

(12) 按照专利合作条约所公布的国际申请

(19) 世界知识产权组织

国 际 局

(43) 国际公布日

2022 年 12 月 15 日 (15.12.2022)



WIPO | PCT



(10) 国际公布号

WO 2022/257647 A1

(51) 国际专利分类号:
G06V 10/141 (2022.01)

(72) 发明人: 周燃(ZHOU, Ran); 中国广东省东莞市长安镇乌沙海滨路18号, Guangdong 523860 (CN)。

(21) 国际申请号: PCT/CN2022/090626

徐文渊(XU, Wenyuan); 中国广东省东莞市长安镇

(22) 国际申请日: 2022 年 4 月 29 日 (29.04.2022)

乌沙海滨路18号, Guangdong 523860 (CN)。冀

(25) 申请语言: 中文

晓宇(JI, Xiaoyu); 中国广东省东莞市长安镇乌沙

(26) 公布语言: 中文

海滨路18号, Guangdong 523860 (CN)。程雨诗

(30) 优先权:
202110649875.4 2021年6月10日 (10.06.2021) CN

(CHENG, Yushi); 中国广东省东莞市长安镇乌沙

(71) 申请人: OPPO 广东移动通信有限公司 (GUANGDONG OPPO MOBILE TELECOMMUNICATIONS CORP., LTD.) [CN/CN]; 中国广

海滨路18号, Guangdong 523860 (CN)。

东省东莞市长安镇乌沙海滨路 18 号,

Guangdong 523860 (CN)。浙江大学(ZHEJIANG

UNIVERSITY) [CN/CN]; 中国浙江省杭州市余

杭塘路866号, Zhejiang 310058 (CN)。

(74) 代理人: 深圳市隆天联鼎知识产权代理有限公司 (SHENZHEN LUNGTING LIANDING

INTELLECTUAL PROPERTY AGENT LTD.); 中国

广东省深圳市福田区南园路上田大厦

4A, Guangdong 518000 (CN)。

(81) 指定国(除另有指明, 要求每一种可提供的国家

保护): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG,

BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU,

CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB,

GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, IT,

(54) Title: CAMERA DETECTION METHOD AND APPARATUS, STORAGE MEDIUM, AND ELECTRONIC DEVICE

(54) 发明名称: 摄像头检测方法、装置、存储介质与电子设备

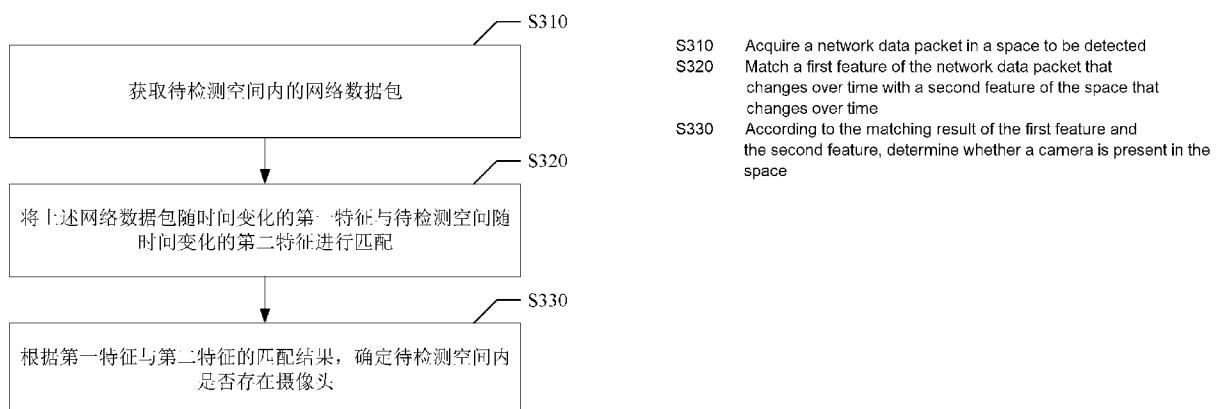


图 3

(57) Abstract: A camera detection method and apparatus, a storage medium, and an electronic device. The method comprises: acquiring a network data packet in a space to be detected (S310); matching a first feature of the network data packet that changes over time with a second feature of the space that changes over time (S320); and according to the matching result of the first feature and the second feature, determining whether a camera is present in the space (S330). A camera can effectively be detected, and the detection result is highly accurate.

(57) 摘要: 一种摄像头检测方法、装置、存储介质与电子设备。该方法包括: 获取待检测空间内的网络数据包(S310); 将上述网络数据包随时间变化的第一特征与待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配(S320); 根据第一特征与第二特征的匹配结果, 确定待检测空间内是否存在摄像头(S330)。能够有效检测出摄像头, 检测结果具有较高的准确性。(图3)



JM, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW。

(84) 指定国(除另有指明, 要求每一种可提供的地区保护): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), 欧亚 (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), 欧洲 (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG)。

本国际公布:

— 包括国际检索报告(条约第21条(3))。

摄像头检测方法、装置、存储介质与电子设备

本申请要求申请日为 2021 年 06 月 10 日，申请号为 202110649875.4，名称为“摄像头检测方法、装置、存储介质与电子设备”的中国专利申请的优先权，该中国专利申请的全部内容通过引用结合在本
5 文中。

技术领域

本公开涉及信息安全技术领域，尤其涉及一种摄像头检测方法、摄像头检测装置、计算机可读存储
介质与电子设备。

10

背景技术

随着电子设备与通信技术的发展，摄像头在各行业中的应用越来越广泛。然而，一些不法分子在酒店房间、卫生间、更衣室、出租屋等场所内安装摄像头，进行偷拍，给人们的隐私与人身安全带来极大
侵害。

15

上述摄像头大多为针孔式，如果安装在插线孔、路由器、机顶盒、墙体缝隙等位置，则十分隐蔽，
难以被发现。因此，如何有效检测出摄像头，是业界亟待解决的技术问题。

发明内容

本公开提供一种摄像头检测方法、摄像头检测装置、计算机可读存储介质与电子设备。

20

根据本公开的第一方面，提供一种摄像头检测方法，包括：获取待检测空间内的网络数据包；将所
述网络数据包随时间变化的第一特征与所述待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配；根据所述第一
特征与所述第二特征的匹配结果，确定所述待检测空间内是否存在摄像头。

25

根据本公开的第二方面，提供一种摄像头检测装置，包括处理器与存储器；所述处理器用于执行所
述存储器中存储的以下程序模块：数据获取模块，被配置为获取待检测空间内的网络数据包；特征匹配
模块，被配置为将所述网络数据包随时间变化的第一特征与所述待检测空间随时间变化的第二特征进行
匹配；检测结果确定模块，被配置为根据所述第一特征与所述第二特征的匹配结果，确定所述待检测空
间内是否存在摄像头。

根据本公开的第三方面，提供一种计算机可读存储介质，其上存储有计算机程序，所述计算机程序
被处理器执行时实现上述第一方面的摄像头检测方法及其可能的实现方式。

30

根据本公开的第四方面，提供一种电子设备，包括：处理器；以及存储器，用于存储所述处理器的
可执行指令；其中，所述处理器配置为经由执行所述可执行指令来执行上述第一方面的摄像头检测方法
及其可能的实现方式。

附图说明

35

图 1 示出本示例性实施方式中运行环境的系统架构图；

图 2 示出本示例性实施方式中一种电子设备的结构示意图；

图 3 示出本示例性实施方式中一种摄像头检测方法的流程图；

图 4 示出本示例性实施方式中一种确定第二特征的流程图；

图 5 示出本示例性实施方式中一种摄像头检测界面的示意图；

40

图 6 示出本示例性实施方式中一种匹配网络数据包与闪光灯工作时间的示意图；

图 7 示出本示例性实施方式中一种确定摄像头位置的流程图；

图 8 示出本示例性实施方式中一种提示摄像头位置的流程图；

图 9 示出本示例性实施方式中一种摄像头检测装置的结构示意图；

图 10 示出本示例性实施方式中另一种摄像头检测装置的结构示意图。

5 具体实施方式

现在将参考附图更全面地描述示例实施方式。然而，示例实施方式能够以多种形式实施，且不应被理解为限于在此阐述的范例；相反，提供这些实施方式使得本公开将更加全面和完整，并将示例实施方式的构思全面地传达给本领域的技术人员。所描述的特征、结构或特性可以以任何合适的方式结合在一个或更多实施方式中。在下面的描述中，提供许多具体细节从而给出对本公开的实施方式的充分理解。

10 然而，本领域技术人员将意识到，可以实践本公开的技术方案而省略所述特定细节中的一个或更多，或者可以采用其它的方法、组元、装置、步骤等。在其它情况下，不详细示出或描述公知技术方案以避免喧宾夺主而使得本公开的各方面变得模糊。

此外，附图仅为本公开的示意性图解，并非一定是按比例绘制。图中相同的附图标记表示相同或类似的部分，因而将省略对它们的重复描述。附图中所示的一些方框图是功能实体，不一定必须与物理或
15 逻辑上独立的实体相对应。可以采用软件形式来实现这些功能实体，或在一个或多个硬件模块或集成电路中实现这些功能实体，或在不同网络和/或处理器装置和/或微控制器装置中实现这些功能实体。

附图中所示的流程图仅是示例性说明，不是必须包括所有的步骤。例如，有的步骤还可以分解，而有的步骤可以合并或部分合并，因此实际执行的顺序有可能根据实际情况改变。

相关技术的一种方案中，针对配置有红外等补光源的摄像头，通过检测房间内是否存在特定波长的光源，来判断是否存在摄像头。然而，对于光源的检测很容易受到环境光照的影响，难以保证准确性；并且，对于摄像头未配置补光源的情况，或者摄像头前方存在遮挡物的情况，该方法无法实现有效检测。

鉴于上述问题，本公开的示例性实施方式首先提供一种摄像头检测方法。图 1 示出了本示例性实施方式运行环境的系统架构图。参考图 1 所示，该系统架构 100 可以包括数据抓取设备 110 与数据分析设备 120。其中，数据抓取设备 110 可以是具备网络通讯功能的设备，如手机、平板电脑、个人电脑等。
20 数据抓取设备 110 位于待检测空间内，用于抓取待检测空间内的网络数据包。待检测空间包括但不限于酒店房间、卫生间、更衣室、出租屋。数据抓取设备 110 与数据分析设备 120 可以通过有线或无线的通信链路形成连接，使得数据抓取设备 110 将所抓取的网络数据包发送至数据分析设备 120。数据分析设备 120 可以是与数据抓取设备 110 连接的另一终端，或者提供摄像头检测服务的后台服务器。数据分析设备 120 用于对网络数据包进行分析，以检测待检测空间是否存在摄像头。

30 在一种实施方式中，系统架构 100 还可以包括变化构造设备 130，用于主动构造待检测空间的变化。例如，变化构造设备 130 可以是闪光灯装置，通过对待检测空间进行闪光，构造出待检测空间的明暗变化。变化构造设备 130 也可以是投影装置，通过对待检测空间进行投影，构造出待检测空间的图案、纹理变化。变化构造设备 130 可以包括摄像模组，用于在构造待检测空间变化的同时，采集待检测空间的图像，该图像可以被发送至数据分析设备 120，用于辅助检测摄像头。

35 在一种实施方式中，可以将数据抓取设备 110、数据分析设备 120、变化构造设备 130 中的任意两者或以上集成到一台设备中。例如，基于一台具备闪光灯的手机，可以实现数据抓取设备 110 与变化构造设备 130 的功能，其可以通过控制闪光灯工作来构造待检测空间的变化，同时抓取网络数据包，将网络数据包发送至后台服务器进行分析，以实现摄像头检测；或者，该手机还可以同时实现数据分析设备 120 的功能，抓取网络数据包后在本地进行分析，以实现摄像头检测。

40 本公开的示例性实施方式还提供一种电子设备，用于执行上述摄像头检测方法。该电子设备可以是

上述数据分析设备 120。

下面以图 2 中的移动终端 200 为例，对上述电子设备的构造进行示例性说明。本领域技术人员应当理解，除了特别用于移动目的的部件之外，图 2 中的构造也能够应用于固定类型的设备。

如图 2 所示，移动终端 200 具体可以包括：处理器 210、内部存储器 221、外部存储器接口 222、
5 USB (Universal Serial Bus, 通用串行总线) 接口 230、充电管理模块 240、电源管理模块 241、电池 242、天线 1、天线 2、移动通信模块 250、无线通信模块 260、音频模块 270、扬声器 271、受话器 272、麦克风 273、耳机接口 274、传感器模块 280、显示屏 290、摄像模组 291、闪光灯 292、马达 293、按键 294 以及 SIM (Subscriber Identification Module, 用户标识模块) 卡接口 295 等。

处理器 210 可以包括一个或多个处理单元，例如：处理器 210 可以包括 AP (Application Processor, 10 应用处理器)、调制解调处理器、GPU (Graphics Processing Unit, 图形处理器)、ISP (Image Signal Processor, 图像信号处理器)、控制器、编码器、解码器、DSP (Digital Signal Processor, 数字信号处理器)、基带处理器和/or NPU (Neural-Network Processing Unit, 神经网络处理器) 等。

编码器可以对图像或视频数据进行编码（即压缩），例如对采集的待检测空间的图像或视频进行编码，形成对应的码流数据，以减少数据传输所占的带宽；解码器可以对图像或视频的码流数据进行解码 15（即解压缩），以还原出图像或视频数据。移动终端 200 可以支持一种或多种编码器和解码器。这样，移动终端 200 可以处理多种编码格式的图像或视频，例如：JPEG (Joint Photographic Experts Group, 联合图像专家组)、PNG (Portable Network Graphics, 便携式网络图形)、BMP (Bitmap, 位图) 等图像格式，MPEG (Moving Picture Experts Group, 动态图像专家组) 1、MPEG2、H.263、H.264、HEVC (High Efficiency Video Coding, 高效率视频编码) 等视频格式。

20 在一种实施方式中，处理器 210 可以包括一个或多个接口，通过不同的接口和移动终端 200 的其他部件形成连接。

内部存储器 221 可以用于存储计算机可执行程序代码，所述可执行程序代码包括指令。内部存储器 221 可以包括易失性存储器与非易失性存储器。处理器 210 通过运行存储在内部存储器 221 的指令，执行移动终端 200 的各种功能应用以及数据处理。

25 外部存储器接口 222 可以用于连接外部存储器，例如 Micro SD 卡，实现扩展移动终端 200 的存储能力。外部存储器通过外部存储器接口 222 与处理器 210 通信，实现数据存储功能，例如存储图像，视频等文件。

USB 接口 230 是符合 USB 标准规范的接口，可以用于连接充电器为移动终端 200 充电，也可以连接耳机或其他电子设备。

30 充电管理模块 240 用于从充电器接收充电输入。充电管理模块 240 为电池 242 充电的同时，还可以通过电源管理模块 241 为设备供电；电源管理模块 241 还可以监测电池的状态。

移动终端 200 的无线通信功能可以通过天线 1、天线 2、移动通信模块 250、无线通信模块 260、调制解调处理器以及基带处理器等实现。天线 1 和天线 2 用于发射和接收电磁波信号。移动通信模块 250 可以提供应用在移动终端 200 上 2G、3G、4G、5G 等移动通信解决方案。无线通信模块 260 可以提供 35 应用在移动终端 200 上的 WLAN (Wireless Local Area Networks, 无线局域网) (如 Wi-Fi (Wireless Fidelity, 无线保真) 网络)、BT (Bluetooth, 蓝牙)、GNSS (Global Navigation Satellite System, 全球导航卫星系统)、FM (Frequency Modulation, 调频)、NFC (Near Field Communication, 近距离无线通信技术)、IR (Infrared, 红外技术) 等无线通信解决方案。

移动终端 200 可以通过 GPU、显示屏 290 及 AP 等实现显示功能，显示用户界面。例如，当用户进
40 行摄像头检测时，移动终端 200 可以在显示屏 290 中显示摄像头检测 App (Application, 应用程序) 的

界面。

移动终端 200 可以通过 ISP、摄像模组 291、编码器、解码器、GPU、显示屏 290 及 AP 等实现拍摄功能。例如，用户可以在摄像头检测 App 中开启图像或视频拍摄功能，此时可以通过摄像模组 291 采集待检测空间的图像。

5 移动终端 200 可以通过音频模块 270、扬声器 271、受话器 272、麦克风 273、耳机接口 274 及 AP 等实现音频功能。

传感器模块 280 可以包括深度传感器 2801、压力传感器 2802、陀螺仪传感器 2803、气压传感器 2804 等，以实现相应的感应检测功能。其中，深度传感器 2801 可以采集待检测空间的深度数据，陀螺仪传感器 2803 可以采集移动终端 200 的位姿数据，这两种数据可以辅助实现摄像头的定位。

10 闪光灯 292 用于增加待检测空间的曝光量，以改变其明暗状态。闪光灯 292 可以与摄像模组 291 配套设置，与摄像模组 291 中的摄像头形成特定的相对位置关系。闪光灯 292 可以单独工作，也可以在摄像模组 291 拍摄图像时进行配套工作，例如按照快门时间进行闪光。此外，闪光灯 292 还可以起到提示的作用，例如在来电、电量过低时进行闪烁提示。

马达 293 可以产生振动提示，也可以用于触摸振动反馈等。按键 294 包括开机键，音量键等。

15 移动终端 200 可以支持一个或多个 SIM 卡接口 295，用于连接 SIM 卡，以实现通话与移动通信等功能。

下面对本示例性实施方式的摄像头检测方法进行说明。该方法的应用场景包括但不限于：用户处于酒店房间内，使用手机打开摄像头检测 App 并抓取网络数据包，然后执行本示例性实施方式的摄像头检测方法，在 App 中显示检测结果；或者手机抓取网络数据包后上传至服务器，由服务器执行本示例 20 性实施方式的摄像头检测方法，并将检测结果返回至手机上加以显示。

图 3 示出了摄像头检测方法的示例性流程，可以包括：

步骤 S310，获取待检测空间内的网络数据包；

步骤 S320，将上述网络数据包随时间变化的第一特征与待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配；

25 步骤 S330，根据第一特征与第二特征的匹配结果，确定待检测空间内是否存在摄像头。

基于上述方法，构建待检测空间的变化，将所获取的网络数据包的变化与待检测空间的变化进行匹配，以此检测待检测空间内是否存在摄像头。一方面，由于摄像头通过差分方式发送视频数据包，其与待检测空间的变化具有相关性，通过匹配网络数据包与待检测空间两方面变化的特征来检测摄像头，具有较高的准确性。另一方面，本方案适用于检测几乎所有需要联网的摄像头，而不局限于检测配置补光 30 源的摄像头，且本方案受到环境光照等因素的影响较小，对于场景的要求较低，有利于减少漏报的情况。再一方面，本方案基于待检测空间的变化进行检测，对于待检测空间以外的附近摄像头不会进行误报，具有较高的可靠性。

下面对图 3 中的每个步骤进行具体说明。

参考图 3，在步骤 S310 中，获取待检测空间内的网络数据包。

35 位于待检测空间内的数据抓取设备可以抓取网络数据包，包括但不限于无线局域网的网络数据包、蓝牙网络数据包、移动网络数据包等。数据抓取设备上可以通过相关的软件或设置来实现网络数据包的抓取。以抓取无线局域网的网络数据包为例，将数据抓取设备的网卡设置为混杂模式，可以抓取所有流经的网络数据包，无论其目的地址是哪里。

所抓取的网络数据包包括一定范围内所有网络设备发送的数据包。如果待检测空间内存在摄像头，40 则抓取的网络数据包也包括摄像头发送的视频数据包。在后续处理中，可以从网络数据包中识别出摄像

头的视频数据包并加以检测。因此，本示例性实施方式可以在待检测空间内存在摄像头与其他网络设备的情况下，实现摄像头的检测。

在一种实施方式中，为了排除其他网络设备的影响，可以引导用户主动关闭其他网络设备。例如，当用户在数据抓取设备上开启摄像头检测服务时，可以显示提示信息，提示用户关闭待检测空间内已知的网络设备，如智能电器等，或者关闭这些网络设备的网络连接功能。由此，保证所抓取的网络数据包以摄像头发送的视频数据包为主，提高后续处理的效率与摄像头检测的准确性。

数据抓取设备抓取到网络数据包后，数据分析设备可以从数据抓取设备获取网络数据包，以用于后续处理。如果数据抓取设备与数据分析设备为两台设备，则数据抓取设备可以通过网络将网络数据包发送至数据分析设备，如果数据抓取设备与数据分析设备为一台设备，则可以通过内部的进程间通信实现

10 网络数据包的发送。

继续参考图 3，在步骤 S320 中，将上述网络数据包随时间变化的第一特征与待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配。

其中，第一特征指网络数据包随时间变化的特征，第二特征指待检测空间随时间变化的特征，第一、第二在这里用于区分特征的不同主体。

15 网络数据包的第一特征可以是网络数据包的一种或多种指标随时间变化的特征。指标包括但不限于：单个数据包的大小，相邻数据包的时间间隔，单位时间内的数据包数量等，一般属于网络通信层的信息，无需对网络数据包进行解密即可得到。而网络数据包中本身包括时间戳，并且数据抓取设备在抓取网络数据包时也可以记录时间信息，因此很容易将上述指标与时间进行对应，以解析指标随时间变化的情况，得到第一特征。

20 本公开对于第一特征的具体形式不做限定，例如其可以是多个时间-指标数组形成的序列。

本示例性实施方式中，待检测空间的变化是指能够引起摄像头拍摄画面显著变化的待检测空间的变化。在进行摄像头检测时，可以对待检测空间施加主动作用，使其发生明暗、图案、纹理等方面的强烈变化，包括但不限于：通过开关闪光灯，或者开关待检测空间内的灯、窗帘等，造成待检测空间的明暗变化；在待检测空间内投影或移动与待检测空间本身反差较大的图案，例如向待检测空间的墙壁投影卡通动画，或者将一张卡通海报多次移进移出待检测空间，造成待检测空间的图案、纹理变化。

25 通过记录待检测空间发生变化的时间点，可以得到上述第二特征。

本公开对于第二特征的具体形式不做限定，例如其可以是待检测空间发生变化的多个时间点形成的序列。

下而对于如何得到第二特征，进行具体的示例性说明。

30 在一种实施方式中，通过上述开关闪光灯造成待检测空间的变化，可以根据闪光灯的工作时间来确定第二特征。参考图 4 所示，摄像头检测方法可以包括：

步骤 S410，获取闪光灯对待检测空间进行闪光或照明的工作时间；

步骤 S420，根据闪光灯的工作时间确定待检测空间随时间变化的第二特征。

需要说明的是，在通过闪光灯构造待检测空间的变化时，可以使闪光灯进行闪光，也可以使闪光灯维持开启一段时间以进行照明（如手机上的手电筒功能）。可以由闪光灯装置（如上述变化构造设备）将闪光灯的工作时间发送至数据分析设备，也可以由数据分析设备控制闪光灯工作时，直接获取闪光灯的工作时间。闪光灯的工作时间包括每次闪光或照明的开始时间与结束时间，或者包括每次闪光或照明的开始时间与持续时长，可以计算出结束时间。将每次闪光或照明的开始时间与结束时间作为待检测空间发生变化的时间点，其形成的序列可以作为上述第二特征。

40 闪光灯的工作可以由系统自动控制，也可以由用户手动控制。在一种实施方式中，步骤 S410 可以

包括：

响应于对摄像头检测界面中闪光灯控件的操作，控制闪光灯对待检测空间进行闪光或照明，并获取闪光灯的工作时间。

图 5 示出了摄像头检测界面 500 的示意图，该界面可以是摄像头检测 App 中的用户界面。在摄像头检测界面 500 中，提供闪光灯控件 510，用户可以对其进行点击、长按等操作，以进行一次闪光，系统记录闪光灯的工作时间。应当理解，闪光灯控件 510 也可以实现类似照明开关的功能，例如用户点击或长按闪光灯控件 510 时触发打开闪光灯并保持常亮，用户再次点击或长按时关闭闪光灯，系统记录闪光灯的工作时间。

在一种实施方式中，在用户首次使用摄像头检测 App 或者首次使用摄像头检测 App 中的闪光灯功能时，需要用户准许摄像头检测 App 获得闪光灯的使用权限，用户同意后，App 可以调用相关的系统服务来控制闪光灯，并获取闪光灯的工作时间等数据。

在一种实施方式中，当用户不借助变化构造设备来对待检测空间造成变化时，例如采用上述手动开关窗帘、灯，移动卡通海报等方式，数据分析设备无法从变化构造设备获取待检测空间发生变化的时间。基于此，摄像头检测方法可以包括：

15 响应于对摄像头检测界面中时间控件的操作，确定待检测空间随时间变化的第二特征。

其中，时间控件用于使用户手动记录待检测空间发生变化的时间。在摄像头检测界面中，可以显示相关的提示信息，以提示用户在手动构造待检测空间的变化时对时间控件进行操作，例如提示信息可以是“请您多次打开与关闭房间的主灯，并在每一次开灯或关灯时点击 xx 按键”。系统记录用户操作时间控件的时间，作为待检测空间发生变化的时间，进而可以得到第二特征。

20 在待检测空间发生变化时，摄像头所拍摄到的画面也发生变化。而摄像头通常对画面采用差分编码或传输的方式处理，因此在画面发生变化时，摄像头发送的视频数据包也会发生变化，例如视频数据包的大小或数量发生显著增加。

由上可见，当待检测空间内存在摄像头时，待检测空间的变化与摄像头发送的视频数据包的变化应当具有相关性。本示例性实施方式通过匹配上述第一特征与第二特征，以确定网络数据包与待检测空间 25 的变化是否具有相关性。

在一种实施方式中，步骤 S320 可以包括：

利用预先训练的机器学习模型对第一特征与第二特征进行处理，输出匹配结果。

举例来说，可以在试验场景内获取大量网络数据包随时间变化的第一样本特征与对应的试验场景随时间变化的第二样本特征；将一个第一样本特征与对应的一个第二样本特征形成一个样本数据组；一部分样本数据组是在实际对试验场景构造变化的情况下获取的，其中的第一样本特征与第二样本特征具有相关性，其标注数据（Ground truth）为 1；另一部分样本数据组中的第一样本特征与第二样本特征不具有相关性，其标注数据为 0；利用样本数据组及其标注数据训练初始构建的机器学习模型，如可以是神经网络模型，当达到预设的准确率时，得到训练完成的机器学习模型。在实际检测中，将上述第一特征与第二特征输入该机器学习模型中，输出两者是否匹配的结果。

35 在另一种实施方式中，上述第一特征包括网络数据包发生变化的第一时间点，第一时间点的数量可以是多个；上述第二特征包括待检测空间发生变化的第二时间点，第二时间点的数量也可以是多个。由此，步骤 S320 可以包括：

对第一时间点与第二时间点进行匹配。

其中，对第一时间点与第二时间点进行匹配，是确定两种时间点在时间分布上是否存在相关性。

40 举例来说，从网络数据包中提取时间戳与数据包大小，通过对数据包大小与时间的关系进行拟合，

可以将拟合得到的突变点确定为第一时间点；记录待检测空间发生变化的时间点，即第二时间点；对第一时间点与第二时间点进行配对，得到多个时间点对，每个时间点对包括一个第一时间点与对应的一个第二时间点；如果每个时间点对中的第一时间点与第二时间点间的差值不超过预设的时间差阈值（可根据经验设置，如 1 秒，3 秒等），则确定第一时间点与第二时间点匹配成功。

5 考虑到摄像头发送视频数据包可能存在一定的延迟，可以对第一时间点或第二时间点整体进行时间补偿。例如，根据第一个第一时间点与第一个第二时间点间的时间差确定时间补偿值；然后对所有的第二时间点加上该时间补偿值；再对第一时间点与第二时间点进行配对，并判断每个时间点对中的第一时间点与第二时间点间的差值是否不超过时间差阈值，以得到匹配结果。

图 6 示出了对网络数据包的大小发生变化的时间（即第一时间点）与闪光灯工作的时间（即第二时间点）进行匹配的示意图。可以看到，虽然第一时间点与第二时间点并不完全一致，但两者表现出强相关性。将第一时间点与第二时间点两两配对后，计算每个时间点对中的时间差值小于 3 秒的时间差阈值，可以确定第一时间点与第二时间点匹配成功。

10 在再一种实施方式中，可以将第一特征与第二特征作为两个变量，进行相关性分析。例如第一特征可以是不同时刻的网络数据包的大小，第二特征可以是不同时刻是否开启闪光灯（开启闪光灯则值为 1，未开启则值为 0）。进而采用相关性分析的统计方法对两个变量进行分析，输出相关性的概率值，如果概率值达到预设的概率阈值（如 70%、80% 等），则确定第一特征与第二特征匹配成功。

15 继续参考图 3，在步骤 S330 中，根据第一特征与第二特征的匹配结果，确定待检测空间内是否存在摄像头。

其中，当第一特征与第二特征匹配成功时，确定待检测空间内存在摄像头，当第一特征与第二特征 20 匹配不成功时，确定待检测空间内不存在摄像头。进而，可以在摄像头检测界面中显示相应的检测结果。

由上可见，只有当摄像头位于待检测空间内，拍摄待检测空间的画面时，其发送的视频数据包才会 25 对待检测空间的变化产生响应，使得第一特征与第二特征发生匹配。当摄像头位于待检测空间外，并不拍摄待检测空间的画面时，即使其发送的视频数据包的信号经过待检测空间，并被数据抓取设备所抓取，由于视频数据包不会对待检测空间的变化产生响应，第一特征与第二特征不会发生匹配，本示例性实施 方式不会误判为存在摄像头的情况。因此，本示例性实施方式可以将检测范围精确锁定在待检测空间内， 保证检测结果的准确性。

30 在一种实施方式中，步骤 S310 所抓取的网络数据包可能包括多种不同类型的数据包，例如由待检测空间内多个网络设备发送的数据包。可以根据网络数据包的包头信息对不同来源的网络数据包进行分组，包头信息包括但不限于：IP 地址（Internet Protocol，网络协议地址）、MAC 地址（Media Access Control，媒体存取控制位址，即物理地址）、编码信息、通信协议信息等。例如，可以根据网络数据包的目的 IP 地址对其分组，将目的 IP 地址相同的网络数据包分为一组。进而，可以对每组网络数据包分别解析其 随时间变化的第一特征，得到多组第一特征，分别将每组第一特征与待检测空间随时间变化的第二特征 进行匹配，当至少一组第一特征与第二特征匹配成功时，确定待检测空间内存在摄像头。

35 在一种实施方式中，除了匹配第一特征与第二特征外，还可以对网络数据包其他方面的特征进行 分析，以检测是否为摄像头发送的视频数据包。具体地，摄像头检测方法可以包括：

将网络数据包的格式特征与预设格式特征进行匹配。

相应的，在步骤 S330 中，可以根据第一特征与第二特征的匹配结果，以及网络数据包的格式特征 与预设格式特征的匹配结果，确定待检测空间内是否存在摄像头。

其中，网络数据包的格式特征是与数据格式、通信协议等相关的特征，包括但不限于端口、流量、 40 MAC 地址等。摄像头发送视频数据包时，需要基于特定的数据格式、通信协议等，使得视频数据包具

有特定的格式特征，即上述预设格式特征。在抓取网络数据包后，可以解析得到其中的格式特征，将其与预设格式特征进行匹配，可以从数据格式方面检测网络数据包是否为摄像头发送的视频数据包。

在一种实施方式中，可以将网络数据包的格式特征输入预先训练的另一机器学习模型（不同于匹配第一特征与第二特征的机器学习模型），通过该机器学习模型的处理与识别，输出其与预设格式特征是否匹配的结果。
5

本示例性实施方式可以结合第一特征与第二特征的匹配结果，以及网络数据包的格式特征与预设格式特征的匹配结果这两方面，来确定最终的检测结果。具体地，可以设置上述两方面匹配结果为“或”的关系，即其中任一匹配结果为匹配成功时，确定存在摄像头，从而进一步减少漏报的情况；也可以设置上述两方面匹配结果为“与”的关系，即两方面匹配结果均为匹配成功时，确定存在摄像头，从而进
10一步减少误报的情况。本公司对此不做限定。

在构造待检测空间的变化时，所采取的方式可分为以下两种：

第一种是对待检测空间构造整体变化，例如开关灯、窗帘等，会对整个空间的明暗造成变化；

第二种是对待检测空间构造局部变化，例如对准某一区域打开闪光灯或投影卡通动画。

如果采用第二种方式，则可以进一步检测摄像头的位置。下面以闪光灯构造局部变化为例进行说明，
15 应当理解，将闪光灯替换为其他构造局部变化的方式，方案实现的原理相同。

在一种实施方式中，可以使闪光灯在多种位姿下对待检测空间进行闪光，这样不同位姿下闪光所覆盖的局部区域不同，并获取闪光灯在多种位姿下的工作时间。其中，变化构造设备中可以配置 INS (Inertia Navigation System，惯性导航系统)，如上述陀螺仪传感器等，用于测量设备的位姿变化，并基于某一初始或参考位姿，输出设备的绝对位姿。或者，变化构造设备中可以配置摄像模组，通过在不同位姿下
20 采集待检测空间的图像，进行视觉定位，以输出设备的位姿。相应的，参考图 7 所示，摄像头检测方法可以包括：

步骤 S710，根据闪光灯在每种位姿下的工作时间确定每种位姿对应的第二特征；

步骤 S720，将第一特征分别与每种位姿对应的第二特征进行匹配；

步骤 S730，当第一特征与至少一种位姿对应的第二特征匹配成功时，确定待检测空间内存在摄像
25 头。

其中，第一特征与至少一种位姿对应的第二特征匹配成功，说明网络数据包的变化与该位姿对应的待检测空间的局部区域变化相关，可以确定待检测空间内存在摄像头，并且该摄像头能够拍摄到该局部区域的画面。

进一步的，参考图 7 所示，摄像头检测方法还可以包括：

步骤 S740，根据上述至少一种位姿确定摄像头的位置。

将上述至少一种位姿称为可疑位姿。举例来说，可以对可疑位姿下所获取的网络数据包进行解析，结合无线电定向的原理，确定摄像头的方位，其偏差不超过 20 度。

在一种实施方式中，摄像头检测方法还可以包括：

获取对待检测空间所采集的多张图像，并确定图像与闪光灯的位姿的对应关系；

根据上述可疑位姿以及图像与位姿的对应关系，估计摄像头的位置。
35

其中，用于采集图像的相机与闪光灯的相对位置关系固定，通过预先标定，可以确定两者的位姿变换关系，从而将相机采集图像时的位姿转换为闪光灯的位姿，实现图像与闪光灯位姿的对应。相机与闪光灯也可以是配套设置的摄像模组，例如变化构造设备为手机，手机上的摄像模组包括 RGB 相机与闪光灯。为了简化计算，也可以将相机的位姿等同于闪光灯的位姿。

40 在上述可疑位姿下，闪光灯覆盖的局部区域是摄像头能够拍摄到的局部区域，推测摄像头位于该局

部区域的对面方向。因此，根据图像与位姿的对应关系，找到局部区域的对面方向所对应的图像。例如，确定可疑位姿后，将可疑位姿旋转 180 度，得到反向位姿，获取与反向位姿对应的图像，确定摄像头位于图像所在的区域中。

在一种实施方式中，用户手持手机对待检测空间的不同区域进行闪光与图像采集，手机可以根据所采集的图像以及自身的位姿，对待检测空间建立地图数据，如可以是三维点云形成的地图；确定可疑位姿后，可以在所采集的图像中找到可疑位姿对应的图像，这些图像所在的区域是摄像头能够拍摄到的局部区域；进而，在地图数据中确定图像所在区域，即摄像头能够拍摄到的局部区域，根据位置关系，进一步确定对面方向的区域为摄像头可能所在的区域，从而实现对摄像头位置的估计。

在一种实施方式中，可以在用户手持手机对待检测空间的不同区域进行闪光与图像采集时，呈现引导信息，使用户以合理的位姿对准待检测空间的不同区域进行闪光与图像采集。例如，用户首选移动手机采集整个待检测空间的图像，并上传至服务器，服务器通过执行 SLAM (Simultaneous Localization And Mapping) 算法，对待检测空间建立地图数据。进而，服务器根据地图数据为用户规划出构造空间闪光变化的合理方式，引导用户走到待检测空间的某个合适位置（一般是中央位置），从某一方向开始进行闪光，引导用户沿顺时针或逆时针转动，每转动到合适的角度，显示提示信息“请停留在该位置并进行闪光”等，从而实现对整个待检测空间合理与全面地检测。

在一种实施方式中，参考图 8 所示，在确定摄像头的位置后，还可以执行以下步骤：

步骤 S810，根据摄像头的位置，在上述多张图像中确定摄像头所在的候选图像；

步骤 S820，根据候选图像提示摄像头的位置。

其中，候选图像可以是上述反向位姿对应的图像，也可以根据地图数据中摄像头可能所在的区域，找到对应的图像，作为候选图像。可以在摄像头检测界面中显示候选图像或者候选图像中的局部区域(即摄像头所在的局部区域)，还可以同时显示相关的文字提示信息，例如“以下区域中可能存在摄像头”，以便于用户进一步在待检测空间中查找摄像头。

进一步的，还可以在候选图像中检测是否存在可疑的光源，或者提示用户将相机重新对准候选图像的区域，系统检测是否存在可疑的光源，从而更加精确地锁定摄像头的位置。

在一种实施方式中，可以在待检测空间的地图数据中标注出摄像头可能所在的区域，并显示相关的文字提示信息，以便于用户进一步查找。

本公开的示例性实施方式还提供一种摄像头检测装置，可以配置于上述分析设备中。参考图 9 所示，该摄像头检测装置 900 可以包括：

数据获取模块 910，被配置为获取待检测空间内的网络数据包；

特征匹配模块 920，被配置为将上述网络数据包随时间变化的第一特征与待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配；

检测结果确定模块 930，被配置为根据第一特征与第二特征的匹配结果，确定待检测空间内是否存在摄像头。

在一种实施方式中，数据获取模块 910，还被配置为：

获取闪光灯对待检测空间进行闪光或照明的工作时间；

根据闪光灯的工作时间确定待检测空间随时间变化的第二特征。

在一种实施方式中，闪光灯的工作时间包括闪光灯在多种位姿下的工作时间。

数据获取模块 910，被配置为：

根据闪光灯在每种位姿下的工作时间确定每种位姿对应的第二特征。

检测结果确定模块 930，被配置为：

当第一特征与至少一种位姿对应的第二特征匹配成功时，确定待检测空间内存在摄像头。

在一种实施方式中，检测结果确定模块 930，还被配置为：

根据上述至少一种位姿确定摄像头的位置。

在一种实施方式中，数据获取模块 910，还被配置为：

5 获取对待检测空间所采集的多张图像，并确定图像与闪光灯的位姿的对应关系。

检测结果确定模块 930，被配置为：

根据上述至少一种位姿以及图像与位姿的对应关系，确定摄像头的位置。

在一种实施方式中，检测结果确定模块 930，还被配置为：

在确定摄像头的位置后，根据该位置在上述多张图像中确定摄像头所在的候选图像；

10 根据候选图像提示摄像头的位置。

在一种实施方式中，候选图像为上述至少一种位姿旋转 180 度后的反向位姿所对应的图像。

在一种实施方式中，数据获取模块 910，被配置为：

响应于对摄像头检测界面中闪光灯控件的操作，控制闪光灯对待检测空间进行闪光或照明，并获取闪光灯的工作时间。

15 在一种实施方式中，数据获取模块 910，被配置为：

响应于对摄像头检测界面中时间控件的操作，确定待检测空间随时间变化的第二特征。

在一种实施方式中，特征匹配模块 920，被配置为：

利用预先训练的机器学习模型对第一特征与第二特征进行处理，输出匹配结果。

在一种实施方式中，特征匹配模块 920，还被配置为：

20 在试验场景内获取网络数据包随时间变化的第一样本特征与对应的所述试验场景随时间变化的第二样本特征；

将一个所述第一样本特征与对应的一个所述第二样本特征形成一个样本数据组，以得到多个所述样本数据组；

25 获取所述样本数据组的标注数据，若所述样本数据组中的所述第一样本特征与所述第二样本特征具有相关性，则标注数据为 1，若所述样本数据组中的所述第一样本特征与所述第二样本特征不具有相关性，则标注数据为 0；

利用所述样本数据组及其标注数据训练所述机器学习模型。

在一种实施方式中，特征匹配模块 920，还被配置为：

将网络数据包的格式特征与预设格式特征进行匹配；

30 检测结果确定模块 930，被配置为：

根据第一特征与第二特征的匹配结果，以及网络数据包的格式特征与预设格式特征的匹配结果，确定待检测空间内是否存在摄像头。

在一种实施方式中，检测结果确定模块 930，被配置为：

35 如果第一特征与第二特征的匹配结果为匹配成果，且网络数据包的格式特征与预设格式特征的匹配结果也为匹配成功，则确定待检测空间内存在摄像头。

在一种实施方式中，第一特征包括网络数据包发生变化的第一时间点；第二特征包括待检测空间发生变化的第二时间点；上述将网络数据包随时间变化的第一特征与待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配，包括：

对第一时间点与第二时间点进行匹配。

40 在一种实施方式中，上述对第一时间点与第二时间点进行匹配，包括：

将第一时间点与第二时间点进行配对，以得到多个时间点对，每个时间点对包括一个第一时间点与对应的一个第二时间点；

如果每个时间点对中的第一时间点与第二时间点间的差值不超过时间差阈值，则确定第一时间点与第二时间点匹配成功。

5 在一种实施方式中，上述对第一时间点与第二时间点进行匹配，还包括：

在将第一时间点与第二时间点进行配对前，对第一时间点或第二时间点进行时间补偿。

在一种实施方式中，上述将网络数据包随时间变化的第一特征与待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配，包括：

将第一特征与第二特征作为两个变量，进行相关性分析，以得到相关性的概率值，如果相关性的概率值达到概率阈值，则确定第一时间点与第二时间点匹配成功。

本公开的示例性实施方式还提供另一种摄像头检测装置。参考图 10 所示，该摄像头检测装置 1000 可以包括处理器 1010 与存储器 1020。其中，存储器 1020 存储有以下程序模块：

数据获取模块 1010，被配置为获取待检测空间内的网络数据包；

特征匹配模块 1020，被配置为将上述网络数据包随时间变化的第一特征与待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配；

检测结果确定模块 1030，被配置为根据第一特征与第二特征的匹配结果，确定待检测空间内是否存在摄像头。

处理器 1010 用于执行上述程序模块。

在一种实施方式中，数据获取模块 1021，还被配置为：

20 获取闪光灯对待检测空间进行闪光或照明的工作时间；

根据闪光灯的工作时间确定待检测空间随时间变化的第二特征。

在一种实施方式中，闪光灯的工作时间包括闪光灯在多种位姿下的工作时间。

数据获取模块 1021，被配置为：

根据闪光灯在每种位姿下的工作时间确定每种位姿对应的第二特征。

25 检测结果确定模块 1023，被配置为：

当第一特征与至少一种位姿对应的第二特征匹配成功时，确定待检测空间内存在摄像头。

在一种实施方式中，检测结果确定模块 1023，还被配置为：

根据上述至少一种位姿确定摄像头的位置。

在一种实施方式中，数据获取模块 1021，还被配置为：

30 获取对待检测空间所采集的多张图像，并确定图像与闪光灯的位姿的对应关系。

检测结果确定模块 1023，被配置为：

根据上述至少一种位姿以及图像与位姿的对应关系，确定摄像头的位置。

在一种实施方式中，检测结果确定模块 1023，还被配置为：

在确定摄像头的位置后，根据该位置在上述多张图像中确定摄像头所在的候选图像；

35 根据候选图像提示摄像头的位置。

在一种实施方式中，候选图像为上述至少一种位姿旋转 180 度后的反向位姿所对应的图像。

在一种实施方式中，数据获取模块 1021，被配置为：

响应于对摄像头检测界面中闪光灯控件的操作，控制闪光灯对待检测空间进行闪光或照明，并获取闪光灯的工作时间。

40 在一种实施方式中，数据获取模块 1021，被配置为：

响应于对摄像头检测界面中时间控件的操作，确定待检测空间随时间变化的第二特征。

在一种实施方式中，特征匹配模块 1022，被配置为：

利用预先训练的机器学习模型对第一特征与第二特征进行处理，输出匹配结果。

在一种实施方式中，特征匹配模块 1022，还被配置为：

5 在试验场景内获取网络数据包随时间变化的第一样本特征与对应的所述试验场景随时间变化的第二样本特征；

将一个所述第一样本特征与对应的一个所述第二样本特征形成一个样本数据组，以得到多个所述样本数据组；

10 获取所述样本数据组的标注数据，若所述样本数据组中的所述第一样本特征与所述第二样本特征具有相关性，则标注数据为 1，若所述样本数据组中的所述第一样本特征与所述第二样本特征不具有相关性，则标注数据为 0；

利用所述样本数据组及其标注数据训练所述机器学习模型。

在一种实施方式中，特征匹配模块 1022，还被配置为：

将网络数据包的格式特征与预设格式特征进行匹配；

15 检测结果确定模块 1023，被配置为：

根据第一特征与第二特征的匹配结果，以及网络数据包的格式特征与预设格式特征的匹配结果，确定待检测空间内是否存在摄像头。

在一种实施方式中，检测结果确定模块 1023，被配置为：

20 如果第一特征与第二特征的匹配结果为匹配成果，且网络数据包的格式特征与预设格式特征的匹配结果也为匹配成功，则确定待检测空间内存在摄像头。

在一种实施方式中，第一特征包括网络数据包发生变化的第一时间点；第二特征包括待检测空间发生变化的第二时间点；上述将网络数据包随时间变化的第一特征与待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配，包括：

对第一时间点与第二时间点进行匹配。

25 在一种实施方式中，上述对第一时间点与第二时间点进行匹配，包括：

将第一时间点与第二时间点进行配对，以得到多个时间点对，每个时间点对包括一个第一时间点与对应的一个第二时间点；

如果每个时间点对中的第一时间点与第二时间点间的差值不超过时间差阈值，则确定第一时间点与第二时间点匹配成功。

30 在一种实施方式中，上述对第一时间点与第二时间点进行匹配，还包括：

在将第一时间点与第二时间点进行配对前，对第一时间点或第二时间点进行时间补偿。

在一种实施方式中，上述将网络数据包随时间变化的第一特征与待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配，包括：

35 将第一特征与第二特征作为两个变量，进行相关性分析，以得到相关性的概率值，如果相关性的概率值达到概率阈值，则确定第一时间点与第二时间点匹配成功。

上述装置中各部分的细节在方法部分实施方式中已经详细说明，因而不再赘述。

本公开的示例性实施方式还提供了一种计算机可读存储介质，可以实现为一种程序产品的形式，其包括程序代码，当程序产品在电子设备上运行时，程序代码用于使电子设备执行本说明书上述“示例性方法”部分中描述的根据本公开各种示例性实施方式的步骤。在一种实施方式中，该程序产品可以实现

40 为便携式紧凑盘只读存储器（CD-ROM）并包括程序代码，并可以在电子设备，例如个人电脑上运行。

然而，本公开的程序产品不限于此，在本文件中，可读存储介质可以是任何包含或存储程序的有形介质，该程序可以被指令执行系统、装置或者器件使用或者与其结合使用。

程序产品可以采用一个或多个可读介质的任意组合。可读介质可以是可读信号介质或者可读存储介质。可读存储介质例如可以为但不限于电、磁、光、电磁、红外线、或半导体的系统、装置或器件，或者任意以上的组合。可读存储介质的更具体的例子（非穷举的列表）包括：具有一个或多个导线的电连接、便携式盘、硬盘、随机存取存储器（RAM）、只读存储器（ROM）、可擦式可编程只读存储器（EPROM 或闪存）、光纤、便携式紧凑盘只读存储器（CD-ROM）、光存储器件、磁存储器件、或者上述的任意合适的组合。

计算机可读信号介质可以包括在基带中或者作为载波一部分传播的数据信号，其中承载了可读程序代码。这种传播的数据信号可以采用多种形式，包括但不限于电磁信号、光信号或上述的任意合适的组合。可读信号介质还可以是可读存储介质以外的任何可读介质，该可读介质可以发送、传播或者传输用于由指令执行系统、装置或者器件使用或者与其结合使用的程序。

可读介质上包含的程序代码可以用任何适当的介质传输，包括但不限于无线、有线、光缆、RF 等等，或者上述的任意合适的组合。

可以以一种或多种程序设计语言的任意组合来编写用于执行本公开操作的程序代码，程序设计语言包括面向对象的程序设计语言—诸如 Java、C++ 等，还包括常规的过程式程序设计语言—诸如“C”语言或类似的程序设计语言。程序代码可以完全地在用户计算设备上执行、部分地在用户设备上执行、作为一个独立的软件包执行、部分在用户计算设备上部分在远程计算设备上执行、或者完全在远程计算设备或服务器上执行。在涉及远程计算设备的情形中，远程计算设备可以通过任意种类的网络，包括局域网（LAN）或广域网（WAN），连接到用户计算设备，或者，可以连接到外部计算设备（例如利用因特网服务提供商来通过因特网连接）。

应当注意，尽管在上文详细描述中提及了用于动作执行的设备的若干模块或者单元，但是这种划分并非强制性的。实际上，根据本公开的示例性实施方式，上文描述的两个或更多模块或者单元的特征和功能可以在一个模块或者单元中具体化。反之，上文描述的一个模块或者单元的特征和功能可以进一步划分为由多个模块或者单元来具体化。

所属技术领域的技术人员能够理解，本公开的各个方面可以实现为系统、方法或程序产品。因此，本公开的各个方面可以具体实现为以下形式，即：完全的硬件实施方式、完全的软件实施方式（包括固件、微代码等），或硬件和软件方面结合的实施方式，这里可以统称为“电路”、“模块”或“系统”。本领域技术人员在考虑说明书及实践这里公开的发明后，将容易想到本公开的其他实施方式。本申请旨在涵盖本公开的任何变型、用途或者适应性变化，这些变型、用途或者适应性变化遵循本公开的一般性原理并包括本公开未公开的本技术领域中的公知常识或惯用技术手段。说明书和实施方式仅被视为示例性的，本公开的真正范围和精神由权利要求指出。

应当理解的是，本公开并不局限于上面已经描述并在附图中示出的精确结构，并且可以在不脱离其范围进行各种修改和改变。本公开的范围仅由所附的权利要求来限定。

权利要求

1. 一种摄像头检测方法，其特征在于，包括：

获取待检测空间内的网络数据包；

将所述网络数据包随时间变化的第一特征与所述待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配；

5 根据所述第一特征与所述第二特征的匹配结果，确定所述待检测空间内是否存在摄像头。

2. 根据权利要求 1 所述的方法，其特征在于，所述方法还包括：

获取闪光灯对所述待检测空间进行闪光或照明的工作时间；

根据所述闪光灯的工作时间确定所述待检测空间随时间变化的第二特征。

3. 根据权利要求 2 所述的方法，其特征在于，所述闪光灯的工作时间包括所述闪光灯在多种位姿

10 下的工作时间；所述根据所述闪光灯的工作时间确定所述待检测空间随时间变化的第二特征，包括：

根据所述闪光灯在每种位姿下的工作时间确定所述每种位姿对应的所述第二特征；

所述根据所述第一特征与所述第二特征的匹配结果，确定所述待检测空间内是否存在摄像头，包括：

当所述第一特征与至少一种位姿对应的所述第二特征匹配成功时，确定所述待检测空间内存在摄像头。

15 4. 根据权利要求 3 所述的方法，其特征在于，当所述第一特征与至少一种位姿对应的所述第二特征匹配成功时，所述方法还包括：

根据所述至少一种位姿确定所述摄像头的位置。

5. 根据权利要求 4 所述的方法，其特征在于，所述方法还包括：

获取对所述待检测空间所采集的多张图像，并确定所述图像与所述闪光灯的位姿的对应关系；

20 所述根据所述至少一种位姿确定所述摄像头的位置，包括：

根据所述至少一种位姿以及所述图像与所述位姿的对应关系，确定所述摄像头的位置。

6. 根据权利要求 5 所述的方法，其特征在于，在确定所述摄像头的位置后，所述方法还包括：

根据所述摄像头的位置，在所述多张图像中确定所述摄像头所在的候选图像；

根据所述候选图像提示所述摄像头的位置。

25 7. 根据权利要求 6 所述的方法，其特征在于，所述候选图像为所述至少一种位姿旋转 180 度后的反向位姿所对应的图像。

8. 根据权利要求 2 所述的方法，其特征在于，所述获取闪光灯对所述待检测空间进行闪光或照明的工作时间，包括：

响应于对摄像头检测界面中闪光灯控件的操作，控制所述闪光灯对所述待检测空间进行闪光或照明，

30 并获取所述闪光灯的工作时间。

9. 根据权利要求 1 所述的方法，其特征在于，所述方法还包括：

响应于对摄像头检测界面中时间控件的操作，确定所述待检测空间随时间变化的第二特征。

10. 根据权利要求 1 所述的方法，其特征在于，所述将所述网络数据包随时间变化的第一特征与所述待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配，包括：

35 利用预先训练的机器学习模型对所述第一特征与所述第二特征进行处理，输出匹配结果。

11. 根据权利要求 10 所述的方法，其特征在于，所述方法还包括：

在试验场景内获取网络数据包随时间变化的第一样本特征与对应的所述试验场景随时间变化的第二样本特征；

将一个所述第一样本特征与对应的一个所述第二样本特征形成一个样本数据组，以得到多个所述样本数据组；

获取所述样本数据组的标注数据，若所述样本数据组中的所述第一样本特征与所述第二样本特征具有相关性，则标注数据为 1，若所述样本数据组中的所述第一样本特征与所述第二样本特征不具有相关性，则标注数据为 0；

利用所述样本数据组及其标注数据训练所述机器学习模型。

5 12. 根据权利要求 1 所述的方法，其特征在于，所述方法还包括：

将所述网络数据包的格式特征与预设格式特征进行匹配；

所述根据所述第一特征与所述第二特征的匹配结果，确定所述待检测空间内是否存在摄像头，包括：

根据所述第一特征与所述第二特征的匹配结果，以及所述网络数据包的格式特征与所述预设格式特征的匹配结果，确定所述待检测空间内是否存在摄像头。

10 13. 根据权利要求 12 所述的方法，其特征在于，所述根据所述第一特征与所述第二特征的匹配结果，以及所述网络数据包的格式特征与所述预设格式特征的匹配结果，确定所述待检测空间内是否存在摄像头，包括：

如果所述第一特征与所述第二特征的匹配结果为匹配成功，且所述网络数据包的格式特征与所述预设格式特征的匹配结果也为匹配成功，则确定所述待检测空间内存在摄像头。

15 14. 根据权利要求 1 所述的方法，其特征在于，所述第一特征包括所述网络数据包发生变化的第一时间点；所述第二特征包括所述待检测空间发生变化的第二时间点；所述将所述网络数据包随时间变化的第一特征与所述待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配，包括：

对所述第一时间点与所述第二时间点进行匹配。

16. 根据权利要求 14 所述的方法，其特征在于，所述对所述第一时间点与所述第二时间点进行匹配，包括：

将所述第一时间点与所述第二时间点进行配对，以得到多个时间点对，每个时间点对包括一个所述第一时间点与对应的一个所述第二时间点；

如果每个时间点对中的所述第一时间点与所述第二时间点间的差值不超过时间差阈值，则确定所述第一时间点与所述第二时间点匹配成功。

25 16. 根据权利要求 15 所述的方法，其特征在于，所述对所述第一时间点与所述第二时间点进行匹配，还包括：

在将所述第一时间点与所述第二时间点进行配对前，对所述第一时间点或所述第二时间点进行时间补偿。

17. 根据权利要求 1 所述的方法，其特征在于，所述将所述网络数据包随时间变化的第一特征与所述待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配，包括：

将所述第一特征与所述第二特征作为两个变量，进行相关性分析，以得到相关性的概率值，如果所述相关性的概率值达到概率阈值，则确定所述第一时间点与所述第二时间点匹配成功。

18. 一种摄像头检测装置，其特征在于，包括处理器与存储器，所述处理器用于执行所述存储器中存储的以下程序模块：

35 数据获取模块，被配置为获取待检测空间内的网络数据包；

特征匹配模块，被配置为将所述网络数据包随时间变化的第一特征与所述待检测空间随时间变化的第二特征进行匹配；

检测结果确定模块，被配置为根据所述第一特征与所述第二特征的匹配结果，确定所述待检测空间内是否存在摄像头。

40 19. 一种计算机可读存储介质，其上存储有计算机程序，其特征在于，所述计算机程序被处理器执

行时实现权利要求 1 至 17 任一项所述的方法。

20. 一种电子设备，其特征在于，包括：

处理器；以及

存储器，用于存储所述处理器的可执行指令；

5 其中，所述处理器配置为经由执行所述可执行指令来执行权利要求 1 至 17 任一项所述的方法。

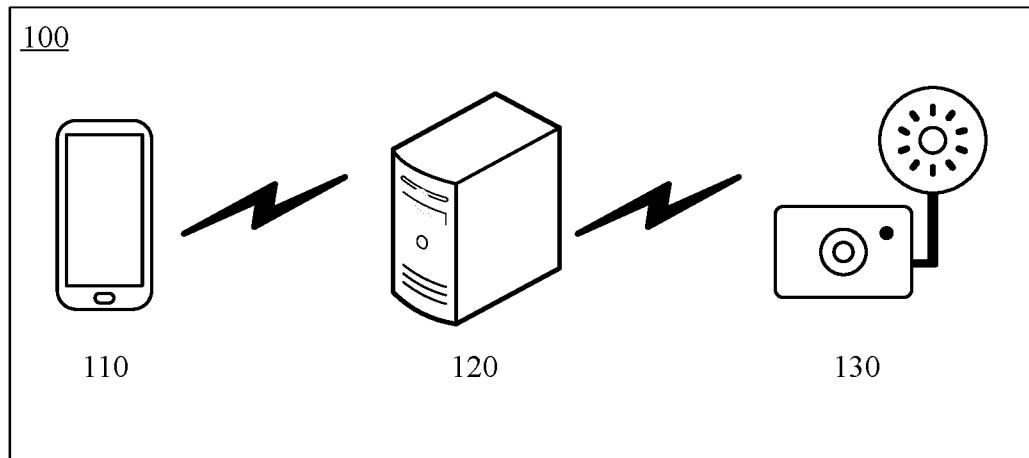


图 1

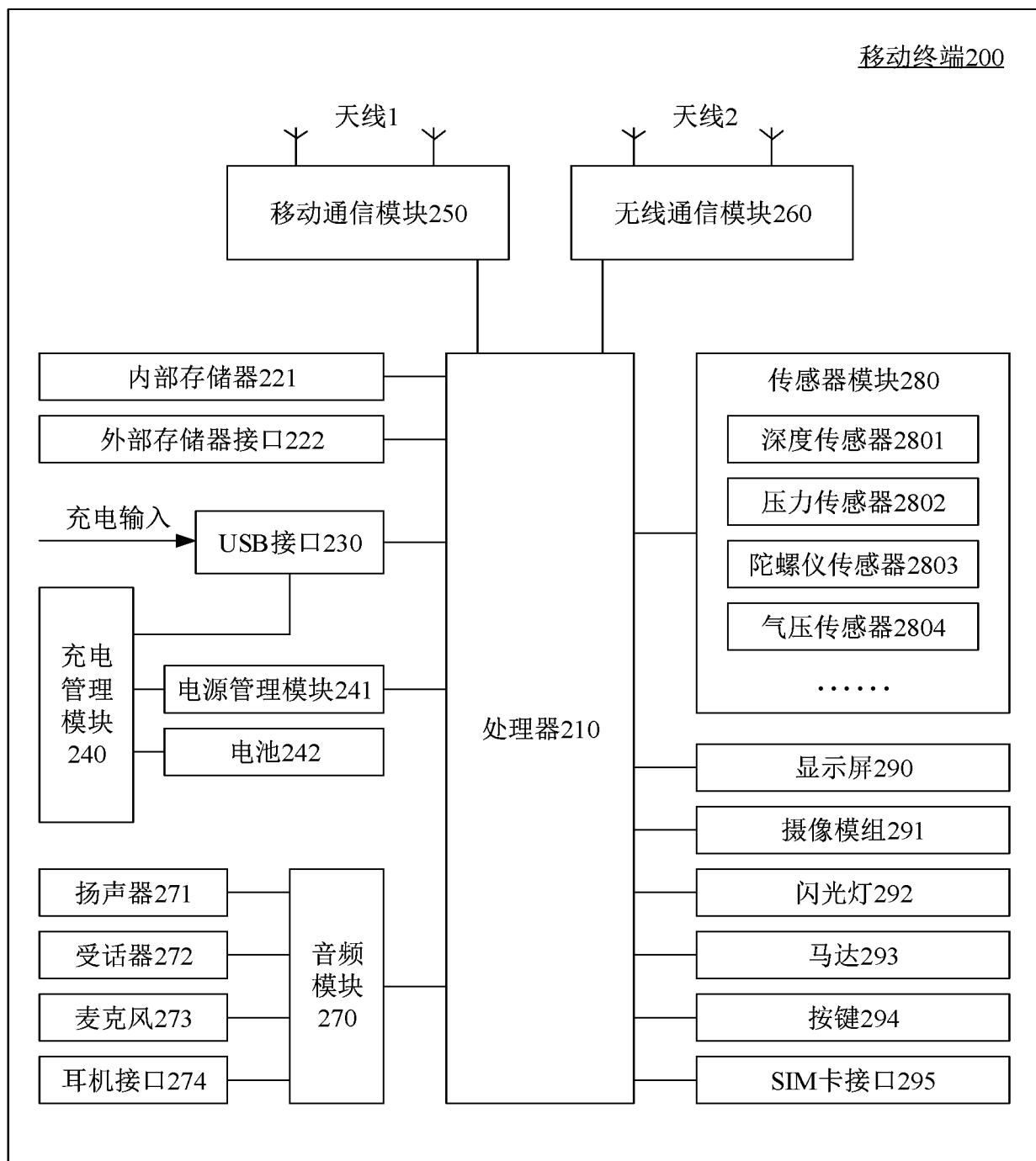


图 2

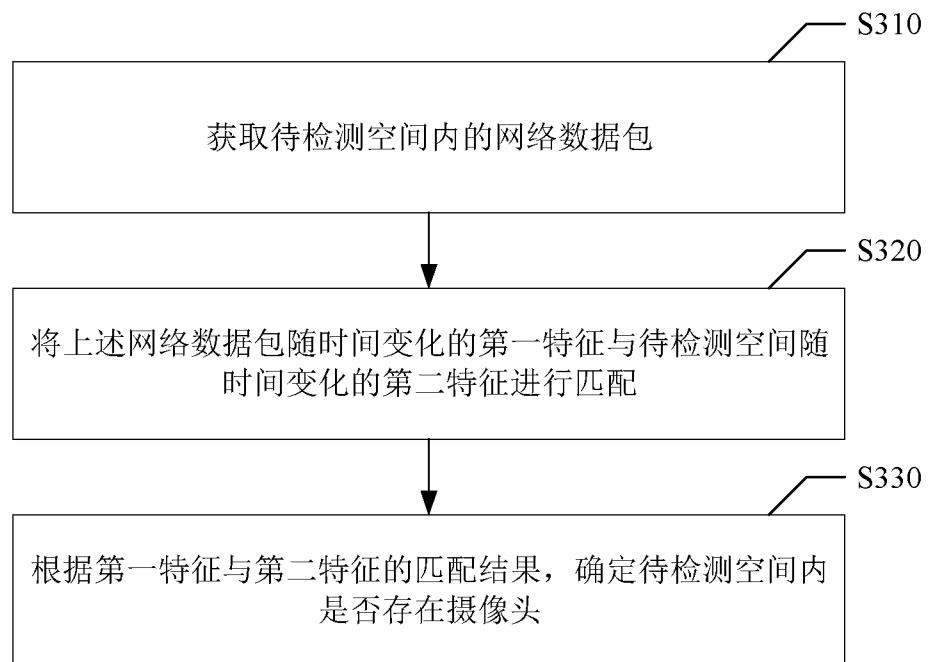


图 3

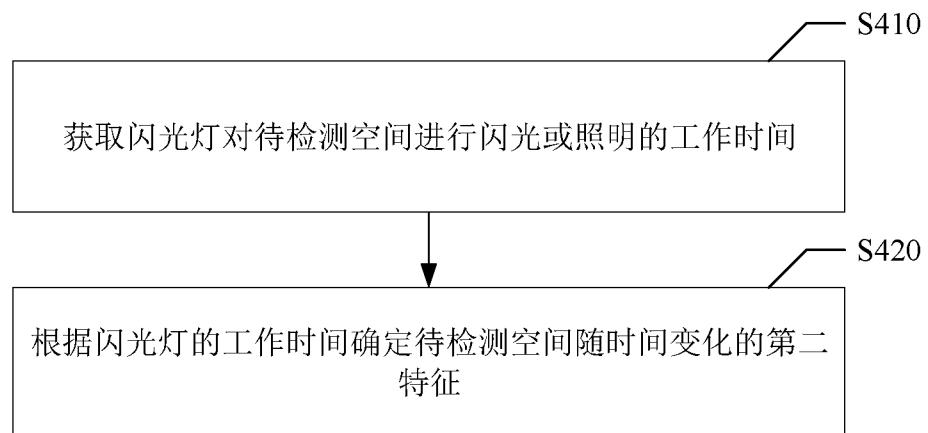


图 4

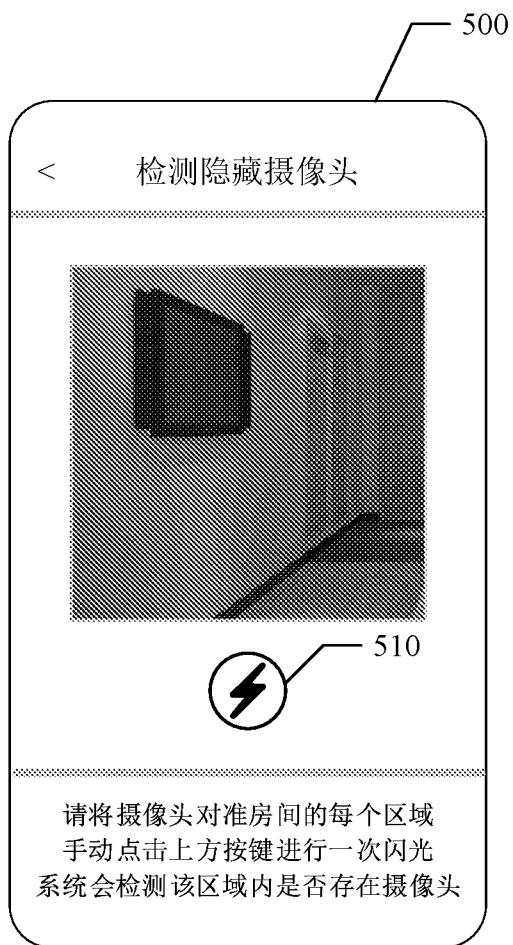


图 5

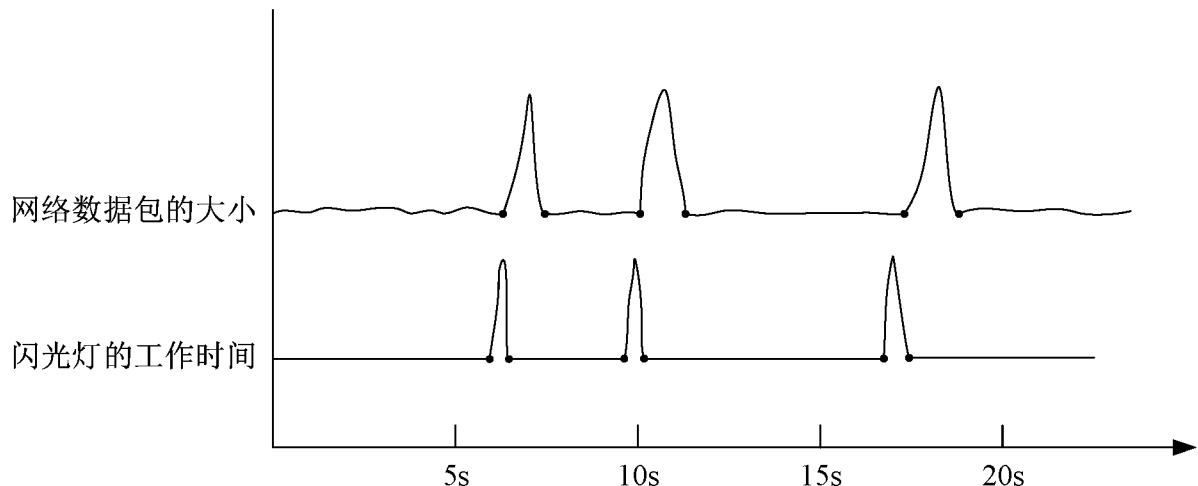


图 6

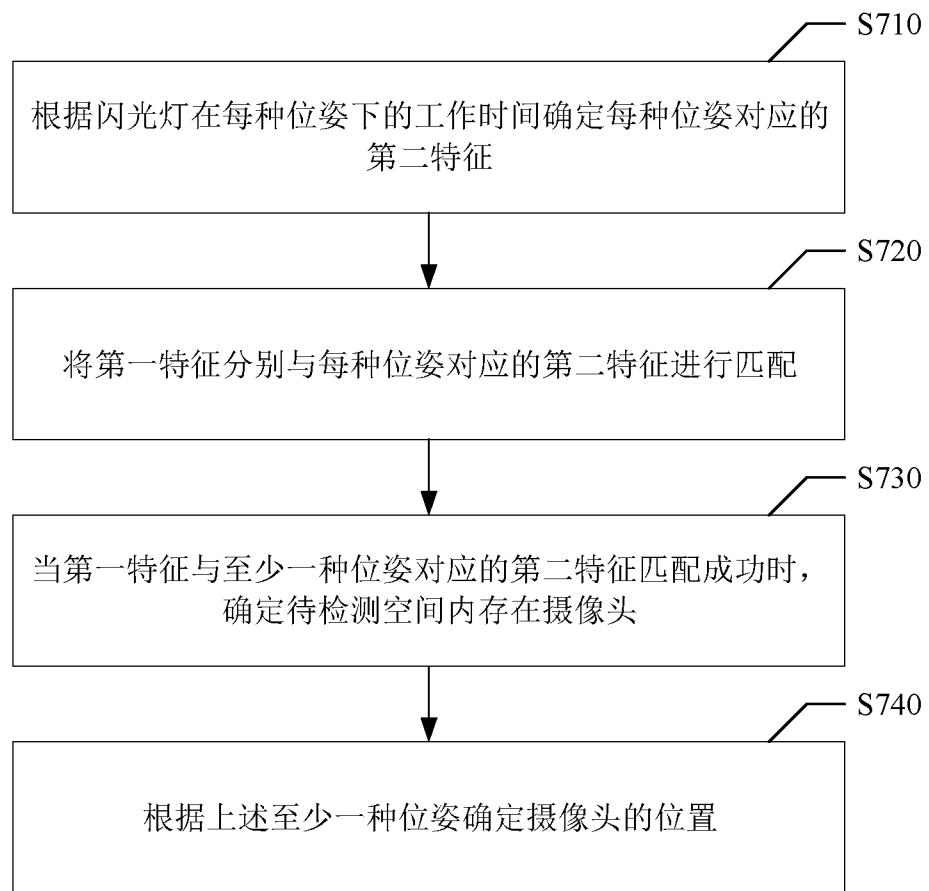


图 7

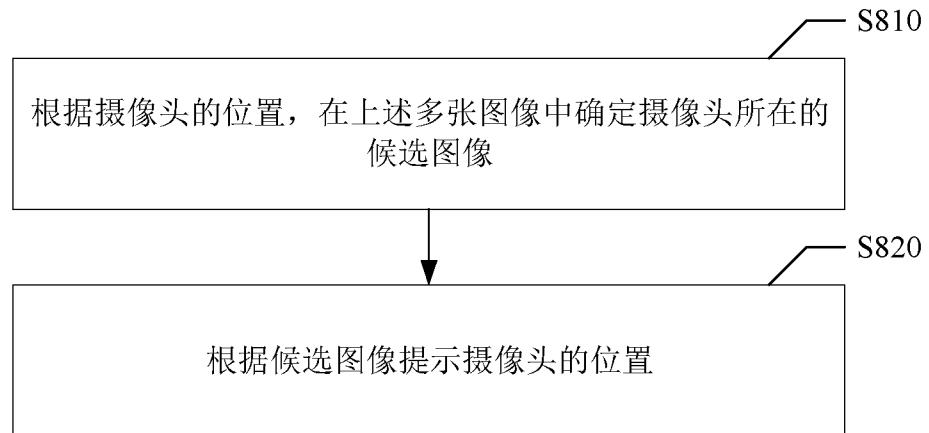


图 8

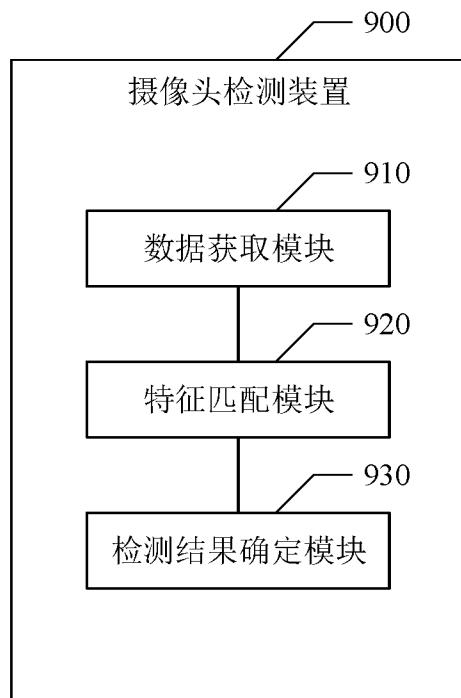


图9

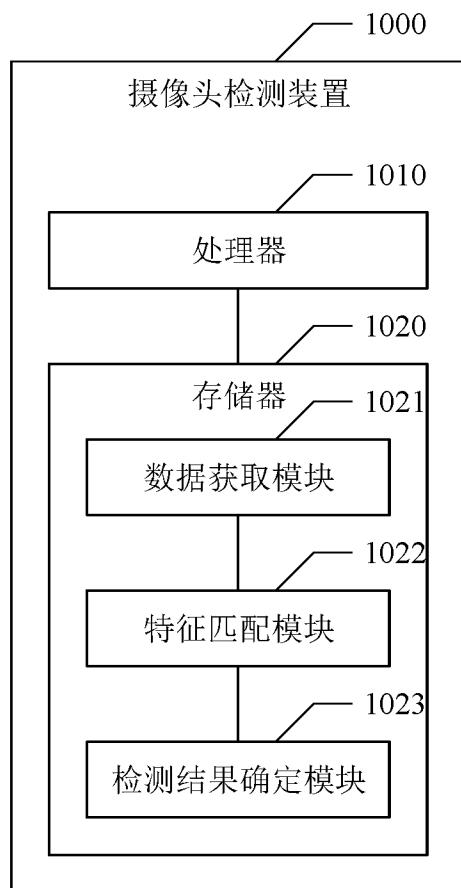


图10

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/CN2022/090626

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER

G06V 10/141(2022.01)i

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

G06V;; G06K

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

CNABS; CNTXT; VEN; USTXT; EPTXT; WOTXT; CNKI: 网络相机, 针孔摄像机, 隐藏, 隐蔽, 数据包, 时间, 变化, 闪光, 光照, web camera, webcam, network camera, hidden, data packet, time, change, variation, flash, light

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
PX	CN 113240053 A (OPPO GUANGDONG MOBILE TELECOMMUNICATIONS CO., LTD.) 10 August 2021 (2021-08-10) claims 1-13, and description, paragraphs 25-152	1-20
PX	CN 113038375 A (WUHAN UNIVERSITY) 25 June 2021 (2021-06-25) description, paragraphs 52-87	1-20
E	CN 114554187 A (OPPO GUANGDONG MOBILE TELECOMMUNICATIONS CO., LTD.) 27 May 2022 (2022-05-27) description, paragraphs 29-138	1, 10, 18-20
X	CHENG, Yushi et al. "On Detecting Hidden Wireless Cameras: A Traffic Pattern-based Approach" <i>IEEE Transactions on Mobile Computing</i> , Vol. 19, No. 4, 01 April 2020 (2020-04-01), ISSN: 1558-0660, pp. 907-921	1-20
X	CHENG, Yushi et al. "DeWiCam: Detecting Hidden Wireless Cameras via Smartphones" <i>ASIACCS' 18: Proceedings of the 2018 on Asia Conference on Computer and Communications Security</i> , 04 June 2018 (2018-06-04), pp. 1-13	1-20

Further documents are listed in the continuation of Box C.

See patent family annex.

* Special categories of cited documents:

"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance

"E" earlier application or patent but published on or after the international filing date

"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)

"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means

"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art

"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search 23 June 2022	Date of mailing of the international search report 05 July 2022
--	---

Name and mailing address of the ISA/CN	Authorized officer
--	--------------------

China National Intellectual Property Administration (ISA/CN)
No. 6, Xitucheng Road, Jimenqiao, Haidian District, Beijing 100088, China

Facsimile No. (86-10)62019451	Telephone No.
-------------------------------	---------------

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/CN2022/090626**C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT**

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	CN 108718257 A (ZHEJIANG UNIVERSITY) 30 October 2018 (2018-10-30) description, paragraphs 38-62, and figure 2	1-20
A	LIU, Tian et al. "Detecting Wireless Spy Cameras Via Stimulating and Probing" <i>MobiSys '18: Proceedings of the 16th Annual International Conference on Mobile Systems, Applications, and Services</i> , 10 June 2018 (2018-06-10), pp. 243-255	1-20
A	JP 2000020857 A (MEGA CHIPS CORP.) 21 January 2000 (2000-01-21) entire document	1-20

INTERNATIONAL SEARCH REPORT**Information on patent family members**

International application No.

PCT/CN2022/090626

Patent document cited in search report		Publication date (day/month/year)		Patent family member(s)		Publication date (day/month/year)	
CN	113240053	A	10 August 2021		None		
CN	113038375	A	25 June 2021	CN	113038375	B	04 March 2022
CN	114554187	A	27 May 2022		None		
CN	108718257	A	30 October 2018	CN	108718257	B	20 October 2020
JP	2000020857	A	21 January 2000	JP	3410662	B2	26 May 2003

国际检索报告

国际申请号

PCT/CN2022/090626

A. 主题的分类

G06V 10/141 (2022. 01) i

按照国际专利分类(IPC)或者同时按照国家分类和IPC两种分类

B. 检索领域

检索的最低限度文献(标明分类系统和分类号)

G06V;; G06K

包含在检索领域中的除最低限度文献以外的检索文献

在国际检索时查阅的电子数据库(数据库的名称, 和使用的检索词(如使用))

CNABS; CNTXT; VEN; USTXT; EPTXT; WOTXT; CNKI: 网络相机, 针孔摄像机, 隐藏, 隐蔽, 数据包, 时间, 变化, 闪光, 光照, web camera, webcam, network camera, pinhole camera, hidden, data packet, time, change, variation, flash, light

C. 相关文件

类 型*	引用文件, 必要时, 指明相关段落	相关的权利要求
PX	CN 113240053 A (OPPO广东移动通信有限公司) 2021年8月10日 (2021 - 08 - 10) 权利要求1-13, 说明书第25-152段	1-20
PX	CN 113038375 A (武汉大学) 2021年6月25日 (2021 - 06 - 25) 说明书第52-87段	1-20
E	CN 114554187 A (OPPO广东移动通信有限公司) 2022年5月27日 (2022 - 05 - 27) 说明书第29-138段	1, 10, 18-20
X	CHENG, Yushi 等. "On Detecting Hidden Wireless Cameras: A Traffic Pattern-based Approach" IEEE TRANSACTIONS ON MOBILE COMPUTING, 第19卷, 第4期, 2020年4月1日 (2020 - 04 - 01), ISSN: 1558-0660, 第907-921页	1-20
X	CHENG, Yushi 等. "DeWiCam: Detecting Hidden Wireless Cameras via Smartphones" ASIACCS' 18: Proceedings of the 2018 on Asia Conference on Computer and Communications Security, 2018年6月4日 (2018 - 06 - 04), 第1-13页	1-20

 其余文件在C栏的续页中列出。 见同族专利附件。

- * 引用文件的具体类型:
- "A" 认为不特别相关的表示了现有技术一般状态的文件
- "E" 在国际申请日的当天或之后公布的在先申请或专利
- "L" 可能对优先权要求构成怀疑的文件, 或为确定另一篇引用文件的公布日而引用的或者因其他特殊理由而引用的文件(如具体说明的)
- "O" 涉及口头公开、使用、展览或其他方式公开的文件
- "P" 公布日先于国际申请日但迟于所要求的优先权日的文件

- "T" 在申请日或优先权日之后公布, 与申请不相抵触, 但为了理解发明之理论或原理的在后文件
- "X" 特别相关的文件, 单独考虑该文件, 认定要求保护的发明不是新颖的或不具有创造性
- "Y" 特别相关的文件, 当该文件与另一篇或者多篇该类文件结合并且这种结合对于本领域技术人员为显而易见时, 要求保护的发明不具有创造性
- "&" 同族专利的文件

国际检索实际完成的日期 2022年6月23日	国际检索报告邮寄日期 2022年7月5日
ISA/CN的名称和邮寄地址 中国国家知识产权局(ISA/CN) 中国北京市海淀区蓟门桥西土城路6号 100088 传真号 (86-10)62019451	受权官员 彭玉静 电话号码 86-(20)-28958030

国际检索报告

国际申请号

PCT/CN2022/090626

C. 相关文件

类 型*	引用文件, 必要时, 指明相关段落	相关的权利要求
X	CN 108718257 A (浙江大学) 2018年10月30日 (2018 - 10 - 30) 说明书第38-62段, 图2	1-20
A	LIU, Tian 等. "Detecting Wireless Spy Cameras Via Stimulating and Probing" MobiSys '18: Proceedings of the 16th Annual International Conference on Mobile Systems, Applications, and Services, 2018年6月10日 (2018 - 06 - 10), 第243-255页	1-20
A	JP 2000020857 A (MEGA CHIPS CORP) 2000年1月21日 (2000 - 01 - 21) 全文	1-20

国际检索报告
关于同族专利的信息

国际申请号

PCT/CN2022/090626

检索报告引用的专利文件		公布日 (年/月/日)		同族专利		公布日 (年/月/日)	
CN	113240053	A	2021年8月10日		无		
CN	113038375	A	2021年6月25日	CN	113038375	B	2022年3月4日
CN	114554187	A	2022年5月27日		无		
CN	108718257	A	2018年10月30日	CN	108718257	B	2020年10月20日
JP	2000020857	A	2000年1月21日	JP	3410662	B2	2003年5月26日