## (12)公開特許公報(A)

(19) 日本国特許庁(JP)

 (A) (11)特許出願公開番号
 特開2004-223259 (P2004-223259A)
 (43)公開日 平成16年8月12日(2004.8.12)

(51) Int.C1. <sup>7</sup>	F I		テーマコード(参考)
AG1B 5/055	A 6 1 B 5/05	374	40096
GO1R 33/48	A 6 1 B 5/05	311	
GO1R 33/54	GO1N 24/02	530Y	
	GO1N 24/08	510Y	

審査請求 有 請求項の数 23 OL (全 14 頁)

<ul> <li>(21)出願番号</li> <li>(22)出願日</li> <li>(31)優先権主張番号</li> <li>(32)優先日</li> <li>(33)優先権主張国</li> </ul>	特願2004-14017 (P2004-14017) 平成16年1月22日 (2004.1.22) 10/348,009 平成15年1月22日 (2003.1.22) 米国 (US)	(71) 出願人 (74) 代理人 (74) 代理人 (74) 代理人	594131304 トーシバ アメリカ エムアールアイ イ ンコーポレイテッド TOSHIBA AMERICA MRI , INC. アメリカ合衆国、カリフォルニア州 92 681-2068、タスティン、ミッチェ ル・ドライブ 2441 100058479 弁理士 鈴江 武彦 100084618 弁理士 村松 貞男 100092196 弁理士 橋本 良郎
			最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 EPIシーケンスにおける傾斜誘起された交差項磁場の測定および補正

(57)【要約】

【課題】 E P I シーケンスにおける傾斜誘起された交差 項磁場の測定および補正

【解決手段】磁気共鳴イメージング(MRI)システム における傾斜誘起された交差項磁場を決定するための方 法であって、被検体(対象)を静磁場内に配置する工程 と、前記被検体のスライスを空間的に選択するラジオ周 波数(RF)励起パルスを印加する工程と、前記スライ スの位相に平行な位相エンコード傾斜磁場方向に沿って インクリメントされる位相エンコード傾斜磁場を印加す る工程と、前記スライスにおけるライン(線状部位)を 選択するための選択RFリフォーカスパルスを印加する 工程と、交差項磁場を引き起こす、スイッチされた読み 出し磁場勾配を印加する工程と、前記選択されたライン に沿う位相エンコード勾配および対応するサンプルデー タ点のデータアレイを生成することと、前記選択された ラインについて傾斜誘起された交差項磁場を示す中心周 波数分布(CF)を決定することを含む方法が開示され る。



【選択図】図6

【特許請求の範囲】

【請求項1】

磁気共鳴イメージング(MRI)システムにおける傾斜誘起された交差項磁場を決定す るための方法であって、

a. 被検体を静磁場内に配置することと、

b.スライス面における前記被検体のスライスの原子核を空間的に選択するラジオ周波数(RF)励起パルスを印加することと、

c.前記スライス面に平行な位相エンコード傾斜磁場方向に沿ってインクリメントされ る位相エンコード傾斜磁場を印加することと、

d.前記スライス面におけるエンコードされるラインを選択するために読み出し傾斜磁 10 場方向に沿って空間的選択 R F リフォーカスパルスを印加することと、

e.前記被検体に対しスイッチされた読み出し磁場勾配を印加することによって、前記 選択されたラインにおける原子核から核磁気共鳴(NMR)データをサンプリングするこ とであって、前記スイッチされた読み出し磁場勾配は、前記被検体に関して交差項磁場を 生成することと、

f. 位相エンコード傾斜磁場方向に沿う交差磁場効果をあらわすデータのアレイに、前 記サンプリングされたNMRデータを、変換することと、

g.前記データのアレイに基づいて前記選択されたラインについて交差項補正係数を決 定することと、

を具備する方法。

【請求項2】

20

前記被検体は、読み出し傾斜磁場のアイソセンタに位置合わせされる請求項1に記載の方法。

【請求項3】

前記被検体は、水素を多く含む流体を収容するファントム試料容器である請求項1に記載の方法。

【請求項4】

前記MRIシステムを較正している間に行われる請求項1に記載の方法。

【請求項5】

前記励起パルスは、90°RFパルスで且つ前記スライスの平面に対して垂直のスライ 30 ス選択傾斜磁場である請求項1に記載の方法。

【請求項6】

前記インクリメントされる位相エンコード傾斜磁場は、前記励起パルスよりも早くなく 且つ前記リフォーカスパルスよりも遅くなく印加される請求項1に記載の方法。 【請求項7】

前記インクリメントされる位相エンコード傾斜磁場は、前記選択されたラインに沿って 前記被検体における原子核を位相エンコードし、それによって前記エンコードされた原子 核により生成される核磁気共鳴(NMR)信号が空間解像度について前記ラインに沿って 増すようにエンコードされる請求項1に記載の方法。

【請求項8】

40

50

前記読み出し方向は、前記スライス面内であり、且つ前記位相エンコード傾斜磁場方向に対して直交する請求項1に記載の方法。

【請求項9】

前記選択されたラインは、前記読み出し勾配に沿って3ミリメートルよりも大きくない 幅を有する請求項1に記載の方法。

【請求項10】

前記選択されたラインは、磁石のアイソセンタに位置する請求項1に記載の方法。 【請求項11】

前記選択されたラインは、前記アイソセンタからある距離だけ前記読み出し方向に沿っ てオフセットされた第1の選択されたラインであり、且つ原子核の第2の選択されたライ

(2)

ンは、前記読み出し方向に沿って空間的に選択され、且つ前記第1の選択ラインのオフセットと反対の方向に距離Lだけ前記アイソセンタからオフセットされる請求項1に記載の方法。

【請求項12】

前記データのアレイは、S(km,tn)、但し、m=1,2,…,M、およびn=1,2,…,Nであり;kmは、位相エンコード勾配のk値であり;tnは、各データ点が収集されたときの時間をあらわし、そしてMおよびNは、それぞれ、位相エンコードおよび読み出し次元に沿って収集されるデータ点の数を示す、で表現されるアレイに配列される請求項10に記載の方法。

【請求項13】

前記生成されたデータは、各々前記第1および第2の選択されたラインの一方に対応す る対をなすデータアレイS<sup>+ L</sup>(km,tn)およびS<sup>-L</sup>(km,tn)に配列され、 ここで、m=1,2,…,M、およびn=1,2,…,Nであり;k<sub>m</sub>は、位相エンコー ド勾配のk値であり;t<sub>n</sub>は、各データ点が収集されたときの時間をあらわし、そしてM およびNは、それぞれ、位相エンコードおよび読み出し次元に沿って収集されるデータ点 の数を示す請求項11に記載の方法。

【請求項14】

読み出し勾配トラジェクトリが、前記対をなすデータアレイに対して一次元フーリエ変換を施すことによって決定され、且つ各読み出し位置(tn)における瞬時周波数(f)を、次式:

【数1】

$$f(Y_{m}, t_{n}) = \frac{\arg\{S(Y_{m}, t_{n}) \cdot S^{*}(Y_{m}, t_{n-1})\}}{t_{n} - t_{n-1}} \qquad \exists 1$$

式中、f(Y<sub>m</sub>, t<sub>n</sub>)は、各データ点が前記選択されたラインに沿って収集されると き、位置Y<sub>m</sub> および時間 t<sub>n</sub>における前記瞬時周波数であり、S (Y<sub>m</sub>, t<sub>n 1</sub>)は 、S(Y<sub>m</sub>, t<sub>n 1</sub>)の共役であり、そしてarg{}は、複素入力についての主位相 値を返す、

のように決定することをさらに備える請求項13に記載の方法。 【請求項15】

読み出し勾配トラジェクトリ(k ( t n ) )は、次式: 【数 2 】

$$k(t_n) = \frac{1}{M} \sum_{m=1}^{M} \frac{f^{+L}(Y_m, t_n) - f^{-L}(Y_m, t_n)}{2L} \qquad \ \vec{\pi} 2$$

40

10

20

30

式中、 f<sup>+ L</sup> (Y<sub>m</sub>, t<sub>n</sub>)は、前記第1の選択されたラインに対応する瞬時周波数の 関数で、且つ f<sup>- L</sup> (Y<sub>m</sub>, t<sub>n</sub>)は、前記第2の選択されたラインに対応する瞬時周波 数の関数であり、そして L は、アイソセンタからの前記選択されたラインのオフセット距 離である、

に従って瞬時周波数(「)から決定される請求項14に記載の方法。

【請求項16】

前 記 交 差 磁 場 補 正 係 数 C F ( Y ๓ ) は 、 縮 小 さ れ た デ ー タ セ ッ ト :

【数3】

$$S(Y_m, t_p) \in S(Y_m, t_n)$$
  $\exists$ 

(4)

から決定される請求項12に記載の方法。 【請求項17】 前記交差磁場補正係数は:

【数4】

$$f(Y_{m}, t_{p}) = \frac{\arg\{S(Y_{m}, t_{p}) \cdot S^{*}(Y_{m}, t_{p-1})\}}{t_{p} - t_{p-1}} \qquad \exists 4$$

に従って決定される周波数分布f(Ym,t。)のフーリエ変換として決定されるCF( Y m ) である請求項16に記載の方法。

【請求項18】

前記交差磁場補正係数は、「(Ym)であり、そして: 【数5】

$$f^{+}(Y_{m}, t_{p}) = \frac{f^{L}(Y_{m}, t_{p}) + f^{-L}(Y_{m}, t_{p})}{2} \qquad \exists \xi 5$$

式中、 f<sup>L</sup> ( Y<sub>m</sub> , t<sub>p</sub> ) および f<sup>-L</sup> ( Y<sub>m</sub> , t<sub>p</sub> ) は、前記磁石のアイソセンタか ら距離Lだけオフセットされた前記二つの対称的なラインの瞬時周波数である、 に 従 っ て 決 定 さ れ る 平 均 周 波 数 分 布 の フ ー リ エ 変 換 と し て 決 定 さ れ る 請 求 項 1 3 に 記 載 の 方法。

【請求項19】

前記交差磁場補正係数は、第2の被検体の画像を補正し且つEPI読み出し勾配パルス によって誘起される交差項磁場に起因する画像における画像歪を低減するために適用され る請求項1に記載の方法。

【請求項20】

磁気共鳴イメージング(MRI)システムにおける傾斜誘起された交差項磁場を決定す るための方法であって:

a. 被 検 体 を 静 磁 場 内 に 配 置 す る こ と と 、

b.前記被検体のスライスの原子核を空間的に飽和させるラジオ周波数(RF)飽和パ ルスを印加することと、

c. ステップ(b)の後に、前記被検体のスライスの画像を形成するためにエコープラ 40 ナーイメージング(EPI)シーケンスを適用することと

を備える方法。

【請求項21】

前記RF飽和スライスは、前記EPIシーケンスの読み出し方向と位相エンコード方向 の間に配置される請求項20に記載の方法。

【請求項22】

前記RF飽和スライスは、ステップ(c)で生成される画像において暗い飽和ラインと してあらわれ、且つ交差磁場補正係数を与えるべく飽和ラインの空間分布を分析するステ ップ(d)をさらに有する請求項20に記載の方法。 【請求項23】

ζ3

20

30

e.前記被検体のスライスの画像を使用する交差磁場補正係数を生成することと、 f.第二の被検体の他の画像を補正すべく交差磁場補正係数を適用し、それによって、 前記EPI読み出し勾配パルスにより誘起される交差項磁場に起因する画像歪を低減する ことと をさらに備える請求項20に記載の方法。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、磁気共鳴イメージング(MRI)、特に高速エコープラナーイメージング( EPI)技術に関する。

10

20

30

40

【背景技術】 【0002】

EPIは、NMRデータの高速収集のための一般に用いられているMRI技術であり、 それにおけるスキャン時間は、概して約100msecである。議論の単純化のために、 Ζ-軸がスライス選択方向として用いられ、X-軸が位相エンコード方向として用いられ 、そしてY-軸が読み出し方向として用いられる。しかしながら、ここに説明された発明 を用いるときには、他の配置が適用されても良い。

[0003]

図1および図2に示されるように、従来のEPIパルスシーケンスにおいては、スライス選択磁場勾配(G<sub>s1ic</sub>)12と共に90°ラジオ周波数(RF)励起パルス10が、イメージングされる物体のイメージング平面における原子核を励起するため、イメージング平面、例えば、(G<sub>z</sub>)、に垂直な軸に沿って印加される。原子核を空間的にエンコードするための励起パルスの後に、前記イメージング平面に対して平行な軸(G<sub>x</sub>)に沿って、位相エンコード勾配(G<sub>phas</sub>)14および24が印加される。同様に、k-空間(未処理データ空間)の後続のスキャンを中心におくために、前記イメージング平面に平行で且つ位相エンコーディング勾配に直交する軸(G<sub>y</sub>)に沿って、位相シフト勾配(G<sub>r</sub>ead)16が、印加される。180°RFリフェージングパルス18は、励起された原子核からのスピンエコー(SE)レスポンス(ADC)20を生成するために印加される。スライス特定勾配19も、前記180°RFパルスと共に印加されても良い。

信号サンプリングの間、交互読み出し磁場勾配(Gread)22が、k-空間をスキャンするために印加され、そして励起された原子核からSE信号サンプル20を収集する。前記読み出し勾配と協同して、連続的な位相エンコード勾配(Gphase)24が、図3に示されるように、位相エンコード(Gx)方向に沿って移動させるスキャンを生じさせるべく、印加されてもよい。スキャントラジェクトリ26は、交互読み出し勾配22と連続位相エンコード勾配24によってk-空間を通してのジグザグパターンを形成する。代わりに、位相エンコード勾配が、図4に示されている通り、k-空間の行を通る各パスの後にスキャントラジェクトリ30をシフトさせるべく前記読み出し勾配の反転と位置合わせされたブリップパルス23として、印加されるようにしても良い。

図3および図4に示される通り、データは通常、k-空間を通してのラスタスキャント ラジェクトリにおけるEPIシーケンスの期間にサンプリングされ、そこでは、読み出し 勾配に対応する個々のスキャンラインは、順次にサンプリングされる。各スキャンライン 32がサンプリングされた後に、前記k-空間トラジェクトリは、位相勾配方向に沿って 次のスキャンライン34にシフトされる。前記読み取り勾配22の反転は、読み出し勾配 に沿ってk-空間トラジェクトリに反転を生じさせる。前記トラジェクトリを反転するこ とにより、k-空間を通るスキャンは、ラインシーケンスによって、ライン上の読み出し 勾配に沿い往復して進行し得る。

【 0 0 0 6 】

位相エンコード勾配24、28は、データ収集トラジェクトリのライン毎トラジェクト 50

(5)

リに垂直である。位相エンコード勾配に平行なラインに沿うデータは、 k - 空間の完全な スキャンの経過の間にゆっくりと収集される。対照的に、前記読み出し勾配に平行な各ラ インに沿って収集されるデータは、スキャントラジェクトリが、スキャントラジェクトリ の一つのラインを通過するにつれて、速やかに収集される。したがって、位相エンコード 勾配方向におけるデータは、読み出し勾配方向に沿って集められるデータよりもより遅い 速度で収集される。

(6)

【 0 0 0 7 】

読み出し勾配期間中に収集されるNMR信号サンプルは、フーリエ変換のような、従来の数学的技術を用いて、k - 空間領域から空間領域へ変換されてもよい。前記空間領域におけるデータは、イメージングのために選択されたスライスに対応する物体の断面のNM 10 R画像を生成するために使用される。

[0008]

EPIシーケンスを用いて生成される画像は、磁場不均一性およびMRIシステムの他の異常によって生起される歪およびアーチファクトを受け易い。EPIシーケンスを用いて生成される高速画像については、位相エンコード方向に沿った画像歪は、該方向に沿う相対的に遅いデータサンプリングレート故に、特に深刻である。

【0009】

誘起される磁場歪は、画像歪の発生源である。誘起磁場歪は、MRイメージングシーケンス、EPIシーケンスにおいてスイッチされる傾斜磁場によって磁場が誘起されるときに、生ずる。前記誘起される磁場は、誘起している傾斜磁場に直交するときに、交差磁場である。誘起される交差磁場歪は、MRIシステムにおける渦電流(EC)およびマクスウェルの電磁場から結果として生じ得る。例えば、EPIシーケンスの間に、誘起される交差磁場は、データサンプリング期間の間に高速でスイッチされる読み出し勾配によって、位相エンコード方向に沿って生じ得る。

[0010]

位相エンコード方向に沿う(G<sub>phase</sub>)相対的に遅いサンプリングレートを考慮して、スイッチされる読み出し勾配(G<sub>read</sub>)により誘起される傾斜交差磁場が、位相エンコード方向に沿う実質的な画像歪を結果として生じ得る。画像歪は、読み出し勾配がデータサンプリングの間繰り返し反転されるEPIシーケンスから生成される画像において特に深刻である。画像歪、特に誘起される交差磁場が読み出し勾配によって生成される、EPIシーケンスから結果として生じる歪を作る、誘起された交差磁場を補償するための技術が長い間必要とされていた。

【発明の開示】

【発明が解決しようとする課題】

[0011]

誘起された交差磁場に起因する画像データにおける歪、そして特にスイッチされる読み 出し勾配によって生成される歪、について補償するための技術が開発された。前記補償技 術は、誘起された交差磁場に起因する画像における歪が実質的に低減することを可能とす る。誘起された交差磁場歪は、位相エンコード勾配に対応する方向に沿って、しばしば深 刻である。前記補償技術は、位相エンコード方向に沿う画像歪の低減に最も有用である。 【課題を解決するための手段】

前記補償技術は、最初に、誘起された交差磁場を、好ましくはファントム被検体をイメ ージングすることによって、測定することを含む。ファントムにおける前記誘起された交 差磁場の影響の測定は、交差項補正係数を生成するために用いられる。この係数は受診者 の身体の信号サンプリングの間に誘起される交差磁場に起因する画像歪およびアーチファ クトを低減するために使用される。

【0013】

ーつの実施の形態においては、本発明は、磁気共鳴イメージング(MRI)システムに おける傾斜誘起された交差項磁場を決定するための方法であって、被検体を静磁場内に配 50

20

置する工程と、前記被検体のスライス平面の原子核を空間的に選択するラジオ周波数(R F)励起パルスを印加する工程と、前記スライス方向に垂直な位相エンコード方向に沿っ てインクリメントされる位相エンコード傾斜磁場を印加する工程と、前記スライス面にお ける 選択 された ライン に 沿 う 被 検 体 の 原 子 核 を 選 択 す る よ う に 、 読 み 出 し 傾 斜 磁 場 方 向 に 沿って空間的に選択するRFリフォーカスパルスを印加する工程と、前記被検体に対し読 み出し磁場勾配を印加することによって、前記選択された原子核から核磁気共鳴(NMR )をサンプリングする工程を含み、前記読み出し磁場勾配は、読み出し期間内に一連の時 点における位相エンコード勾配k-空間値に対応するデータを生成する工程と、前記選択 されたラインに沿う傾斜誘起された交差項磁場を示す中心周波数分布(CF)を決定する 工程とをサンプリングの間繰り返し循環する方法である。

(7)

【発明を実施するための最良の形態】

[0014]

図5に示されるように、MRイメージングシステム40は、典型的には、静磁場(B。 )をかけるための磁石42、三つのそれぞれ直交する座標に沿う勾配を有する空間的に分 布される傾斜磁場( G <sub>×</sub> , G <sub>v</sub> ,および G <sub>z</sub> )をかけるための勾配コイル 4 4 、ならびに イ メ ー ジ ン グ さ れ る 物 体 の 選 択 さ れ た 原 子 核 へ R F 信 号 を 送 信 し 、 該 原 子 核 か ら R F 信 号 を受信するためのRFコイル46を含む。受診者48は、イメージングされるべき受診者 の部位が、該MRIシステムの視野(FOV)を定義する、磁石とコイルの間の「イメー ジングボリューム」内となるように、受診者寝台50上に横たわる。 [0015]

勾配コイル44の動作によって生成される電磁場は、前記イメージングボリュームにお ける交差磁場を含み得る。誘起される交差磁場の大きさは、勾配コイルのスイッチングお よび該コイル内の電流に依存する。誘起される交差磁場は、エコープラナーイメージング (EPI)シーケンスの信号サンプリングの間、読み出し勾配(G<sub>F e a d</sub>)の極性が繰 り返し反転されるように、勾配コイルが高速にスイッチされるかぎり、相対的に大きくて よい。前記誘起される交差磁場は、前記イメージングボリューム内の物体の原子核のフェ ージングに作用し、それによってMRイメージングについて集められるNMR信号に影響 する。

[0016]

図6は、交差項磁場補正係数を生成するための方法の図である。該方法は、誘起される 30 交差項磁場、そして特にスイッチされる読み出し勾配によって引き起こされるものについ て補正する。ステップ54において、NMR信号データへの影響を隔離するために、前記 イメージングボリュームのアイソセンタにファントム試料が配置される。ファントム試料 は、ベビーオイルのような水素を多量に含有する流体によって満たされた容器であっても 良い。ファントムの一例は、ベビーオイルで満たされた10cm×10cm×30cmの 直方体柱状容器である。前記ファントム被検体は、後に受診者をイメージングするのに用 いられるであろうものと同一のEPIシーケンスでイメージングされる。特に、前記ファ ントム被検体は、後に受診者をイメージングするときに用いられるものと同一の読み出し 勾配反転レートおよびサンプリング期間を用いるEPIシーケンスによってイメージング され得る。

**[**0017**]** 

前 記 交 差 項 の 計 測 は 、 励 起 ラ イ ン 技 術 5 8 ま た は 飽 和 ラ イ ン 技 術 6 0 を 用 い て な さ れ 得 る。さらにまた、励起ライン技術58は、交差項のみが測定される-ライン励起62、ま たは交差項と読み出し勾配トラジェクトリタイミングの両者が測定されるニライン励起6 4 として実行され得る。前記―およびニライン励起およびライン飽和技術は、各々から交 差項磁場補正係数(B⊤(Υ))68が生成される。

補正係数(B⊤(y))は、後に、受診者をスキャンする際に集められたデータを補正 するために適用される。前記ファントム試料によって生じる誘起交差項は、受診者がイメ -ジングされるときに生じるであろう誘起交差項と実質的に同一であると仮定される。そ 10

20

れ故、ファントム試料を用いて生成される補正係数(B<sub>I</sub>(y))は、受診者の画像デー タにおける交差項についての補正に適用することができる。補正係数(B<sub>I</sub>(Y))98 は、受診者のEPIスキャンから集められる未処理イメージングデータ72を、従来の画 像補正アルゴリズム70を用いて、補正するために用いられる。補正された未処理画像デ ータを用いて生成される画像は、誘起交差項磁場に起因するアーチファクトを大きく免れ ているはずである。

(8)

【0019】

図7は、スイッチされたEPI読み出し勾配パルスによって誘起される交差磁場を計測 するための修正されたスピンエコーEPIシーケンス74を示している。修正されたシー ケンス74は、スライス方向に沿うスライス選択勾配78パルスと共に、空間的に選択的 な90°RF励起パルス76と、読み出し方向に沿って空間的に選択的な180°RFリ フォーカスパルス80と、前記90°および180°RFパルスの間に印加されるインク リメントされる位相エンコード勾配89と、そしてNMR信号(ADC)86の収集の間 に正および負の極性の間で交互する、スイッチされるEPI読み出し勾配84とを含む。 前記読み出し勾配パルスは、受信者の定常のEPIイメージング応用におけるのと同一で あってもよい。

[0020]

修正されたEPIシーケンス74は、前記EPI読み出し勾配パルス84によって誘起 される交差磁場を決定するために使用されるNMR信号データを収集するために用いられ る。ファントム被検体のスライスは、前記スライス勾配78の存在状態において印加され る前記空間的に選択的な90°パルス76によって選択される。続いて、前記スライスか らのラインが、読み出し方向に沿う勾配88の存在状態において印加される空間的に選択 的な180°RFパルス80によって選択される。好ましくは、前記選択されたラインは 、前記スライス方向に沿って厚く、例えば約1cm(センチメートル)であり、そして前 記読み出し方向に沿って薄く、例えば約2から3mm(ミリメートル)の範囲内である。 前記選択された直線は、前記ラインの方向に沿ってインクリメントされる位相エンコード 勾配パルス89によって位相エンコードされる。

[0021]

前記選択されたラインから収集されるNMR信号は、前記EPIスイッチされる読み出 し勾配によって誘起される交差磁場の影響を証明する。直線が選択され且つファントム試 30 料がイメージングされるから、前記ラインに沿うNMR周波数の変動は、前記スイッチさ れるEPI読み出し勾配パルスによって誘起される交差磁場に起因する。

【0022】

前記励起ライン法58は、誘起された交差磁場のみ、または前記交差磁場および前記E PI読み出し勾配トラジェクトリの両者を測定するのに用いられ得る。前記誘起された交 差磁場のみを測定するために、MRIシステムの前記アイソセンタを通過する単一のライ ンが選択される。前記ライン(群)は、そのために交差磁場が測定される方向、例えばG phase、に沿って選択され且つ読み出しは、前記誘起される勾配パルス、例えば、G read、の方向に沿っている。

【0023】

前記測定は、S(km,tn)、但し、m=1,2,…,M、およびn=1,2,…, Nで表現されるデータアレイを与える。このデータアレイにおいて、kmは、位相エンコード勾配のk値であり、tnは、EPI読み出しウィンドウ内で各データ点が収集されたときの時間をあらわし、MおよびNは、それぞれ、位相エンコードおよび読み出し次元に沿って収集されるデータ点の数である。データアレイS(km,tn)は、スイッチされるEPI読み出し勾配のような、傾斜磁場によって誘起される交差磁場に起因するNMR信号の歪の情報を含む。

【0024】

前記EPI読み出し勾配のトラジェクトリと前記読み出し勾配によって誘起される交差 磁場の両者が測定されると、そのときは二つの平行ライン64が、対をなすデータアレイ

10

の収集のために選択される。前記ラインは、等しく、しかしそれぞれ + Lおよび - Lだけ 読み出し方向に沿ってアイソセンタから異なる方向にオフセットされる。前記ラインは、 交差項、例えばG<sub>phas</sub>。の方向に平行である。前記二つの選択されたラインに沿う N M R データの測定は、各アレイが選択されたラインの一方に対応する、二つのデータアレ イ、 S<sup>+L</sup>(k<sub>m</sub>, t<sub>n</sub>)および S<sup>-L</sup>(k<sub>m</sub>, t<sub>n</sub>)、を与える。 【0025】

各ラインからの収集データは、まず、位相エンコード方向に沿って一次元(1D)フー リエ変換(FT)され、そしてそれから前記EPI読み出し勾配トラジェクトリおよびE PI読み出し勾配により誘起される前記交差磁場を測定するためのさらなる処理ステップ に供される。

【0026】

前記EPI読み出し勾配トラジェクトリの測定のために、前記位相エンコード方向に沿 う1D FTの後に、位置Ymおよび時間tnに対応する瞬時周波数f(Ym,tn)が 、下の式1に従って信号位相から決定される。

【数6】

$$f(Y_m, t_n) = \frac{\arg\{S(Y_m, t_n) \cdot S^*(Y_m, t_{n-1})\}}{t_n - t_{n-1}}$$
  $\mathbb{R}6$ 

[0027]

式中、 S ( Y<sub>m</sub>, t<sub>n 1</sub>)は、 S ( Y<sub>m</sub>, t<sub>n 1</sub>)の共役であり、そして a r g { } は、 複素入力についての主位相値を返す。

[0028]

ъσ

前記勾配トラジェクトリは、式2に従って前記瞬時周波数から決定される。

【数7】

$$k(t_n) = \frac{1}{M} \sum_{m=1}^{M} \frac{f^{+L}(Y_m, t_n) - f^{-L}(Y_m, t_n)}{2L}$$
  $\exists t 7$ 

30

40

50

10

20

[0029]

式中、f(Y<sub>m</sub>, t<sub>n</sub>)は、各データ点が前記選択されたラインに沿って収集されるとき、位置Y<sub>m</sub>および時間t<sub>n</sub>における前記瞬時周波数であり、そしてL(+および-)は、アイソセンタからの前記選択されたラインのオフセットである。 【0030】

前記EPI読み出し勾配によって誘起される交差磁場を決定するために、前記交差磁場 を代表する縮小されたデータのアレイは、式3に示される通りの測定されたデータアレイ から導かれる。

【数8】

 $S(Y_m, t_p) \in S(Y_m, t_n)$   $\exists 8$ 

【0031】

式中、 t p は、 縮小されたデータアレイの対応する点が 収集されたときの時間をあらわす。

(9)

【0032】

サブアレイS(Y<sub>m</sub>, t<sub>p</sub>)は、各EPIエコーから中心点をとることによって導かれる。もしも、偶数および奇数の両エコーが、EPI画像の製作に使用されると、前記サブ アレイは、完全なEPIエコー列のエコー中心点を代表するデータからなる。 【0033】

(10)

前記瞬時周波数は、式1に従って、しかし、その代わりに式4によってあらわされる通り縮小されたアレイを用いて再度計算される。

【数9】

$$f(Y_{m}, t_{p}) = \frac{\arg\{S(Y_{m}, t_{p}) \cdot S^{*}(Y_{m}, t_{p-1})\}}{t_{p} - t_{p-1}} \qquad \exists 9 \qquad 10$$

[0034]

単一ライン測定62の場合において、CF(Ym)を与えるためのf(Ym,tp)の 1D FTの後に、瞬時周波数が、直接的に使用され且つ最小二乗法のようなアルゴリズ ムを用いてYmの多項関数に適合させられてもよい。適合からの多項関数は、選択された ラインに沿う中心周波数分布CF(Ym)をあらわし、それは交差磁場分布についての計 測の方向にある。前記中心周波数分布は、 B<sub>I</sub>(Ym)=CF(Ym)、式中B<sub>I</sub>は誘 起された交差磁場をあらわす、によって誘起される交差磁場に関連している。 【0035】

二重ライン測定64の場合において、前記勾配トラジェクトリも測定されるとき、二つの対称的にシフトされたラインからの瞬時周波数の付加が使用され、Ymの多項関数に適合され、再びf<sup>+</sup>(Ym,tp)の1D FTの後、次のような、式5を用いて中心周波数分布(CF(Ym))を決定すべく、CF(Ym)を与えるために適合される。 【数10】

30

40

20

【0036】

図 8 は、前記スイッチされるEPI読み出し勾配パルスによって誘起される交差磁場を 測定するための他の修正されたスピンエコーEPIシーケンス90を示している。当該シ ーケンスは、位相エンコード方向と読み出し方向の間に角度付けされたスピンのスライス を選択的に飽和させるための位相エンコード方向と読み出し方向の両者に沿う空間的に選 択的である 90°RF励起パルス92および勾配 94を含む。最初の 90°RFパルス 9 2の後に、他の 90°RFパルス 98を誘起する定常的なスピンエコーEPIシーケンス 96が印加される。収集された 2D EPI画像における暗いラインとして示す、飽和ス ライスの空間的分布、が誘起される交差磁場を示す。位相エンコード位置 X<sub>m</sub>(X<sub>m</sub>)の関数 としての位相エンコード位置変位 X<sub>m</sub>は、交差磁場を定量化するための多項関数に適合さ れ得る。

【0037】

データ収集および処理のための手順は、種々のラインまたは方向についてそしてEPI 読み出し勾配波形の、受診者をイメージングすべくMRIシステムによって使用される動 作モードについて誘起される交差磁場をモデル化するために必要とされるほど、多くのバ リエーションを伴って繰り返され得る。さらに、これらの手順は、MRIスキャナを特徴 づけるべく適用されるシステム較正パッケージの一部であっても良い。これらの手順の結 果は、システム使用パラメータの一部として格納されても良い。これらの手順の結果は、 画像を補正し、または交差磁場に起因する画像歪またはアーチファクトを低減すべくシス

テムを調整するために適用されても良い。

[0038]

前記EPI読み出し勾配によって誘起される交差磁場は、静磁場不均一性と同じように 位相エンコード方向に沿う画像歪内にあらわれる。したがって、交差磁場測定の結果は、 B。不均一補正についてと同様のアルゴリズムを適用することによって画像補正のために 使用され得る。B。不均一補正のアルゴリズムの例は、Chang,H.およびFitz p a t r i c k , J . M . , 「磁場不均一の存在状態における正確な磁気共鳴イメージン グのための技術 ( A Technique for Accurate Magnetic Resonance Imaging in the Prese nce of Field Inhomogeneities) 」, IEEE Transactions on Μе dical Imaging 11:319-329,1992年;O'Donnell M., および E d e l s t e i n , W.A., 「磁場不均一および傾斜磁場非線形性 が存在する場合のNMRイメージング(NMR Imaging in the Presence of Magnetic Fiel d Inhomogeneities and Gradient Field Nonlinearities) \_ , M e d . P h y s . 1 2 : 20-26,1985年;ならびにSekihara,K.,Matsui,S.,お よびKohno,H.,「大きな不均一性を有する磁石のためのNMRイメージング(NM R Imaging for Magnets with Large Nonuniformities) 」, IEEE Transact ions on Medical Imaging MI-4:193-199,198 5年に述べられている。不均一性補正手順はEPI画像歪を低減するための交差項補正と 共に適用されても良い。 [0039]本発明は、現時点で最も現実的でかつ好ましいと考えられる実施の形態に関連して説明 されてきており、本発明は、開示された実施の形態に限定されるべきでなく、添付された 特 許 請 求 の 範 囲 の 精 神 お よ び 視 野 の 範 囲 内 に お い て も た ら さ れ る 種 々 の 変 更 お よ び 等 価 的 な構成を包含することを意図している。

【図面の簡単な説明】

[0040]

【図1】図1は、連続的な位相エンコード勾配による従来のスピンエコーニ次元(2D) EPIパルスシーケンスを示すシーケンス図である。

【図2】図2は、ブリップされた位相エンコード勾配パルスによる従来のスピンエコー2 EPIパルスシーケンスを示すシーケンス図である。 D

【図3】図3は、図1に図示された通りの、連続的な位相エンコード勾配によるEPIシ -ケンスによってサンプリングされたk-空間トラジェクトリを示す図である。 【図4】図3は、図2に図示された通りの、ブリップされた位相エンコード勾配による標 準EPIシーケンスによってサンプリングされたk-空間トラジェクトリを示す図である

【図5】図5は、MRIシステムの概略図である。 【図6】図6は、交差項磁場補正係数を生成し且つ適用することにおけるステップを一般 的に示すフロー図である。 【図7】図7は、スイッチされるEPI読み出し勾配パルスによって誘起される交差磁場 を測定するための修正されたEPIパルスシーケンスを示すシーケンス図である。 【図8】図8は、スイッチされるEPI読み出し勾配パルスによって誘起される交差磁場 を測定するための他の修正されたEPIパルスシーケンスを示すシーケンス図である。 【符号の説明】  $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 4 & 1 \end{bmatrix}$ 54 アイソセンタにおける位置ファントム試料 56 誘起された交差項磁場を計測 励起ライン技術 58 60 飽和ライン法

- 1ライン 62
- 64 2 ライン

10

20

30

- 6 6 勾配トラジェクトリ係数K(t)
   6 8 交差項磁場補正係数 B<sub>⊥</sub>(y)を発生
- 70 B<sub>I</sub> (y)を用いて画像補正を適用
- 72 受診者をスキャンして未処理EPI画像データを収集
- 73 NMR画像を生成



【図3】











【図6】



## 【図7】







フロントページの続き

 (72)発明者 ウェイグオ・ザーン アメリカ合衆国、カリフォルニア州 94404、フォスター・シティ、ピンタ・レーン 746
 Fターム(参考) 4C096 AA01 AB05 AB18 AD12 AD13 AD25 BA42 DA04 DB09 DC02 DC33 FA03