# (19) **日本国特許庁(JP)**

# (12) **公 開 特 許 公 報(A)** (11) 特許出願公開番号

特開2019-175944 (P2019-175944A)

(43) 公開日 令和1年10月10日(2019.10.10)

(51) Int.Cl.			F I		テーマコード (参考)
HO1S	5/022	(2006.01)	HO1S	5/022	2 H 1 3 7
HO1S	5/40	(2006.01)	HO1S	5/40	5F173
G02B	6/42	(2006, 01)	GO2B	6/42	

### 審査請求 未請求 請求項の数 6 〇1 (全 14 百)

		田旦明小	小明小 明小頃の数 0 0 1 (王 14 貝)
(21) 出願番号	特願2018-60596 (P2018-60596)	(71) 出願人	
(22) 出願日	平成30年3月27日 (2018.3.27)		株式会社フジクラ
		1	東京都江東区木場1丁目5番1号
		(74)代理人	110000338
			特許業務法人HARAKENZO WOR
			LD PATENT & TRADEMA
			RK
		(72) 発明者	内山 正裕
			千葉県佐倉市六崎1440番地 株式会社
			フジクラ佐倉事業所内
		Fターム (参	考) 2H137 AB06 AC01 BA01 BB02 BC02
			BC05 BC12 BC52
			5F173 MCO2 MD12 MD64 ME24 MF23
			MF28 MF39
			MI 20 MI 33

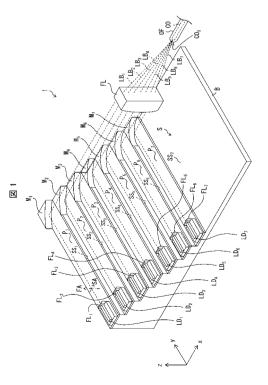
# (54) 【発明の名称】 レーザモジュール

#### (57)【要約】 (修正有)

【課題】複数のレーザダイオードと光ファイバとを備え たレーザモジュールにおいて、部品数を減らす。

【解決手段】レーザモジュール1は、光ファイバOFと 、高さが上記光ファイバに近づくにしたがって階段状に 低くなるように構成されている各サブ載置面SS、に搭 載され、その位置が高い順にi=1,2,・・・,nと 順位付けられたn個のレーザダイオード $LD_{i}$ と、各レ ーザダイオード LD, からの光路の途中に配置され、且 つ、その反射面により当該光路を折り曲げる軸外楕円ミ 🛛 ラーM<sub>i</sub>と、を備えている。

【選択図】図1



# 【特許請求の範囲】

# 【請求項1】

コアを備えている光ファイバと、

n 個(n は、 2 以上の整数)のレーザダイオード L D  $_i$  であって、各レーザダイオード L D  $_i$  の出射端面から上記コアの入射端面までの光路の長さである光路長 L O  $_i$  の長い順に i = 1 , 2 ,  $\cdot$  · · · , n と順位付けられた n 個のレーザダイオード L D  $_i$  と、

上記光路の途中に配置され、且つ、その反射面 R S  $_i$  により当該光路を折り曲げる軸外 楕円ミラー M  $_i$  と、を備えている、

ことを特徴とするレーザモジュール。

# 【請求項2】

各レーザダイオードLD $_{i}$  により出射されたそれぞれのレーザ光LB $_{i}$  は、F軸FA $_{i}$  及びS軸SA $_{i}$  を有し、

F軸FA<sub>i</sub>に沿った方向から平面視したときの各反射面RS<sub>i</sub>の形状は、第1焦点FP<sub>1</sub>i及び第2焦点FP<sub>2</sub>iを有する仮想楕円E<sub>i</sub>により規定されており、

各軸外楕円ミラーM<sub>i</sub>は、それぞれの第2焦点FP<sub>2 i</sub>が上記コアの入射端面の近傍に位置するように配置されており、

各レーザダイオードLD $_{i}$  は、該レーザダイオードLD $_{i}$  の出射端面の近傍に、対応する軸外楕円ミラーM $_{i}$  の第 1 焦点FP $_{1}$   $_{i}$  が位置するように配置されている、

ことを特徴とする請求項1に記載のレーザモジュール。

# 【請求項3】

善 各 レ ー ザ ダ イ オ ー ド L D i の 光 源 中 心 か ら 出 射 さ れ た 光 線 を レ ー ザ 光 L B i の 主 光 線 と し て 、

各軸外楕円ミラー $M_i$ は、それぞれの反射面 $RS_i$ に入射する上記主光線と、それぞれの反射面 $RS_i$ から出射する上記主光線とのなす角が略直角となるように配置されている

ことを特徴とする請求項1又は2に記載のレーザモジュール。

### 【請求頃4】

各反射面 R S  $_{i}$  において上記主光線を反射する点を反射点 R P  $_{i}$  として、各第 1 焦点 F P  $_{1}$  , と各反射点 R P  $_{i}$  と間の距離である第 1 距離 D  $_{1}$  , の各々は、何れも等しく、

各反射点 R P  $_{i}$  と各第 2 焦点 F P  $_{2}$   $_{i}$  と間の距離である第 2 距離 D  $_{2}$   $_{i}$  の各々は、 i が大きくなるにしたがって短くなる、

ことを特徴とする請求項3に記載のレーザモジュール。

### 【請求項5】

互いに対応するレーザダイオード L D  $_{i}$  と軸外楕円ミラー M  $_{i}$  とがそれぞれに固定されている n 個の板状部材 P  $_{i}$  と、

各板状部材 P<sub>i</sub>がそれぞれに固定されている n 個のサブ載置面 S S<sub>i</sub>を含む載置面 S を有し、且つ、上記光ファイバが直接又は間接的に固定されている基板と、を更に備え、

載置面 S は、各サブ載置面 S S i の高さが上記光ファイバに近づくにしたがって階段状に低くなるように構成されている、

ことを特徴とする請求項1~4の何れか1項に記載のレーザモジュール。

# 【請求項6】

各レーザダイオードLD $_{i}$  により出射されたそれぞれのレーザ光LB $_{i}$  は、F軸FA $_{i}$ 及びS軸SA $_{i}$ を有し、

各レーザダイオードLD $_i$  と各軸外楕円ミラーM $_i$  との途中にそれぞれが配置されたn個のF軸コリメートレンズFL $_i$  であって、各レーザ光LB $_i$  のうち各反射面RS $_i$  に入射するレーザ光LB $_i$  である入射光をF軸FA $_i$  に沿ってコリメートするn個のF軸コリメートレンズFL $_i$  と、

各軸外楕円ミラーM<sub>i</sub>と上記コアの上記入射端面との途中に配置された集光レンズであって、各レーザ光LB<sub>i</sub>のうち各反射面RS<sub>i</sub>により反射されたレーザ光LB<sub>i</sub>である各出射光を上記コアの上記入射端面の近傍に集光する集光レンズと、を更に備えている、

10

20

30

40

ことを特徴とする請求項1~5の何れか1項に記載のレーザモジュール。

### 【発明の詳細な説明】

【技術分野】

[0001]

本発明は、複数のレーザダイオードと光ファイバとを備えたレーザモジュールに関する

# 【背景技術】

[0002]

ファイバレーザの励起光源として、複数のレーザダイオードと光ファイバとを備えたレーザモジュールが広く用いられている。このようなレーザモジュールにおいては、複数のレーザダイオードから出力されたレーザ光が光ファイバに入力される。このようなレーザモジュールを用いることによって、単一のレーザダイオードからは得ることのできないハイパワーなレーザ光を得ることができる。従来のレーザモジュールとしては、図4に示すレーザモジュール101(特許文献1参照)が代表的である。

[00003]

図 4 に示すレーザモジュール 1 0 1 では、 7 個のレーザダイオードLD $_1$  ~LD $_7$  から出力されたレーザ光を、 7 個の平面ミラー M  $_1$  ~ M  $_7$  を用いて光ファイバOFに導いている。すなわち、レーザダイオードLD $_1$  ~LD $_7$  から出力されたレーザ光と、光ファイバOF内を伝搬するレーザ光とは、これらの光学部品を介して光学的に結合している。 そのうえで、光ファイバOF内を伝搬するレーザ光は、レーザモジュール 1 0 1 の出力レーザ光となる。 なお、 図 4 には、レーザダイオードLD $_1$  ~LD $_7$  から出力されたレーザ光の主光線のみを破線にて図示している。

[0004]

このように構成されたレーザモジュール 1 0 1 によれば、各レーザダイオードLD<sub>i</sub>から出力されるレーザ光の約 7 倍のパワーを有する出力レーザ光を得ることができる。

[00005]

【先行技術文献】

【特許文献】

[0006]

【 特 許 文 献 1 】 特 開 2 0 1 3 - 2 3 5 9 4 3 号 公 報 ( 2 0 1 3 年 1 1 月 2 1 日 公 開 )

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

[0007]

従来のレーザモジュール 1 0 1 は、上述したように、 F 軸コリメートレンズ F L  $_1$  ~ F L  $_7$  、 S 軸コリメートレンズ S L  $_1$  ~ S L  $_7$  と、集光レンズ F L L を必要とする。また、従来のレーザモジュール 1 0 1 を製造する際には、これらのレンズ群の位置及び向きを調整する調整工程と、これらのレンズ群を基板に対して固定する固定工程が必要となる。従来のレーザモジュール 1 0 1 よりもレンズ群の数を減らすことができれば、レンズ群を製造するためのコストを削減できることに加えて、調整工程及び固定工程を実施するためのコストを削減できる。

10

20

30

40

### [00008]

本発明は、上記の課題に鑑みなされたものであり、複数のレーザダイオードと光ファイバとを備えたレーザモジュールにおいて、レンズ群の数を減らすことを目的とする。

【課題を解決するための手段】

# [0009]

上記の課題を解決するために、本発明の一態様に係るレーザモジュールは、コアを備えている光ファイバと、n 個(n は、2 以上の整数)のレーザダイオード L D  $_i$  であって、各レーザダイオード L D  $_i$  の出射端面から上記コアの入射端面までの光路の長さである光路長 L O  $_i$  の長い順にi = 1 , 2 ,・・・,n と順位付けられたn 個のレーザダイオード L D  $_i$  と、上記光路の途中に配置され、且つ、その反射面 R S  $_i$  により当該光路を折り曲げる軸外楕円ミラーM  $_i$  と、を備えている、ことを特徴とする。

[0010]

軸外楕円ミラーM<sub>i</sub>は、その反射面RS<sub>i</sub>を規定する楕円の第1焦点から発せられた光を、当該楕円の第2焦点に結像させることができる。したがって、上記のように構成された本レーザモジュールは、従来のレーザモジュールが備えていたコリメートレンズの少なくとも一部を省略することができる。換言すれば、本レーザモジュールは、従来のレーザモジュールと比較して、レンズ群の数を減らすことができる。

# [0011]

また、本発明の一態様に係るレーザモジュールにおいて、各レーザダイオードLD $_i$ により出射されたそれぞれのレーザ光LB $_i$ は、F軸FA $_i$ 及びS軸SA $_i$ を有し、F軸FA $_i$ に沿った方向から平面視したときの各反射面RS $_i$ の形状は、第1焦点FP $_1$   $_i$ 及び第2焦点FP $_2$   $_i$ を有する仮想楕円E $_i$ により規定されており、各軸外楕円ミラーM $_i$ は、それぞれの第2焦点FP $_2$   $_i$ が上記コアの入射端面の近傍に位置するように配置されており、各レーザダイオードLD $_i$  は、該レーザダイオードLD $_i$  の出射端面の近傍に、対応する軸外楕円ミラーM $_i$ の第1焦点FP $_1$   $_i$ が位置するように配置されている、ことが好ましい。

# [0012]

上記の構成によれば、各軸外楕円ミラー $M_i$ の第1焦点 $FP_{1i}$ 近傍から出射された各レーザ光 $LB_i$ は、そのS軸 $SA_i$ に沿った方向において各軸外楕円ミラー $M_i$ の第2焦点 $FP_{2i}$ に結像される。すなわち、各レーザ光 $LB_i$ は、コアの入射端面の近傍において、コアの内部を伝搬するモードと結合する。このように、本レーザモジュールは、従来のレーザモジュールが備えていたS軸コリメートレンズを省略することができるので、そのレンズ群の数を減らしつつ、各レーザダイオード $LD_i$ により出射されたレーザ光をより確実にコアに入射させることができる。

[0013]

また、本発明の一態様に係るレーザモジュールにおいて、各レーザダイオードLD」の 光源中心から出射された光線をレーザ光LB」の主光線として、各軸外楕円ミラーM」は 、それぞれの反射面RS」に入射する上記主光線と、それぞれの反射面RS」から出射する上記主光線とのなす角が略直角となるように配置されている、ことが好ましい。

[0014]

上記の構成によれば、軸外楕円ミラーM<sub>i</sub>、レーザダイオードLD<sub>i</sub>、及び光ファイバOFを配置するときに定めるべき設計パラメータの数を減らすことができる。また、軸外楕円ミラーMi、レーザダイオードLDi、及び光ファイバOFを配置する位置が明確になる。そのため、本レーザモジュールの設計を容易にすることができる。

# [0015]

また、本発明の一態様に係るレーザモジュールにおいて、各反射面 R S  $_1$  において上記主光線を反射する点を反射点 R P  $_1$  として、各第1焦点 F P  $_1$   $_1$  と各反射点 R P  $_1$  と間の距離である第1距離 D  $_1$   $_1$  の各々は、何れも等しく、各反射点 R P  $_1$  と各第2焦点 F P  $_2$   $_1$  と間の距離である第2距離 D  $_2$   $_1$  の各々は、 $_1$  が大きくなるにしたがって短くなる、ことが好ましい。

10

20

30

40

### [0016]

上記の構成によれば、軸外楕円ミラーM<sub>i</sub>、レーザダイオードLD<sub>i</sub>、及び光ファイバOFを配置するときに定めるべき設計パラメータの数を更に減らすことができる。また、軸外楕円ミラーMi、レーザダイオードLDi、及び光ファイバOFを配置する位置が更に明確になる。そのため、本レーザモジュールの設計を更に容易にすることができる。

# [0017]

また、本発明の一態様に係るレーザモジュールは、互いに対応するレーザダイオードLD $_{i}$ と軸外楕円ミラー $_{i}$ とがそれぞれに固定されている  $_{i}$ の板状部材  $_{i}$ と、各板状部材  $_{i}$ がそれぞれに固定されている  $_{i}$  個のサブ載置面  $_{i}$  を含む載置面  $_{i}$  を有し、且つ、上記光ファイバが直接又は間接的に固定されている基板と、を更に備え、載置面  $_{i}$  は、各サブ載置面  $_{i}$  の高さが上記光ファイバに近づくにしたがって階段状に低くなるように構成されている、ことが好ましい。

### [0018]

上記の構成によれば、各サブ載置面  $SS_i$  の高さが異なっており、その各サブ載置面  $SS_i$  に、レーザダイオード  $LD_i$  と軸外楕円ミラー  $M_i$  とが固定されている板状部材  $P_i$  が固定されているため、各軸外楕円ミラー  $M_i$  により折り曲げられた各光路は、光路の途中で互いに交差することなくコアの入射端面に至ることができる。

# [0019]

そのうえで、上記のように構成された本レーザモジュールは、予めレーザダイオードLD $_{i}$ と軸外楕円ミラー $_{i}$ とを板状部材  $_{i}$  上の所定の位置に固定しておき、板状部材  $_{i}$  とコアの入射端面との相対位置を調整しながら、板状部材  $_{i}$  をサブ載置面  $_{i}$  に固定する固定工程を採用することができる。この固定工程によれば、レーザダイオードLD $_{i}$  の位置と軸外楕円ミラー $_{i}$  の位置とを別個に位置を調整しながら基板に固定する工程を採用しなくても、基板に対するレーザダイオードLD $_{i}$  の位置、及び、軸外楕円ミラー $_{i}$  の位置の各々を定めることができる。したがって、本レーザモジュールは、板状部材  $_{i}$  の位置の各々を定めることができる。したがって、本レーザダイオードLD $_{i}$  及び軸 外楕円ミラー $_{i}$  の位置調整が容易になる。

### [0020]

また、本発明の一態様に係るレーザモジュールにおいて、各レーザダイオードLD $_i$ により出射されたそれぞれのレーザ光LB $_i$ は、F軸FA $_i$ 及びS軸SA $_i$ を有する。本発明の一態様に係るレーザモジュールは、各レーザダイオードLD $_i$ と各軸外楕円ミラーM $_i$ との途中にそれぞれが配置されたn個のF軸コリメートレンズFL $_i$ であって、各レーザ光LB $_i$ のうち各反射面RS $_i$ に入射するレーザ光LB $_i$ である入射光をF軸FA $_i$ に沿ってコリメートするn個のF軸コリメートレンズFL $_i$ と、各軸外楕円ミラーM $_i$ と上記コアの上記入射端面との途中に配置された集光レンズであって、各レーザ光LB $_i$ のうち各反射面RS $_i$ により反射されたレーザ光LB $_i$ である各出射光を上記コアの上記入射端面の近傍に集光する集光レンズと、を更に備えている、ことが好ましい。

## [0021]

上記の構成によれば、各レーザ光LB」は、そのF軸FA」に沿った方向の成分であるF軸成分が、F軸コリメートレンズFL」及び集光レンズを介して、コアの入射端面の近傍に結像される。すなわち、各レーザ光LB」において、S軸SA」に沿った方向の成分であるS軸成分及びF軸成分の双方は、コアの入射端面の近傍において、コアの内部を伝搬するモードと結合する。したがって、本レーザモジュールは、そのレンズ群の数を減らしつつ、レーザダイオードLD」と光ファイバとの間におけるレーザ光LB」の結合効率を高めることができる。

# 【発明の効果】

### [0022]

本発明の一態様によれば、複数のレーザダイオードと光ファイバとを備えたレーザモジュールにおいて、レンズ群の数を減らすことができる。

# 【図面の簡単な説明】

10

20

30

[ 0 0 2 3 ]

- 【図1】本発明の一実施形態に係るレーザモジュールの斜視図である。
- 【図2】図1に示したレーザモジュールの三面図である。
- 【図3】図1に示したレーザモジュールが備えている軸外楕円ミラーの反射点と、該軸外 楕円ミラーの反射面を規定する楕円の第1焦点及び第2焦点を示す平面図である。
- 【図4】従来のレーザモジュールの斜視図である。

【発明を実施するための形態】

[0024]

〔第1の実施形態〕

(レーザモジュールの構成)

本発明の第1の実施形態に係るレーザモジュール1の構成ついて、図1~図3を参照して説明する。

[0025]

図1は、レーザモジュール1の斜視図である。

[0026]

図 2 は、レーザモジュール 1 の三面図(平面図、正面図、及び左側面図)である。なお、図 2 に示したレーザモジュール 1 において、(1) y 軸負方向側に位置する z × 平面に沿った側面をレーザモジュール 1 の正面と呼び、(2) x 軸正方向側に位置する y z 平面に沿った側面をレーザモジュール 1 の左側面と呼ぶ。

[ 0 0 2 7 ]

図3は、レーザモジュール 1 が備えている軸外楕円ミラー $M_i$ の反射点  $RP_i$ と、軸外楕円ミラー $M_i$ の反射面  $RS_i$ を規定する楕円  $E_i$ の第 1 焦点  $FP_1$  i 及び第 2 焦点  $FP_2$  i を示す平面図である。図 3 には、各レーザダイオード  $LD_i$  、各 F 軸コリメートレズ  $FL_i$  、及び集光レンズ FL の図示を省略している。また、図 3 においては、i が 1 ~ 7 である単位光学系の各軸外楕円ミラー $M_i$  のうち、軸外楕円ミラー $M_1$  , $M_4$  , $M_7$  を 代表例の反射面である反射面  $RS_1$  , $RS_4$  , $RS_7$  を 規定する 仮想的な 精円  $E_1$  , $E_4$  , $E_7$  のの形状 る に図 の  $E_5$  , $E_6$  についても、第 1 焦点  $EP_1$   $E_1$  、及び反射点  $E_1$  、方の  $E_5$  , $E_6$  についても、第 1 焦点  $EP_1$   $E_1$  、第 2 焦点  $EP_2$   $E_1$  、及び 反射 点  $E_1$  、  $E_1$  、  $E_2$  、  $E_3$  、  $E_5$  、  $E_6$  についても、第 1 焦点  $EP_1$   $E_1$  が  $E_1$  の  $E_1$  が  $E_1$  の  $E_1$  が  $E_1$  の  $E_1$  が  $E_1$  の  $E_1$  の  $E_1$  が  $E_1$  の  $E_1$ 

[0028]

レーザモジュール 1 は、図 1 に示すように、 7 つのレーザダイオードLD  $_1$  ~LD  $_7$  と、 7 つのF軸コリメ・トレンズFL  $_1$  ~FL  $_7$  と、 7 つの軸外楕円ミラーM  $_1$  ~M  $_7$  と、 7 つの板状部材P  $_1$  ~P  $_7$  と、 1 つの集光レンズFLと、 1 つの光ファイバOFと、 を備えている。板状部材P  $_1$  ~P  $_7$  及び集光レンズFLは、レーザモジュール 1 の筐体の底板Bに固定されている。底板Bは、特許請求の範囲に記載の基板である。レーザダイオードLD  $_1$  ~LD  $_7$  、 F軸コリメートレンズFL  $_1$  ~FL  $_7$  及び軸外楕円ミラーM  $_1$  ~M  $_7$  は、板状部材P  $_1$  ~P  $_7$  に固定する固定部材の図示は、省略している。

[0029]

10

20

30

40

# [0030]

(光ファイバOF)

光ファイバOFは、コアCO及びクラッドを備えている。光ファイバOFは、レーザモジュール1の筐体の側壁を貫通し、コアCOの入射端面COェを含む端部がレーザモジュール1の筐体内に引き込まれている。コアCOは、入射端面COェの位置が変動しないように、筐体の側壁に対して固定されており、筐体の側壁は、底板Bに対して固定されている。したがって、レーザモジュール1において、光ファイバOFは、底板Bに対して間接的に固定されている。なお、レーザモジュール1において、光ファイバOFを固定する態様は特に限定されるものではない。例えば、光ファイバOFは、底板Bに対して直接固定されていてもよい。なお、図1において、レーザモジュール1の筐体の側壁と、筐体の側壁に光ファイバOFを固定するための固定部材の図示は、省略している。

# [0031]

(底板B)

底板 B は、互いに対向し且つ互いに平行な一対の主面と、 4 つの側面とにより構成されている。以下において、底板 B の互いに対向する一対の主面のうち、図 1 に図示した座標系において z 軸正方向側の主面を載置面 S と呼ぶ。載置面 S は、少なくとも 7 個のサブ載置面 S S i を含む。各サブ載置面 S S i は、図示した座標系における x y 平面に沿った平面(本実施形態では平行な平面)であり、光ファイバ O F の入射端面 C O I に近づくにしたがって、その高さが階段状に低くなるように構成されている。換言すれば、底板 B は、入射端面 C O I から最も遠くに位置するサブ載置面 S S I の高さが段々と低くなり、入射端面 C O I に近づくにしたがって、サブ載置面 S S I の高さが段々と低くなり、入射端面 C O I の最も近くに位置するサブ載置面 S I の高さが最低となるように構成されている。

[0032]

サブ載置面SS、 $^1$ ~SS。の各々の形状は、平面視した場合に、それぞれ、長辺がy軸方向に沿い(本実施形態では平行であり)、短辺がx軸方向に沿う(本実施形態では平行であり)、短辺がx軸方向に沿うら、 $^1$  ~SS。の移向に沿り、短辺がx軸方向に沿り、短辺がx軸方のに沿り)、短辺がҳ軸方のに沿り、大力、は、サブ載置面SS、 $^1$  の長さが、サブ載置面SS。の形状は、サブ載置面SS。の移向の短辺が、サブ載置面SS。の移々の短辺よりも長い。なお、サブ載置面SS。の短辺の長さが、サブ載置面SS。の移々の短辺よりも長さばて、地では、サブ載置面SS。の短辺の長さがサブ載置面SS。のり、集光レンズFLの焦点距離に応じて、適宜定めるいの長さがサブ載置面SS。のり、中できる。場合によって、レーザモジュール1は、サブ載置面SS。のり、中では、サブ載置面SS。のり、大力トに構成するという観点では、サブ載置面SS。の×軸方向に沿った辺の長さがサブ載置面SS。のり軸方向に沿った辺の長さがサブ載置面SS。のり軸方向に沿った辺の長さがサブ載置面SS。のり軸方向に沿った辺の長さがサブ載置面SS。のり軸方向に沿った辺の長さがサブ載置面SS。のり、軸方向に沿った辺の長さがサブ載

# [ 0 0 3 3 ]

各サブ載置面  $SS_i$  の上には、それぞれ、板状部材  $P_i$  が固定されている。図 1 に示すように、レーザモジュール 1 において、サブ載置面  $SS_1 \sim SS_6$  の各々は、それぞれの多くの部分(本実施形態においては全部)が板状部材  $P_1 \sim P_6$  により覆われており、サブ載置面  $SS_7$  は、その一部が板状部材  $P_7$  により覆われている。板状部材  $P_i$  は、互いに対応するレーザダイオード L  $D_i$  と下軸コリメ・トレンズ F  $L_i$  と軸外楕円ミラー  $M_i$  とを固定するサブマウントとして機能する。

# [ 0 0 3 4 ]

(板状部材 P<sub>i</sub>)

板状部材  $P_i$  は、互いに対向し且つ互いに平行な一対の主面と、 4 つの側面とにより構成されている。板状部材  $P_i$  の互いに対向する一対の主面のうち、図 1 に図示した座標系において z 軸正方向側の主面を板状部材  $P_i$  の上面と呼ぶ。本実施形態では、板状部材  $P_i$  の上面の形状及びサイズは、サブ載置面 S  $S_i$  S  $S_i$  の形状及びサイズに等しい。すなわち、板状部材  $P_i$  の上面の形状は、平面視した場合に、それぞれ、長辺が S 軸方向に

10

20

30

40

10

20

30

40

50

沿い(本実施形態では平行であり)、短辺が×軸方向に沿う(本実施形態では平行である)長方形である。ただし、板状部材Piの載置面の形状及びサイズは、これに限定されない。

# [0035]

板状部材  $P_i$  の上面には、レーザダイオード  $LD_i$  が 1 つずつ固定されている。各レーザダイオード  $LD_i$  は、その出射端面から光ファイバ 0 F を構成するコア C 0 の入射端面  $CO_I$  までの光路の長さである光路長  $LO_i$  の長い順に、i=1 ,2 ,・・・, 6 , 7 と順位付けされている。すなわち、レーザダイオード  $LD_1$  は、入射端面  $CO_I$  から最も離れた位置に固定され、光路長  $LO_1$  が最も長い。また、レーザダイオード  $LD_7$  は、入射端面  $CO_I$  の最も近い位置に載置され、光路長  $LO_7$  が最も短い。

[0036]

板状部材  $P_i$ の載置面には、レーザダイオードL $D_i$ に加えて、レーザダイオードL $D_i$ に対応する  $P_i$  軸 コリメートレンズ  $P_i$   $P_i$  及び軸外楕円ミラー $P_i$  が更に載置されている。(1)1つの板状部材  $P_i$  に載置されたレーザダイオードLDi、 $P_i$  中間 カートレンズ  $P_i$   $P_$ 

# [0037]

レーザダイオードLD $_1$  は、レーザ光LB $_1$  を出力する光源である。レーザ光LB $_1$  は、レーザ光LB $_1$  ~LB $_7$  の各々を一般化した場合の呼称である。本実施形態においては、図示した座標系において、活性層が $_1$  ×  $_2$  平面と平行になるように、かつ、出射端面が $_2$  × 平面と平行になるように配置されたレーザダイオードを、レーザダイオードLD $_1$  として用いる。レーザダイオードLD $_1$  からは、進行方向が $_2$  軸正方向に一致し、 $_3$  中軸(ファスト軸)FA $_1$  が $_2$  軸と平行であり、S軸(スロー軸)SA $_1$  が $_2$  軸と平行であるレーザ光LB $_1$  の進行方法は、 $_3$  中正方向に一致している。

[0038]

なお、上述したように、各レーザダイオードLD $_{i}$ は、何れも活性層が $_{i}$  × y 平面と平行になるように、且つ、出射端面が $_{i}$  × 平面と平行になるように配置されている。そのため、各レーザ光LB $_{i}$  の  $_{i}$  の  $_{i}$  は、互いに平行であり、各レーザ光LB $_{i}$  の  $_{i}$  の  $_{i}$  は、互いに平行である。そこで、以下では、 $_{i}$  に応じて  $_{i}$  を区別せず、単に、  $_{i}$  軸  $_{i}$  トムと記載する(図 1 参照)。同様に、  $_{i}$  も  $_{i}$  を 単に  $_{i}$  を  $_{i}$  と記載する。

[0039]

これらの各レーザダイオードLD $_i$ は、それぞれ、上述したように高さが互いに異なるサブ載置面SS $_i$ に固定された板状部材P $_i$ の上面に載置されている。また、これらのレーザダイオードLD $_i$ ~LD $_7$ は、各レーザダイオードLD $_i$ の出射端面が特定の $_2$  ×平面と平行な平面上(すなわち板状部材P $_i$ の上面上)に位置するように配置されている。したがって、各レーザ光LB $_i$ の主光線の光軸は、サブ載置面SS $_i$ 及び板状部材P $_i$ の上面に沿っている(本実施形態においては平行である)。なお、本明細書において、レーザ光LB $_i$ の主光線とは、レーザ光LB $_i$ のニアフィールドパターンにおいて長軸と短軸とが交差する点である光源中心から出射され、且つ、拡がり角が 0 ° である方向(すなわち y 軸方向)に伝搬する光線のことを指す。

[ 0 0 4 0 ]

各レーザ光LB $_{i}$ の光路の途中には、F軸コリメートレンズFL $_{i}$ が配置されている。本実施形態において、F軸コリメートレンズFL $_{1}$ ~FL $_{7}$ は、同一の構成を有する。本実施形態においては、図1に図示した座標系において、平坦面(入射面)がy軸負方向を向き、湾曲面(出射面)がy軸正方向を向くように配置された平凸シリンドリカルレンズを、F軸コリメートレンズFL $_{i}$ として利用する。本実施形態において、F軸コリメートレンズFL $_{i}$ は、レーザダイオードLD $_{i}$ の出射端面に対して、その平坦面(入射面)が

対向するように、且つ、レーザダイオードLD」の出射端面に対して、その平坦面(入射面)が近接するように配置されている。F軸コリメートレンズFL」は、yz平面に平行な断面のy軸正方向側の外縁が円弧を描くように配置されており、レーザ光LB」のF軸方向の広がりをコリメートする。

# [0041]

(軸外楕円ミラーM<sub>i</sub>)

F軸コリメートレンズFL $_{i}$  を透過したレーザ光LB $_{i}$  の光路上には、軸外楕円ミラー M $_{i}$  が配置されている。軸外楕円ミラー M $_{i}$  は、レーザ光LB $_{i}$  を反射することによってレーザダイオードLD $_{i}$  からコアCOの入射端面CO $_{I}$  までの光路を折り曲げる反射面RS $_{i}$  を有する。

[0042]

軸外楕円ミラー $M_i$ の反射面  $RS_i$ により反射されたレーザ光  $LB_i$ の光路上には、集光レンズ FL が配置されている。集光レンズ FL は、各反射面  $RS_i$  により反射されたレーザ光  $LB_i$  である各出射光をコア CO の入射端面  $CO_I$  の近傍に集光し、コア CO に導く。すなわち、各レーザ光  $LB_i$  は、コア CO の入射端面  $CO_I$  の近傍において、コア の内部を伝搬するモードと結合する。

[0043]

軸外楕円ミラー $M_i$ は、その反射面 R S  $_i$ を規定する楕円の第 1 焦点から発せられた光を、当該楕円の第 2 焦点に結像させることができる。したがって、レーザモジュール 1 は、図 4 に示す従来のレーザモジュール 1 0 1 が備えていた F 軸 コリメートレンズ F L  $_i$  及び S 軸 コリメートレンズ S L  $_i$  のうち、少なくとも S 軸 コリメートレンズ S L  $_i$  を省略することができる。換言すれば、レーザモジュール 1 は、従来のレーザモジュール 1 0 1 と比較して、レンズ群の数を減らすことができる。

[0044]

各反射面 R S  $_{i}$  の形状は、 F 軸 F A  $_{i}$  に沿った方向(図 2 に図示した座標系における z 軸正方向)から平面視した場合に、楕円 E  $_{i}$  の輪郭の一部により規定されている。換言すれば、 x y 平面に沿った平面による断面における各反射面 R S  $_{i}$  の曲率は、楕円 E  $_{i}$  の輪郭の一部により規定されている。以下において、楕円 E  $_{i}$  が有する 2 つの焦点を第 1 焦点 F P  $_{1}$   $_{i}$  及び第 2 焦点 F P  $_{2}$   $_{i}$  と称する。

[0045]

[0046]

(好ましい構成)

各軸外楕円ミラー $M_i$ は、それぞれの第 2 焦点 F  $P_{2i}$ がコア C O の入射端面 C  $O_I$  の 近傍に位置するように配置されている。より好ましくは、各軸外楕円ミラー $M_i$  は、それぞれの第 2 焦点 F  $P_{2i}$  が入射端面 C  $O_I$  の中心の近傍に位置するように配置されている。図 2 に示したレーザモジュール 1 は、このより好ましい構成を採用している。したがって、図 2 の平面図においては、i に応じて第 2 焦点 F  $P_{2i}$  を区別せず、単に第 2 焦点 F  $P_{2i}$  と記載している。

[0047]

また、各レーザダイオードLD $_i$  は、該レーザダイオードLD $_i$  の出射端面の近傍に、対応する楕円E $_1$  の第 1 焦点FP $_1$   $_i$  が位置するように配置されている。より好ましくは、各レーザダイオードLD $_i$  は、そのレーザ光LB $_i$  のニアフィールドパターン(レーザダイオードLD $_i$  の出射端面におけるレーザ光LB $_i$  のフィールドパターン)におけるF

10

20

30

40

軸 F A と S 軸 S A との交点と、対応する楕円 E <sub>1</sub> の第 1 焦点 F P <sub>1 i</sub> とが一致するように配置されている。図 2 に示したレーザモジュール 1 は、このより好ましい構成を採用している。

### [0048]

上記の構成によれば、各軸外楕円ミラー $M_i$ の第1焦点 $FP_{1i}$ の近傍から出射された各レーザ光 $LB_i$ は、そのS軸 $SA_i$ に沿った方向において各軸外楕円ミラー $M_i$ の第2焦点 $FP_{2i}$ に結像される。すなわち、各レーザ光 $LB_i$ は、コアCOの入射端面 $CO_I$ の近傍において、コアの内部を伝搬するモードと結合する。このように、レーザモジュール1は、従来のレーザモジュール101が備えていたレンズ群の数を減らしつつ、各レーザダイオード $LD_i$ により出射されたレーザ光を確実にコアに入射させることができる。

[0049]

レーザモジュール 1 において、各レーザダイオードLD $_1$  により出射されたそれぞれのレーザ光LB $_1$  のうち、各レーザダイオードLD $_1$  の光源中心から出射された光線をレーザ光LB $_1$  の主光線とする。本実施形態のレーザモジュール 1 において、図 2 に示すように、各軸外楕円ミラーM $_1$  は、反射面RS $_1$  に入射する主光線と、反射面RS $_1$  から出射する主光線とのなす角(すなわち上記主光線に対する軸外し角)が直角、すなわち90°となるように構成されている。

# [0050]

上記の構成によれば、軸外楕円ミラーM<sub>i</sub>、レーザダイオードLD<sub>i</sub>、及び光ファイバOFを配置するときに定めるべき設計パラメータの数を減らすことができる。また、軸外楕円ミラーMi、レーザダイオードLDi、及び光ファイバOFを配置する位置が明確になる。そのため、レーザモジュール1の設計を容易にすることができる。

[0051]

なお、レーザモジュール 1 において、上記主光線に対する軸外 し角は、直角に限定されるものではなく、任意に定めることができる。しかし、レーザ光 L B i のファーフィールドパターンにおける対称性を高めるという観点では、上記主光線に対する軸外 し角は、(1)90°であることが最も好ましく、(2)90°を中心に±0.5°の範囲内に含まれていることがより好ましい。請求の範囲に記載の略直角とは、90°を中心に±0.5°の範囲内に含まれる角度のことを指す。

# [ 0 0 5 2 ]

また、本実施形態のレーザモジュール1においては、上記主光線に対する軸外し角が、各レーザ光LBiにおいて等しくなるように軸外楕円ミラーMi、レーザダイオードLDi、及び光ファイバOFが配置されている。この構成によれば、上記主光線に対する軸外し角が、各レーザ光LBiにおいて等しくない場合と比べて軸外楕円ミラーMi、レーザダイオードLDi、及び光ファイバOFを配置するときの作業がより一層容易になる。ただし、本発明の一態様において、上記主光線に対する軸外し角は、略直角になっていれば好ましいが、各レーザ光LBiにおいて異なっていてもよい。

# [0053]

レーザモジュール 1 において、各反射面 R S  $_i$  において上記主光線を反射する点を反射点 R P  $_i$  とする。そのうえで、本実施形態のレーザモジュール 1 の各単位光学系においては、図 3 に示すように、( 1 )第 1 焦点 F P  $_1$   $_i$  と反射点 R P  $_i$  と間の距離である第 1 距離 D  $_1$   $_i$  の各々は、何れも等しく、( 2 )反射点 R P  $_i$  と第 2 焦点 F P  $_2$   $_i$  と間の距離である第 2 距離 D  $_2$   $_i$  の各々は、 $_i$  が大きくなるにしたがって短くなり、且つ、( 3 )第 1 焦点 F P  $_1$   $_i$  と第 2 焦点 F P  $_2$   $_i$  と間の距離である焦点間距離 D  $_1$   $_2$   $_i$  の各々は、 $_i$  が大きくなるにしたがって短くなるように構成されている。

# [0054]

各レーザダイオードLD $_{i}$ の出射端面から光ファイバOFを構成するコアCOの入射端面CO $_{I}$ までの光路の長さである光路長LO $_{i}$ は、第1距離D $_{1}$  $_{i}$ と第2距離D $_{2}$  $_{i}$ との和により得られる。レーザモジュール1において、各光路長LO $_{i}$ は、iが大きくなるにしたがって短くなるので、第1距離D $_{1}$  $_{i}$ の各々を何れも等しく設定した場合、第2距離

10

20

30

40

10

20

30

40

50

 $D_{2i}$  の各々は、i が大きくなるにしたがって短くなる。また、上述したように、上記主光線に対する軸外し角は、何れも等しくなるように(本実施形態では 9 0 ° となるように)構成されているため、焦点間距離  $D_{12i}$  の各々は、i が大きくなるにしたがって短くなる。

# [0055]

上記の構成によれば、軸外楕円ミラーM<sub>i</sub>、レーザダイオードLD<sub>i</sub>、及び光ファイバOFを配置するときに定めるべき設計パラメータの数を更に減らすことができる。また、軸外楕円ミラーMi、レーザダイオードLDi、及び光ファイバOFを配置する位置が更に明確になる。そのため、レーザモジュール1の設計を更に容易にすることができる。

# [0056]

# [0057]

各サブ載置面  $SS_i$  の高さが異なっており、その各サブ載置面  $SS_i$  の上に、板状部材  $P_i$  が固定されているため、各軸外楕円ミラー  $M_i$  により折り曲げられた各光路は、互いに交差することなくコア CO の入射端面  $CO_T$  に至ることができる。

### [0058]

そのうえで、上記のように構成された本レーザモジュールは、その製造方法において、予めレーザダイオードLD $_i$ と軸外楕円ミラー $M_i$ とを板状部材 $P_i$ 上の所定の位置に固定しておき、板状部材 $P_i$ とコアCOの入射端面CO $_I$ との相対位置を調整しながら、板状部材 $P_i$ をサブ載置面SS $_i$ に固定する固定工程を採用することができる。この固定工程によれば、レーザダイオードLD $_i$ の位置と軸外楕円ミラー $M_i$ の位置とを別個に位置を調整しながら基板に固定する工程を採用しなくても、基板に対するレーザダイオードLD $_i$ の位置、及び、軸外楕円ミラー $M_i$ の位置の各々を定めることができる。したがって、レーザモジュール1は、板状部材 $P_i$ を備えていないレーザモジュール101と比較して、レーザダイオードLD $_i$ 及び軸外楕円ミラー $M_i$ の位置調整が容易になる。

# [0059]

# [0060]

この構成によれば、上述した固定工程の途中において、板状部材  $P_i$  とコア CO の入射端面  $CO_I$  との相対位置を調整するときに、板状部材  $P_i$  を動かし得る方向が y 軸に沿った方向に規制される。したがって、レーザモジュール 1 は、レーザダイオード  $LD_i$  及び軸外楕円ミラー  $M_i$  の位置調整が更に容易になる。

## [0061]

また、上述したように、本実施形態のレーザモジュール1は、n個のF軸コリメートレンズFL;と、集光レンズFLとを備えている。

### [0062]

この構成によれば、各レーザ光 L B  $_{i}$  は、その F 軸 F A に沿った方向の成分である F 軸 成分が、 F 軸 コリメートレンズ F L  $_{i}$  及び集光レンズを介して、コア C O の入射端面 C O

10

20

30

40

50

 $_{\rm I}$  の近傍に結像される。すなわち、各レーザ光LB $_{\rm i}$  において、S軸SAに沿った方向の成分であるS軸成分及びF軸成分の双方は、入射端面CO $_{\rm I}$  の近傍において、コアCOの内部を伝搬するモードと結合する。したがって、レーザモジュール1は、そのレンズ群の数を減らしつつ、レーザダイオードLD $_{\rm i}$  と光ファイバとの間におけるレーザ光LB $_{\rm i}$  の結合効率を高めることができる。

[0063]

(変形例)

[0064]

なお、本実施形態では、各レーザダイオードLD」の近傍であって、各レーザダイオードLD」の後段に各F軸コリメートレンズFL」が配置されているレーザモジュール1について説明した。しかし、本発明の変形例に係るレーザモジュール1では、各F軸コリメートレンズFL」を省略してもよい。

[0065]

各F軸コリメートレンズFLiを省略する場合には、集光レンズFLを備えている構成と、集光レンズFLも併せて省略する構成とが考えられる。以下では、各F軸コリメートレンズFLiを省略し、且つ、集光レンズFLを備えている構成を第1の変形例のレーザモジュール1とし、各F軸コリメートレンズFLi及び集光レンズFLを省略した構成を第2の変形例のレーザモジュール1とする。

[0066]

図 1 ~図 3 に図示したレーザモジュール 1 が備えている各軸外楕円ミラー $M_i$  は、反射面 R S  $_i$  の法線を含み且つ z 軸と平行な平面による断面における各反射面 R S  $_i$  は、直線により構成されており曲率をもたないように構成されていた。

[0067]

これに対して、第1の変形例のレーザモジュール1が備えている各軸外楕円ミラー $M_i$ において、反射面 R S  $_i$  の法線を含み且つ Z 軸と平行な平面による断面における各反射面 R S  $_i$  の曲率は、各レーザダイオードL D  $_i$  により出射された各レーザ光L B  $_i$  の F 軸 F A 方向の広がりをコリメートするように定められていればよい。

[0068]

また、第2の変形例のレーザモジュール1が備えている各軸外楕円ミラー $M_i$ において、反射面 R S  $_i$  の法線を含み且つ z 軸と平行な平面による断面における各反射面 R S  $_i$  の形状は、各レーザ光L B  $_i$  の F 軸 F A 方向に着目して、各レーザダイオードL D  $_i$  により出射された各レーザ光L B  $_i$  を、該軸外楕円ミラー  $M_i$  に対応する楕円E $_i$  の第2焦点FP  $_i$  (換言すればコアCOの入射端面CO $_i$ )において結像させるように構成されていればよい。

[0069]

なお、各レーザ光LB $_{i}$ におけるF軸FA方向の広がりは、S軸方向の広がりと比較して大きい。そのため、第1の変形例及び第2の変形例のレーザモジュール1における第1距離 D $_{1\,i}$ は、図1~図3に図示したレーザモジュール1における第1距離 D $_{1\,i}$ を短く設定することによって、各反射点RР $_{i}$ における各レーザ光LB $_{i}$ のファーフィールドパターンを各反射面RS $_{i}$ の範囲内に収めることができる。

[0070]

また、第1の変形例のレーザモジュール1と第2の変形例のレーザモジュール1とを比較した場合、反射面RS $_{i}$ の法線を含み且つ $_{z}$ 軸と平行な平面による断面における各反射面RS $_{i}$ の曲率は、第2の変形例のレーザモジュール1の方が大きくなる。これは、第1の変形例のレーザモジュール1における反射面RS $_{i}$ は、各レーザ光LB $_{i}$ のF軸FA方向の広がりをコリメートするように定められているのに対し、第1の変形例のレーザモジュール1における反射面RS $_{i}$ は、各レーザ光LB $_{i}$ のF軸FA方向に着目して、各レーザダイオードLD $_{i}$ により出射された各レーザ光LB $_{i}$ を第2焦点FP $_{2}$  $_{i}$ に集光するように定められているためである。

# [0071]

第1の変形例のレーザモジュール1によれば、図4に示したレーザモジュール101と比較して、レーザ光LB $_{i}$ の結合効率を犠牲にすることなく、各S軸コリメートレンズSL $_{i}$ 及び各F軸コリメートレンズFL $_{i}$ を省略することができる。また、第2の変形例のレーザモジュール1によれば、図4に示したレーザモジュール101と比較して、レーザ光LB $_{i}$ の結合効率を犠牲にすることなく、各S軸コリメートレンズSL $_{i}$ 、各F軸コリメートレンズFL $_{i}$ 、及び集光レンズFLを省略することができる。

# 【符号の説明】

# [0072]

OF 光ファイバ

CO コア

CO<sub>T</sub> 入射端面

LO<sub>i</sub> 光路長

LD i レーザダイオード

M i 軸外楕円ミラー

FA<sub>i</sub>, FA F軸

SA, SA S軸

FP<sub>1</sub> 第1焦点

FP<sub>2 i</sub> , FP<sub>2</sub> 第2焦点

RS<sub>i</sub> 反射面

D <sub>1 i</sub> 第1距離

D<sub>2 i</sub> 第2距離

D <sub>1 2 i</sub> 焦点間距離

P , 板状部材

B 底板(基板)

S 載置面

S S <sub>i</sub> サブ載置面

FL<sub>i</sub> F軸コリメートレンズ

FL 集光レンズ

30

20

