



(12) 发明专利申请

(10) 申请公布号 CN 115916019 A

(43) 申请公布日 2023.04.04

(21) 申请号 202180034793.7

(22) 申请日 2021.10.15

(66) 本国优先权数据

202011110939.5 2020.10.16 CN

202022310490.9 2020.10.16 CN

202011112506.3 2020.10.16 CN

202022312355.8 2020.10.16 CN

202110044975.4 2021.01.13 CN

202120086281.2 2021.01.13 CN

(85) PCT国际申请进入国家阶段日

2022.11.11

(86) PCT国际申请的申请数据

PCT/CN2021/124129 2021.10.15

(87) PCT国际申请的公布数据

W02022/078503 ZH 2022.04.21

(71) 申请人 苏州宝时得电动工具有限公司

地址 215123 江苏省苏州市工业园区唯亭镇双泾街59号4#、7#厂房

(72) 发明人 毋宏兵 谢明健 饶尧 钟红风 张士松

(51) Int.Cl.

A47L 11/40 (2006.01)

(54) 发明名称

清洁系统

(57) 摘要

本发明提供的清洁系统包括：清洁机器人、基站、对接装置；基站包括：主体、第一液体箱；清洁机器人包括：机身、机器人第二液体箱；对接装置包括：第一接头、与第一接头配接的第二接头；第一接头连接于第一液体箱，第一接头包括出液端头以及安装于出液端头上的第一附接元件；第二接头与机器人第二液体箱连接，第二接头包括第二附接元件；第一附接元件与第二附接元件之间能产生磁吸力；出液端头至少在垂直于所述第一接头的轴向的平面上具有移动的自由度。本发明实施例采用第一附接元件与第二附接元件之间的磁吸力来实现第一接头与第二接头的对接，使得清洁机器人在回归基站过程中，第二接头能主动寻找与第一接头的对接。

