードル 7 を 1 つずつ転動自在に保持している。

40

【 0 0 2 4 】

トルクセンサ 3 は、センサホルダ 1 1 を介して、外輪 6 に支持されている。センサホルダ 1 1 は、金属、合成樹脂などにより円筒状に構成されており、外輪 6 の軸方向一方側に隣

50

接配置された状態で、外輪 6 に取り付けられている。このために、具体的には、センサホルダ 1 1 の軸方向他方側端部に備えられた嵌合筒部 1 2 を、外輪 6 の軸方向一方側の内向鏝部 9 に内嵌固定している。なお、センサホルダは、外輪 6 と一体に形成することもできる。

【 0 0 2 5 】

トルクセンサ 3 は、磁性材製で円筒状のバックヨーク 1 3 と、バックヨーク 1 3 の径方向内側に接着などの適宜の固定手段によって保持固定された検出部 1 4 とを備える。このようなトルクセンサ 3 は、回転軸 1 の被検出面 5 の周囲に、被検出面 5 と同軸に配置された状態、すなわち、被検出面 5 に検出部 1 4 を径方向に対向させた状態で、センサホルダ 1 1 に内嵌保持されている。

10

【 0 0 2 6 】

検出部 1 4 は、多数のコイル（第一～第四検出コイル 1 9 ～ 2 2 ）を含んで構成され、回転軸 1 の回転中心軸 X を中心とする一部の円周方向範囲にのみ配置されている。すなわち、検出部 1 4 は、部分円筒状に構成されている。特に、本例では、検出部 1 4 は、半円筒状に構成されており、回転軸 1 の回転中心軸 X を中心とする中心角が 1 8 0 度の円周方向範囲に配置されている。ただし、本発明を実施する場合、検出部 1 4 は、本例の場合よりも小さい又は大きい円周方向範囲に配置することもできる。また、本例では、バックヨーク 1 3 は、円筒状に構成されているが、本発明を実施する場合には、バックヨークを、検出部 1 4 と同じ円周方向範囲にのみ存在する部分円筒状に構成することもできる。

【 0 0 2 7 】

検出部 1 4 は、図 2 (b) に示すように、それぞれが円筒状に構成された 4 つのコイル層である、第一～第四コイル層 1 5 ～ 1 8 を備える。第一～第四コイル層 1 5 ～ 1 8 は、径方向内側から、第一コイル層 1 5 、第二コイル層 1 6 、第三コイル層 1 7 、第四コイル層 1 8 の順に並べた状態で、径方向に積層配置されている。第一コイル層 1 5 と第二コイル層 1 6 とは、図示しない帯状のフレキシブル基板の片側面と他側面とに分けて成形され、かつ、該フレキシブル基板を半円筒状に湾曲させることにより、半円筒状に構成されている。第三コイル層 1 7 と第四コイル層 1 8 とは、図示しない別の帯状のフレキシブル基板の片側面と他側面とに分けて成形され、かつ、該フレキシブル基板を半円筒状に湾曲させることにより、半円筒状に構成されている。第二コイル層 1 6 と第三コイル層 1 7 との間には、絶縁層が設けられている。

20

【 0 0 2 8 】

図 3 は、検出部 1 4 を径方向外側から見た展開図を示している。図 4 (a) ～ 図 4 (d) は、検出部 1 4 を構成する第一～第四コイル層 1 5 ～ 1 8 をそれぞれ個別に径方向外側から見た展開図を示している。

30

【 0 0 2 9 】

第一コイル層 1 5 は、図 4 (a) に示すように、複数個の第一検出コイル 1 9 を備える。これらの第一検出コイル 1 9 は、円周方向に関して等ピッチに並べて配置されている。これらの第一検出コイル 1 9 は、円周方向に隣り合うもの同士が直列に接続されている。

【 0 0 3 0 】

第二コイル層 1 6 は、図 4 (b) に示すように、複数個の第二検出コイル 2 0 を備える。これらの第二検出コイル 2 0 は、円周方向に関して等ピッチに並べて配置されている。これらの第二検出コイル 2 0 は、円周方向に隣り合うもの同士が直列に接続されている。

40

【 0 0 3 1 】

第三コイル層 1 7 は、図 4 (c) に示すように、複数個の第三検出コイル 2 1 を備える。これらの第三検出コイル 2 1 は、円周方向に関して等ピッチに並べて配置されている。これらの第三検出コイル 2 1 は、円周方向に隣り合うもの同士が直列に接続されている。

【 0 0 3 2 】

第四コイル層 1 8 は、図 4 (d) に示すように、複数個の第四検出コイル 2 2 を備える。これらの第四検出コイル 2 2 は、円周方向に関して等ピッチに並べて配置されている。これらの第四検出コイル 2 2 は、円周方向に隣り合うもの同士が直列に接続されている。

50

【0033】

第一検出コイル19及び第四検出コイル22のそれぞれは、円周方向両側部に、回転軸1の軸方向に対して $+45^\circ$ 傾斜した配線を含んで構成されている。これに対し、第二検出コイル20及び第三検出コイル21のそれぞれは、円周方向両側部に、回転軸1の軸方向に対して -45° 傾斜した配線を含んで構成されている。

【0034】

なお、本例では、第一～第四コイル層15～18のそれぞれを、フレキシブル基板の側面に成形しているが、第一～第四コイル層のそれぞれを、ポピンなどの支持部材に導線を巻き付けることによって構成することもできる。

【0035】

第一～第四コイル層15～18は、図5に示すような、ブリッジ回路23を構成している。ブリッジ回路23は、第一～第四コイル層15～18の他、A点とB点との間に交流電圧を印加するための発振器24と、C点とD点との間の電位差(中点電圧、差動電圧)を検出及び増幅するためのロックイン増幅器25とを含んで構成されている。

【0036】

上述のような本例のトルク測定装置を構成する回転軸1の製造方法では、次のようにして被検出面5を形成する。すなわち、回転軸1を製造する際に得られる中間素材の外周面のうち、被検出面5を形成すべき部分、及び、該部分の周辺部分において、被検出面5を形成すべき部分の一部の円周方向箇所のみを露出させ、かつ、残りの箇所をマスキングした状態で、ショットピーニング処理を行う。これにより、被検出面5を形成すべき部分のうち、前記一部の円周方向箇所のみ、ショットピーニング処理部26を形成し、残りの円周方向箇所をショットピーニング非処理部27とすることで、被検出面5を形成する。

【0037】

なお、本発明を実施する場合には、次のようにして被検出面5を形成することもできる。すなわち、回転軸1を製造する際に得られる中間素材の外周面のうち、被検出面5を形成すべき部分の全体にショットピーニング処理を施す。その後、被検出面5を形成すべき部分の一部の円周方向箇所から外れた円周方向箇所の表層部(例えば表面から $100\sim 200\mu\text{m}$ までの部分)を切削などにより除去することで、該一部の円周方向箇所のみをショットピーニング処理部26とし、表層部を除去した箇所をショットピーニング非処理部27とすることで、被検出面5を形成する。

【0038】

本例のトルク測定装置の使用時には、発振器24により、ブリッジ回路23のA点とB点との間に交流電圧を印加し、第一～第四コイル層15～18に交流電流を流す。すると、第一～第四コイル層15～18には、図4(a)～図4(d)に矢印イ、ロ、ハ、ニで示すように、円周方向に隣り合う検出コイル19～22同士で互いに逆向きの電流が流れる。言い換えれば、このような向きの電流が流れるように各検出コイル19～22が巻かれている。この結果、第一～第四コイル層15～18の周囲に交流磁界が発生し、この交流磁界の磁束が、回転軸1の被検出面5の表層部を通過する。

【0039】

この状態で、回転軸1に、図2(a)に示す方向のトルクTが加わると、回転軸1には、軸方向に対して $+45^\circ$ 方向の引っ張り応力(+)と、軸方向に対して -45° 方向の圧縮応力(-)とが作用する。そして、逆磁歪効果により、引っ張り応力(+)が作用する方向である $+45^\circ$ 方向では、回転軸1の透磁率が増加し、圧縮応力(-)が作用する方向である -45° 方向では、回転軸1の透磁率が減少する。

【0040】

一方、第一コイル層15及び第四コイル層18は、回転軸1の軸方向に対して $+45^\circ$ 傾斜した配線を含んで構成されており、該配線の周囲に発生する交流磁界の磁束の一部は、回転軸1の被検出面5の表層部を、透磁率が減少した方向である -45° 方向に通過する。このため、第一コイル層15及び第四コイル層18の自己インダクタンスは、それぞれ減少する。第二コイル層16及び第三コイル層17は、回転軸1の軸方向に対して -45°

10

20

30

40

50

° 傾斜した配線を含んで構成されており、該配線の周囲に発生する交流磁界の磁束の一部は、回転軸 1 の被検出面 5 の表層部を、透磁率が増加した方向である + 45° 方向に通過する。このため、第二コイル層 16 及び第三コイル層 17 の自己インダクタンスは、それぞれ増大する。

【0041】

これに対し、回転軸 1 に、図 2 (a) に示す方向とは逆方向のトルク T が加わると、上述した場合とは逆の作用により、第一コイル層 15 及び第四コイル層 18 の自己インダクタンスが増大し、第二コイル層 16 及び第三コイル層 17 の自己インダクタンスが減少する。

【0042】

いずれにしても、ブリッジ回路 23 では、C 点と D 点との間の電位差（中点電圧、差動電圧）をロックイン増幅器 25 により検出及び増幅することによって、回転軸 1 に負荷されているトルク T の方向及び大きさに応じた出力 V が得られるようになっている。

【0043】

また、本例の構造では、回転軸 1 が回転している場合には、回転軸 1 に負荷されているトルク T が一定であっても、ブリッジ回路 23 の出力 V（センサ出力）は、例えば図 7 (a) に示すように周期的に変化する。次に、この理由について説明する。

【0044】

本例の構造では、回転軸 1 の被検出面 5 は、円周方向 1 箇所のみショットピーニング処理部 26 を有し、残りの円周方向箇所にショットピーニング非処理部 27 を有する。また、トルクセンサ 3 の検出部 14 は、回転軸 1 の回転中心軸 X を中心とする一部の円周方向範囲にのみ配置されている。このため、本例の構造では、回転軸 1 が回転することに伴って、検出部 14 と対向する部分を、ショットピーニング処理部 26 とショットピーニング非処理部 27 とが交互に通過する。

【0045】

一方、被検出面 5 において、ショットピーニング処理部 26 は、ショットピーニング非処理部 27 に比べて、磁歪特性が改善されており、検出部 14 がショットピーニング処理部 26 に対向している場合は、検出部 14 がショットピーニング非処理部 27 に対向している場合に比べて、ブリッジ回路 23 の出力 V が大きくなり、トルクの検出感度が向上する。なお、このような効果が得られる理由は、例えば、特公平 7 - 10011 号公報、特開 2018 - 112451 号公報などに記載されているように、種々存在するが、当該理由自体は本発明の特徴ではないため、説明を省略する。

【0046】

いずれにしても、本例の構造では、トルクセンサ 3 の検出部 14 がショットピーニング処理部 26 に対向している場合には、トルクセンサ 3 の検出部 14 がショットピーニング非処理部 27 に対向している場合に比べて、ブリッジ回路 23 の出力 V が大きくなる。このため、回転軸 1 が回転することに伴って、検出部 14 と対向する部分を、ショットピーニング処理部 26 とショットピーニング非処理部 27 とが交互に通過すると、ブリッジ回路 23 の出力 V は、例えば図 7 (a) に示すように周期的に変化する。

【0047】

なお、図 7 (a) に示した出力 V において、最大値（ピーク値） V_{max} は、図 6 (a) に示すように、被検出面 5 のうち検出部 14 が対向している部分における、ショットピーニング処理部 26 の割合が最大（本例では 100%）になった状態での値である。これに対して、最小値 V_{min} は、図 6 (b) に示すように、被検出面 5 のうち検出部 14 が対向している部分における、ショットピーニング処理部 26 の割合が最小（本例では 0%）になった状態での値である。

【0048】

本例の構造では、出力 V のレベル（例えば、最大値 V_{max} 、平均値など）は、回転軸 1 に負荷されているトルク T が大きくなるほど大きくなる。このため、出力 V のレベルに基づいて、トルク T の大きさを測定することができる。また、出力 V の極性（±）は、トル

10

20

30

40

50

クTの方向によって変化する。このため、出力Vの極性(±)に基づいて、トルクTの方向を把握することができる。

【0049】

また、本例の構造では、出力Vの周波数(周期)は、回転軸1の回転速度によって変化する。このため、出力Vの周波数(周期)に基づいて、回転速度を測定することができる。

【0050】

なお、被検出面の全周をショットピーニング処理部(又はショットピーニング非処理部)とした比較例の構造では、トルクTが一定の場合には、回転軸が回転しても、トルクセンサの出力Vは、図7(b)に示すように、一定値になる。このため、出力Vに基づいて、回転軸の回転速度を測定することはできない。

10

【0051】

以上のような本例のトルク測定装置を車両に搭載すれば、測定したトルクT及び回転速度を車両制御に活用することができる。また、本例のトルク測定装置によれば、トルクTだけでなく、回転速度も測定できるため、車両に搭載する測定装置の数を減らすことができる。

【0052】

[実施の形態の第2例]

実施の形態の第2例について、図8及び図9を用いて説明する。

【0053】

本例の構造では、回転軸1の被検出面5aは、円周方向等間隔となる複数箇所(図示の例では8箇所)にショットピーニング処理部26を備える。換言すれば、被検出面5aは、ショットピーニング処理部26とショットピーニング非処理部27とを複数(図示の例では8つ)ずつ備えており、ショットピーニング処理部26とショットピーニング非処理部27とが円周方向に関して交互にかつ等ピッチに配置されている。また、本例の構造でも、トルクセンサ3の検出部14aは、一部の円周方向範囲(図示の例では、中心角が約205度の円周方向範囲)にのみ配置されている。なお、本発明を実施する場合には、被検出面5aが備えるショットピーニング処理部26(ショットピーニング非処理部27)の数は、本例の場合よりも少なく又は多くすることもできる。また、本発明を実施する場合には、検出部14aは、本例の場合よりも小さい又は大きい円周方向範囲に配置することもできる。

20

30

【0054】

以上のような本例の構造でも、回転軸1の回転に伴って、被検出面5aのうち検出部14aが対向している部分における、ショットピーニング処理部26の割合が、周期的に変化する。具体的には、回転軸1の回転に伴って、図9(a)に示すように、5箇所のショットピーニング処理部26が検出部14aに対向する状態と、図9(b)に示すように、4箇所のショットピーニング処理部26が検出部14aに対向する状態とが、交互に繰り返される。そして、これに伴い、ブリッジ回路23の出力Vが周期的に変化する。このため、この出力Vの周波数(周期)に基づいて、回転軸1の回転速度を測定することができる。

【0055】

特に、本例の構造では、被検出面5aのショットピーニング処理部26が円周方向複数箇所に存在するため、実施の形態の第1例の構造(例えば図2参照)のように、被検出面5のショットピーニング処理部26が円周方向1箇所にしか存在しない場合に比べて、回転軸1が回転する際の出力Vの周波数を高く(周期を短く)することができる。したがって、本例の構造では、実施の形態の第1例の構造よりも短い時間間隔で、回転軸1の回転速度の変化を検出することができる。

40

その他の構成及び作用効果は、実施の形態の第1例と同じである。

【0056】

なお、本発明を実施する場合、磁歪式のトルクセンサを構成するコイルは、円周方向複数箇所(例えば、直径方向反対側となる2箇所)に配置することもできる。

50

【 0 0 5 7 】

本発明の対象となるトルク負荷部材は、回転軸に限らず、たとえば、回転軸に外嵌固定され、かつ、該回転軸と共にトルクを負荷されるスリーブとすることもできる。

【 0 0 5 8 】

トルク負荷部材は、周面に被検出面を有する部材に限らず、たとえば特開 2 0 1 7 - 9 6 8 2 5 号公報や特開 2 0 1 7 - 9 6 8 2 6 号公報に記載されているような、軸方向側面に被検出面を有する部材とすることもできる。

【 0 0 5 9 】

本発明の対象となるトルク負荷部材を自動車のパワートレインに組み込んで使用する場合、対象となる装置は、特に問わない。たとえば、マニュアルトランスミッション（MT）、オートマチックトランスミッション（AT）、ベルト式無段変速機、トロイダル型無段変速機、オートマチックマニュアルトランスミッション（AMT）、デュアルクラッチトランスミッション（DCT）などの車側の制御で変速を行うトランスミッション、又はトランスファーを対象とすることができる。対象となる車両の駆動方式（FF、FR、MR、RR、4WDなど）も、特に問わない。

10

【 0 0 6 0 】

本発明の対象となるトルク負荷部材は、自動車のパワートレインを構成する回転軸に限らず、たとえば、風車の回転軸（主軸、増速器の回転軸）、圧延機のロールネック、鉄道車両の回転軸（車軸、減速機の回転軸）、工作機械の回転軸（主軸、送り系の回転軸）、建設機械・農業機械・家庭用電気器具・モータの回転軸等、各種機械装置の回転軸などを採用することができる。

20

【 0 0 6 1 】

本発明のトルク測定装置を実施する場合、トルクセンサは、転がり軸受に限らず、ハウジングなどの他の部材に支持されていても良い。

【 0 0 6 2 】

本発明のトルク測定装置を実施する場合で、トルクセンサが転がり軸受に支持されている構成を採用する場合には、該転がり軸受は、ニードル軸受に限らず、玉軸受、ころ軸受、円すいころ軸受などの他の形式の転がり軸受であっても良い。

【 符号の説明 】

【 0 0 6 3 】

30

- 1 回転軸
- 2 転がり軸受
- 3 トルクセンサ
- 4 内輪軌道
- 5 被検出面
- 6 外輪
- 7 ニードル
- 8 保持器
- 9 内向鏢部
- 10 外輪軌道
- 11 センサホルダ
- 12 嵌合筒部
- 13 バックヨーク
- 14 検出部
- 15 第一コイル層
- 16 第二コイル層
- 17 第三コイル層
- 18 第四コイル層
- 19 第一検出コイル
- 20 第二検出コイル

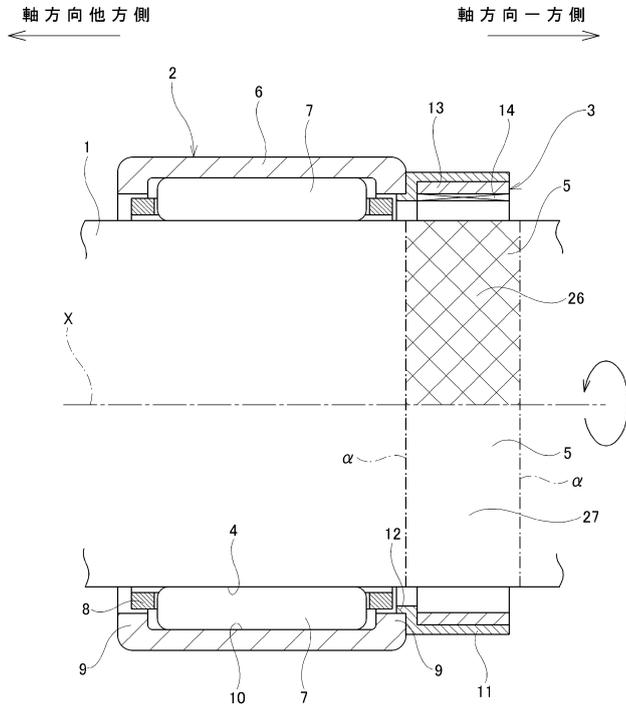
40

50

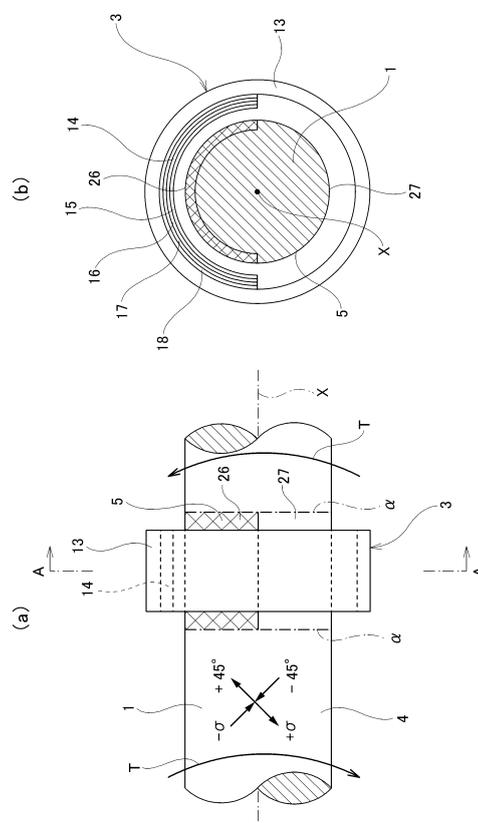
- 2 1 第三検出コイル
- 2 2 第四検出コイル
- 2 3 ブリッジ回路
- 2 4 発振器
- 2 5 ロックイン増幅器
- 2 6 ショットピーニング処理部
- 2 7 ショットピーニング非処理部

【図面】

【図 1】



【図 2】



10

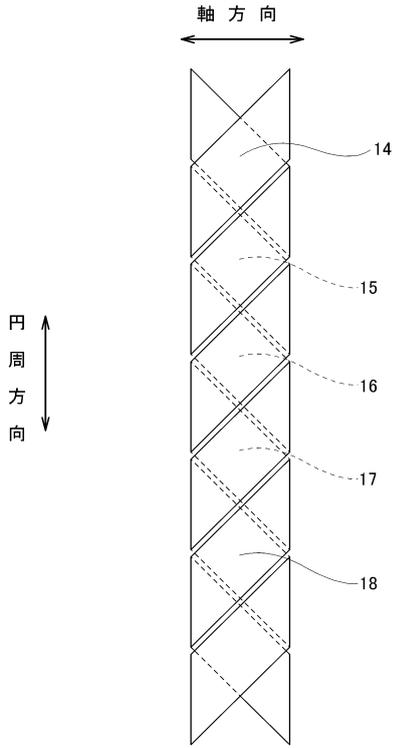
20

30

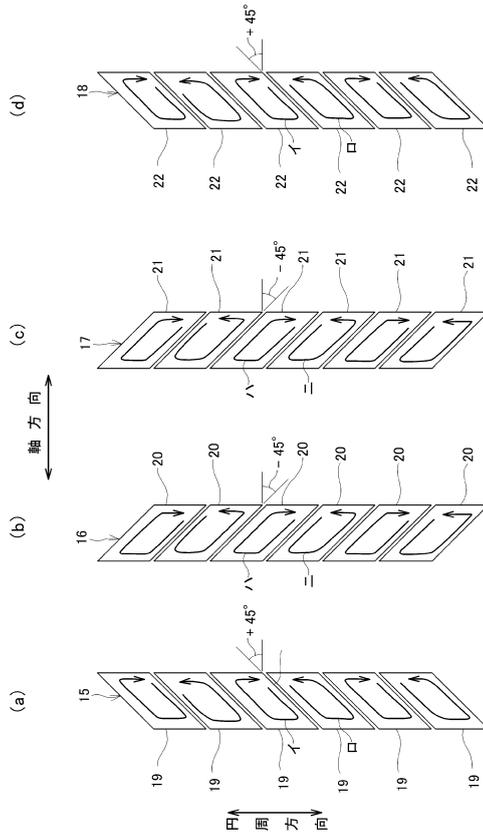
40

50

【図3】



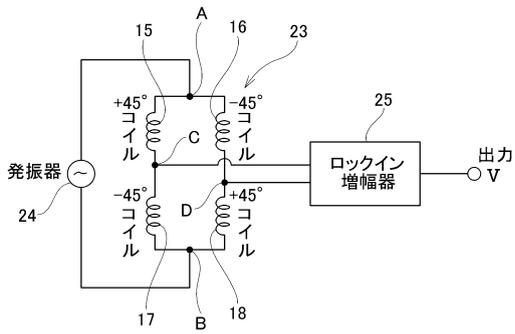
【図4】



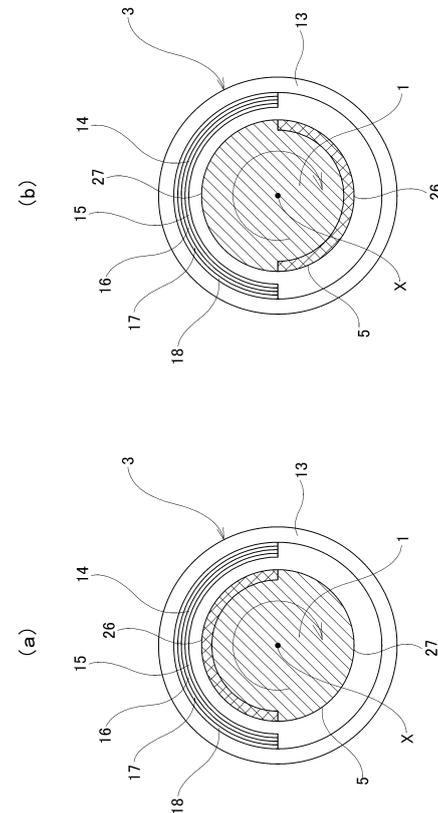
10

20

【図5】



【図6】

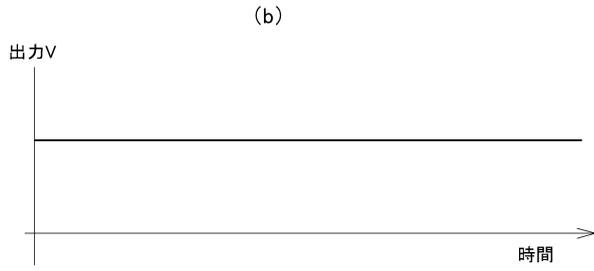
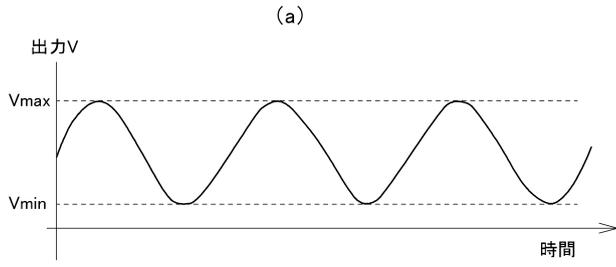


30

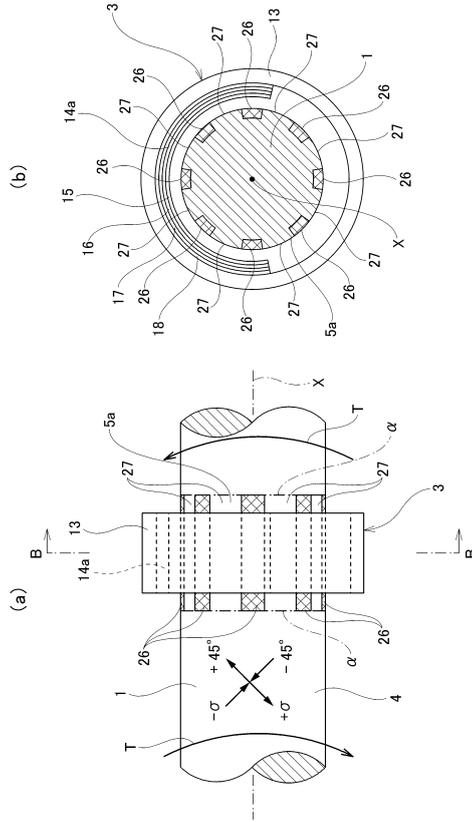
40

50

【 図 7 】



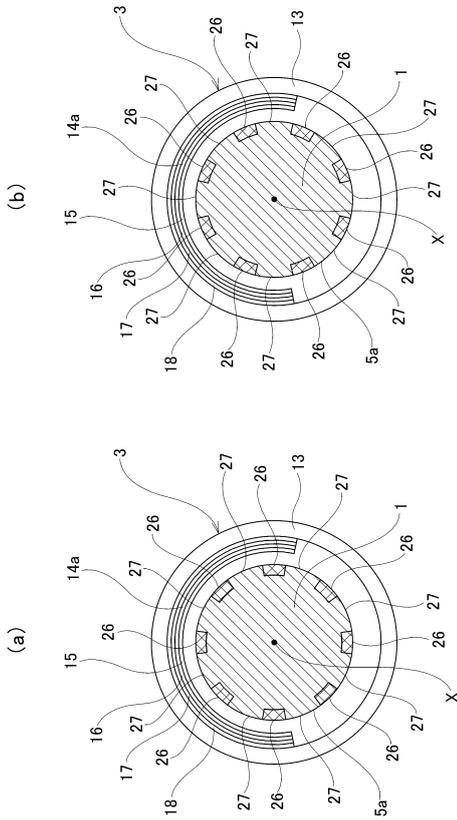
【 図 8 】



10

20

【 図 9 】



30

40

50