(19) 日本国特許庁(JP)

(12) **特許公報(B2)**

(11) 特許番号

特許第5749020号

(P5749020)

(45) 発行日 平成27年7月15日(2015.7.15)

(24) 登録日 平成27年5月22日 (2015.5.22)

(51) Int.Cl.			ΓI		
HO5H	1/46	(2006.01)	HO5H	1/46	Μ
			HO5H	1/46	R

請求項の数 21 (全 11 頁)

(21) 出願番号	特願2010-545239 (P2010-545239)	(73)特許権者	着 390040660
(86) (22) 出願日	平成21年1月31日 (2009.1.31)		アプライド マテリアルズ インコーポレ
(65) 公表番号	特表2011-512007 (P2011-512007A)		イテッド
(43) 公表日	平成23年4月14日 (2011.4.14)		APPLIED MATERIALS, I
(86) 国際出願番号	PCT/US2009/032776		N C O R P O R A T E D
(87) 国際公開番号	W02010/044895		アメリカ合衆国 カリフォルニア州 95
(87) 国際公開日	平成22年4月22日 (2010.4.22)		054 サンタ クララ バウアーズ ア
審査請求日	平成24年1月30日 (2012.1.30)		ベニュー 3050
(31) 優先権主張番号	61/025, 111	(74) 代理人	100109726
(32) 優先日	平成20年1月31日 (2008.1.31)		弁理士 園田 吉隆
(33)優先権主張国	米国 (US)	(74)代理人	100101199
			弁理士 小林 義教
		1	

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 RF電力をプラズマチャンバに結合するための装置

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】

RF電力をプラズマチャンバに結合するための装置であって、

複数のRF接続点を備える電極を備えたプラズマチャンバと、

第1のRF電源を含む複数のRF電源であって、各RF電源が、前記RF接続点の1つ にそれぞれ接続された出力端を有する、複数のRF電源と、

RF発振器と、

複数の位相シフタと、を備え、

各位相シフタが、前記RF発振器の出力端に接続された入力端を有し、

各RF電源は、各RF電源がその同期入力端で受領した信号に周波数および位相が同期 ¹⁰ された各RF電力信号をその出力端に生成するような同期入力端を有し、

前記第1のRF電源以外の各RF電源の前記同期入力端が、前記位相シフタの出力端の 1つにそれぞれ接続され、

前記第1のRF電源の前記同期入力端が、前記RF発振器の前記出力端に接続され、 前記第1のRF電源が、その出力端に第1のRF電力信号を生成し、

前記第1のRF電源以外の各RF電源が、そのそれぞれの出力端に、前記第1のRF電 力信号と同じ周波数、および前記第1のRF電力信号に対して相対的な、異なる非ゼロ位 相オフセットを有するそれぞれのRF電力信号を生成する、装置。

【請求項2】

RF電力をプラズマチャンバに結合するための装置であって、

当該それぞれの第2、第3、第4のRF電力信号は、前記第1のRF電力信号と同じ周 RF電力をプラズマチャンバに結合するための装置であって、 複数のRF接続点を備える電極を備えたプラズマチャンバと、 第1のRF電源を含む複数のRF電源であって、各RF電源が、前記RF接続点の1つ RF発振器と、 複数の位相シフタと、を備え、 各位相シフタが、前記RF発振器の出力端に接続された入力端を有し、 各RF電源は、各RF電源がその同期入力端で受領した信号に周波数および位相が同期 前記第1のRF電源以外の各RF電源の前記同期入力端が、前記位相シフタの出力端の 前記第1のRF電源の前記同期入力端が、前記RF発振器の前記出力端に接続され、 30 前記第1のRF電源が、その出力端に第1のRF電力信号を生成し、 前記第1のRF電源以外の各RF電源が、そのそれぞれの出力端に、前記第1のRF電 力信号と同じ周波数、および前記第1のRF電力信号に対して相対的な、調整可能な位相 【請求項4】 前記RF接続点が、前記電極の2次元表面上に配置される、請求項1ないし3の何れか 【請求項5】 前記RF接続点が、前記電極の矩形表面上に配置される、請求項1ないし4のいずれか 40 前記RF接続点のそれぞれが、前記電極にそれぞれ対応する隅部の付近に位置する、請 前記RF接続点のそれぞれが、前記電極にそれぞれ対応する隅部に位置する、請求項1 前記RF接続点のそれぞれが、前記電極の矩形表面の4つの隅部の付近に位置する、請 【請求項9】 前記RF接続点のそれぞれが、前記電極の矩形表面の4つの隅部に位置する、請求項5

第1、第2、第3、第4のRF電源と、当該RF電源のそれぞれは出力端を含み、その それぞれの出力端に、第1、第2、第3、第4のRF電力信号を生成し、 RF発振器と、 複数の位相シフタと、を備え、 各位相シフタが、前記RF発振器の出力端に接続された入力端を有し、 各RF電源は、各RF電源がその同期入力端で受領した信号に周波数および位相が同期 された前記各RF電力信号をその出力端に生成するような同期入力端を有し、

前記第1のRF電源以外の各RF電源の前記同期入力端が、前記位相シフタの出力端の 1つにそれぞれ接続され、 前記第1のRF電源の前記同期入力端が、前記RF発振器の前記出力端に接続され、

(2)

第1、第2、第3、第4のRF接続点を備える電極を備えたプラズマチャンバと、

各RF電源が、それぞれの前記RF接続点に、それぞれのRF電力信号を供給するため に接続される、それぞれの出力端を有し、

波数、および前記第1のRF電力信号に対して相対的な、異なる非ゼロ位相オフセットを 有する、装置。

【請求項3】

20 にそれぞれ接続された出力端を有する、複数のRF電源と、

された各RF電力信号をその出力端に生成するような同期入力端を有し、

1つにそれぞれ接続され、

オフセットを有するそれぞれのRF電力信号を生成する、装置。

一項に記載の装置。

一項に記載の装置。

【請求項6】

求項1ないし5のいずれか一項に記載の装置。

【請求項7】

ないし5のいずれか一項に記載の装置。

【請求項8】

求項5に記載の装置。

に記載の装置。

【請求項10】

前記非ゼロ位相オフセットのそれぞれが経時変化する、請求項1又は2に記載の装置。 【請求項11】

(3)

前記RF発振器の前記出力端と前記第1のRF電源の前記同期入力端との間に接続された位相シフタをさらに備える、請求項1ないし10のいずれか一項に記載の装置。

【請求項12】

前記電極が、マニホルド後壁と、シャワーヘッドと、前記シャワーヘッドを前記マニホ ルド後壁に接続するサスペンションとを備えるガス入口マニホルドであり、

前記 R F 接続点が、前記マニホルド後壁上にある、請求項1ないし11のいずれか一項 ¹⁰ に記載の装置。

【請求項13】

複数のインピーダンス整合回路網をさらに備え、

各インピーダンス整合回路網が、前記RF電源の1つにそれぞれ対応するRF電源の前 記出力端と、前記RF接続点の1つにそれぞれ接続される、請求項1ないし12のいずれ か一項に記載の装置。

【請求項14】

RF電力をプラズマチャンバに結合するための装置であって、

複数のRF接続点を備える電極を備えたプラズマチャンバと、

第1のRF電源を含む複数のRF電源と、を備え、

各RF電源が、それぞれの前記RF接続点に、それぞれのRF電力信号を供給するため に接続される、それぞれの出力端を有し、それぞれのRF電力信号は同じ周波数を有し、 20

RF発振器と、

複数の位相シフタと、をさらに備え、

各位相シフタが、前記RF発振器の出力端に接続された入力端を有し、

各RF電源は、各RF電源がその同期入力端で受領した信号に周波数および位相が同期 された前記各RF電力信号をその出力端に生成するような同期入力端を有し、

前記第1のRF電源以外の各RF電源の前記同期入力端が、前記位相シフタの出力端の 1つにそれぞれ接続され、

前記第1のRF電源の前記同期入力端が、前記RF発振器の前記出力端に接続される、 30 装置。

【請求項15】

前記RF発振器の前記出力端と前記第1のRF電源の前記同期入力端との間に接続された位相シフタをさらに備える、請求項14に記載の装置。

【請求項16】

各位相シフタが異なる位相シフトを生成し、前記第1のRF電源以外の各RF電源が、 そのそれぞれの出力端に、<u>第1のRF電力信号</u>と同じ周波数、および前記第1のRF電力 信号に対して相対的な、異なる非ゼロ位相オフセットを有する前記第1のRF電源によっ て生成されたそれぞれのRF電力信号を生成する、請求項14または15に記載の装置。 【請求項17】

40

50

前記非ゼロ位相オフセットのそれぞれが経時変化する、請求項16に記載の装置。

【請求項18】

前記電極が、マニホルド後壁と、シャワーヘッドと、前記シャワーヘッドを前記マニホ ルド後壁に接続するサスペンションとを備えるガス入口マニホルドであり、

前記RF接続点が、前記マニホルド後壁上にある、請求項14ないし17のいずれか一 項に記載の装置。

【請求項19】

複数のインピーダンス整合回路網をさらに備え、

各インピーダンス整合回路網が、前記RF電源の1つにそれぞれ対応するRF電源の前 記出力端と、前記RF接続点の1つにそれぞれ対応するRF接続点との間に接続される、 請求項14ないし18のいずれか一項に記載の装置。

【請求項20】

RF接続点の数およびRF電源の数が、少なくとも4であり、

前記 R F 接続点が、前記電極の 2 次元表面上に配置される、請求項 1 4 ないし 1 9 のいずれか一項に記載の装置。

【請求項21】

前記RF接続点が、前記電極の矩形表面上に配置される、請求項14ないし20のいず れか一項に記載の装置。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

[0001]

10

本発明は一般に、RF電力を、半導体、ディスプレイ、太陽電池、および固体発光デバ イスなどの電子デバイスの製作に使用するプラズマチャンバの電極に結合することに関す る。本発明は、より詳細には、チャンバ内で実施されるプラズマプロセスの均一性を、異 なる位相オフセットを有するRF電力を電極上の異なる点に結合することにより改善する ことに関する。

【背景技術】

【0002】

プラズマチャンバは一般に、半導体、ディスプレイ、および太陽電池などの電子デバイ スを製作するプロセスを実施するために使用される。そのようなプラズマ製作プロセスは 20 、ワークピースの表面上への半導体層、導体層、もしくは誘電体層の化学気相成長、また はワークピース表面上にあるそのような層の選択された部分のエッチングを含む。

【0003】

プラズマ製作プロセスが、ワークピースの表面全体にわたって高い空間的均一性を伴っ て実施されることが重要である。例えば、堆積プロセスは、堆積された材料が、ワークピ ースの表面上のあらゆる位置で均一な厚さおよび品質を有するように実施されるべきであ る。同様に、エッチングプロセスは、材料をそのような位置全てにおいて均一な速度でエ ッチングすべきである。

[0004]

RF電力は、プラズマチャンバ内に配置された、またはプラズマチャンバに隣接する電 30 極にRF電力源を結合することにより、プラズマチャンバ内のプラズマに容量結合するこ とができる。RF電力が電極上の単一の点に結合される設計では、電極の任意の寸法がR F電力の約4分の1波長よりも大きい場合、プラズマ密度は、したがってワークピース上 で実施されているプラズマ製作プロセスは、空間的不均一性をこうむる。

【発明の概要】

[0005]

したがって、そのような空間的均一性を改善する必要がある。

[0006]

ー態様では、本発明は、異なる位相オフセットを有するRF電力を、プラズマチャンバの電極上の異なるRF接続点に結合する。別の態様では、本発明は、調整可能なそれぞれ 40 の位相オフセットを有するRF電力を、プラズマチャンバの電極上の異なるRF接続点に 結合する。

[0007]

位相オフセットのそれぞれの値は、チャンバ内で実施されるプラズマプロセスの空間的 均一性を最適化するように定めることができる。例えば、プラズマチャンバのワークピー スと電極の間の領域内で、プラズマが、各前記位相オフセットがゼロであることにより生 成されたであろうプラズマよりも低い空間的不均一性を有するように、それぞれの位相オ フセットを定めることができる。あるいは、ワークピース上の材料の層を形成または変更 するようにプラズマプロセスを実施する際、前記材料の層の物理的特性が、各前記位相オ フセットがゼロであることにより生じたであろう前記材料の層の前記物理的特性よりも低

好ましくは、異なる R F 接続点および対応する位相オフセットの数が、少なくとも 4 で あり、 R F 接続点の位置が、電極の 2 つの直交次元(例えば X 軸および Y 軸)に沿って分 配される。この特徴は、プラズマプロセスの空間的均一性の 2 空間次元での最適化を可能 にし、それは特に、チャンバ内で処理されているワークピースが矩形であるときに有用で ある。

【0009】

好ましい一実施形態では、各RF接続点への電力が、それぞれに対応するRF電源によって供給され、その場合、各電源はその位相を、共通の基準RF発振器に同期させる。 【0010】

本特許明細書および特許請求の範囲全体を通じて、我々は、「RF接続点」という用語 を、RF電力が電極に電気的に接続される電極上の位置という意味で使用している。 【図面の簡単な説明】

【 0 0 1 1 】

【図1】本発明によるプラズマチャンバの部分概略側断面図である。断面は、4つのRF 接続点のうち2つを通る。

【図2】図1のプラズマチャンバに接続されたRF電源の概略図である。

【図3】一代替実施形態の概略図である。

【発明を実施するための形態】

[0012]

図1および2は、本発明の一実施形態によるプラズマチャンバを示す。

【0013】

図1を参照すると、ワークピース10が、プラズマチャンバ内でサセプタ12上に支持 されている。プラズマチャンバは、ワークピース上に半導体デバイス、ディスプレイ、太 陽電池、または固体発光デバイスなどの電子デバイスを製作するために、ワークピースを プラズマプロセスステップにかけるものである。プラズマチャンバ内で処理されるワーク ピース10の例には、フラットパネルディスプレイがその上に製作される矩形のガラス基 板、または集積回路がその上に製作される円形の半導体ウェーハがある。

【0014】

プラズマチャンバは、電気伝導性チャンバ壁14~18、好ましくはアルミニウムを有し、それが、チャンバ内部にとって真空の囲壁となる。図示の実施形態では、チャンバ側 壁14およびチャンバ底壁16が、一体型の壁として実施されている。チャンバ壁は上壁 18も含む。チャンバ壁の全ての部分が、電気的に互いに接続され、電気的に接地される

【0015】

ワークピースに対してプラズマプロセスを実施する際、1種または複数種のプロセスガ スが、チャンバ内にガス入口マニホルド20~26を通じて施与される。ガス入口マニホ ルドは、マニホルド後壁20、(ガス分配プレートまたは拡散器とも呼ばれる)シャワー ヘッド22、およびサスペンション24を含み、その全てが、ガス入口マニホルドの内部 26を構成する容積を共同して囲む。

【0016】

ガス入口導管28が、マニホルド後壁20の中心を通って延びる。図示していないガス 源が、プロセスガスをガス入口導管の上端に供給する。プロセスガスは、ガス入口導管か らガス入口マニホルドの内部26に流れ込み、次いで、シャワーヘッド22に開いた多数 の開口を通じてプラズマチャンバ内に施与される。

シャワーヘッドの重量が、サスペンション24によって支持され、サスペンション24 は、ガス入口マニホルド後壁20によって支持され、ガス入口マニホルド後壁20は、チ ャンバ側壁14によって支持される。サスペンション24は、好ましくは、シャワーヘッ

30

10

20

ドの温度が上昇および下降するときのシャワーヘッドの径方向の伸縮に対応するように可 撓性である。サスペンション24は、ガス入口マニホルド後壁20に取り付けられた上端 、およびシャワーヘッド22の周囲のリムに取り付けられた下端を有する。後者の取付け は、固定でも摺動でもよい。例えば、摺動取付けは、シャワーヘッドリムをサスペンショ ンの下端上に載せることにより実施することができる。

[0018]

シャワーヘッドが、図示の実施形態のように矩形の場合、サスペンション24の垂直に 延びる部分が、好ましくは、矩形のシャワーヘッド22の4辺にそれぞれ取り付けられた 4枚の可撓性シートからなる。各シートは、矩形のシャワーヘッドの1辺と矩形の後壁2 0の対応する辺との間で垂直に延びる。

[0019]

ガス入口マニホルド20~26は、RF電力をチャンバ内のプラズマに結合するための 電極としても機能する。マニホルド後壁20、シャワーヘッド22、およびサスペンショ ン24は電気伝導性であり、好ましくはアルミニウムである。誘電体ライナ19が、ガス 入口マニホルドのRF給電された構成要素20~24を、電気的に接地されたチャンバ壁 14~18から電気的かつ機械的に絶縁する。

[0020]

図2を参照すると、複数のRF電源41~44のそれぞれの出力端が、それぞれに対応 するインピーダンス整合回路網51~54を通じて、マニホルド後壁20の裏面上のそれ ぞれに対応するRF接続点31~34に接続されている。(図2は、4つのRF電源、整 合回路網、およびRF接続点を全て示す。図1は、最初の2つのRF接続点31、32と 交わる垂直面で得られた断面図であるため、それぞれにつき 2 つを示すにすぎない。) [0021]

20

30

40

10

発明の概要において述べたように、我々は、「RF接続点」という用語は、RF電力が 電極に接続される電極上の位置という意味で使用されている。

[0022]

図示の実施形態における電極は、ガス入口マニホルド20~26であるが、本発明の範 囲は、電極がガス分配機能を有しているかどうかに関わらず、任意の従来型のプラズマチ ャンバ電極上にあるRF接続点を含む。換言すれば、電極は、ガス入口マニホルドの一部 である必要はなく、シャワーヘッドを含んでいる必要はない。

[0023]

さらに、誘電体であるチャンバ壁の一部に電極が隣接し、それにより、RF電力を電極 からチャンバ内のプラズマに容量結合することができる場合、電極は、チャンバ壁14~ 18の外側にあってもよい。電極は、チャンバ壁の内側にあっても外側にあってもよいた め、本明細書では、チャンバ「内の」電極ではなく、チャンバ「の」電極と記載される。 [0024]

R F 電力は、それぞれの R F 電源 4 1 ~ 4 4 の出力端から、マニホルド後壁 2 0 上のそ れぞれのRF接続点31~34に流れ、次いで、マニホルド後壁を通って、マニホルド後 壁の4辺にある4つのサスペンション壁24に至り、次いで、4つのサスペンション壁を 通って、シャワーヘッド22の4辺に至る。RF電力は、シャワーヘッドから、シャワー ヘッドとサセプタの間のプラズマに結合される。

[0025]

本発明の新規な特徴は、RF電源41~44のそれぞれがその出力端に、同じ周波数を 有するが、RF電源ごとに異なる値に設定することのできる相対位相オフセットを有する RF信号を生成することである。図2の実施形態では、これが次のように実施されている 。各RF電源41~44は、同期入力端があるタイプの従来型のRF電源を有する。各R F電源は、その同期入力端で受領した低電力RF信号に周波数および位相が同期された高 電力RF信号をその出力端に生成する。

基準発振器70が、プラズマチャンバ電極(ガス入口マニホルド20~26)に供給し 50

たい周波数の低電力RF信号を生成する。基準発振器の出力端が、いくつかの従来型の位 相シフタ61~63のそれぞれの入力端に接続される。各位相シフタ61~63は、その 入力端で受領した信号に対して相対的に位相が所定の位相角だけシフトされた出力信号を 生成する。各位相シフタ61~63の出力端が、それぞれに対応するRF電源の同期入力 端に接続される。

(7)

[0027]

位相シフタの数は、RF電源の数に等しくてよく、その場合、各RF電源の同期入力端 が、対応する各位相シフタの出力端に接続される。より好ましくは、位相シフタの数は、 R F 電源の数よりも1つ少なく、その場合、1つのR F 電源44の同期入力端が直接、基 準発振器70の出力端に接続される。

[0028]

4 つの R F 電源 4 1 ~ 4 4 からの電力に応答して電極(ガス入口マニホルド20~26)により生成される電磁界の空間分布は、RF電源相互の相対的な位相オフセットによっ て決まるが、基準発振器70に対する4つのRF電源の絶対位相は重要ではない。したが って、1つのRF電源44が基準として機能することができ、それに対して、残りのRF 電源41~43の位相が相対する。これは、1つのRF電源44の同期入力端を、介在す る位相シフタなしで直接、基準発振器70に接続することにより達成することができ、こ の場合、その電源44の出力端が、基準発振器と同相になる。

 $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 & 9 \end{bmatrix}$

20 各位相シフタ61~63によって生成される位相シフトの値は、好ましくは、プラズマ チャンバ内で実施される特定のプラズマ製作プロセスの空間的均一性を最適化するように 、通常の実験によって調整すべきである。例えば、プラズマチャンバ内で、ワークピース の表面上に堆積された、またはワークピースの表面上でエッチングされた被膜の空間的均 ー性を、一連のワークピースについて測定することができ、その場合、位相シフタ61~ 63ごとに異なる位相シフト値のセットが、各ワークピースについてテストされる。次い で、最良の空間的均一性を生み出すと実験で決定された位相シフト値を、ワークピースの 生産製作中に、位相シフト値をそれ以上調整せずに使用することができる。

より一般的には、位相オフセットのそれぞれの値は、チャンバ内で実施されるプラズマ プロセスの空間的均一性を最適化するように定めることができる。例えば、プラズマチャ ンバのワークピースと電極の間の領域内で、プラズマが、各前記位相オフセットがゼロで あることにより生成されたであろうプラズマよりも低い空間的不均一性を有するように、 それぞれの位相オフセットを定めることができる。あるいは、ワークピース上の材料の層 を形成または変更するようにプラズマプロセスを実施する際、前記材料の層の物理的特性 が、各前記位相オフセットがゼロであることにより生じたであろう前記材料の層の前記物 理的特性よりも低い空間的不均一性を有するように、それぞれの位相オフセットを定める ことができる。

[0031]

2 つ前の段落内で述べた初期実験の間は、調整可能な位相シフタが好都合であるが、最 適な位相シフト値が決定された後の生産用プラズマチャンバ内では、固定の位相シフタを 使用することができる。

RF接続点が、図示の実施形態における矩形のガス入口マニホルド20~26など、矩 形の電極上にある場合、RF接続点が接続される電極の表面上のX軸およびY軸の両方に 関して異なる位置を有する、少なくとも4つのRF接続点を含めることが大いに有利であ る。図2の実施形態ではこれが、4つのRF接続点31~34を電極の4つの隅部付近に (具体的にはマニホルド後壁20の4つの隅部付近に)配置することにより、達成されて いる。換言すれば、4つのRF接続点のそれぞれの位置が、幾何学的矩形の頂点を画定し ている。これにより、プラズマチャンバ内で実施されるプラズマ製作プロセスの空間的均 ー性を X 軸および Y 軸の両方に沿って最適化するように、 R F 電力の相対位相を X 軸およ

10

20

30

40

びY軸の両方に沿って調整することが可能になる。(我々は、「X軸およびY軸」という 用語を、電極の表面上の、任意の2つの直交する幾何学的次元という意味で使用している。)

【0033】

本発明の範囲は、4つを上回るいくつかのRF接続点、ならびに対応する追加の数のR F電源および位相シフタも企図する。これにより、プラズマ製作プロセスの空間的均一性 に対するさらに詳細な制御が可能になるが、各位相シフタに最適な位相シフト値の実験的 決定が複雑になる。

[0034]

図3は、電極の対角線上に対向する隅部、具体的にはマニホルド後壁20の裏面の対角 10 線上に対向する隅部付近に、2つのRF接続点31、34だけを有する、一代替実施形態 を示す。2つのRF接続点は、マニホルド後壁の裏面のX軸およびY軸の両方に沿って異 なる位置を有するため、プラズマ製作プロセスの空間的均一性に対するいくらかの制御が 、X軸およびY軸の両方に沿って可能である。しかし、この実施形態は、図2の好ましい 実施形態のように各軸に沿った空間的均一性を他方の軸と独立に制御することはできない

【0035】

図2の実施形態と同様に、インピーダンス整合回路網51、54が、各RF接続点31 、34とそのRF電力源との間に接続される。しかし、図3は、異なる位相オフセットを 有するRF電力を異なるRF接続点31、34にもたらす別の手段を示す。図3の実施形 態は、ただ1つの高電力RF電源44を有する。その出力が、RF接続点間でRF電力分 割器80によって分割される。RF接続点間の位相オフセットは、RF電力分割器80と インピーダンス整合回路網の一方51の間に接続された位相シフタ65によって制御され る。

【0036】

図3の実施形態の利点は、この実施形態に必要なRF構成要素がより少ないことである が、図2の実施形態はその他の点で有利である。

【0037】

図2の実施形態の一利点は、この実施形態が電力分割器を不要にすることである。対照 的に、図3の実施形態では、RF電力分割器80が、全てのRF接続点に供給される総R F電力を伝導しなければならない。RF電力分割器内でのいくらかの電力損失は不可避で あり、そのことが、RF電源からプラズマチャンバへの電力伝達効率を不都合に低減させ る。また、RF電力分割器は、RF波形にいくらかの歪みを導入することがあり、その結 果、RF電源信号の望ましくない高調波が、インピーダンス整合回路網51、54、およ びチャンバ内のプラズマに印加される恐れがある。

【0038】

図2の実施形態の別の利点は、位相シフタ61~63が、プラズマの負荷インピーダン スから完全に絶縁されることである。各位相シフタの出力端は、その対応するRF電源4 1~43の同期入力端に接続される。同期入力端は通常、標準的な入力インピーダンスを 有しており、これは、RF電源の出力端に接続された負荷のインピーダンスによる影響を 受けない。各位相シフタによって生成される位相シフト量は、各位相シフタが標準的な一 貫した負荷インピーダンスを駆動するため、非常に正確かつ一貫したものとなり得る。 【0039】

対照的に、図3の実施形態では、位相シフタ65の出力端が、インピーダンス整合回路 網51の入力端に接続されている。インピーダンス整合回路網は一般に、プラズマ製作プ ロセスの実施中にプラズマチャンバ内のプラズマの動的な変化に応答してその入力インピ ーダンスの変化を完全になくすというわけではない。したがって、位相シフタによって生 成される位相シフト量が一貫していないことがある。

[0040]

ガス入口マニホルド20~26または他の電極によって生成される電磁界は、時間変動 50

する可能性がある。位相シフタ61~63はそれぞれ、その位相シフト量が従来型のプロ グラマブルコントローラ(図示せず)からのコマンドに応答して経時変化する、可変位相 シフタとすることができる。その結果得られる、プラズマ製作プロセスの時間平均した空 間的均一性は、どんな特定の瞬間の空間的均一性よりも優れたものであり得る。 【0041】

図2および3のどちらの実施形態でも、RF接続点31~34の最適な位置は、2つの 相反する考慮事項間のバランスがとれたところである。RF接続点間の電気インピーダン スを最大にするために、RF接続点をできるだけ互いに遠くに、したがってマニホルド後 壁20の隅部の近くに配置することが望ましい。しかし、RF接続点がマニホルド後壁の 縁部にあまりにも近すぎると、インピーダンス整合回路網51~54に与えられる負荷イ ンピーダンスが誘導性ではなく容量性になる。これにより、各インピーダンス整合回路網 がインダクタを含まなければならず、インダクタの方がコンデンサよりも高価で物理的に 嵩張り、また可変インダクタは可変コンデンサよりも実施が困難なため、これは望ましく ない。

【0042】

本発明の範囲は、それらに限定されないが、図面に示していない次の更なる代替形態お よび変更形態を含む。

【0043】

各インピーダンス整合回路網51~54の構成要素を、物理的に分散させることができ る。例えば、各インピーダンス整合回路網は、そのそれぞれに対応するRF電源41~4 4に物理的に隣接して取り付けられ、またはそのRF電源内に取り付けられた、1つまた は複数のリアクタンス(すなわちコンデンサおよびインダクタ)と、電極(例えばガス入 ロマニホルド20~26)に物理的に隣接して取り付けられ、または直接その電極上に取 り付けられた、1つまたは複数の更なるリアクタンスとを含むことができる。

【0044】

図示のガス入口マニホルド20~26は、図示のプラズマチャンバが矩形のワークピー ス10の処理に適合されているため、矩形である。しかし、本発明は、円形のガス入口マ ニホルドまたは他の円形の電極を含む、円形のワークピースを処理するためのプラズマチ ャンバにも等しく適用可能である。

【0045】

図示のマニホルド後壁20およびシャワーヘッド22は、セグメントに分割されていないが、セグメントに分割することが望ましい場合がある。その場合、本明細書における「マニホルド後壁」および「電極」へのあらゆる言及は、全てのセグメントを一括して単一のマニホルド後壁または電極として包含する。

[0046]

本発明は主として、RF電力をプラズマに容量結合することに関するが、追加のRF電 力をプラズマに、誘導コイルまたはマイクロ波導波管など、他の手段によって結合するこ とができる。また、遠隔プラズマ源内で発生したプラズマが、ガス入口を通じてチャンバ 内部に流れ込んでもよい。 10

30







【図3】



フロントページの続き

- (72)発明者 ホワイト, ジョン, エム.
 アメリカ合衆国 カリフォルニア 94541, ヘイウォード, コロニー ビュー プレース 2811
- (72)発明者 スティムソン 、 ブラッドリー 、 オー .
 アメリカ合衆国 カリフォルニア 95030 、 モンテ セレーノ 、 バンクロフト アヴェニュー 18201

審査官 鳥居 祐樹

(56)参考文献 特開2005-220368(JP,A) 特開2001-274099(JP,A) 特開2001-284271(JP,A)

(58)調査した分野(Int.Cl., DB名)

C 2 3 C	16/00 -16/56)
C 2 3 F	1/00 - 4/04	
H 0 1 L	2 1 / 2 0 5	
H 0 1 L	21/302	
H 0 1 L	21/3065	
H 0 1 L	2 1 / 3 1	
H 0 1 L	2 1 / 3 6 5	
H 0 1 L	21/461	
H 0 1 L	21/469	
H 0 1 L	21/86	
H 0 5 H	1/00 - 1/54	