



(12) Patentskrift

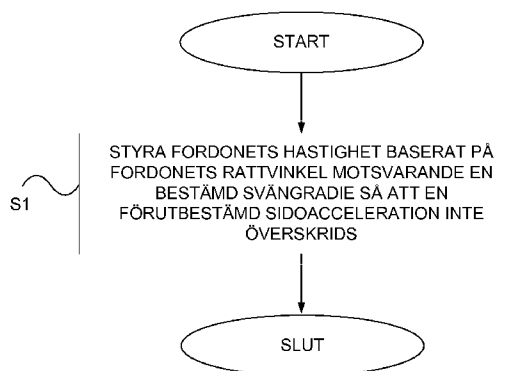
(10) SE 539 938 C2

(21) Patentansökningsnummer:	1450605-9	(51) Int.Cl.:	
(45) Patent meddelat:	2018-01-30	B60T 8/1755	(2006.01)
(41) Ansökan allmänt tillgänglig:	2015-11-22	B60K 31/12	(2006.01)
(22) Ingivningsdag:	2014-05-21	B60W 30/02	(2012.01)
(24) Löpdag:	2014-05-21	B60W 30/14	(2006.01)
(30) Prioritetsuppgifter:	---		

- (73) Patenthavare: Scania CV AB, , 151 87 Södertälje SE
(72) Uppfinnare: Jonny ANDERSSON, Södertälje SE
Linus BREDBERG, Hägersten SE
Tom NYSTRÖM, Södertälje SE
(74) Ombud: Eva Frenth, Scania CV AB, 151 87, Södertälje SE
(54) Benämning: Förfarande och system för anpassning av ett fordon's momentana hastighet i förhållande till en rattvinkels vinkelhastighet
(56) Anförda publikationer: US 20040215384 A1 · US 20100100281 A1 · EP 2674387 A1
(57) Sammandrag:

Föreliggande uppfinning hänför sig till ett förfarande för anpassning av ett fordon's hastighet vid kurvkörning. Förfarandet innefattar steget att styra (S1) fordonets hastighet baserat på fordonets rattvinkel motsvarande en bestämd svängradie så att en förutbestämd sidoacceleration inte överskrids.

Föreliggande uppfinning hänför sig också till ett system för anpassning av ett fordon's hastighet vid kurvkörning. Föreliggande uppfinning hänför sig också till ett motorfordon. Föreliggande uppfinning hänför sig också till ett datorprogram och en datorprogramprodukt.



PATENTKRAV

1. Förfarande för ~~anpassning~~ styrning av ett fordon (1) hastighet vid kurvkörning, ~~kännetecknat av~~ innefattande steget att styra (S1) fordonets hastighet baserat på fordonets rattvinkel motsvarande en bestämd svängradie så att en förutbestämd sidoacceleration inte överskrids **kännetecknat av**.
2. ~~Förfarande enligt krav 1, varvid steget att styra fordonets hastighet inbegriper steget att fastställa en högsta tillåten momentan hastighet baserat på fordonparameterna nämnda förutbestämda sidoacceleration, nämnda rattvinkel, effektiv hjulbas, styrningens utväxling och i förekommande fall fordonets understyrningsgradient.~~
- ~~Förfarande enligt krav 2, innefattande steget att begränsa höjning av den högsta tillåtna momentana hastigheten begränsas baserat på vinkelhastigheten hos rattvinkelutslag.~~
- 3-2. ~~Förfarande enligt krav 13, innefattande steget att tillåta höjning av den högsta tillåtna momentana hastigheten först efter en bestämd tid efter det att vinkelhastigheten underskridit ett förutbestämt värde.~~
3. ~~Förfarande enligt krav 13 eller 24, varvid steget att begränsa höjning av den högsta tillåtna momentana hastigheten baserat på vinkelhastighet hos rattvinkelutslag sker endast vid rattvinklarutslag över en förutbestämd storlek.~~
- 4.
5. ~~System (I) för styranpassning av ett fordon (1) hastighet vid kurvkörning, innefattande ~~kännetecknat av~~ medel (110) för att styra fordonets hastighet baserat på fordonets rattvinkel motsvarande en bestämd svängradie så att en förutbestämd sidoacceleration inte överskrids **kännetecknat av**.~~

5 ~~6. System enligt krav 6, varvid medlet (110) för att styra fordonets hastighet inbegriper medel (110a) för att fastställa en högsta tillåten momentan hastighet baserat på fordonsparametrarna: nämnda förutbestämda sideacceleration, nämnda rattvinkel, effektiv hjulbas, styrningens utväxling och i förekommande fall fordonets understyrningsgradient.~~

~~System enligt krav 7, innefattande medel (130) för att begränsa höjning av den högsta tillåtna momentana-hastigheten baserat på vinkelhastigheten hos rattvinkelutslag.~~

10 ~~7.5. System enligt krav 48, innefattande medel (140) för att tillåta höjning av den högsta tillåtna momentana-hastigheten först efter en bestämd tid efter det att vinkelhastigheten underskridit ett förutbestämt värde.~~

15 ~~8.6. System enligt krav 48 eller 50, varvid medlet (130) för att begränsa höjning av den högsta tillåtna momentana-hastigheten baserat på vinkelhastigheten hos rattvinkelutslag innefattar medel (132) för att begränsa höjningen endast vid rattvinkelutslag över en förutbestämd storlek.~~

~~9.7. Fordon (1) innefattande ett system (I) enligt något av kraven 46-640.~~

20 ~~10.8. Datorprogram (P) för anpassning av ett fordons hastighet vid kurvkörning, där nämnda datorprogram (P) innefattar programkod som, då det körs av en elektronisk styrenhet (100) eller en annan dator (500) ansluten till den elektroniska styrenheten (100), förmår den elektroniska styrenheten (100) att utföra stegen enligt krav 1-35.~~

~~11.9. Datorprogramprodukt innefattande ett digitalt lagringsmedium som lagrar datorprogrammet enligt krav 812.~~