

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11) 特許出願公開番号

特開2020-95672
(P2020-95672A)

(43) 公開日 令和2年6月18日(2020.6.18)

(51) Int.Cl.	F 1	テーマコード(参考)
G05B 19/042 (2006.01)	G05B 19/042	5H220
G06F 21/55 (2013.01)	G06F 21/55	

審査請求 未請求 請求項の数 15 O L (全 40 頁)

(21) 出願番号	特願2019-114336 (P2019-114336)	(71) 出願人	000002945 オムロン株式会社
(22) 出願日	令和1年6月20日(2019.6.20)		京都府京都市下京区塩小路通堀川東入南不動堂町801番地
(31) 優先権主張番号	特願2018-222649 (P2018-222649)	(74) 代理人	110001195 特許業務法人深見特許事務所
(32) 優先日	平成30年11月28日(2018.11.28)	(72) 発明者	岡 実 京都府京都市下京区塩小路通堀川東入南不動堂町801番地 オムロン株式会社内
(33) 優先権主張国・地域又は機関	日本国(JP)	(72) 発明者	山本 真之 京都府京都市下京区塩小路通堀川東入南不動堂町801番地 オムロン株式会社内
		(72) 発明者	小島 訓 京都府京都市下京区塩小路通堀川東入南不動堂町801番地 オムロン株式会社内 最終頁に続く

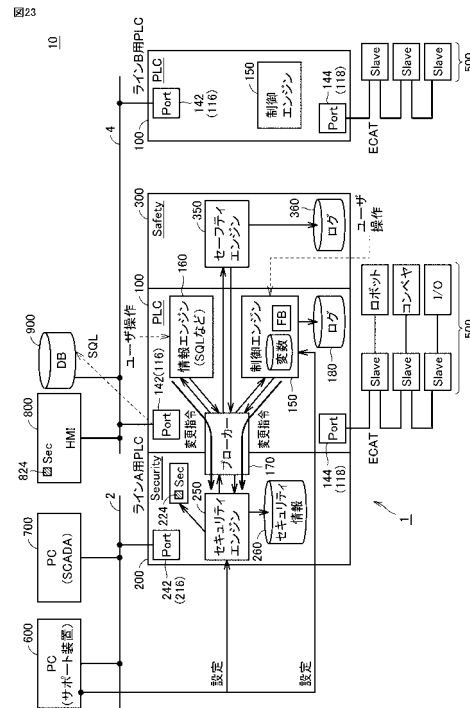
(54) 【発明の名称】 コントローラシステム

(57) 【要約】

【課題】制御装置および制御システムのネットワーク化あるいはインテリジェント化に伴って生じ得る脅威に対する保護という新たな課題を解決する。

【解決手段】コントローラシステムは、制御対象を制御するための制御演算を実行する制御ユニットと、制御ユニットに接続され、コントローラシステムに対するセキュリティ機能を担当するセキュリティユニットとを含む。セキュリティユニットは、コントローラシステムにおいて何らかの不正侵入が発生したか否かを検知する検知手段を含む。制御ユニットは、セキュリティユニットの検知手段の挙動を変更するための指令を送信する指令送信手段を含む。

【選択図】図23



【特許請求の範囲】**【請求項 1】**

コントローラシステムであって、
制御対象を制御するための制御演算を実行する制御ユニットと、
前記制御ユニットに接続され、前記コントローラシステムに対するセキュリティ機能を
担当するセキュリティユニットとを備え、
前記セキュリティユニットは、前記コントローラシステムにおいて何らかの不正侵入が
発生したか否かを検知する検知手段を含み、
前記制御ユニットは、前記セキュリティユニットの前記検知手段の挙動を変更するた
めの指令を送信する指令送信手段を含む、コントローラシステム。

10

【請求項 2】

前記検知手段の挙動を変更するための指令は、前記検知手段による不正侵入の検知を復
旧するための指令を含む、請求項 1 に記載のコントローラシステム。

【請求項 3】

前記検知手段の挙動を変更するための指令は、前記検知手段による不正侵入が発生した
か否かを検知するレベルを変更するための指令を含む、請求項 1 または 2 に記載のコント
ローラシステム。

【請求項 4】

前記指令送信手段は、ユーザ操作に応じて、前記検知手段の挙動を変更するための指令
を送信する、請求項 1 ~ 3 のいずれか 1 項に記載のコントローラシステム。

20

【請求項 5】

前記制御ユニットは、前記制御演算に係る命令を含むユーザプログラムを実行するよう
に構成され、
前記ユーザプログラムは、前記検知手段の挙動を変更するための指令を送信するための
命令を含む、請求項 1 ~ 4 のいずれか 1 項に記載のコントローラシステム。

【請求項 6】

コントローラシステムであって、
制御対象を制御するための制御演算を実行する制御ユニットと、
前記制御ユニットに接続され、前記コントローラシステムに対するセキュリティ機能を
担当するセキュリティユニットと、
少なくとも前記制御ユニットにアクセス可能なサポート装置とを備え、
前記セキュリティユニットは、前記コントローラシステムにおいて何らかの不正侵入が
発生したか否かを検知する検知手段を含み、
前記制御ユニットは、前記検知手段により検知された不正侵入に応じた制御演算を実行
するように構成されており、
前記サポート装置は、前記検知手段により検知された不正侵入に応じて前記制御ユニッ
トにより実行される制御演算に係る設定を受け付ける、コントローラシステム。

30

【請求項 7】

前記サポート装置は、前記検知手段により不正侵入が検知されたときに前記制御ユニッ
トにより実行されるプログラムの指定を受け付ける、請求項 6 に記載のコントローラシ
ステム。

40

【請求項 8】

前記サポート装置は、前記制御ユニットによりプログラムが実行される条件として、不
正侵入の種類を指定を受け付ける、請求項 7 に記載のコントローラシステム。

【請求項 9】

前記サポート装置は、制御動作の典型的な挙動を規定する複数のモデル設定を有して
おり、ユーザ操作に応じて、前記複数のモデル設定のうちいずれかを前記制御ユニッ
トに反映する、請求項 6 ~ 8 のいずれか 1 項に記載のコントローラシステム。

【請求項 10】

前記複数のモデル設定の各々は、設備種別に関連付けられており、

50

前記サポート装置は、ユーザによる設備の選択に応じて、対応するモデル設定を選択および反映する、請求項 9 に記載のコントローラシステム。

【請求項 1 1】

前記サポート装置は、対話型インターフェイスを介して、1 または複数の質問をユーザに呈示するとともに、各質問に対するユーザの選択に応じて、前記複数のモデル設定のうち対象となるモデル設定を選択および反映する、請求項 9 に記載のコントローラシステム。

【請求項 1 2】

コントローラシステムであって、
 制御対象を制御するための制御演算を実行する制御ユニットと、
 前記制御ユニットに接続され、前記コントローラシステムに対するセキュリティ機能を担当するセキュリティユニットとを備え、
 前記セキュリティユニットは、
 前記コントローラシステムにおいて何らかの不正侵入が発生したか否かを検知する検知手段と、
 前記検知手段による検知動作から算出されるセキュリティリスクをユーザに提示する提示手段とを含む、コントローラシステム。

10

【請求項 1 3】

前記提示手段は、前記セキュリティリスクを視覚的に提示するためのインジケータを含む、請求項 1 2 に記載のコントローラシステム。

20

【請求項 1 4】

前記提示手段は、前記セキュリティリスクを聴覚的に提示するための音声発生部を含む、請求項 1 2 または 1 3 に記載のコントローラシステム。

【請求項 1 5】

前記提示手段は、前記算出されるセキュリティリスクの度合いに応じて、提示態様を変化させる、請求項 1 2 ~ 1 4 のいずれか 1 項に記載のコントローラシステム。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、制御対象を制御するコントローラシステムに対するセキュリティ機能に関する。

30

【背景技術】

【0002】

各種設備および各設備に配置される各種装置の制御には、PLC（プログラマブルロジックコントローラ）などの制御装置が用いられる。制御装置は、制御対象の設備や機械に生じる異常を監視するとともに、制御装置自体の異常を監視することも可能である。何らかの異常が検知されると、制御装置から外部に対して何らかの方法で通知がなされる。

【0003】

例えば、特開 2000 - 137506 号公報（特許文献 1）は、異常履歴が登録されたとき、または、予め定められた時間が到来したときに、予め指定された宛先に電子メールを送信するプログラマブルコントローラを開示する。

40

【先行技術文献】

【特許文献】

【0004】

【特許文献 1】特開 2000 - 137506 号公報

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0005】

近年の ICT（Information and Communication Technology）の進歩に伴って、制御装置も様々な外部装置とネットワーク接続されるとともに、制御装置において実行される処

50

理も高度化している。このようなネットワーク化あるいはインテリジェント化に伴って、想定される脅威の種類も増加している。

【0006】

従来の制御装置においては、設備や機械に生じた異常、または、制御装置自体に生じた異常を検知するのみであり、ネットワーク化あるいはインテリジェント化に伴って生じ得る脅威については、何ら想定されていない。

【0007】

本発明は、制御装置および制御システムのネットワーク化あるいはインテリジェント化に伴って生じ得る脅威に対する保護という新たな課題を解決することを一つの目的としている。

10

【課題を解決するための手段】

【0008】

本発明のある局面に従うコントローラシステムは、制御対象を制御するための制御演算を実行する制御ユニットと、制御ユニットに接続され、コントローラシステムに対するセキュリティ機能を担当するセキュリティユニットとを含む。セキュリティユニットは、コントローラシステムにおいて何らかの不正侵入が発生したか否かを検知する検知手段を含む。制御ユニットは、セキュリティユニットの検知手段の挙動を変更するための指令を送信する指令送信手段を含む。

【0009】

この局面によれば、何らかの不正侵入が検知された後に、その不正侵入に関する要因が取り除かれた後、制御対象を正常運転に復帰する際に、セキュリティユニットの挙動を柔軟に制御できる。

20

【0010】

検知手段の挙動を変更するための指令は、検知手段による不正侵入の検知を復旧するための指令を含んでいてもよい。この局面によれば、不正侵入の検知後の復旧を容易化できる。

【0011】

検知手段の挙動を変更するための指令は、検知手段による不正侵入が発生したか否かを検知するレベルを変更するための指令を含んでいてもよい。この局面によれば、制御ユニット側から検知するレベルを変更できるので、状況に応じた柔軟な制御動作を実現できる。

30

【0012】

指令送信手段は、ユーザ操作に応じて、検知手段の挙動を変更するための指令を送信するようにしてもよい。この局面によれば、ユーザの明示的な操作を受けて復旧などの処理が開始されるので、セキュリティリスクを低減できる。

【0013】

制御ユニットは、制御演算に係る命令を含むユーザプログラムを実行するように構成されてもよく、ユーザプログラムは、検知手段の挙動を変更するための指令を送信するための命令を含んでいてもよい。この局面によれば、制御動作に加えて、検知手段の挙動を制御するための命令をユーザプログラムに含めることができるので、柔軟な制御動作を実現できる。

40

【0014】

本発明の別の局面に従うコントローラシステムは、制御対象を制御するための制御演算を実行する制御ユニットと、制御ユニットに接続され、コントローラシステムに対するセキュリティ機能を担当するセキュリティユニットと、少なくとも制御ユニットにアクセス可能なサポート装置とを含む。セキュリティユニットは、コントローラシステムにおいて何らかの不正侵入が発生したか否かを検知する検知手段を含む。制御ユニットは、検知手段により検知された不正侵入に応じた制御演算を実行するように構成されている。サポート装置は、検知手段により検知された不正侵入に応じて制御ユニットにより実行される制御演算に係る設定を受け付ける。

50

【0015】

この局面によれば、何らかの不正侵入が検知された後に、その不正侵入に対応する処理を実行するための設定を容易に行うことができる。

【0016】

サポート装置は、検知手段により不正侵入が検知されたときに制御ユニットにより実行されるプログラムの指定を受け付けるようにしてもよい。この局面によれば、検知手段により不正侵入が検知されたときに、対処に必要なプログラムの指定を容易化できる。

【0017】

サポート装置は、制御ユニットによりプログラムが実行される条件として、不正侵入の種類指定を受け付けるようにしてもよい。この局面によれば、様々な不正侵入のうち、特定の種類の不正侵入が検知されたときには、特定のプログラムを実行させることができる。

10

【0018】

サポート装置は、制御動作の典型的な挙動を規定する複数のモデル設定を有しており、ユーザ操作に応じて、複数のモデル設定のうちいずれかを制御ユニットに反映するようにしてもよい。この局面によれば、専門知識を有していないユーザであっても、必要な設定を行うことができる。

【0019】

複数のモデル設定の各々は、設備種別に関連付けられていてもよく、サポート装置は、ユーザによる設備の選択に応じて、対応するモデル設定を選択および反映するようにしてもよい。この局面によれば、対象の設備を選択するだけで、必要な設定を反映できる。

20

【0020】

サポート装置は、対話型インターフェイスを介して、1または複数の質問をユーザに提示するとともに、各質問に対するユーザの選択に応じて、複数のモデル設定のうち対象となるモデル設定を選択および反映するようにしてもよい。この局面によれば、質問に対して回答するだけで、必要な設定を反映できる。

【0021】

本発明のさらに別の局面に従うコントローラシステムは、制御対象を制御するための制御演算を実行する制御ユニットと、制御ユニットに接続され、コントローラシステムに対するセキュリティ機能を担当するセキュリティユニットと、少なくとも制御ユニットにアクセス可能なサポート装置とを含む。セキュリティユニットは、コントローラシステムにおいて何らかの不正侵入が発生したか否かを検知する検知手段と、検知手段による検知動作から算出されるセキュリティリスクをユーザに提示する提示手段とを含む。

30

【0022】

この局面によれば、不正侵入自体は検知されていないが、そのリスクが高まっているか否かを一見して把握できる。

【0023】

提示手段は、セキュリティリスクを視覚的に提示するためのインジケータを含んでいてもよい。この局面によれば、セキュリティリスクを一見して把握できる。

【0024】

提示手段は、セキュリティリスクを聴覚的に提示するための音声発生部を含んでいてもよい。この局面によれば、セキュリティリスクを即座に把握できる。

40

【0025】

提示手段は、算出されるセキュリティリスクの度合いに応じて、提示態様を変化させるようにしてもよい。この局面によれば、ユーザは、提示態様によって、セキュリティリスクの度合いを容易に把握できる。

【0026】

本発明のさらに別の局面に従うコントローラシステムは、制御対象を制御するための制御演算を実行する制御ユニットと、制御ユニットに接続され、コントローラシステムに対するセキュリティ機能を担当するセキュリティユニットとを含む。セキュリティユニット

50

は、コントローラシステムにおいて何らかの不正侵入が発生したか否かを検知する検知手段と、検知手段により検知された不正侵入の属性を示すインシデント特性を制御ユニットへ通知する通知手段とを含む。制御ユニットは、通知手段から通知されたインシデント特性に応じて、制御動作を変更する。

【0027】

この局面によれば、制御ユニットは、検知された不正侵入に応じた制御動作を実現できる。

【0028】

制御ユニットは、制御動作を変更することにより、制御対象の動作を停止するようにしてもよい。この局面によれば、不正侵入が検知されることで、制御対象の動作を安全に停止できる。

10

【0029】

制御ユニットは、制御動作を変更することにより、制御対象の動作を制限するようにしてもよい。この局面によれば、不正侵入が検知されることで、制御対象の動作を制限し、万が一、インシデントが発生しても、制御対象の破損などを防止できる。

【0030】

制御ユニットは、制御動作を変更することにより、コントローラシステムに含まれる装置の動作を制限するようにしてもよい。この局面によれば、不正侵入が検知されることで、コントローラシステムに含まれる装置の動作を制限し、インシデントへの進展などを防止できる。

20

【0031】

制御ユニットは、通知されるインシデント特性に対応付けられたプログラムを実行することで、制御動作を変更するようにしてもよい。この局面によれば、インシデント特性毎に対応するプログラムを予め用意できるため、各種の不正侵入に応じた制御動作を実現できる。

【発明の効果】

【0032】

本発明によれば、制御装置および制御システムのネットワーク化あるいはインテリジェント化に伴って生じ得る脅威に対する保護という新たな課題を解決できる。

【図面の簡単な説明】

30

【0033】

【図1】本実施の形態に係るコントローラシステムの構成例を示す外觀図である。

【図2】本実施の形態に従うコントローラシステムを構成する制御ユニットのハードウェア構成例を示す模式図である。

【図3】本実施の形態に従うコントローラシステムを構成するセキュリティユニットのハードウェア構成例を示す模式図である。

【図4】本実施の形態に従うコントローラシステムを構成するセーフティユニットのハードウェア構成例を示す模式図である。

【図5】本実施の形態に従うコントローラシステムを含む制御システムの典型例を示す模式図である。

40

【図6】セキュリティ脅威に対する対策サイクルの一例を示す模式図である。

【図7】本実施の形態に従うコントローラシステムを含む制御システムにおける不正侵入検知時の対応の一例を示す模式図である。

【図8】生産機械および検査装置を含むラインに対する攻撃例を示す模式図である。

【図9】本実施の形態に従うコントローラシステムにおけるインシデント特性に応じた設備別の制御動作の一例を示す図である。

【図10】本実施の形態に従うコントローラシステムにおけるインシデント特性に応じた設備別の制御動作の別の一例を示す図である。

【図11】本実施の形態に従うコントローラシステムにおけるインシデント特性に応じた各設備における状態別の制御動作の一例を示す図である。

50

【図 1 2】本実施の形態に従うコントローラシステムにおけるセキュリティ脅威が検知された場合の処理手順を示すフローチャートである。

【図 1 3】本実施の形態に従うコントローラシステムに接続されるサポート装置のハードウェア構成例を示す模式図である。

【図 1 4】本実施の形態に従うコントローラシステムに対する不正侵入検知時の対処を設定するためのユーザインターフェイス画面の一例を示す模式図である。

【図 1 5】本実施の形態に従うコントローラシステムに対する不正侵入検知時の対処を設定するためのユーザインターフェイス画面の一例を示す模式図である。

【図 1 6】本実施の形態に従うコントローラシステムに対する不正侵入検知時の対処を設定するためのユーザインターフェイス画面の一例を示す模式図である。

【図 1 7】本実施の形態に従うコントローラシステムに対する不正侵入検知時の対処を設定するためのユーザインターフェイス画面の一例を示す模式図である。

【図 1 8】本実施の形態に従うコントローラシステムが提供するインシデント特性に応じた制御動作のモデル設定の一例を示す図である。

【図 1 9】本実施の形態に従うコントローラシステムにおける制御動作を設定する処理手順を説明するための図である。

【図 2 0】本実施の形態に従うコントローラシステムにおける制御動作を設定する別の処理手順を説明するための図である。

【図 2 1】本実施の形態に従うコントローラシステムにおける制御動作を設定するさらに別の処理手順を説明するための図である。

【図 2 2】本実施の形態に従うコントローラシステムにおける制御動作の設定を変更するためのユーザインターフェイス画面の一例を示す模式図である。

【図 2 3】本実施の形態に従うコントローラシステムにおけるセキュリティユニットに対する変更指令の遣り取りを説明するための模式図である。

【図 2 4】本実施の形態に従うコントローラシステムにおけるセキュリティユニットの動作を変更するためのプログラム命令の一例を示す図である。

【図 2 5】本実施の形態に従うコントローラシステムに採用されるインジケータの一例を示す模式図である。

【図 2 6】本実施の形態に従うコントローラシステムに採用されるスピーカの動作例を示す模式図である。

【図 2 7】本実施の形態に従うコントローラシステムの構成の変形例を示す模式図である。

【発明を実施するための形態】

【0034】

本発明の実施の形態について、図面を参照しながら詳細に説明する。なお、図中の同一または相当部分については、同一符号を付してその説明は繰り返さない。

【0035】

< A . コントローラシステム 1 >

まず、本実施の形態に従うコントローラシステム 1 の構成について説明する。

【0036】

図 1 は、本実施の形態に係るコントローラシステム 1 の構成例を示す外觀図である。図 1 を参照して、コントローラシステム 1 は、制御ユニット 100 と、セキュリティユニット 200 と、セーフティユニット 300 と、1 または複数の機能ユニット 400 と、電源ユニット 450 とを含む。

【0037】

制御ユニット 100 とセキュリティユニット 200 との間は、任意のデータ伝送路（例えば、PCI Express あるいはイーサネット（登録商標）など）を介して接続されている。制御ユニット 100 とセーフティユニット 300 および 1 または複数の機能ユニット 400 との間は、図示しない内部バスを介して接続されている。

【0038】

10

20

30

40

50

制御ユニット100は、コントローラシステム1において中心的な処理を実行する。制御ユニット100は、任意に設計された要求仕様に従って、制御対象を制御するための制御演算を実行する。後述のセーフティユニット300で実行される制御演算との対比で、制御ユニット100で実行される制御演算を「標準制御」とも称す。図1に示す構成例において、制御ユニット100は、1または複数の通信ポートを有している。

【0039】

セキュリティユニット200は、制御ユニット100に接続され、コントローラシステム1に対するセキュリティ機能を担当する。図1に示す構成例において、セキュリティユニット200は、1または複数の通信ポートを有している。セキュリティユニット200が提供するセキュリティ機能の詳細については、後述する。

10

【0040】

セーフティユニット300は、制御ユニット100とは独立して、制御対象に関するセーフティ機能を実現するための制御演算を実行する。セーフティユニット300で実行される制御演算を「セーフティ制御」とも称す。通常、「セーフティ制御」は、IEC 61508などに規定されたセーフティ機能を実現するための要件を満たすように設計される。「セーフティ制御」は、設備や機械などによって人の安全が脅かされることを防止するための処理を総称する。

【0041】

機能ユニット400は、コントローラシステム1による様々な制御対象に対する制御を実現するための各種機能を提供する。機能ユニット400は、典型的には、I/Oユニット、セーフティI/Oユニット、通信ユニット、モーションコントローラユニット、温度調整ユニット、パルスカウンタユニットなどを包含し得る。I/Oユニットとしては、例えば、デジタル入力(DI)ユニット、デジタル出力(DO)ユニット、アナログ出力(AI)ユニット、アナログ出力(AO)ユニット、パルスキャッチ入力ユニット、および、複数の種類を混合させた複合ユニットなどが挙げられる。セーフティI/Oユニットは、セーフティ制御に係るI/O処理を担当する。

20

【0042】

電源ユニット450は、コントローラシステム1を構成する各ユニットに対して、所定電圧の電源を供給する。

【0043】

< B . 各ユニットのハードウェア構成例 >

次に、本実施の形態に従うコントローラシステム1を構成する各ユニットのハードウェア構成例について説明する。

30

【0044】

(b 1 : 制御ユニット100)

図2は、本実施の形態に従うコントローラシステム1を構成する制御ユニット100のハードウェア構成例を示す模式図である。図2を参照して、制御ユニット100は、主たるコンポーネントとして、CPU (Central Processing Unit) やGPU (Graphical Processing Unit) などのプロセッサ102と、チップセット104と、主記憶装置106と、二次記憶装置108と、通信コントローラ110と、USB (Universal Serial Bus) コントローラ112と、メモ리카ードインターフェイス114と、ネットワークコントローラ116, 118, 120と、内部バスコントローラ122と、インジケータ124と、スピーカ126とを含む。

40

【0045】

プロセッサ102は、二次記憶装置108に格納された各種プログラムを読み出して、主記憶装置106に展開して実行することで、標準制御に係る制御演算、および、後述するような各種処理を実現する。チップセット104は、プロセッサ102と各コンポーネントとの間のデータの遣り取りを仲介することで、制御ユニット100全体としての処理を実現する。

【0046】

50

二次記憶装置 108 には、システムプログラムに加えて、システムプログラムが提供する実行環境上で動作する制御プログラムが格納される。

【0047】

通信コントローラ 110 は、セキュリティユニット 200 との間のデータの遣り取りを担当する。通信コントローラ 110 としては、例えば、PCI Express あるいはイーサネットなどに対応する通信チップを採用できる。

【0048】

USB コントローラ 112 は、USB 接続を介して任意の情報処理装置との間のデータの遣り取りを担当する。

【0049】

メモリカードインターフェイス 114 は、メモリカード 115 を着脱可能に構成されており、メモリカード 115 に対して制御プログラムや各種設定などのデータを書込み、あるいは、メモリカード 115 から制御プログラムや各種設定などのデータを読み出すことが可能になっている。

【0050】

ネットワークコントローラ 116, 118, 120 の各々は、ネットワークを介した任意のデバイスとの間のデータの遣り取りを担当する。ネットワークコントローラ 116, 118, 120 は、Ethernet (登録商標)、Ethernet/IP (登録商標)、DeviceNet (登録商標)、Component (登録商標) などの産業用ネットワークプロトコルを採用してもよい。

【0051】

内部バスコントローラ 122 は、コントローラシステム 1 を構成するセーフティユニット 300 や 1 または複数の機能ユニット 400 との間のデータの遣り取りを担当する。内部バスには、メーカー固有の通信プロトコルを用いてもよいし、いずれかの産業用ネットワークプロトコルと同一あるいは準拠した通信プロトコルを用いてもよい。

【0052】

インジケータ 124 は、制御ユニット 100 の動作状態などを通知するものであり、ユニット表面に配置された 1 または複数の LED などによって構成される。

【0053】

スピーカ 126 は、制御ユニット 100 の動作状態などを通知するものであり、ユニット表面に配置されて音声を出力する。

【0054】

図 2 には、プロセッサ 102 がプログラムを実行することで必要な機能が提供される構成例を示したが、これらの提供される機能の一部または全部を、専用のハードウェア回路 (例えば、ASIC (Application Specific Integrated Circuit) または FPGA (Field-Programmable Gate Array) など) を用いて実装してもよい。あるいは、制御ユニット 100 の主要部を、汎用的なアーキテクチャに従うハードウェア (例えば、汎用パソコンをベースとした産業用パソコン) を用いて実現してもよい。この場合には、仮想化技術を用いて、用途の異なる複数の OS (Operating System) を並列的に実行させるとともに、各 OS 上で必要なアプリケーションを実行させるようにしてもよい。

【0055】

(b2: セキュリティユニット 200)

図 3 は、本実施の形態に従うコントローラシステム 1 を構成するセキュリティユニット 200 のハードウェア構成例を示す模式図である。図 3 を参照して、セキュリティユニット 200 は、主たるコンポーネントとして、CPU や GPU などのプロセッサ 202 と、チップセット 204 と、主記憶装置 206 と、二次記憶装置 208 と、通信コントローラ 210 と、USB コントローラ 212 と、メモリカードインターフェイス 214 と、ネットワークコントローラ 216, 218 と、インジケータ 224 とを含む。

【0056】

プロセッサ 202 は、二次記憶装置 208 に格納された各種プログラムを読み出して、

10

20

30

40

50

主記憶装置 206 に展開して実行することで、後述するような各種セキュリティ機能を実現する。チップセット 204 は、プロセッサ 202 と各コンポーネントとの間のデータの遣り取りを仲介することで、セキュリティユニット 200 全体としての処理を実現する。

【0057】

二次記憶装置 208 には、システムプログラムに加えて、システムプログラムが提供する実行環境上で動作するセキュリティシステムプログラムが格納される。

【0058】

通信コントローラ 210 は、制御ユニット 100 との間のデータの遣り取りを担当する。通信コントローラ 210 としては、制御ユニット 100 に通信コントローラ 210 と同様に、例えば、PCI Express あるいはイーサネットなどに対応する通信チップを採用できる。

10

【0059】

USB コントローラ 212 は、USB 接続を介して任意の情報処理装置との間のデータの遣り取りを担当する。

【0060】

メモ리카ードインターフェイス 214 は、メモ리카ード 215 を着脱可能に構成されており、メモ리카ード 215 に対して制御プログラムや各種設定などのデータを書込み、あるいは、メモ리카ード 215 から制御プログラムや各種設定などのデータを読み出すことが可能になっている。

【0061】

ネットワークコントローラ 216, 218 の各々は、ネットワークを介した任意のデバイスとの間のデータの遣り取りを担当する。ネットワークコントローラ 216, 218 は、イーサネット（登録商標）などの汎用的なネットワークプロトコルを採用してもよい。

20

【0062】

インジケータ 224 は、セキュリティユニット 200 の動作状態などを通知するものであり、ユニット表面に配置された 1 または複数の LED などによって構成される。

【0063】

スピーカ 226 は、セキュリティユニット 200 の動作状態などを通知するものであり、ユニット表面に配置されて音声を出力する。

【0064】

図 3 には、プロセッサ 202 がプログラムを実行することで必要な機能が提供される構成例を示したが、これらの提供される機能の一部または全部を、専用のハードウェア回路（例えば、ASIC または FPGA など）を用いて実装してもよい。あるいは、セキュリティユニット 200 の主要部を、汎用的なアーキテクチャに従うハードウェア（例えば、汎用パソコンをベースとした産業用パソコン）を用いて実現してもよい。この場合には、仮想化技術を用いて、用途の異なる複数の OS を並列的に実行させるとともに、各 OS 上で必要なアプリケーションを実行させるようにしてもよい。

30

【0065】

（b3：セーフティユニット 300）

図 4 は、本実施の形態に従うコントローラシステム 1 を構成するセーフティユニット 300 のハードウェア構成例を示す模式図である。図 4 を参照して、セーフティユニット 300 は、主たるコンポーネントとして、CPU や GPU などのプロセッサ 302 と、チップセット 304 と、主記憶装置 306 と、二次記憶装置 308 と、メモ리카ードインターフェイス 314 と、内部バスコントローラ 322 と、インジケータ 324 とを含む。

40

【0066】

プロセッサ 302 は、二次記憶装置 308 に格納された各種プログラムを読み出して、主記憶装置 306 に展開して実行することで、セーフティ制御に係る制御演算、および、後述するような各種処理を実現する。チップセット 304 は、プロセッサ 302 と各コンポーネントとの間のデータの遣り取りを仲介することで、セーフティユニット 300 全体としての処理を実現する。

50

【 0 0 6 7 】

二次記憶装置 3 0 8 には、システムプログラムに加えて、システムプログラムが提供する実行環境上で動作するセーフティプログラムが格納される。

【 0 0 6 8 】

メモ리카ードインターフェイス 3 1 4 は、メモ리카ード 3 1 5 を着脱可能に構成されており、メモ리카ード 3 1 5 に対してセーフティプログラムや各種設定などのデータを書込み、あるいは、メモ리카ード 3 1 5 からセーフティプログラムや各種設定などのデータを読み出すことが可能になっている。

【 0 0 6 9 】

内部バスコントローラ 3 2 2 は、内部バスを介した制御ユニット 1 0 0 との間のデータの遣り取りを担当する。

【 0 0 7 0 】

インジケータ 3 2 4 は、セーフティユニット 3 0 0 の動作状態などを通知するものであり、ユニット表面に配置された 1 または複数の L E D などによって構成される。

【 0 0 7 1 】

図 4 には、プロセッサ 3 0 2 がプログラムを実行することで必要な機能が提供される構成例を示したが、これらの提供される機能の一部または全部を、専用のハードウェア回路（例えば、A S I C または F P G A など）を用いて実装してもよい。あるいは、セーフティユニット 3 0 0 の主要部を、汎用的なアーキテクチャに従うハードウェア（例えば、汎用パソコンをベースとした産業用パソコン）を用いて実現してもよい。この場合には、仮想化技術を用いて、用途の異なる複数の O S を並列的に実行させるとともに、各 O S 上で必要なアプリケーションを実行させるようにしてもよい。

【 0 0 7 2 】

< C . 制御システム 1 0 >

次に、本実施の形態に従うコントローラシステム 1 を含む制御システム 1 0 の典型例について説明する。図 5 は、本実施の形態に従うコントローラシステム 1 を含む制御システム 1 0 の典型例を示す模式図である。

【 0 0 7 3 】

一例として、図 5 に示す制御システム 1 0 は、2 つのライン（ライン A およびライン B ）を制御対象とする。典型的には、各ラインは、ワークを搬送するコンベアに加えて、コンベア上のワークに対して任意の物理的作用を与えることが可能なロボットが配置されているとする。

【 0 0 7 4 】

ライン A およびライン B のそれぞれに制御ユニット 1 0 0 が配置されている。ライン A を担当する制御ユニット 1 0 0 に加えて、セキュリティユニット 2 0 0 およびセーフティユニット 3 0 0 がコントローラシステム 1 を構成する。なお、説明の便宜上、図 5 には、機能ユニット 4 0 0 および電源ユニット 4 5 0 の記載を省略している。

【 0 0 7 5 】

コントローラシステム 1 のセキュリティユニット 2 0 0 は、通信ポート 2 4 2 （図 3 のネットワークコントローラ 2 1 6 ）を介して第 1 ネットワーク 2 に接続されている。第 1 ネットワーク 2 には、サポート装置 6 0 0 および S C A D A （Supervisory Control And Data Acquisition）装置 7 0 0 が接続されているとする。

【 0 0 7 6 】

サポート装置 6 0 0 は、少なくとも制御ユニット 1 0 0 にアクセス可能になっており、コントローラシステム 1 に含まれる各ユニットで実行されるプログラムの作成、デバッグ、各種パラメータの設定などの機能をユーザへ提供する。

【 0 0 7 7 】

S C A D A 装置 7 0 0 は、コントローラシステム 1 での制御演算によって得られる各種情報をオペレータへ提示するとともに、オペレータからの操作に従って、コントローラシステム 1 に対して内部コマンドなどを生成する。S C A D A 装置 7 0 0 は、コントローラ

10

20

30

40

50

システム 1 が扱うデータを収集する機能も有している。

【 0 0 7 8 】

コントローラシステム 1 の制御ユニット 1 0 0 は、通信ポート 1 4 2 (図 2 のネットワークコントローラ 1 1 6) を介して第 2 ネットワーク 4 に接続されている。第 2 ネットワーク 4 には、H M I (Human Machine Interface) 8 0 0 およびデータベース 9 0 0 が接続されているとする。

【 0 0 7 9 】

H M I 8 0 0 は、コントローラシステム 1 での制御演算によって得られる各種情報をオペレータへ提示するとともに、オペレータからの操作に従って、コントローラシステム 1 に対して内部コマンドなどを生成する。データベース 9 0 0 は、コントローラシステム 1 から送信される各種データ (例えば、各ワークから計測されたトレーサビリティに関する情報など) を収集する。

【 0 0 8 0 】

コントローラシステム 1 の制御ユニット 1 0 0 は、通信ポート 1 4 4 (図 2 のネットワークコントローラ 1 1 8) を介して、1 または複数のフィールドデバイス 5 0 0 と接続されている。フィールドデバイス 5 0 0 は、制御対象から制御演算に必要な各種情報を収集するセンサや検出器、および、制御対象に対して何らかの作用を与えるアクチュエータなどを含む。図 5 に示す例では、フィールドデバイス 5 0 0 は、ワークに対して何らかの外的な作用を与えるロボット、ワークを搬送するコンベヤ、フィールドに配置されたセンサやアクチュエータとの間で信号を遣り取りする I / O ユニットなどを含む。

【 0 0 8 1 】

同様に、ライン B を担当する制御ユニット 1 0 0 についても同様に、通信ポート 1 4 4 (図 2 のネットワークコントローラ 1 1 8) を介して、1 または複数のフィールドデバイス 5 0 0 と接続されている。

【 0 0 8 2 】

ここで、コントローラシステム 1 の機能面に着目すると、制御ユニット 1 0 0 は、標準制御に係る制御演算を実行する処理実行部である制御エンジン 1 5 0 と、外部装置との間でデータを遣り取りする情報エンジン 1 6 0 とを含む。セキュリティユニット 2 0 0 は、後述するようなセキュリティ機能を実現するためのセキュリティエンジン 2 5 0 を含む。セーフティユニット 3 0 0 は、セーフティ制御に係る制御演算を実行する処理実行部であるセーフティエンジン 3 5 0 を含む。

【 0 0 8 3 】

各エンジンは、各ユニットのプロセッサなどの任意のハードウェア要素または各種プログラムなどの任意のソフトウェア要素、あるいは、それら要素の組合せによって実現される。各エンジンは任意の形態で実装できる。

【 0 0 8 4 】

さらに、コントローラシステム 1 は、エンジン同士の遣り取りを仲介するブローカー 1 7 0 を含む。ブローカー 1 7 0 の実体は、制御ユニット 1 0 0 およびセキュリティユニット 2 0 0 の一方または両方に配置してもよい。

【 0 0 8 5 】

制御エンジン 1 5 0 は、制御対象を制御するための制御演算の実行に必要な変数テーブルおよびファンクションブロック (F B) などを保持している。変数テーブルに格納される各変数は、I / O リフレッシュ処理により、フィールドデバイス 5 0 0 から取得された値で周期的に収集されるとともに、フィールドデバイス 5 0 0 へ各値が周期的に反映される。制御エンジン 1 5 0 での制御演算のログはログデータベース 1 8 0 に格納されてもよい。

【 0 0 8 6 】

情報エンジン 1 6 0 は、制御ユニット 1 0 0 が保持するデータ (変数テーブルで保持される変数値) に対して任意の情報処理を実行する。典型的には、情報エンジン 1 6 0 は、制御ユニット 1 0 0 が保持するデータを周期的にデータベース 9 0 0 などへ送信する処理

10

20

30

40

50

を含む。このようなデータの送信には、SQLなどが用いられる。

【0087】

セキュリティエンジン250は、コントローラシステム1に発生する不正侵入の検知、検知された不正侵入に応じた処理、インシデントの発生有無判断、発生したインシデントに応じた処理などを実行する。セキュリティエンジン250の挙動は、セキュリティ情報260として保存される。

【0088】

セキュリティエンジン250は、セキュリティに関する何らかのイベントが発生したこと、あるいは発生しているセキュリティに関するイベントのレベルなどを、インジケータ224で通知する。

【0089】

セーフティエンジン350は、コントローラシステム1において何らかの不正侵入が発生したか否かを検知する検知手段に相当する。セーフティエンジン350は、制御ユニット100を介して、セーフティ制御に係る制御演算の実行に必要なセーフティI/O変数を取得および反映する。セーフティエンジン350でのセーフティ制御のログはログデータベース360に格納されてもよい。

【0090】

ブローカー170は、例えば、セキュリティエンジン250が何らかのイベントを検知すると、制御エンジン150、情報エンジン160およびセーフティエンジン350の動作などを変化させる。

【0091】

< D . セキュリティ脅威に対する対策サイクル >

本実施の形態に従うコントローラシステム1は、設備や機械を正常運転することを妨げる任意のセキュリティ脅威を検知し、必要な対策を実行可能になっている。

【0092】

本明細書において、「セキュリティ脅威」は、設備や機械を正常運転することを妨げる任意の事象を意味する。ここで、「正常運転」は、システム設計通りおよび生産計画通りに、設備や機械を運転継続できる状態を意味する。なお、システム設計通りおよび生産計画通りに、設備や機械を運転継続するための、設備や機械の立ち上げ、メンテナンス、段取り替えなども付随的な処理も「正常運転」の概念には含まれる。

【0093】

PLCを中心とする制御装置においては、典型的には、(1)データベースなどの上位装置からの攻撃、(2)フィールドデバイスからの攻撃、(3)サポート装置を介した攻撃、(4)メモ리카ードなどの制御装置に装着される記憶媒体を介した攻撃、といった4つの局面からのセキュリティ脅威が考えられる。さらに、制御装置に搭載されているすべての物理ポートは攻撃を受けるセキュリティリスクが存在している。

【0094】

本実施の形態に従うセキュリティユニット200は、これらの各局面で生じるセキュリティ脅威あるいはリスクを検知し、必要な対策が実行できるようにするための処理を実行する。

【0095】

通常、セキュリティ脅威は順次進化するため、セキュリティ脅威に対する対策は継続的に実行する必要がある。このようなセキュリティ脅威に対する継続的な対策について説明する。

【0096】

図6は、セキュリティ脅威に対する対策サイクルの一例を示す模式図である。図6を参照して、セキュリティ脅威に対する対策サイクルは、主として、(1)開発時の対策(ステップS1, S2, S9)および(2)運用時の対策(ステップS3~S8)に大別される。(1)開発時の対策は、主として、制御対象の設備や機械の設計・仕様を決定する段階における対策を意味し、(2)運用時の対策は、主として、制御対象の設備や機械を運

10

20

30

40

50

転する段階における対策を意味する。

【0097】

より具体的には、まず、制御対象の設備や機械に対する脅威分析が実行される（ステップS1）。ステップS1の脅威分析においては、セキュリティ要件定義が決定される。続いて、セキュリティ機能設計が実行される（ステップS2）。このセキュリティ機能設計においては、暗号方式、認証方式、アクセス制限などのセキュリティ機能が設計される。

【0098】

これらのステップS1およびS2において設計された内容が制御対象の設備や機械に反映された上で、運用が開始される。この時点では、通常は正常運転となる（ステップS3）。上述したように、正常運転は、設備や機械の立ち上げ、本稼働、メンテナンス、段取り替えなどの処理を含む。

10

【0099】

このような正常運転中において、何らかの不正侵入を検知したとする。すると、セキュリティ脅威1次対応が実行される（ステップS4）。

【0100】

ここで、本明細書において、「不正侵入の検知」あるいは「不正侵入検知」は、何らかのセキュリティ脅威となり得る現象または異常を検知することを意味する。言い換えれば、不正侵入の検知は、通常とは異なる現象または状態の発生を検知することを意味するのみであり、通常インシデントが発生しておらず（但し、インシデントの発生リスク存在している）、また、通常とは異なる現象または状態が不正なものであるか否かを確実に判断することまではできない。そのため、不正侵入が検知されただけでは、すべての処理やイベントをブロックすることは、生産活動を維持する観点からは好ましくない。

20

【0101】

そのため、図6に示されるセキュリティ脅威に対する対策サイクルにおいては、不正侵入が検知されると、1次的な措置として、セキュリティ脅威1次対応が実行される（ステップS4）。

【0102】

セキュリティ脅威1次対応は、インシデント発生リスクがある状況における1次的な措置であり、インシデント発生への進展を防止できる場合もある。仮にインシデントが発生したとしても、セキュリティ脅威1次対応を実行することで、被害を最小限に抑えることができる。本実施の形態に従うコントローラシステム1においては、事前設定することで、セキュリティ脅威1次対応を自動的に実行するようになっている。

30

【0103】

典型的には、セキュリティ脅威1次対応は、継続、縮退、停止の3つに大別できる。

セキュリティ脅威1次対応の「継続」は、不正侵入が検知される直前と同様に稼働を続行することを意味する。但し、セキュリティ脅威をアラームなどで通知することにより、さらなる対応を迅速に取れる状態としておくのが好ましい。

【0104】

セキュリティ脅威1次対応の「縮退」は、コントローラシステムの部分停止（一部の稼働）、性能縮小（性能低下）、機能制限などの、限定的ながら稼働を続行することを意味する。すなわち、「縮退」においては、不正侵入が検知される直前の稼働に比較して、ハード面あるいはソフト面で何らかの制限を受けながらも稼働自体は継続する。

40

【0105】

セキュリティ脅威1次対応の「縮退」は、一般的な縮退運転（フォールバック）も含み得る。このような一般的な縮退運転は、システムの機能や性能を部分的に停止させた状態で稼働を維持することを意味する。縮退運転に切り替えた後には、利用できる機能が最低限に抑制され、あるいは、応答速度が低下するといった状態になることが多い。

【0106】

セキュリティ脅威1次対応の「停止」は、安全にシステムの動作を止めることを意味する。

50

【0107】

このようなセキュリティ脅威1次対応が実行された後に、復旧作業が実行される。図5に示すような制御システム10においては、コントローラシステム1およびコントローラシステム1のフィールド側は、OT（Operation Technology）部門の作業者が担当し、コントローラシステム1の上位側（第1ネットワーク2および第2ネットワーク4ならびに各ネットワークに接続される装置）については、IT（Information Technology）部門の作業者が担当する。

【0108】

より具体的には、OT部門の作業者は、制御対象の設備や機械に対して必要な処理を行う（現場対応）（ステップS5）。具体的には、設備や機械の復旧作業や監視などの作業が実行される。一方、IT部門の作業者は、発生したセキュリティ脅威に対する脅威解析およびその対策などを行う（ステップS6）。IT部門の作業者による対策は、暫定的なもの、恒久的なものを含み得る場合もある。

10

【0109】

OT部門およびIT部門の作業者による対策が完了すると、試運転が実行される（ステップS7）。この試運転が問題なければ、運用が再開され、正常運転に復帰する（ステップS3）。

【0110】

一方、セキュリティ脅威1次対応を実行したものの（ステップS4）、インシデントが発生すると、インシデント対応が実行される（ステップS8）。インシデント対応は、インシデントが発生した後の対応であり、現場復旧や影響範囲を限定するために緊急的に行う措置を含む。本実施の形態に従うコントローラシステム1においては、事前設定することで、インシデント対応についても自動的に実行されている。

20

【0111】

インシデント対応が実行された後に、OT部門の作業者は、制御対象の設備や機械に対して必要な処理を行う（現場対応）（ステップS5）とともに、IT部門の作業者は、発生したセキュリティ脅威に対する脅威解析およびその対策などを行う（ステップS6）。さらに、インシデントレポートが作成され（ステップS9）、その作成されたインシデントレポートの内容に基づいて、脅威分析（ステップS1）およびセキュリティ機能設計（ステップS2）などが再度実行される。

30

【0112】

このように、インシデントが発生した場合には、その発生したインシデントの内容が開発段階までフィードバックされることになる。

【0113】

なお、インシデントレポートは、インシデントが発生していなくても作成するようにしてもよい。

【0114】

後述するように、本実施の形態に従うコントローラシステム1は、図6に示すセキュリティ脅威に対する対策サイクルを確実に実行できるような仕組みを提供する。

【0115】

< E . セキュリティ脅威1次対応 >

次に、図6に示されるセキュリティ脅威1次対応（ステップS4）について説明する。

40

【0116】

（ e 1 : 制御システム10でのセキュリティ脅威1次対応 ）

まず、制御システム10に生じる不正侵入（セキュリティ脅威）の検知およびそれに応じたセキュリティ脅威1次対応の一例について説明する。

【0117】

図7は、本実施の形態に従うコントローラシステム1を含む制御システム10における不正侵入検知時の対応の一例を示す模式図である。図7には、図5に示す制御システム10において、SCADA装置700がウィルスに感染して、第1ネットワーク2およびセ

50

セキュリティユニット 200 の通信ポート 242 から攻撃された例を示す。

【0118】

図 7 に示す例では、ライン A を担当するコントローラシステム 1 に対してのみ攻撃されており、ライン B を担当する制御ユニット 100 に対する攻撃はないものとする。セキュリティユニット 200 は、不正侵入を検知すると、その検知した不正侵入のインシデント特性を制御ユニット 100 などへ通知する。

【0119】

本明細書において、「インシデント特性」は、検知された不正侵入（セキュリティ脅威）の属性（例えば、攻撃種類、攻撃特性、攻撃レベル、深刻度、緊急度など）を包含する用語である。セキュリティユニット 200 のセキュリティエンジン 250 は、予め定められた検知ロジックに基づいて、検知した不正侵入（セキュリティ脅威）のインシデント特性を決定し、制御ユニット 100 などへ出力する。すなわち、セキュリティユニット 200 のセキュリティエンジン 250 は、検知機能により検知された不正侵入の属性を示すインシデント特性を制御ユニット 100 へ通知する通知手段として機能する。

【0120】

制御ユニット 100 は、セキュリティユニット 200 からのインシデント特性に応じた、セキュリティ脅威 1 次対応および / またはインシデント対応を実行する。すなわち、制御ユニット 100 は、セキュリティユニット 200 のセキュリティエンジン 250 から通知されたインシデント特性に応じて、制御動作を変更する。

【0121】

図 7 には、セキュリティ脅威 1 次対応が実行される例を示す。具体的には、コンベア上を搬送されるワークをロボットで加工するようなライン A を想定する。このようなライン A において、不正侵入が検知されることで、一例として、ワークを加工するロボットを安全に停止させるとともに、コンベア上の仕掛品のワークを倉庫へ退避する処理がセキュリティ脅威 1 次対応として実行される。

【0122】

このようなセキュリティ脅威 1 次対応を実現するにあたって、制御ユニット 100 の制御エンジン 150 は、ライン A について、ロボットを安全に停止するとともに、コンベア上の仕掛品を倉庫に移動する処理を実行する（ステップ S 4 1）。制御エンジン 150 が出力する命令に従って、フィールドデバイス 500 のロボットは安全停止（停止）し（ステップ S 4 2）、フィールドデバイス 500 のコンベアは搬送のスピードを低速に切り替えるとともに、仕掛品を倉庫へ移動させるための特殊仕分け処理を実行（縮退）する（ステップ S 4 3）。一方、フィールドデバイス 500 の I/O ユニットは、運転（動作）を継続する（ステップ S 4 4）。I/O ユニットが周期的に更新する入出力データは、制御エンジン 150 が適切に処理を実行するために必要になるからである。

【0123】

また、上述したように、図 7 に示す SCADA 装置 700 からの攻撃では、ライン B を担当する制御ユニット 100 には影響はないので、ライン B を担当する制御ユニット 100 の制御エンジン 150 は運転を継続する（ステップ S 4 5）。

【0124】

また、制御ユニット 100 の通信ポート 142 については、生産継続のための最小限の通信のみを許可するようにしてもよい（ステップ S 4 6）。すなわち、制御ユニット 100 の通信物理ポートの通信を制御するようにしてもよい。なお、制御ユニット 100 の通信物理ポートに限らず、何らかの不正侵入（セキュリティ脅威）が検知されると、セキュリティユニット 200 および / またはセーフティユニット 300 の任意の通信物理ポートの通信を制限するようにしてもよい。

【0125】

また、制御ユニット 100 は、不正侵入（セキュリティ脅威）が検知を知らせるアラームを HMI 800 のインジケータ 824 に表示する（ステップ S 4 7）。

【0126】

10

20

30

40

50

さらに、制御ユニット 100 は、セキュリティユニット 200 からインシデントの発生を受けると、インシデントレポートを HMI 800 に表示してもよい（ステップ S48）。

【0127】

図 7 に示すように、コントローラシステム 1 は、不正侵入（セキュリティ脅威）を検知すると、当該検知された不正侵入のインシデント特性に応じたセキュリティ脅威 1 次対応を実行できる。

【0128】

（e2：その他の設備/機械でのセキュリティ脅威 1 次対応）

上述の図 7 においては、コンベア上のワークに対して任意の物理的作用を与えることが可能なロボットが配置されたラインを制御対象とする制御システム 10 において、SCADA 装置から攻撃を受けた場合のセキュリティ脅威 1 次対応について例示した。しかしながら、セキュリティ脅威 1 次対応は、少なくとも、制御対象に含まれる設備や機械、および、インシデント特性に応じて、対応内容を異ならせることが好ましい。

【0129】

（i）加工機に対するデータ改ざんの攻撃

例えば、NC（Numerical Control）などによるワークの加工機に対して、加工データ（仕上がり形状などを規定したデータ）が改ざんされたような場合を想定する。この場合、加工機および加工機の周辺設備の制御に関しては、セキュリティ脅威 1 次対応として停止が採用され、人の安全が優先されることになる。

【0130】

一方、情報通信処理に関しては、基本的には、通信を遮断して他の設備から隔離する（情報通信処理）とともに、データ改ざんの攻撃を受けた後に加工されたワークを特定する（情報処理）といったセキュリティ脅威 1 次対応が採用される。

【0131】

（ii）充填機に対する DDOS 攻撃

例えば、缶や瓶などへの液体の充填機（ボトリングマシーン）に対する DDOS（Distributed Denial of Service）攻撃を想定する。通常、充填機は高速に充填動作を行っているので、急停止させることは、設備に対するダメージおよび充填中の缶または瓶の後処理といった面で問題が生じ得る。一方で、DDOS 攻撃は、外部との通信が影響を受けるだけであり、充填機自体を動作させることは可能である場合が多い。そのため、充填機は正常運転または縮退運転（例えば、搬送速度を緩やかに低下させる）といったセキュリティ脅威 1 次対応がとられる。

【0132】

一方、制御ユニット 100 における情報通信処理に関しては、基本的には、通信を遮断して他の設備から隔離する（通信処理）とともに、データ改ざんの攻撃を受けた後に加工されたワークを特定する（情報処理）といったセキュリティ脅威 1 次対応が採用される。

【0133】

一方、情報通信処理に関しては、情報を受信する処理（すなわち、DDOS 攻撃の対象）については遮断し、情報を送信する処理（例えば、上位サーバへの生産情報の送信）については有効化を継続する。

【0134】

このように、制御対象に含まれる設備や機械、および、インシデント特性に応じて、対応内容を異ならせることが好ましい。

【0135】

< F . インシデント対応 >

次に、図 6 に示されるインシデント対応（ステップ S8）について説明する。

【0136】

図 8 は、生産機械および検査装置を含むラインに対する攻撃例を示す模式図である。図 8 を参照して、例えば、生産機械が製品を生産するとともに、生産機械の下流側に配置さ

10

20

30

40

50

れた検査装置によって生産機械が生産した製品を検査した上で出荷するようなラインを想定する。

【0137】

このようなラインに対して、攻撃者は、不良品を市場に流出させることを目論んだとする。このような目論みを実現するために、攻撃者は、不良品を生産するように生産機械を改ざんし、さらに、その不良品を検出できないように検査装置を改ざんする。

【0138】

このような攻撃の具体的な内容としては、例えば、検査装置に対して、良否判定ロジックを改ざんする。すなわち、検査装置が不良品であると判断しないように、良否判定ロジックを意図的に書き換えるといった攻撃がなされる。

10

【0139】

併せて、生産機械に対して、レシピ情報および/または制御ロジックを改ざんする。すなわち、生産機械が不良品を生産するように制御内容を変更するといった攻撃がなされる。

【0140】

このような攻撃を受けた場合には、インシデントの発生となり、インシデントに応じた対応が必要となる。インシデントに応じた対応についても、インシデント特性に応じてその対応内容を変化させることが好ましい。

【0141】

本事例において、具体的なインシデントに応じた対応としては、以下のようなものが想定される。

20

【0142】

- ・改ざんされた可能性のある検査装置を使用せずに、別の検査装置に切り替える（検査装置を冗長化しておく、あるいは、別のラインにある安全な検査装置へ製品を流す）

- ・改ざん前のロジック（良否判定ロジックあるいは制御ロジック）をバックアップしておき、自動的にリストアする（自動的にリストアすることで、エンドユーザが定期的にバックアップをとらなくてもよく、また、安全と判断できる過去のバックアップがどれなのかを特定できる）

- ・リスクが存在し得る工程の生産を停止する一方で、その他の脅威がない工程については生産を継続する（仕掛品が増加するが、全工程を止める必要はない）

30

- ・既に生産された製品の良否判定結果も疑わしいので、正規の倉庫へ保管するのではなく、再度検査を行うことで、そのまま市場へ流通させない（再検査用のラインへ流すようにしてもよいし、人手で再検査してもよい）

上述したように本実施の形態においては、検知された不正侵入（セキュリティ脅威）のインシデント特性を利用できるので、例えば、製品の良否判定が適切に実行されていることが保証できれば、生産ラインを全停止する必要はない。また、再検査の対象となる商品を絞り込むことができれば、全品回収などの被害拡大を回避できる。

【0143】

< G . インシデント特性に応じた対応 >

上述したように、本実施の形態に従うコントローラシステム1においては、セキュリティユニット200が不正侵入（セキュリティ脅威）を検知すると、その検知された不正侵入（セキュリティ脅威）のインシデント特性を制御ユニット100などに通知する（図7など参照）。制御ユニット100およびセーフティユニット300においては、インシデント特性に基づいて、セキュリティ脅威に対する適切な範囲および内容の対応が可能となる（図6のステップS4およびS8）。

40

【0144】

本実施の形態に従うコントローラシステム1は、検知された不正侵入（セキュリティ脅威）のインシデント特性に応じて、制御ユニット100および/またはセーフティユニット300における制御（すなわち、セキュリティ脅威1次対応またはインシデント対応）の内容を異ならせることができる。以下、このようなインシデント特性に応じた制御内容

50

の決定例について説明する。

【 0 1 4 5 】

図 9 は、本実施の形態に従うコントローラシステム 1 におけるインシデント特性に応じた設備別の制御動作の一例を示す図である。図 1 0 は、本実施の形態に従うコントローラシステム 1 におけるインシデント特性に応じた設備別の制御動作の別の一例を示す図である。図 1 1 は、本実施の形態に従うコントローラシステム 1 におけるインシデント特性に応じた各設備における状態別の制御動作の一例を示す図である。

【 0 1 4 6 】

図 9 には、インシデント特性として、攻撃の種類あるいは攻撃後の状態（例えば、無作為改ざん、リソース枯渇、DDoS 攻撃など）がセキュリティユニット 2 0 0 から出力される例を示す。セキュリティユニット 2 0 0 から出力される各インシデント特性に応じた対応が実行されることになる。このようなインシデント特性に応じた対応は、設備や機械毎にさらに細かく設定されてもよい。

10

【 0 1 4 7 】

インシデント特性に応じた対応としては、設備制御についての対応、および、情報通信についての対応に大別できる。設備制御は、主として、制御ユニット 1 0 0 の制御エンジン 1 5 0 および / またはセーフティユニット 3 0 0 のセーフティエンジン 3 5 0（いずれも図 5 参照）が担当する処理を意味し、制御対象の設備や機械の動作についての対応を意味する。情報通信は、主として、制御ユニット 1 0 0 の情報エンジン 1 6 0 が担当する処理を意味し、制御ユニット 1 0 0 と外部装置との間のデータの遣り取りや、制御ユニット 1 0 0 内部での情報の取り扱いなどについての対応を意味する。

20

【 0 1 4 8 】

図 9 に示す制御動作のうち、「正常運転」は、システム設計通りおよび生産計画通りに、設備や機械を運転継続できる状態を意味する。「縮退」（図中には、「縮退」に「A 1」などの識別情報を付加して表現している。）は、コントローラシステム 1 の部分停止（一部のみ稼働）、性能縮小（性能低下）、機能制限などの、限定的ながら稼働を続行することを意味する。「停止」は、安全に、対象の設備や機械あるいはコントローラシステム 1 の動作を止めることを意味する。なお、図 1 0 および図 1 1 においても同様である。

【 0 1 4 9 】

図 1 0 には、インシデント特性としては、検知された不正侵入（セキュリティ脅威）のレベル（重篤度あるいは緊急度など）がセキュリティユニット 2 0 0 から出力される例を示す。各レベルは、検知された攻撃の種類あるいは攻撃後の状態などに基づいて算出される。セキュリティユニット 2 0 0 から出力される各インシデント特性に応じた対応が実行されることになる。このようなインシデント特性に応じた対応は、設備や機械毎にさらに細かく設定されてもよい。

30

【 0 1 5 0 】

図 1 1 には、各設備や機械の状態毎に各インシデント特性に応じた対応を設定する例を示す。例えば、設備毎に運転中、メンテナンス中、段取り替え中などの状態を特定するとともに、検知されたインシデント特性と、現在の状態とに基づいて、各設備に対する対応を決定してもよい。

40

【 0 1 5 1 】

なお、図 1 1 には、設備や機械の状態を例示するが、これに限らず、例えば、PLC の動作状態（通常運転中、リモートアクセス中、デバッグ中など）に応じて、対応の内容を異ならせてもよい。さらに、各インシデント特性に応じた対応を状態のみに基づいて決定してもよい。すなわち、設備や機械の違いによらず、セキュリティ脅威が検知されたときの状態のみに基づいて対応を決定するようにしてもよい。

【 0 1 5 2 】

また、図 1 1 に示すインシデント特性として、図 1 0 に示すレベルを用いてもよい。

図 9 ~ 図 1 1 に示すように、本実施の形態に従うコントローラシステム 1 においては、セキュリティユニット 2 0 0 から出力されるインシデント特性に応じて、設備毎および /

50

または状態毎に必要な対応を動的に決定できる。このような対応の内容を動的に決定することで、設備や機械の運転を継続することによる生産性の維持と、セキュリティに対する対処とを柔軟に実行できる。なお、図9～図11には、標準制御に関する制御動作を例示するが、セーフティ制御についても同様の制御動作を定義できる。

【0153】

次に、図9～図11に示す「縮退」の一例について説明する。

(1) 設備制御の縮退

設備制御の縮退は、範囲、機能、生産性などの面において制限を受けた状態で運転することを意味する。

【0154】

範囲としては、制御対象となるゾーンを制限することができる。制御対象となるゾーンとしては、例えば、制御装置、制御装置に装着されるモジュール、制御装置に装着されるユニットなどの制御側を制限することができる。あるいは、特定の機械、ライン、フロア、工場全体といった被制御側(制御対象)を制限することができる。

【0155】

機能としては、コントローラシステム1が提供する処理のうち特定の処理(例えば、情報制御、標準制御、セーフティ制御など)を制限することができる。

【0156】

生産性としては、安全、安心のために一時的に生産性(例えば、ラインスピード、単位時間あたりの生産数、単位時間あたりの生産量など)を制限することができる。

【0157】

(2) 情報通信の縮退

情報通信の縮退は、範囲、方向、帯域、QoS(Quality of Service)、データなどの面において制限を受けた状態で運転することを意味する。

【0158】

範囲としては、例えば、通信物理ポート、通信論理ポート、ネットワーク離脱などを制限できる。

【0159】

通信物理ポートを制限する場合には、制御ユニット100およびセキュリティユニット200にそれぞれ配置されている通信ポートのうち特定のポート使用を制限することができる。あるいは、コントローラシステム1に実装される通信ポートのうち、上位側あるいはフィールド側のみを有効化してもよい。

【0160】

通信論理ポートを制限する場合には、利用可能なTCP/UDPポートを制限してもよいし、利用可能な通信プロトコルを制限してもよい。さらに、アクセスを受け付けるMACアドレスやIPアドレスを制限してもよい。

【0161】

方向としては、例えば、各ポートにおいてデータが流れる方向を一方向のみに制限してもよい。例えば、特定のポートについて、データの受信のみ許可、あるいは、データの送信のみ許可といった具合である。このような一方向のデータのみを許可することで、何らかのセキュリティ脅威が検知されたときに、コントローラシステム1からデータが流出することを防止できる。

【0162】

帯域としては、コントローラシステム1の通信負荷あるいは処理負荷を低減させるために、通信速度を制限(例えば、1Gbpsから100Mbpsに変更)してもよい。

【0163】

QoSとしては、通過させるパケットの優先度を動的に変化させてもよい。例えば、何らかのセキュリティ脅威が検知された場合には、通過させるパケットの優先度を高く変更してもよい。

【0164】

10

20

30

40

50

データとしては、例えば、E t h e r C A Tなどの産業用ネットワークプロトコルにおいては、プロセスデータ通信の有効/無効の切り替えや、出力値の更新を制限(更新停止/ゼロクリア/前回値を保持など)してもよい。

【0165】

上述したものに限らず、「縮退」は、正常運転に対して任意の制限が加えられた状態での運転を包含し得る。なお、「縮退」は、部分停止と見なすこともでき、「停止」は、特定の機能を全面的に停止することを包含し得るので、「縮退」を拡張した概念と見なすこともできる。

【0166】

図12は、本実施の形態に従うコントローラシステム1におけるセキュリティ脅威が検知された場合の処理手順を示すフローチャートである。図12に示す各ステップは、制御ユニット100のプロセッサ102、セキュリティユニット200のプロセッサ202、およびセーフティユニット300のプロセッサ302がそれぞれプログラムを実行することで実現される。

【0167】

図12を参照して、セキュリティユニット200は、制御ユニット100で生じる処理、および、ネットワーク上を流れるパケットなどに基づいて、不正侵入が生じているか否かを判断する(ステップS100)。不正侵入が生じていなければ(ステップS100においてNO)、ステップS100の処理が繰り返される。

【0168】

不正侵入が生じていなければ(ステップS100においてYES)、セキュリティユニット200は、検知した不正侵入(セキュリティ脅威)に対応するインシデント特性を制御ユニット100へ通知する(ステップS102)。制御ユニット100は、セキュリティユニット200からのインシデント特性の通知を受けて、予め定められた動作の変更に係る条件に合致するか否かを判断する(ステップS104)。

【0169】

予め定められた動作の変更に係る条件に合致すれば(ステップS104においてYES)、制御ユニット100は、当該合致した条件に対応する対象の設備や機械の動作を変更する(ステップS106)。

【0170】

これに対して、予め定められた動作の変更に係る条件に合致しなければ(ステップS104においてNO)、ステップS106の処理はスキップされる。そして、ステップS100以下の処理が繰り返される。

【0171】

< H . 不正侵入検知時の処理の設定 >

次に、上述したようなコントローラシステム1における不正侵入の検知時の処理を設定するためのユーザインターフェイスの一例について説明する。図5に示すように、サポート装置600がコントローラシステム1に対する設定を行う。

【0172】

(h 1 : サポート装置600)

図13は、本実施の形態に従うコントローラシステム1に接続されるサポート装置600のハードウェア構成例を示す模式図である。サポート装置600は、一例として、汎用的なアーキテクチャに従うハードウェア(例えば、汎用パソコン)を用いて実現される。

【0173】

図13を参照して、サポート装置600は、プロセッサ602と、メインメモリ604と、入力部606と、出力部608と、ストレージ610と、光学ドライブ612と、USBコントローラ620とを含む。これらのコンポーネントは、プロセッサバス618を介して接続されている。

【0174】

プロセッサ602は、CPUやGPUなどで構成され、ストレージ610に格納された

10

20

30

40

50

プログラム（一例として、OS 6102およびサポートプログラム6104）を読み出して、メインメモリ604に展開して実行することで、コントローラシステム1に対する設定処理などを実現する。

【0175】

メインメモリ604は、DRAMやSRAMなどの揮発性記憶装置などで構成される。ストレージ610は、例えば、HDDやSSDなどの不揮発性記憶装置などで構成される。

【0176】

ストレージ610には、基本的な機能を実現するためのOS 6102に加えて、サポート装置600としての機能を提供するためのサポートプログラム6104が格納される。すなわち、サポートプログラム6104は、コントローラシステム1に接続されるコンピュータにより実行されることで、本実施の形態に係るサポート装置600を実現する。

10

【0177】

入力部606は、キーボードやマウスなどで構成され、ユーザ操作を受け付ける。出力部608は、ディスプレイ、各種インジケータ、プリンタなどで構成され、プロセッサ602からの処理結果などを出力する。

【0178】

USBコントローラ620は、USB接続を介して、コントローラシステム1などとの間のデータを遣り取りする。

【0179】

サポート装置600は、光学ドライブ612を有しており、コンピュータ読取可能なプログラムを非一過的に格納する記録媒体614（例えば、DVD（Digital Versatile Disc）などの光学記録媒体）から、その中に格納されたプログラムが読取られてストレージ610などにインストールされる。

20

【0180】

サポート装置600で実行されるサポートプログラム6104などは、コンピュータ読取可能な記録媒体614を介してインストールされてもよいが、ネットワーク上のサーバ装置などからダウンロードする形でインストールするようにしてもよい。また、本実施の形態に係るサポート装置600が提供する機能は、OSが提供するモジュールの一部を利用する形で実現される場合もある。

30

【0181】

図13には、プロセッサ602がプログラムを実行することで、サポート装置600として必要な機能が提供される構成例を示したが、これらの提供される機能の一部または全部を、専用のハードウェア回路（例えば、ASICまたはFPGAなど）を用いて実装してもよい。

【0182】

（h2：不正侵入検知時の対処設定）

図14～図17は、本実施の形態に従うコントローラシステム1に対する不正侵入検知時の対処を設定するためのユーザインターフェイス画面の一例を示す模式図である。図14～図17には、一例として、不正侵入通知イベントタスクとして制御ユニット100に設定される場合の設定手順の一例を示す。なお、図14～図17に示すユーザインターフェイス画面は、典型的には、サポート装置600のプロセッサ602がサポートプログラム6104を実行することで実現される。

40

【0183】

図14に示すユーザインターフェイス画面650は、セキュリティユニット200から通知される不正侵入のインシデント特性の設定および登録を受け付ける。具体的には、ユーザインターフェイス画面650は、インシデント特性の設定登録領域652を有している。設定登録領域652には、セキュリティユニット200において検知可能な不正侵入（セキュリティ脅威）が一覧表示されている。

【0184】

50

図14の設定登録領域652は、「攻撃タイプ」のカラム656を含んでおり、ユーザは、「有効」のカラム654において、通知を有効化する攻撃タイプ（検知される不正侵入の種類）をチェックする。図14に示す例では、3つの攻撃タイプが有効化されている。すなわち、図14に示すユーザインターフェイス画面650においてチェックされている攻撃タイプについては、セキュリティユニット200により検知されると、対応するインシデント特性が制御ユニット100へ通知されることになる。

【0185】

図15に示すユーザインターフェイス画面660は、セキュリティユニット200からインシデント特性を通知されたときに実行されるプログラムの作成が可能になっている。具体的には、ユーザインターフェイス画面660は、プログラム編集領域662を有しており、ユーザはプログラム編集領域662に特定のインシデント特性が通知されたときに実行されるべきプログラム（典型的には、縮退または停止といったセキュリティ脅威1次対応を実現するためのプログラム）が記述される。図15に示す例では、縮退を実現するためのプログラムが記述され、「縮退処理A」として登録されるものとする。

10

【0186】

図16に示すユーザインターフェイス画面670は、イベントタスクの設定を受け付ける。イベントタスクは、予め定められた条件が満たされたときのみ実行されるタスクを意味する。より具体的には、ユーザインターフェイス画面670のカラム672において、タスクタイプとして「イベントタスク」が指定される。そして、カラム674において、タスク名として「Security_RiskDetected_A」が指定される。なお、このタスク名は任意に指定できる。さらに、カラム676において、周期/実行条件として、「不正侵入検知」が指定される。「不正侵入検知」が指定されることで、セキュリティユニット200からインシデント特性が通知されたことをイベントとして実行されることが規定される。

20

【0187】

このように、サポート装置600は、ユーザインターフェイス画面670において、セキュリティユニット200により不正侵入が検知されたときに制御ユニット100により実行されるプログラムの指定を受け付ける。

【0188】

さらに、カラム678において、セキュリティユニット200から通知されるインシデント特性に対する条件、すなわちインシデント特性の種別が設定される。図16に示す例では、「無作為改ざん」、「リソース枯渇」、「DDoS攻撃」の3種類が提示されており、ユーザはこれらのインシデント特性のうち1または複数を選択する。このように、サポート装置600は、ユーザインターフェイス画面670において、制御ユニット100によりプログラムが実行される条件として、不正侵入の種類の指定を受け付ける。

30

【0189】

図17に示すユーザインターフェイス画面680は、図15に示すユーザインターフェイス画面660上で作成したプログラムを、図16に示すユーザインターフェイス画面670において設定したタスクに割り当てる設定を受け付ける。

【0190】

「Security_RiskDetected_A」と表示されたタスク名を示すオブジェクト682を選択し、「縮退処理A」として登録されたプログラムを入力欄684に設定することで、セキュリティユニット200からのインシデント特性の通知を条件に、「縮退処理A」のプログラムがイベント実行されるようになる。

40

【0191】

以上のような設定手順によって、セキュリティユニット200での不正侵入の検知、セキュリティユニット200から制御ユニット100へのインシデント特性の通知、制御ユニット100でのインシデント特性に応じた動作の変更（予め登録されたプログラムの実行）が実現される。このように、サポート装置600は、セキュリティユニット200のセキュリティエンジン250により検知された不正侵入に応じて制御ユニット100により実行される制御演算に係る設定およびプログラムなどを受け付ける。

50

【 0 1 9 2 】

制御ユニット 1 0 0 は、通知されるインシデント特性に対応付けられたプログラムを実行することで、制御動作を変更する。同様に、制御ユニット 1 0 0 は、制御動作を変更することにより、制御対象の動作を停止することもできる。あるいは、制御ユニット 1 0 0 は、制御動作を変更することにより、制御対象の動作を制限すること（縮退動作）もできる。

【 0 1 9 3 】

また、制御ユニット 1 0 0 は、制御動作を変更することにより、コントローラシステム 1 に含まれる装置の動作を制限することもできる。

【 0 1 9 4 】

上述の説明においては、不正侵入通知イベントタスクとして処理を設定する例を説明したが実装形態はこれに限られない。例えば、セキュリティユニット 2 0 0 からインシデント特性の通知を示すシステム変数を用意するとともに、当該システム変数を起動条件とした、縮退処理や停止処理に必要なプログラムを作成するようにしてもよい。

【 0 1 9 5 】

さらに、システム変数をユーザ定義変数にマッピングすることで、ユーザプログラム内の任意の命令で参照可能にしてもよい。

【 0 1 9 6 】

（ h 3 : 設備別 / 状態別の制御動作設定 ）

次に、本実施の形態に従うコントローラシステムにおけるインシデント特性に応じた設備別の制御動作および状態別の制御動作の設定を支援するための機能について説明する。

【 0 1 9 7 】

制御対象の設備や機械の特性や仕様などに応じて、発生したインシデントに応じた処理を最適化することが好ましいが、このような制御動作の設定には、ある程度の専門知識が必要となる。そこで、以下に説明するような、制御動作の設定を支援する機能を実装してもよい。

【 0 1 9 8 】

図 1 8 は、本実施の形態に従うコントローラシステムが提供するインシデント特性に応じた制御動作のモデル設定 6 3 0 の一例を示す図である。図 1 8 を参照して、モデル設定 6 3 0 は、予め定められた 1 または複数の類型毎にインシデント特性に応じた制御動作を含む。すなわち、サポート装置 6 0 0 は、制御動作の典型的な挙動を規定する複数のモデル設定 6 3 0 を有している。

【 0 1 9 9 】

各類型の制御動作は典型的な挙動を示すものであり、後述するように、適宜変更することもできる。なお、図 1 8 には、設備毎のモデル設定の一例を示すが、設備および状態のそれぞれに対応するモデル設定（図 1 1 など参照）を採用してもよい。この点は、以下の説明においても同様である。

【 0 2 0 0 】

サポート装置 6 0 0 は、ユーザ操作に応じて、複数のモデル設定 6 3 0 のうちいずれかを制御ユニット 1 0 0 に反映する。このようなインシデント特性に応じた制御動作（モデル設定 6 3 0 ）を決定する方法としては、対象の設備種別を選択する方法に加えて、対話形式で選択する方法を採用してもよい。

【 0 2 0 1 】

まず、対象の設備種別を選択する方法について説明する。図 1 9 は、本実施の形態に従うコントローラシステムにおける制御動作を設定する処理手順を説明するための図である。

【 0 2 0 2 】

例えば、サポート装置 6 0 0 において、図 1 9 (A) に示すようなユーザインターフェイス画面 6 4 0 が提供される。ユーザインターフェイス画面 6 4 0 は、選択可能な設備種別の一覧 6 4 2 を含むとともに、ユーザがいずれかの設備種別を選択した後に、決定ボタ

10

20

30

40

50

ン 6 4 4 を選択すると、対応するモデル設定が設定される。

【 0 2 0 3 】

サポート装置 6 0 0 は、図 1 9 (B) に示すような対応テーブル 6 3 2 を有しており、ユーザがいずれかの設備種別を選択すると、対応する類型を決定する。そして、モデル設定 6 3 0 (図 1 8 参照) を参照して、決定された類型に対応する制御動作が設定される。

【 0 2 0 4 】

このように、複数のモデル設定 6 3 0 の各々は、設備種別に関連付けられている。そして、サポート装置 6 0 0 は、ユーザによる設備の選択に応じて、対応するモデル設定を選択および反映する。図 1 9 に示すような対象の設備種別を選択する方法を採用することで、専門知識のないユーザであっても、インシデント特性に応じた最適な制御動作を設定できる。

10

【 0 2 0 5 】

次に、対話形式で選択する方法について説明する。

図 2 0 は、本実施の形態に従うコントローラシステムにおける制御動作を設定する別の処理手順を説明するための図である。図 2 0 を参照して、サポート装置 6 0 0 は、類型を決定するための判定モデル 6 3 4 を有している。判定モデル 6 3 4 は、対象の設備の特性や仕様などを決定するための 1 または複数の質問項目を含む。

【 0 2 0 6 】

サポート装置 6 0 0 は、判定モデル 6 3 4 に沿った質問をユーザに対して提供するとともに、当該質問に対するユーザからの回答に従ってステートを順次遷移させる。サポート装置 6 0 0 は、いずれかの類型に到達すると、当該到達した類型に対応する制御動作を決定する。

20

【 0 2 0 7 】

図 2 1 は、本実施の形態に従うコントローラシステムにおける制御動作を設定するさらに別の処理手順を説明するための図である。図 2 1 (A) を参照して、サポート装置 6 0 0 は、類型を決定するための質問項目群 6 3 6 を有している。質問項目群 6 3 6 は、対象の設備の特性や仕様などを決定するための 1 または複数の質問項目を含む。

【 0 2 0 8 】

サポート装置 6 0 0 は、質問項目群 6 3 6 に含まれる 1 または複数の質問をユーザに対して提供するとともに、当該質問に対するユーザからの回答を受け付ける。サポート装置 6 0 0 は、すべての質問に対する回答に基づいて、図 2 1 (B) に示すような対応テーブル 6 3 8 を参照して、対応する類型を決定する。そして、サポート装置 6 0 0 は、モデル設定 6 3 0 (図 1 8 参照) を参照して、決定された類型に対応する制御動作を設定する。

30

【 0 2 0 9 】

このように、サポート装置 6 0 0 は、対話型インターフェイスを介して、1 または複数の質問をユーザに呈示するとともに、各質問に対するユーザの選択に応じて、複数のモデル設定 6 3 0 のうち対象となるモデル設定 6 3 0 を選択および反映する。質問の提供および各質問に対する回答の受け付けといった対話形式を採用することで、専門知識のないユーザであっても、インシデント特性に応じた最適な制御動作を設定できる。

【 0 2 1 0 】

上述したような手順に従って決定された制御動作については、ユーザが任意に変更できるようにしてもよい。

40

【 0 2 1 1 】

図 2 2 は、本実施の形態に従うコントローラシステムにおける制御動作の設定を変更するためのユーザインターフェイス画面の一例を示す模式図である。図 2 2 に示すユーザインターフェイス画面 6 4 6 においては、現在設定されている制御動作の内容が一覧表示されている。ユーザが任意の項目を選択すると、当該選択された項目に対応付けてサブウィンドウ 6 4 8 が表示される。サブウィンドウ 6 4 8 には、選択可能な複数の設定値が表示されており、ユーザは所望する設定値を選択する。このような変更操作によって、モデル設定に対してユーザが所望する任意の変更を行うことができる。

50

【 0 2 1 2 】

< I . セキュリティユニット 2 0 0 に対する指令 >

上述したように、セキュリティユニット 2 0 0 は不正侵入を検知すると、検知した不正侵入に対応するインシデント特性を制御ユニット 1 0 0 およびセーフティユニット 3 0 0 へ通知する。制御ユニット 1 0 0 および / またはセーフティユニット 3 0 0 は、セキュリティユニット 2 0 0 からのインシデント特性に応じて制御動作を適宜変更することができる。

【 0 2 1 3 】

図 6 のセキュリティ脅威に対する対策サイクルに示すように、セキュリティ脅威 1 次対応が実行された後、あるいは、インシデント対応が実行された後、対策が完了すると、試運転を経て運用が再開される。このような正常運転に復旧するにあたっては、制御ユニット 1 0 0 あるいはセーフティユニット 3 0 0 からセキュリティユニット 2 0 0 に対して、復旧するための指令を与える必要がある。

10

【 0 2 1 4 】

また、制御ユニット 1 0 0 またはセーフティユニット 3 0 0 で実行される制御演算において、セキュリティユニット 2 0 0 のセキュリティ監視レベルや有効化されたセキュリティ機能を変更したいというニーズも存在する。例えば、他のコントローラシステム 1 において不正侵入が検知されたとの通知を受けて、自コントローラシステム 1 におけるセキュリティ監視レベルを高めるといった処理や、制御ユニット 1 0 0 がリモートメンテナンスされる場合に、セキュリティ監視レベルを緩和するといった処理が要求されることもある。

20

【 0 2 1 5 】

そこで、本実施の形態に従うコントローラシステム 1 は、制御ユニット 1 0 0 またはセーフティユニット 3 0 0 からセキュリティユニット 2 0 0 に対して、動作状態を変更するための指令が送信可能であってもよい。

【 0 2 1 6 】

図 2 3 は、本実施の形態に従うコントローラシステム 1 におけるセキュリティユニット 2 0 0 に対する変更指令の遣り取りを説明するための模式図である。図 2 3 を参照して、例えば、制御ユニット 1 0 0 の制御エンジン 1 5 0 および情報エンジン 1 6 0 は、ユーザ操作などを受けて、セキュリティユニット 2 0 0 のセキュリティエンジン 2 5 0 に各種の変更指令を出力可能になっている。

30

【 0 2 1 7 】

このように、制御ユニット 1 0 0 の制御エンジン 1 5 0 および情報エンジン 1 6 0 は、セキュリティユニット 2 0 0 のセキュリティエンジン 2 5 0 (検知手段) の挙動を変更するための指令を送信する指令送信手段に相当する。上述したように、セキュリティユニット 2 0 0 のセキュリティエンジン 2 5 0 の挙動を変更するための指令は、セキュリティエンジン 2 5 0 による不正侵入の検知を復旧するための指令を含んでもよいし、セキュリティエンジン 2 5 0 による不正侵入が発生したか否かを検知するレベルを変更するための指令を含んでもよい。

【 0 2 1 8 】

制御ユニット 1 0 0 の制御エンジン 1 5 0 および情報エンジン 1 6 0 は、ユーザ操作に応じて、セキュリティユニット 2 0 0 のセキュリティエンジン 2 5 0 の挙動を変更するための指令を送信するようにしてもよいし、予め定められた条件が成立すると、自動的に送信するようにしてもよい。

40

【 0 2 1 9 】

図 2 4 は、本実施の形態に従うコントローラシステム 1 におけるセキュリティユニット 2 0 0 の動作を変更するためのプログラム命令の一例を示す図である。図 2 4 を参照して、例えば、制御ユニット 1 0 0 で実行されるユーザプログラムに、セキュリティユニット 2 0 0 の動作を変更するための命令 1 9 0 を含めることができる。図 2 4 に示す例では、命令 1 9 0 をファンクションブロックの形式で記述しているが、任意の言語または形式で

50

記述できるようにしてもよい（例えば、IEC 61131-3に規定されたいずれかの言語）。

【0220】

このように、制御ユニット100において実行される制御演算に係る命令を含むユーザプログラムには、セキュリティエンジン250（検知手段）の挙動を変更するための指令を送信するための命令を含むようにしてもよい。図24に示すようなユーザプログラムで利用できる命令を用意することで、制御対象や動作状態などに応じて、セキュリティ機能を柔軟に運用できる。

【0221】

セキュリティユニット200の動作を変更する命令としては、例えば、（1）検知対象の攻撃タイプ（インシデント特性）の変更・削除・追加、（2）不正侵入検知の有効化/無効化、（3）不正侵入の検知レベルの変更、（4）インシデント特性の通知先の変更・追加・削除などが挙げられる。これらに限らず、セキュリティユニット200の動作を変更するための任意の命令を採用できる。

10

【0222】

なお、セキュリティユニット200に対する不正な命令が発行されることにより、セキュリティユニット200自体が無効化されることを防止するために、セキュリティレベルを上げる方向の指令のみを有効化してもよい。

【0223】

あるいは、セキュリティユニット200に対して命令を発行する制御ユニット100またはセーフティユニット300を公知の方法で事前認証または都度認証するようにしてもよい。

20

【0224】

上述したように、制御ユニット100またはセーフティユニット300からセキュリティユニット200に対して動作の変更を指示する機構を採用することで、コントローラシステム1全体として、適切なセキュリティレベルを維持しつつ、柔軟な生産を実現できる。

【0225】

< J . セキュリティ情報の可視化・ユーザ支援 >

通常、セキュリティ事象は目に見えないので、特に、OT部門の作業者にとってみれば、現在どのようなステータスであるのかを把握することが難しい。そのため、本実施の形態に従うコントローラシステム1は、セキュリティ情報を可視化するとともに、不正侵入が検知されたときなどのユーザ支援を提供する。

30

【0226】

（j1：ステータス）

セキュリティユニット200が何らかの不正侵入を検知した場合には、セキュリティユニット200の表面に配置されたインジケータ224、制御ユニット100の表面に配置されたインジケータ124、HMI800のインジケータ824（いずれも図5参照）などを用いて、ユーザに通知を行うようにしてもよい。この場合、不正侵入の検知前後で、点灯色変更、点灯開始、点滅開始などの任意の表示態様の変化を利用すればよい。さらに、表示だけではなく、音や音声メッセージなどを用いてもよい。

40

【0227】

セキュリティ脅威は、セキュリティリスクに応じて定量化することもできる。本明細書において、「セキュリティリスク」は、不正侵入として検知される確率あるいは度合いを定量的に示す用語である。「セキュリティリスク」は、例えば、無作為改ざんを行うためのパケットの到来頻度やDDoS攻撃の度合いなどにより算出できる。このような定量化されたセキュリティリスクが得られる場合には、制御ユニット100の表面に配置されたインジケータ124、HMI800のインジケータ824には、算出される度合いを表示するようにしてもよい。

【0228】

50

図 2 5 は、本実施の形態に従うコントローラシステム 1 に採用されるインジケータの一例を示す模式図である。図 2 5 (A) および図 2 5 (B) には、定量化されたセキュリティリスクを表示する場合の構成例を示す。

【 0 2 2 9 】

図 2 5 (A) に示すインジケータ 2 2 4 においては、3 つの L E D (Light Emitting Diode) が配置されており、算出されたセキュリティリスクに応じて点灯数あるいは点灯位置を変化させる。図 2 5 (B) に示すインジケータ 2 2 4 においては、1 つの L E D が配置されており、算出されたセキュリティリスクに応じて点灯色あるいは点灯強度を変化させる。

【 0 2 3 0 】

このように、セキュリティユニット 2 0 0 は、検知手段であるセキュリティエンジン 2 5 0 による検知動作から算出されるセキュリティリスクをユーザに視覚的に提示する提示手段の一例である、インジケータ 2 2 4 を有している。

【 0 2 3 1 】

上述したようなインジケータ 2 2 4 を配置することで、専門知識のない作業者であっても、現在のセキュリティリスクのステータスを容易に把握できる。

【 0 2 3 2 】

図 2 5 に示すようなインジケータに限らず、セキュリティリスクを提示できる形態であれば、どのようなインジケータを採用してもよい。

【 0 2 3 3 】

また、音や音声メッセージなどを用いてユーザに通知するようにしてもよい。

図 2 6 は、本実施の形態に従うコントローラシステムに採用されるスピーカの動作例を示す模式図である。図 2 6 に示す例では、セキュリティユニット 2 0 0 のスピーカ 2 2 6 から、セキュリティリスクに応じた音声あるいは音声メッセージが出力される。

【 0 2 3 4 】

例えば、セキュリティリスクが高くなるほど、出力される音声の音量が大きくなるようにしてもよいし、音声の発生間隔が短くなるようにしてもよい。また、セキュリティリスクが高くなるほど、周波数の主成分を高くしてもよい。さらに、セキュリティリスクに応じて音色を異ならせてもよい。

【 0 2 3 5 】

スピーカ 2 2 6 から音声メッセージを出力する場合には、セキュリティリスクに応じて、音声メッセージの内容あるいは音量を異ならせてもよい。例えば、セキュリティリスクの大きさに応じて、「軽微なセキュリティリスクを検知しました」、「セキュリティリスクが高まっています」、「重大なセキュリティ脅威が生じています」というようにメッセージの内容を異ならせてもよい。

【 0 2 3 6 】

このように、セキュリティユニット 2 0 0 は、検知手段であるセキュリティエンジン 2 5 0 による検知動作から算出されるセキュリティリスクをユーザに聴覚的に提示する提示手段の一例である、スピーカ 2 2 6 (音声発生部) を有している。

【 0 2 3 7 】

上述したようなスピーカ 2 2 6 を配置することで、専門知識のない作業者であっても、現在のセキュリティリスクのステータスを容易に把握できる。

【 0 2 3 8 】

図 2 5 および図 2 6 に示すように、インジケータ 2 2 4 やスピーカ 2 2 6 などの提示手段は、算出されるセキュリティリスクの度合いに応じて、提示態様を変化させてもよい。このような提示態様の变化によって、ユーザは、現在のセキュリティリスクを即座に把握できる。

【 0 2 3 9 】

(j 2 : ログ)

セキュリティユニット 2 0 0 での不正侵入検知の結果などは、セキュリティユニット 2

10

20

30

40

50

00のセキュリティ情報260として保存されてもよい(図5など参照)。さらに、必要なログは、コントローラシステム1の内部あるいはコントローラシステム1の外部に配置されたデータベースに適宜格納するようにしてもよい。

【0240】

(j3:アラーム履歴)

上述のログと同様に、セキュリティユニット200が不正侵入を検知してアラームを発生した場合などは、そのアラーム履歴をセキュリティユニット200のセキュリティ情報260として保存するようにしてもよい(図5など参照)。さらに、必要なアラーム履歴は、コントローラシステム1の内部あるいはコントローラシステム1の外部に配置されたデータベースに適宜格納するようにしてもよい。

10

【0241】

(j4:トラブルシュート)

図6に示すように、不正侵入が検知され、セキュリティ脅威1次対応が実行されると(ステップS4)、OT部門の作業者は、制御対象の設備や機械に対して必要な処理を行う(現場対応)(ステップS5)必要がある。このようなOT部門の作業者の作業を支援する目的で、HMI800などに、検知された不正侵入の種類、および、実行されたセキュリティ脅威1次対応の内容などに応じたトラブルシュート用の情報を提示するようにしてもよい。

【0242】

このようなトラブルシュート用の情報を提示することで、正常運転での運用再開までに要する時間を短縮できる。

20

【0243】

<K:変形例>

上述の実施の形態においては、制御ユニット100と、セキュリティユニット200と、セーフティユニット300とが互いに独立したユニットとして構成されたコントローラシステム1について例示した。互いに独立したユニットとして構成することで、柔軟性や可用性を高めることができる。

【0244】

但し、必ずしも、各機能を互いに独立したユニットとして構成する必要はなく、制御ユニット100、セキュリティユニット200およびセーフティユニット300の全部または一部を共通のユニットとして構成してもよい。この場合には、筐体をコンパクト化できるなどの利点がある。

30

【0245】

図27は、本実施の形態に従うコントローラシステム1の構成の変形例を示す模式図である。図27には、制御ユニット100、セキュリティユニット200およびセーフティユニット300の一部または全部が一体化された構成例を示す。

【0246】

図27(A)に示されるコントローラシステム1Aは、制御ユニット100およびセーフティユニット300を一体化した統合ユニット50Aと、セキュリティユニット200とから構成される。すなわち、コントローラシステム1Aの統合ユニット50Aにおいては、標準制御およびセーフティ制御が同一のユニット内で実行される。

40

【0247】

図27(B)に示されるコントローラシステム1Bは、セキュリティユニット200および制御ユニット100を一体化した統合ユニット50Bと、セーフティユニット300とから構成される。すなわち、コントローラシステム1Bの統合ユニット50Bにおいては、他の装置との間の通信処理および標準制御が同一のユニット内で実行される。

【0248】

図27(C)に示されるコントローラシステム1Cは、制御ユニット100、セキュリティユニット200およびセーフティユニット300を一体化した統合ユニット50Cから構成される。すなわち、コントローラシステム1Cの統合ユニット50Cにおいては、

50

他の装置との間の通信処理、標準制御およびセーフティ制御が同一のユニット内で実行される。

【 0 2 4 9 】

このように、制御ユニット 1 0 0、セキュリティユニット 2 0 0 およびセーフティユニット 3 0 0 が担当する機能および処理の実装形態はどのようなものであってもよい。さらに、制御ユニット 1 0 0、セキュリティユニット 2 0 0 およびセーフティユニット 3 0 0 が担当する機能の一部同士を共通の処理ユニットに実装してもよい。

【 0 2 5 0 】

< L . 付記 >

上述したような本実施の形態は、以下のような技術思想を含む。

10

[構成 1]

コントローラシステム (1) であって、

制御対象を制御するための制御演算を実行する制御ユニット (1 0 0) と、

前記制御ユニットに接続され、前記コントローラシステムに対するセキュリティ機能を担当するセキュリティユニット (2 0 0) とを備え、

前記セキュリティユニットは、前記コントローラシステムにおいて何らかの不正侵入が発生したか否かを検知する検知手段 (2 5 0) を含み、

前記制御ユニットは、前記セキュリティユニットの前記検知手段の挙動を変更するための指令を送信する指令送信手段 (1 5 0 , 1 6 0) を含む、コントローラシステム。

20

[構成 2]

前記検知手段の挙動を変更するための指令は、前記検知手段による不正侵入の検知を復旧するための指令を含む、構成 1 に記載のコントローラシステム。

[構成 3]

前記検知手段の挙動を変更するための指令は、前記検知手段による不正侵入が発生したか否かを検知するレベルを変更するための指令を含む、構成 1 または 2 に記載のコントローラシステム。

[構成 4]

前記指令送信手段は、ユーザ操作に応じて、前記検知手段の挙動を変更するための指令を送信する、構成 1 ~ 3 のいずれか 1 項に記載のコントローラシステム。

[構成 5]

前記制御ユニットは、前記制御演算に係る命令を含むユーザプログラムを実行するように構成され、

30

前記ユーザプログラムは、前記検知手段の挙動を変更するための指令を送信するための命令を含む、構成 1 ~ 4 のいずれか 1 項に記載のコントローラシステム。

[構成 6]

コントローラシステム (1) であって、

制御対象を制御するための制御演算を実行する制御ユニット (1 0 0) と、

前記制御ユニットに接続され、前記コントローラシステムに対するセキュリティ機能を担当するセキュリティユニット (2 0 0) と、

少なくとも前記制御ユニットにアクセス可能なサポート装置 (8 0 0) とを備え、

40

前記セキュリティユニットは、前記コントローラシステムにおいて何らかの不正侵入が発生したか否かを検知する検知手段 (2 5 0) を含み、

前記制御ユニットは、前記検知手段により検知された不正侵入に応じた制御演算を実行するように構成されており、

前記サポート装置は、前記検知手段により検知された不正侵入に応じて前記制御ユニットにより実行される制御演算に係る設定を受け付ける、コントローラシステム。

[構成 7]

前記サポート装置は、前記検知手段により不正侵入が検知されたときに前記制御ユニットにより実行されるプログラムの指定を受け付ける、構成 6 に記載のコントローラシステム。

50

[構成 8]

前記サポート装置は、前記制御ユニットによりプログラムが実行される条件として、不正侵入の種類を指定を受け付ける、構成 7 に記載のコントローラシステム。

[構成 9]

前記サポート装置は、制御動作の典型的な挙動を規定する複数のモデル設定 (6 3 0) を有しており、ユーザ操作に応じて、前記複数のモデル設定のうちいずれかを前記制御ユニットに反映する、構成 6 ~ 8 のいずれか 1 項に記載のコントローラシステム。

[構成 10]

前記複数のモデル設定の各々は、設備種別に関連付けられており、

前記サポート装置は、ユーザによる設備の選択に応じて、対応するモデル設定を選択および反映する、構成 9 に記載のコントローラシステム。

10

[構成 11]

前記サポート装置は、対話型インターフェイス (6 3 4 , 6 3 6) を介して、1または複数の質問をユーザに呈示するとともに、各質問に対するユーザの選択に応じて、前記複数のモデル設定のうち対象となるモデル設定を選択および反映する、構成 9 に記載のコントローラシステム。

[構成 12]

コントローラシステム (1) であって、

制御対象を制御するための制御演算を実行する制御ユニット (1 0 0) と、

前記制御ユニットに接続され、前記コントローラシステムに対するセキュリティ機能を担当するセキュリティユニット (2 0 0) とを備え、

20

前記セキュリティユニットは、

前記コントローラシステムにおいて何らかの不正侵入が発生したか否かを検知する検知手段 (2 5 0) と、

前記検知手段による検知動作から算出されるセキュリティリスクをユーザに提示する提示手段 (2 5 0) とを含む、コントローラシステム。

[構成 13]

前記提示手段は、前記セキュリティリスクを視覚的に提示するためのインジケータ (2 2 4) を含む、構成 1 2 に記載のコントローラシステム。

[構成 14]

前記提示手段は、前記セキュリティリスクを聴覚的に提示するための音声発生部 (2 2 6) を含む、構成 1 2 または 1 3 に記載のコントローラシステム。

30

[構成 15]

前記提示手段は、前記算出されるセキュリティリスクの度合いに応じて、提示態様を変化させる、構成 1 2 ~ 1 4 のいずれか 1 項に記載のコントローラシステム。

【 0 2 5 1 】

今回開示された実施の形態はすべての点で例示であって制限的なものではないと考えられるべきである。本発明の範囲は、上記した説明ではなく、特許請求の範囲によって示され、特許請求の範囲と均等の意味および範囲内でのすべての変更が含まれることが意図される。

40

【 符号の説明 】

【 0 2 5 2 】

1 コントローラシステム、2 第 1 ネットワーク、4 第 2 ネットワーク、10 制御システム、100 制御ユニット、102, 202, 302, 602 プロセッサ、104, 204, 304 チップセット、106, 206, 306 主記憶装置、108, 208, 308 二次記憶装置、110, 210 通信コントローラ、112, 212, 620 USB コントローラ、114, 214, 314 メモリカードインターフェイス、115, 215, 315 メモリカード、116, 118, 120, 216, 218 ネットワークコントローラ、122, 322 内部バスコントローラ、124, 224, 324, 824 インジケータ、142, 144, 242 通信ポート、150 制御工

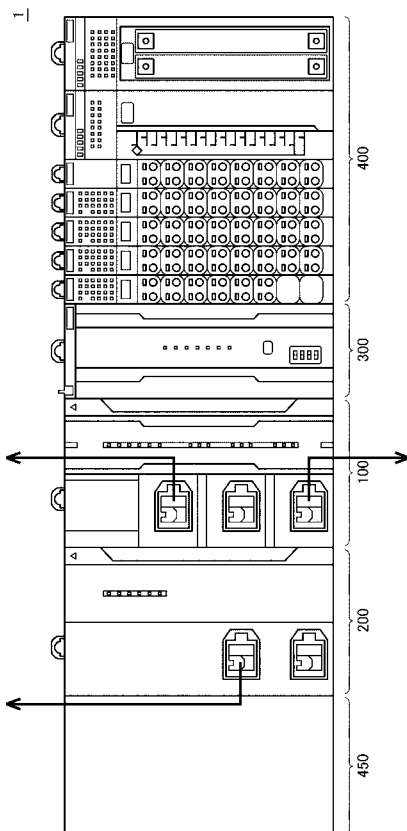
50

エンジン、160 情報エンジン、170 プロカー、180, 360 ログデータベース、190 命令、200 セキュリティユニット、250 セキュリティエンジン、260 セキュリティ情報、300 セーフティユニット、350 セーフティエンジン、400 機能ユニット、450 電源ユニット、500 フィールドデバイス、600 サポート装置、604 メインメモリ、606 入力部、608 出力部、610 ストレージ、612 光学ドライブ、614 記録媒体、618 プロセッサバス、630 モデル設定、632, 638 対応テーブル、634 判定モデル、636 質問項目群、640, 646, 650, 660, 670, 680 ユーザインターフェイス画面、642 一覧、644 決定ボタン、648 サブウィンドウ、652 設定登録領域、654, 656, 672, 674, 676, 678 カラム、662 プログラム編集領域、682 オブジェクト、684 入力欄、700 装置、800 HMI、900 データベース、6102 OS、6104 サポートプログラム。

10

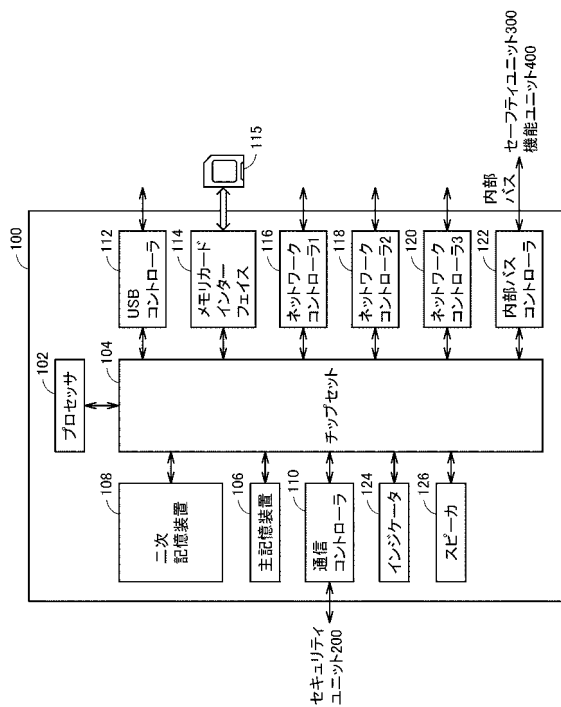
【図1】

図1

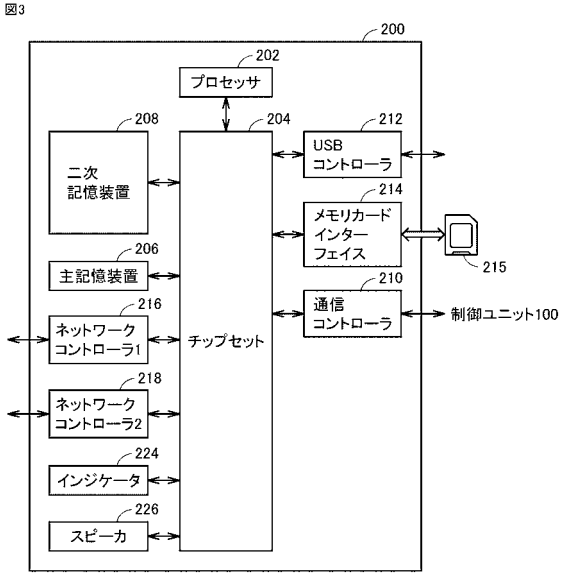


【図2】

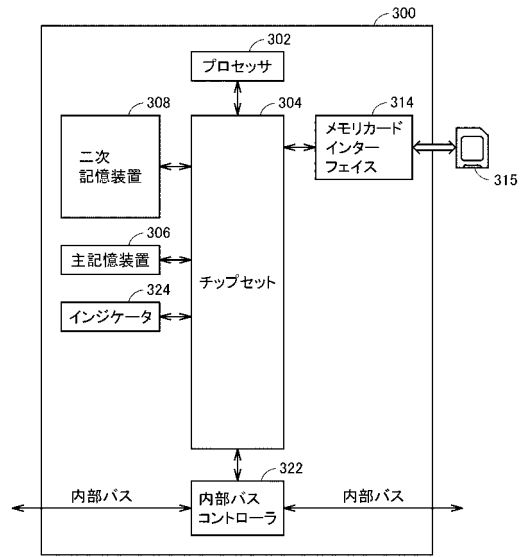
図2



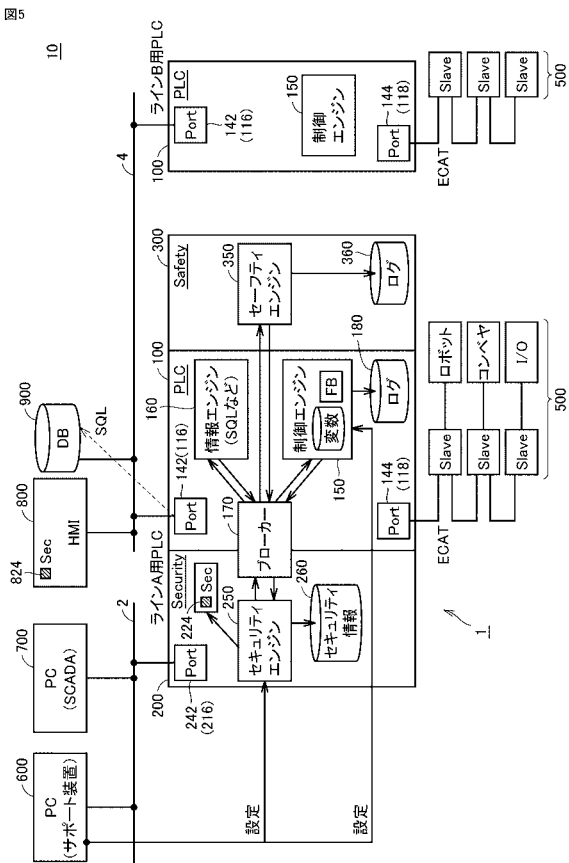
【図3】



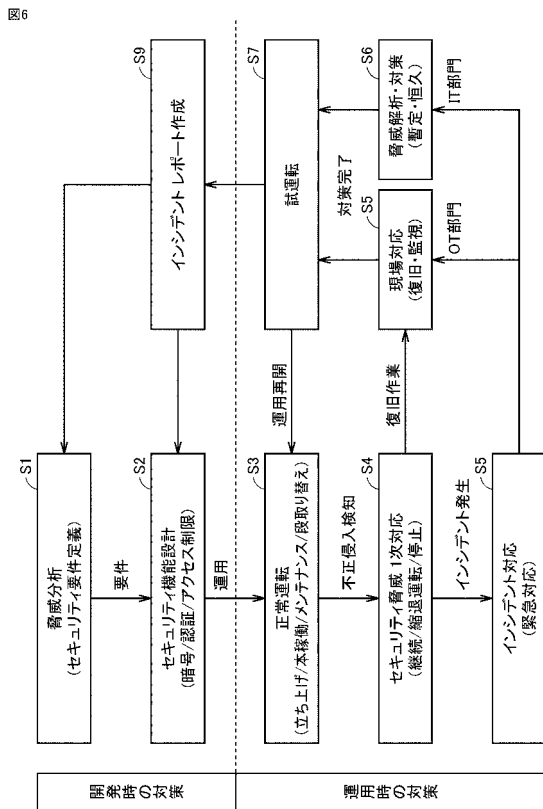
【図4】



【図5】

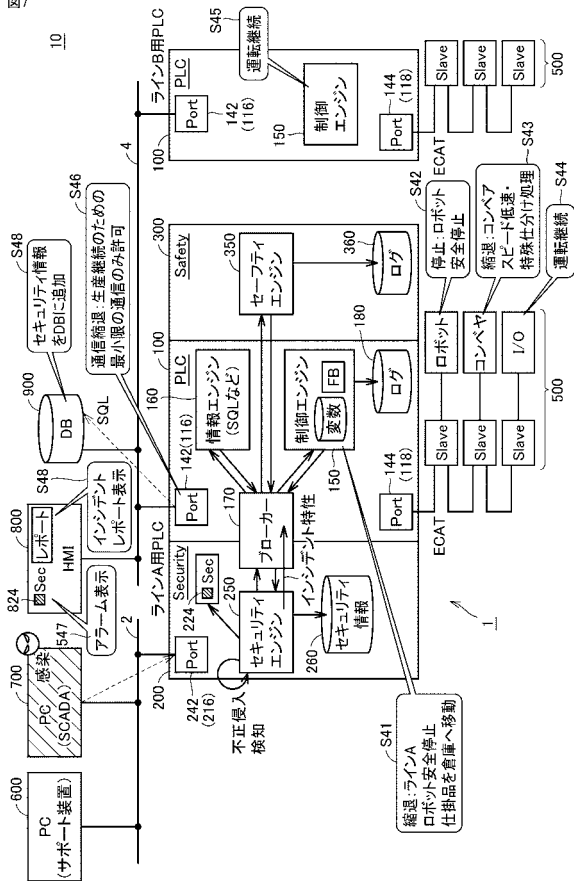


【図6】



【 図 7 】

図7



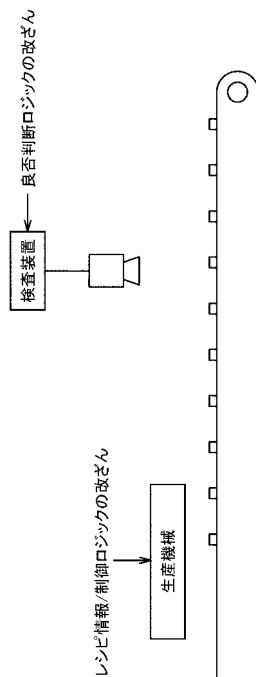
【 図 9 】

図9

インジデント特性	設備A	設備B	設備C
無し(正常運転)	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転
無作為改ざん	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A1	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 縮退C1 情報通信: 縮退C2
リソース枯渇	設備制御: 縮退A2 情報通信: 縮退A3	設備制御: 縮退B1 情報通信: 縮退B2	設備制御: 停止 情報通信: 縮退C3
DDoS攻撃	設備制御: 停止 情報通信: 縮退A4	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退B3	設備制御: 停止 情報通信: 縮退C4
...			

【 図 8 】

図8



【 図 10 】

図10

インジデント特性	設備A	設備B	設備C
無し(正常運転)	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転
レベル1	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A1	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退C1
レベル2	設備制御: 縮退A2 情報通信: 縮退A3	設備制御: 縮退B1 情報通信: 縮退B2	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退C2
レベル3	設備制御: 停止 情報通信: 縮退A4	設備制御: 停止 情報通信: 縮退B3	設備制御: 縮退C3 情報通信: 縮退C4

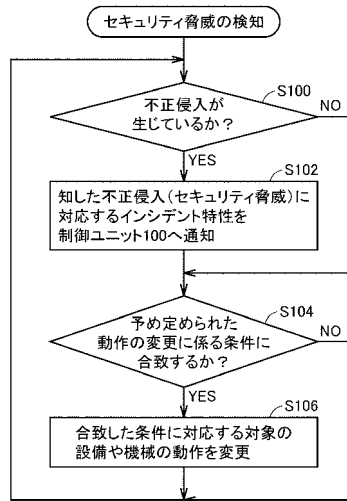
【図 1 1】

図11

インシデント特性	設備C	設備B	設備A	設備C	設備B	設備A	設備C	設備B	設備A
	インシデント特性	インシデント特性	インシデント特性	インシデント特性	インシデント特性	インシデント特性	インシデント特性	インシデント特性	インシデント特性
インシデント特性	設備A (運転)	設備A (メンテナンス)	設備A (段取り替え)	設備A (運転)	設備A (メンテナンス)	設備A (段取り替え)	設備A (運転)	設備A (メンテナンス)	設備A (段取り替え)
無し(正常運転)	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転
無作為改ざん	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A1	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A2	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A1	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A2	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A3	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A4	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A5	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A6	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A7
リソース枯渇	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A2	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A3	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A3	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A4	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A5	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A6	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A7	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A8	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A9
DDoS攻撃	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A4	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A5	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A5	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A6	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A7	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A8	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A9	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A10	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A10
...									

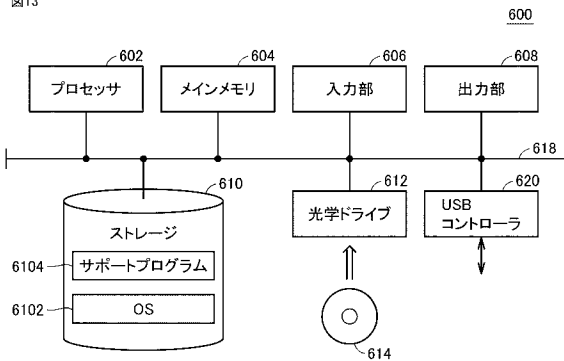
【図 1 2】

図12



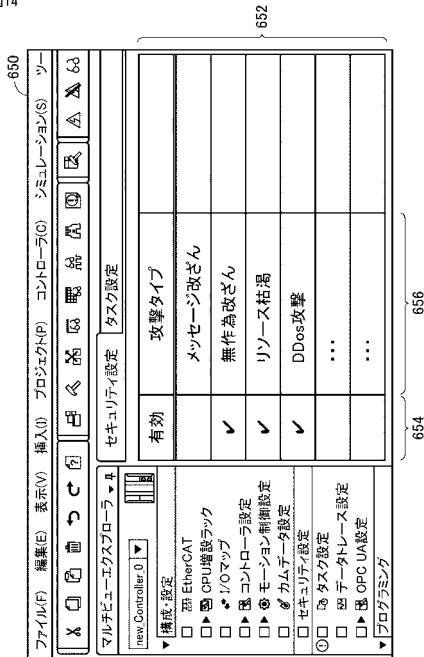
【図 1 3】

図13



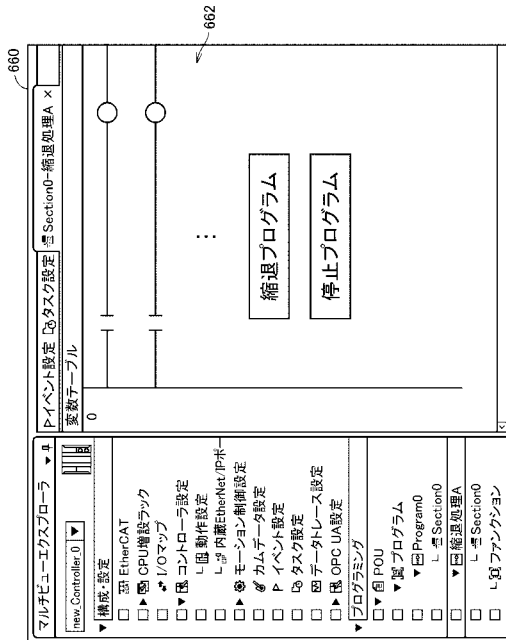
【図 1 4】

図14



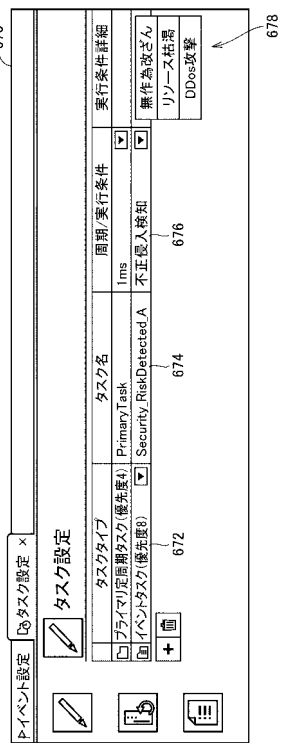
【 図 1 5 】

図 15



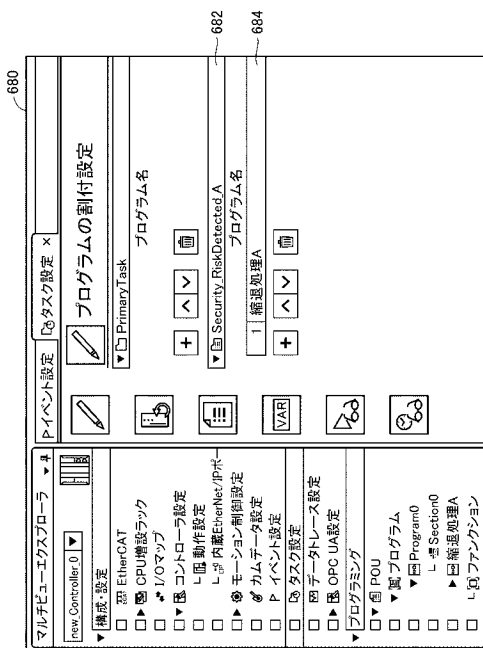
【 図 1 6 】

図 16



【 図 1 7 】

図 17



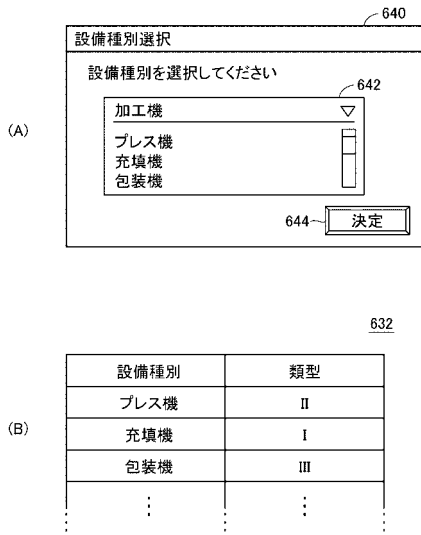
【 図 1 8 】

図 18

インジデント特性	類型I	類型II	類型III
無し(正常運転)	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転	設備制御: 正常運転 情報通信: 正常運転
レベル1	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退A1	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退C1	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退C1
レベル2	設備制御: 縮退A2 情報通信: 縮退A3	設備制御: 縮退B1 情報通信: 縮退B2	設備制御: 正常運転 情報通信: 縮退C2
レベル3	設備制御: 停止 情報通信: 縮退A4	設備制御: 停止 情報通信: 縮退B3	設備制御: 縮退C3 情報通信: 縮退C4

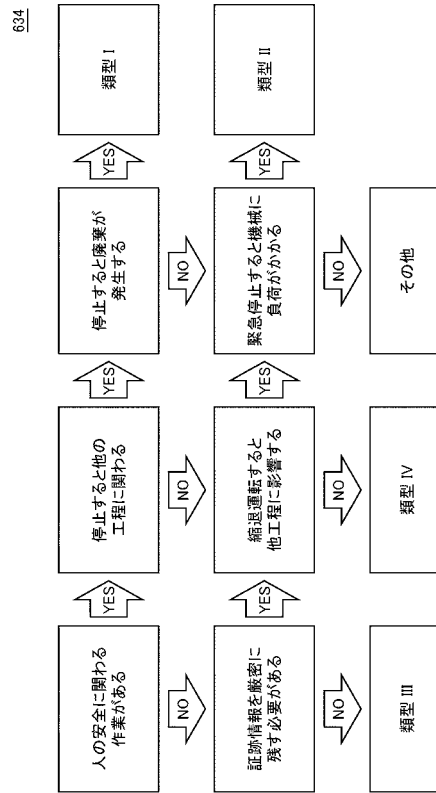
【 図 1 9 】

図19



【 図 2 0 】

図20



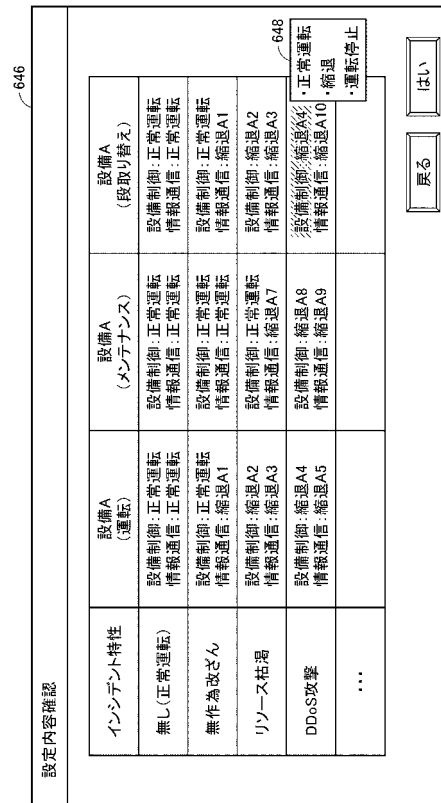
【 図 2 1 】

図21



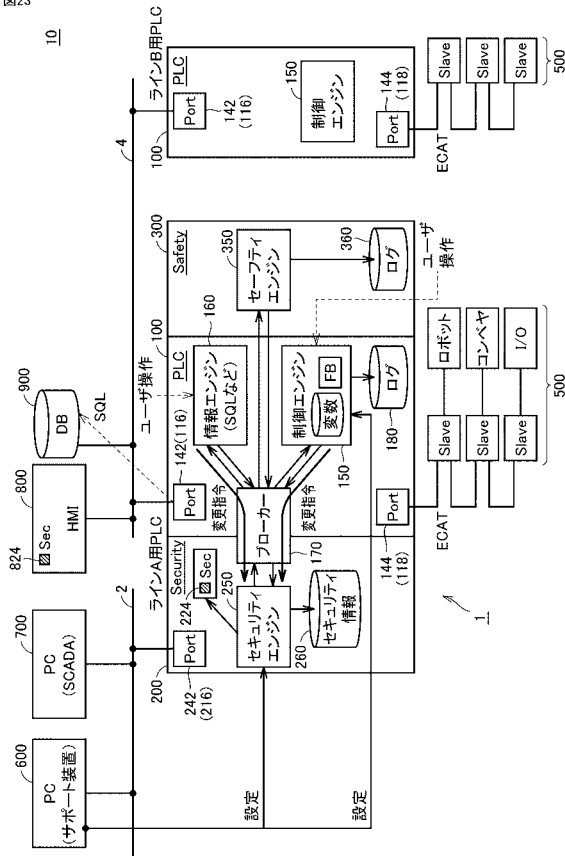
【 図 2 2 】

図22



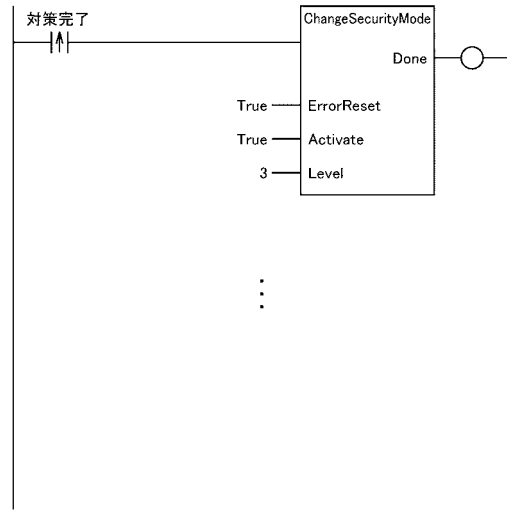
【図 2 3】

図23



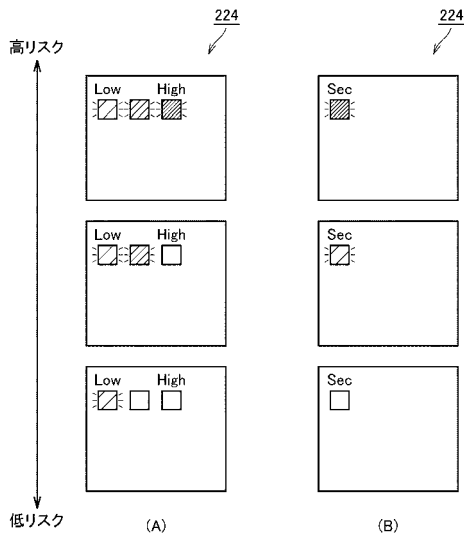
【図 2 4】

図24



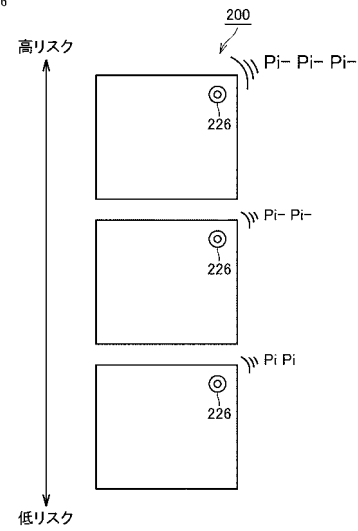
【図 2 5】

図25



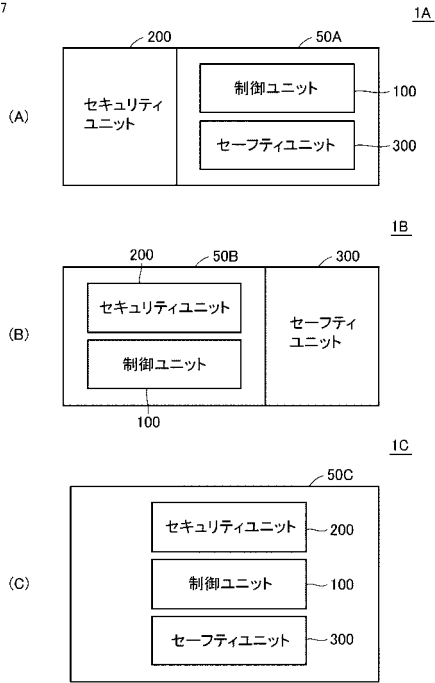
【図 2 6】

図26



【 図 27 】

図27



フロントページの続き

- (72)発明者 奥村 剛
京都府京都市下京区塩小路通堀川東入南不動堂町801番地 オムロン株式会社内
- (72)発明者 宗田 靖男
京都府京都市下京区塩小路通堀川東入南不動堂町801番地 オムロン株式会社内
- (72)発明者 田原 豊
京都府京都市下京区塩小路通堀川東入南不動堂町801番地 オムロン株式会社内
- (72)発明者 岡村 弘太郎
京都府京都市下京区塩小路通堀川東入南不動堂町801番地 オムロン株式会社内
- (72)発明者 永田 雄大
京都府京都市下京区塩小路通堀川東入南不動堂町801番地 オムロン株式会社内
- Fターム(参考) 5H220 AA04 BB09 CC03 CC05 CX01 EE01 EE03 HH01 JJ02 JJ12
JJ16 JJ42 JJ53