(19) 日本国特許庁(JP)

(12)特許公報(B2)

(11)特許番号

特許第6253400号

(P6253400)

20

(45) 発行日 平成29年12月27日(2017.12.27)

- (24) 登録日 平成29年12月8日 (2017.12.8)
- (51) Int.Cl. F I **GO2B 21/06 (2006.01)** GO2B 21/06 **GO1N 21/64 (2006.01)** GO1N 21/64 E

諸求項の数	15	(全)	39	百)
	10	(I	00	/

(21) 出願番号 (22) 出願日 (25) 公開番号	特願2013-270349 (P2013-270349) 平成25年12月26日 (2013.12.26) 特題2015 125236 (P2015 1252364)	(73)特許権者	6 000000376 オリンパス株式会社 東京都の王子末て川町2051番曲
(43) 公開日 審査講求日	将用2015-123526 (2015-123526A) 平成27年7月6日 (2015.7.6) 平成28年7月13日 (2016.7.13)	(74)代理人	来京都八工ナル石川町2931番地 100074099 全理十二大菅 義之
用正的公口		(74)復代理人	ティューズ目 - 報定 、 100182936 - 毎理十 - 矢野 直樹
		(72)発明者	中正 英二 東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目43番2号 オ
			リンパス株式会社内
		(72) 発明者	石渡 裕 東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目43番2号 オ リンパス株式会社内
		│ │ 審査官	瀬戸 息吹 最終頁に続く

(54) 【発明の名称】画像形成方法、及び、画像形成装置

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】

位相分布を像強度分布に変換する顕微鏡によって形成される生体試料の光学像を像コントラストを変化させながら取り込み、像コントラストの異なる複数枚の画像を形成する像 コントラスト画像形成工程と、

前記複数枚の画像に基づいて前記生体試料の位相分布に対応する成分と前記生体試料の 位相分布以外に対応する成分とを算出して、前記位相分布に対応する成分を前記生体試料 の位相分布以外に対応する成分で割り算することで規格化された位相成分画像を形成する 位相成分画像形成工程と、

前記位相成分画像を、画像の空間周波数により複数の周波数成分に分解する空間周波数 ¹⁰ 分解工程と、

前記周波数成分の各々に対して各々に対応する光学的応答特性を用いてデコンボリュー ション処理を行い、前記生体試料の内部で屈折した光によって形成された屈折成分の位相 分布と前記生体試料の内部の構造で回折した光によって形成された構造成分の位相分布を 算出する位相分布算出工程と、

前記屈折成分の位相分布と前記構造成分の位相分布を合成して前記生体試料の位相分布 を算出し、算出した前記生体試料の位相分布から位相分布画像を形成する生体試料の位相 分布合成工程と、

前記位相分布合成工程で形成された前記生体試料の位相分布画像と、前記位相分布画像 とは異なる方法で取得された前記生体試料の生化学的な現象及び / 又は物理学的な現象を 可視化した前記生体試料の画像とを合成する異種画像合成工程と、を有する

ことを特徴とする生体試料の画像形成方法。

【請求項2】

請求項1に記載の画像形成方法において、

前記顕微鏡は、観察物体の位相分布を像強度分布として撮像する微分干渉顕微鏡であり、 さらに、

前記顕微鏡のシァー方向を切り替える工程と、

切り替え前後の2方向のシァー方向で算出された前記生体試料の2つの位相分布を合成 する工程と、を有する

ことを特徴とする画像形成方法。

【請求項3】

請求項1または請求項2に記載の画像形成方法において、さらに、

観察面に対するデフォーカス状態での光学的応答特性を用いて前記構造成分にデコンボ リューション処理を行って前記構造成分の第2の位相分布を算出する第2位相分布算出工 程と、

前記構造成分の第2の位相分布と前記観察面に対する合焦状態での光学的応答特性を用いて算出された前記構造成分の位相分布とを比較する位相分布比較工程と、

位相分布の比較結果に基づいて、前記構造成分の位相分布から前記デフォーカスによる ボケが生じた位相分布を取り除くボケ位相分布除去工程と、を有し、

前記生体試料の位相分布合成工程は、前記構造成分の位相分布から前記デフォーカスに ²⁰よるボケが生じた位相分布が取り除かれた位相分布と、前記屈折成分の位相分布とを合成 する

ことを特徴とする画像形成方法。

【請求項4】

請求項1乃至請求項3のいずれか1項に記載の画像形成方法において、さらに、

観察面に対して焦点面を光軸方向に変化させる焦点面変更工程と、

各焦点面で算出された前記構造成分の位相分布を比較して、前記観察面の上下に存在す る前記生体試料の構造から前記観察面に漏れこむ位相分布を識別する漏れ位相分布識別工 程と、

識別された位相分布を前記構造成分の位相分布から取り除く漏れ位相分布除去工程と、 ³⁰ を有する

ことを特徴とする画像形成方法。

【請求項5】

請求項1乃至請求項4のいずれか1項に記載の画像形成方法において、

前記異種画像合成工程は、

前記位相分布画像の座標情報と前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画 像の座標情報とに基づいて画像間の位置合わせを行う工程と、

位置合わせが行われた前記位相分布画像と前記位相分布画像とは異なる方法で取得さ れた前記画像とを合成する工程と、を有する

ことを特徴とする画像形成方法。

【請求項6】

請求項1乃至請求項4のいずれか1項に記載の画像形成方法において、

前記異種画像合成工程は、

前記位相分布画像の座標情報及び角度情報と前記位相分布画像とは異なる方法で取得 された前記画像の座標情報及び角度情報とに基づいて画像間の位置合わせを行う工程と、

位置合わせが行われた前記位相分布画像と前記位相分布画像とは異なる方法で取得さ れた前記画像とを合成する工程と、を有する

ことを特徴とする画像形成方法。

【請求項7】

請求項5または請求項6に記載の画像形成方法において、

40

前記異種画像合成工程は、さらに、前記位相分布画像の倍率情報と前記位相分布画像と は異なる方法で取得された前記画像の倍率情報とに基づいて画像間の倍率合わせを行う工 程を有する

ことを特徴とする画像形成方法。

【請求項8】

請求項1乃至請求項7のいずれか1項に記載の画像形成方法において、

前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画像は、前記生体<u>試料</u>が発光した光 に基づいて形成される画像である

ことを特徴とする画像形成方法。

【請求項9】

10

40

請求項8に記載の画像形成方法において、

前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画像は、前記生体<u>試料</u>の蛍光画像で ある

ことを特徴とする画像形成方法。

【請求項10】

生体試料の位相分布を像強度分布に変換する顕微鏡であって、前記像強度分布の像コントラストを変化させる像コントラスト変化ユニットを有する顕微鏡と、

像コントラストの異なる複数枚の画像を取得するように、前記像コントラスト変化ユニ ットを制御する制御ユニットと、

前記制御ユニットによる制御により取得された前記複数枚の画像に基づいて、前記生体 20 試料の位相分布に対応する成分と前記生体試料の位相分布以外に対応する成分とを算出し 、前記位相分布に対応する成分を前記生体試料の位相分布以外に対応する成分で割り算す ることで規格化された位相成分画像を形成し、前記位相成分画像を画像の空間周波数によ り複数の周波数成分に分解し、前記周波数成分の各々に対して各々に対応する光学的応答 特性を用いてデコンボリューション処理を行い、前記生体試料の内部で屈折した光によっ て形成された屈折成分の位相分布と前記生体試料の内部の構造で回折した光によって形成 された構造成分の位相分布を算出し、前記屈折成分の位相分布と前記構造成分の位相分布 を合成して前記生体試料の位相分布を算出し、算出した前記生体試料の位相分布から位相 分布画像を形成する演算ユニットと、

前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記生体試料の生化学的な現象及び / 又 30 は物理学的な現象を可視化した前記生体試料の画像と、前記演算ユニットで形成された前 記生体試料の位相分布画像と、を合成する合成ユニットと、を有する

ことを特徴とする画像形成装置。

【請求項11】

請求項10に記載の画像形成装置において、

前記合成ユニットは、

前記位相分布画像の座標情報と前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画像の座標情報とに基づいて画像間の位置合わせを行い、

位置合わせが行われた前記位相分布画像と前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画像とを合成する、

ように構成される

ことを特徴とする画像形成装置。

【請求項12】

請求項10に記載の画像形成装置において、

前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画像は、前記生体<u>試料</u>の蛍光画像で ある

ことを特徴とする画像形成装置。

【請求項13】

請求項10乃至請求項12のいずれか1項に記載の画像形成装置において、

前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画像は、前記顕微鏡で取得される 50

(3)

ことを特徴とする画像形成装置。

【請求項14】

請求項13に記載の画像形成装置において、

前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画像は、前記生体<u>試料</u>が発光した光 に基づいて形成される画像である

ことを特徴とする画像形成装置。

【請求項15】

請求項14に記載の画像形成装置において、

前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画像は、前記生体<u>試料</u>の蛍光画像で ある

10

ことを特徴とする画像形成装置。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

[0001]

本発明は、生体試料の画像を形成する方法及び装置に関し、特に、生体試料の位相分布 に基づく画像と生体試料が発光した光に基づく画像とを合成して生体試料の画像を形成す る方法及び装置に関する。

【背景技術】

[0002]

生体細胞または生体組織(これらをまとめて、以降、生体試料と記す)の観察法として 20 は、様々な観察法が知られているが、現時点において、生体試料を3次元的に観察する場 合に用いられる観察法としては、蛍光共焦点顕微鏡を用いた蛍光観察法が最も一般的であ る。

[0003]

しかしながら、蛍光観察法では、蛍光を発する物質(蛍光物質)を特定のたんぱく質や 酵素と結びつけることで生体試料の生化学的な現象及び物理学的な現象を可視化すること ができる一方で、生体試料全体の形状や生体細胞の形状を把握することが難しい。これは 、蛍光観察法では、蛍光物質と結びついているたんぱく質や酵素のみが発光するからであ る。例えば、蛍光物質を細胞膜や細胞質と結び付けることで細胞の形状を把握することは 可能であるが、このような追加の作業が行われた場合であっても、蛍光物質と結びついて いない細胞の形状は把握できず、生体試料全体の形状を把握することはできない。 【0004】

30

このため、近年では、蛍光観察法のような生体試料の生化学的な現象及び物理学的な現 象を可視化するのに適した観察法で取得した生体試料の画像を、生体試料の形状や構造を 把握するのに適した他の観察法で取得した生体試料の画像と合成して、その合成画像(以 降、このような異なる観察法で取得された画像を合成して形成された画像を、異種合成画 像と記す)によって生体試料を観察する技術が提案されている。これに関連する技術は、 例えば、特許文献1に開示されている。

[0005]

なお、上述の技術において、生体試料の形状や構造を把握するのに適した観察法として 40 は、特許文献1に開示される微分干渉(DIC)観察法や、位相差観察法など、位相物体 である生体試料の位相分布を像強度分布に変換して可視化する観察法が一般的である。ま た、生体試料の生化学的な現象及び物理学的な現象を可視化するのに適した観察法として は、特許文献1に開示される蛍光観察法の他に、生体試料が発光した光を検出する任意の 方法が採用され得る。

【先行技術文献】 【特許文献】 【0006】 【特許文献1】特開平09-179034号公報 【発明の概要】 【発明が解決しようとする課題】

[0007]

ところで、DIC観察法は、厳密には、生体試料の位相分布の微分値を可視化するもの であり、位相分布自体を可視化するものではない。また、位相差観察法も、位相分布自体 を可視化するものではないという点において、DIC観察法と同様である。さらに、DI C観察法と位相差観察法では、セクショニング効果が生じないため、焦点面からずれた面 のボケ像の影響を強く受けた画像が生成されてしまうといった課題もある。 【0008】

これらの理由から、DIC観察法や位相差観察法では、生体試料の正確な形状や構造を 把握することが難しい。従って、これらの観察法で取得された画像を用いて形成された異 種合成画像から、生化学的な現象及び / 又は物理学的な現象が生じている生体試料中の部 位の位置や生化学的な現象及び / 又は物理学的な現象が生体試料の形状や構造に及ぼす影 響を正確に把握することは難しい。

【0009】

以上のような実情を踏まえ、本発明は、生化学的な現象及び / 又は物理学的な現象が生 じている生体試料中の部位の位置や生化学的な現象及び / 又は物理学的な現象が生体試料 の形状や構造に及ぼす影響を正確に把握することができる画像を形成する技術を提供する ことを目的とする。

【課題を解決するための手段】

[0010]

本発明の第1の態様は、位相分布を像強度分布に変換する顕微鏡によって形成される生 体試料の光学像を、像コントラストを変化させながら取り込み、像コントラストの異なる 複数枚の画像を形成する像コントラスト画像形成工程と、前記複数枚の画像に基づいて前 記生体試料の位相分布に対応する成分と前記生体試料の位相分布以外に対応する成分とを 算出して、前記位相分布に対応する成分を前記生体試料の位相分布以外に対応する成分で 割り算することで規格化された位相成分画像を形成する位相成分画像形成工程と、前記位 相成分画像を、画像の空間周波数により複数の周波数成分に分解する空間周波数分解工程 と、前記周波数成分の各々に対して各々に対応する光学的応答特性を用いてデコンボリュ ーション処理を行い、前記生体試料の内部で屈折した光によって形成された屈折成分の位 相分布と前記生体試料の内部の構造で回折した光によって形成された構造成分の位相分布 を算出する位相分布算出工程と、前記屈折成分の位相分布と前記構造成分の位相分布を合 成して前記生体試料の位相分布を算出し、算出した前記生体試料の位相分布から位相分布 画像を形成する生体試料の位相分布合成工程と、前記位相分布合成工程で形成された前記 生体試料の位相分布画像と、前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記生体試料 の生化学的な現象及び / 又は物理学的な現象を可視化した前記生体試料の画像とを合成す る異種画像合成工程と、を有する生体試料の画像形成方法を提供する。

[0011]

本発明の第2の態様は、第1の態様に記載の画像形成方法において、前記顕微鏡は、観察物体の位相分布を像強度分布として撮像する微分干渉顕微鏡であり、さらに、前記顕微鏡のシァー方向を切り替える工程と、切り替え前後の2方向のシァー方向で算出された前記生体試料の2つの位相分布を合成する工程と、を有する画像形成方法を提供する。 【0012】

本発明の第3の態様は、第1の態様または第2の態様に記載の画像形成方法において、 さらに、観察面に対するデフォーカス状態での光学的応答特性を用いて前記構造成分にデ コンボリューション処理を行って前記構造成分の第2の位相分布を算出する第2位相分布 算出工程と、前記構造成分の第2の位相分布と前記観察面に対する合焦状態での光学的応 答特性を用いて算出された前記構造成分の位相分布とを比較する位相分布比較工程と、位 相分布の比較結果に基づいて、前記構造成分の位相分布から前記デフォーカスによるボケ が生じた位相分布を取り除くボケ位相分布除去工程と、を有し、前記生体試料の位相分布 合成工程は、前記構造成分の位相分布から前記デフォーカスによるボケが生じた位相分布 10

20



が取り除かれた位相分布と、前記屈折成分の位相分布とを合成する画像形成方法を提供す る。

【0013】

本発明の第4の態様は、第1の態様乃至第3の態様のいずれか1つに記載の画像形成方法において、さらに、観察面に対して焦点面を光軸方向に変化させる焦点面変更工程と、 各焦点面で算出された前記構造成分の位相分布を比較して、前記観察面の上下に存在する 前記生体試料の構造から前記観察面に漏れこむ位相分布を識別する漏れ位相分布識別工程 と、識別された位相分布を前記構造成分の位相分布から取り除く漏れ位相分布除去工程と、 、を有する画像形成方法を提供する。

【0014】

本発明の第5の態様は、第1の態様乃至第4の態様のいずれか1つに記載の画像形成方法において、異種画像合成工程は、前記位相分布画像の座標情報と前記位相分布画像とは 異なる方法で取得された前記画像の座標情報とに基づいて画像間の位置合わせを行う工程 と、位置合わせが行われた前記位相分布画像と前記位相分布画像とは異なる方法で取得さ れた前記画像とを合成する工程と、を有する画像形成方法を提供する。

【0015】

本発明の第6の態様は、第1の態様乃至第4の態様のいずれか1つに記載の画像形成方法において、異種画像合成工程は、前記位相分布画像の座標情報及び角度情報と前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画像の座標情報及び角度情報とに基づいて画像間の位置合わせを行う工程と、位置合わせが行われた前記位相分布画像と前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画像とを合成する工程と、を有する画像形成方法を提供する。

[0016]

本発明の第7の態様は、第5の態様または第6の態様に記載の画像形成方法において、 異種画像合成工程は、さらに、前記位相分布画像の倍率情報と前記位相分布画像とは異な る方法で取得された前記画像の倍率情報とに基づいて画像間の倍率合わせを行う工程を有 する画像形成方法を提供する。

【0017】

本発明の第8の態様は、第1の態様乃至第7の態様のいずれか1つに記載の画像形成方 法において、前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画像は、前記生体<u>試料</u>が 発光した光に基づいて形成される画像である画像形成方法を提供する。 【0018】

30

40

10

20

本発明の第9の態様は、第8の態様に記載の画像形成方法において、前記位相分布画像 とは異なる方法で取得された前記画像は、前記生体<u>試料</u>の蛍光画像である画像形成方法を 提供する。

【0019】

本発明の第10の態様は、生体試料の位相分布を像強度分布に変換する顕微鏡であって 、前記像強度分布の像コントラストを変化させる像コントラスト変化ユニットを有する顕 微鏡と、像コントラストの異なる複数枚の画像を取得するように、前記像コントラスト変 化ユニットを制御する制御ユニットと、前記制御ユニットによる制御により取得された前 記複数枚の画像に基づいて、前記生体試料の位相分布に対応する成分と前記生体試料の位 相分布以外に対応する成分とを算出し、前記位相分布に対応する成分を前記生体試料の位 相分布以外に対応する成分で割り算することで規格化された位相成分画像を形成し、前記 位相成分画像を画像の空間周波数により複数の周波数成分に分解し、前記周波数成分の各 々に対して各々に対応する光学的応答特性を用いてデコンボリューション処理を行い、前 記生体試料の内部で屈折した光によって形成された屈折成分の位相分布を算出し、前記屈折成分 の値相分布と前記構造成分の位相分布を合成して前記生体試料の位相分布を算出し、算出 した前記生体試料の位相分布から位相分布画像を形成する演算ユニットと、前記位相分布 画像とは異なる方法で取得された前記生体試料の生化学的な現象及び/又は物理学的な現

象を可視化した前記生体試料の画像と、前記演算ユニットで形成された前記生体試料の位 相分布画像と、を合成する合成ユニットと、を有する画像形成装置を提供する。 【 0 0 2 0 】

本発明の第11の態様は、<u>第10の態様に記載の画像形成装置において、前記合成ユニ</u> ットは、前記位相分布画像の座標情報と前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前 記画像の座標情報とに基づいて画像間の位置合わせを行い、位置合わせが行われた前記位 相分布画像と前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画像とを合成する、よう に構成される画像形成装置を提供する。

[0021]

本発明の第12の態様は、第10の態様に記載の画像形成装置において、前記位相分布 ¹⁰ 画像とは異なる方法で取得された前記画像は、前記生体<u>試料</u>の蛍光画像である画像形成装 置を提供する。

【 0 0 2 2 】

本発明の第13の態様は、第10の態様乃至第12の態様のいずれか1つに記載の画像 形成装置において、前記位相分布画像とは異なる方法で取得された前記画像は、前記顕微 鏡で取得される画像形成装置を提供する。

【0023】

本発明の第14の態様は、第13の態様に記載の画像形成装置において、前記位相分布 画像とは異なる方法で取得された前記画像は、前記生体<u>試料</u>が発光した光に基づいて形成 される画像である画像形成装置を提供する。

[0024]

本発明の第15の態様は、第14の態様に記載の画像形成装置において、前記位相分布 画像とは異なる方法で取得された前記画像は、前記生体<u>試料</u>の蛍光画像である画像形成装 置を提供する。

【発明の効果】

[0025]

本発明によれば、生化学的な現象及び / 又は物理学的な現象が生じている生体試料中の 部位の位置や生化学的な現象及び / 又は物理学的な現象が生体試料の形状や構造に及ぼす 影響を正確に把握することができる画像を形成する技術を提供することができる。

【図面の簡単な説明】

【0026】

【図1】本発明の一実施形態に係る位相分布計測方法のフローチャートである。

【図2】本発明の一実施形態に係る位相分布計測方法の別のフローチャートである。

【図3】観察面に対する合焦状態での構造成分に対応する光学的応答特性を示す図である

【図4】生体試料の3次元的な構造を説明するための図である。

【図 5】合焦状態での光学的応答特性により得られる位相分布を模式的に示した図である。 。

【図 6】デフォーカスによるボケが生じた位相分布を再生する方法の一例を説明するため の図である。

【図7】観察面に対するデフォーカス状態での構造成分に対応する光学的応答特性を示し

た図である。

【図8】本発明の一実施形態に係る位相分布計測方法のさらに別のフローチャートである。

- 【図9】デフォーカスによるボケが生じた位相分布を再生する方法の別の例を説明するための図である。
- 【図10】本発明の一実施形態に係る異種合成画像形成方法のフローチャートである。 【図11】本発明の実施例1に係る顕微鏡システムの構成を例示した図である。

【図「「】本光明の美爬例」に依る頭似鏡シスチムの構成を例示した凶てのる。

【図12】観察面に対する合焦状態での屈折成分に対応する光学的応答特性を示す図である。

(7)

20

【図13B】図13Aから観察位置を光軸方向に3µm上方に変化させたときに、図11 に示す顕微鏡システムによって得られる i P S 細胞の位相分布を示す図である。 【図13C】図13Bから観察位置を光軸方向に3µm上方に変化させたときに、図11 に示す顕微鏡システムによって得られるiPS細胞の位相分布を示す図である。 【図14】本発明の実施例1に係る異種合成画像形成方法のフローチャートである。 【図15】本発明の実施例2に係る顕微鏡システムの構成を例示した図である。 【図16】図15に示す顕微鏡システムに含まれる偏光板の回転について説明するための 図である。 【図17】本発明の実施例3に係る顕微鏡システムの構成を例示した図である。 【図18A】図17に示す顕微鏡システムによって得られる小腸のクリプト組織の細胞の 位相分布画像を示す図である。 【図18B】図18Aに示す小腸のクリプト組織の細胞の蛍光画像を示す図である。 【図18C】図18Aと図18Bに示す画像を合成した画像を示す図である。 【図19】本発明の実施例4に係る顕微鏡システムの構成を例示した図である。 【図20】本発明の実施例4に係る異種合成画像形成方法のフローチャートである。 【図21】本発明の実施例5に係る顕微鏡システムの構成を例示した図である。 【図22】本発明の実施例6に係る顕微鏡システムの構成を例示した図である。 【図23】本発明の実施例7に係る顕微鏡システムの構成を例示した図である。 【図24】本発明の実施例8に係る顕微鏡システムの構成を例示した図である。 【図25】本発明の実施例9に係る顕微鏡システムの構成を例示した図である。 【発明を実施するための形態】 [0027]まず、本願発明が対象とする試料である生体試料について説明する。 3次元的な構造を有する生体試料は、無色透明ではあるが、その内部組成の違いなどに より透過する光の位相を変化させるという性質を有している。このことから、生体試料は 3次元に連続的に変化する位相分布を有する位相物体であると看做すことができる。この ため、生体試料の3次元的な位相分布を得ることができれば、その3次元構造を知ること ができる。 [0028]

(8)

【図13A】図11に示す顕微鏡システムによって得られるiPS細胞の位相分布を示す

本願発明では、生体試料(位相物体)のうちの光軸方向に特定の厚みのある観察領域の 位相分布を検出する。生体試料の3次元的な位相分布は、光軸方向の位置が異なる複数の 観察領域の位相分布を接続することにより得られる。これは、観察物体内の蛍光色素の3 次元位置座標を検出して、検出した位置座標から3次元像を形成する蛍光共焦点顕微鏡と は全く異なる技術である。

【0029】

図である。

次に、生体試料に限らない位相物体全般の位相分布の計測に関する本願発明者によるこれまでの研究成果と、本願発明者が新たに見出した生体試料の位相分布の計測に関する課 題について概説する。

【 0 0 3 0 】

特開2008-102294号公報には、位相物体は、明視野観察が行われると合焦位 置では像は発生しないが焦点から外れた位置で像コントラストが発生するという特性を有 することが開示されている。また、特開平9-15504号公報には、微分干渉顕微鏡で 位相物体を観察したときの像強度分布には位相分布の微分を表す像強度分布以外に複数の 像成分が含まれることが開示されている。

【0031】

本願発明者は、特開平9-15504号公報で示した複数の像成分には、特開2008 -102294号公報で示したデフォーカスによって発生した像成分が含まれること、及び、位相物体が3次元的に構造を有する場合にはデフォーカスによって発生した像成分(10

20

30

観察領域外の位相分布による像成分)が観察に与える影響も無視できないこと、を新たに 見出した。

【0032】

また、特開平9 - 15504号公報には、微分干渉顕微鏡で生じる2つの偏光のリター デーション量を変化させることにより像コントラストを変化させた画像を複数枚取り込み 、それらに対して差演算と和演算を行い、それによって得られた差演算画像を和演算画像 で規格化することで、位相物体の位相分布に微分干渉顕微鏡の光学的応答特性(OTF: Optical Transfer Function光学的伝達関数ともいう)をコンボリューションした像成分 のみを抽出できることが開示されている。この技術は、観察位置を移動させることなく偏 光のリターデーション量を変化させても特開2008 - 102294号公報で示すデフォ ーカス量に対応した像成分が変化しないことを利用するものである。より詳細には、偏光 のリターデーション量を対称(±)に変化させて取得した画像を差演算することでデフ ォーカス量に対応した像成分を取り除き、観察物体の位相分布と微分干渉顕微鏡の光学的 応答特性とがコンボリューションされた像強度分布のみを求めるというものである。なお 、特開平9-15504号公報には、このようにして算出した像強度分布を微分干渉顕微 鏡の光学的応答特性を用いてデコンボリューションすることで観察物体の位相分布が得ら れることについても、開示されている。

【 0 0 3 3 】

微分干渉顕微鏡の光学的応答特性の値は、空間周波数が0に近い低周波帯域とカットオフ周波数近傍の周波数帯域とで0に近づく。このため、デコンボリューション処理の際に 200割が発生し得るが、この問題はウィナーフィルターを工夫することで改善できる。特開2006-300714号公報は、このような対応では緩やかな勾配を持つ物体の位相分布を求めるときには精度が低下するという課題を示し、部分的に積分処理することでこの課題を改善できることを開示している。

【0034】

本願発明者は、特に生体試料の観察では、核などに位相分布が緩やかな勾配を持つ部分 が多いためデコンボリューション処理を行う際に偽像が発生することがあること、顆粒状 の組織などが多いため積分処理を行う際にノイズが連鎖することがあること、を新たに見 出した。また、生体試料(生体組織や細胞コロニー)は光軸方向に構造が広がっているた め、ノマルスキープリズムのローカライズ位置の微小なずれで視野ムラが発生し、観察領 域内にうねりが発生することについても、新たに見出した。

30

10

以下では、このような新たな課題を改善して、生体試料の観察領域内の位相分布を精度 良く求める方法について、図1を参照しながら説明する。

【 0 0 3 5 】

まず、微分干渉顕微鏡など位相分布を像強度分布に変換する顕微鏡によって形成される 生体試料の光学像を撮像素子における像コントラストを変化させながら取り込み、像コン トラストの異なる複数枚の画像を形成する(図1のステップS1(像コントラスト画像形 成工程))。

[0036]

そして、形成した複数枚の画像に基づいて生体試料の位相分布に対応する成分と生体試 40 料の位相分布以外に対応する成分とを算出する。この位相分布以外に対応する成分には、 例えば、生体試料の吸収による成分や照明分布による成分などが含まれる。その後、算出 した位相分布に対応する成分を位相分布以外に対応する成分で割り算することで、規格化 された位相分布に対応する成分の画像(以下、規格化された位相成分画像)を形成する(図1のステップS3(位相成分画像形成工程))。なお、この手順は、例えば、特開平0 9-015504号公報に開示されている。

【0037】

次に、得られた規格化された位相成分画像を、空間周波数が最も低い背景成分と、生体 試料の内部で屈折した光によって形成された屈折成分と、生体試料の内部の構造で回折し た光によって形成された空間周波数が最も高い構造成分と、に分解する。つまり規格化さ れた位相成分画像を、画像の空間周波数により複数の周波数成分に分解する(図1のステップS5(空間周波数分解工程))。

【0038】

なお、上述した視野ムラは、空間周波数で考えると観察範囲内で高々4周期程度の周波 数成分からなるため、その影響は背景成分に表れると考えられる。また、例えば核など、 位相分布が緩やかな勾配を持つ生体試料の部分は、顕微鏡のカットオフ周波数の高々10 分の1程度の周波数帯域を有するため、屈折成分として検出される。また、例えば顆粒状 の組織などの生体試料の微細構造は、これらよりも高い周波数帯域を有するため、構造成 分として検出される。

【 0 0 3 9 】

さらに、像強度分布である屈折成分及び構造成分の各々と各々に対応する光学的応答特 性とをデコンボリューション処理し、屈折成分の位相分布と構造成分の位相分布とを別々 に算出する(図1のステップS7(位相分布算出工程))。そして、それらを合成するこ とによって、生体試料の位相分布を算出し、算出した位相分布から位相分布画像を形成す る(図1のステップS9(生体試料の位相分布合成工程))。

【0040】

以上のように、規格化された位相成分画像を3つの成分に分解し、さらに、デコンボリ ューション処理には、背景成分を除く屈折成分と構造成分の2つの成分を用いる。このた め、背景成分に表れる視野ムラの影響を抑えることができる。また、屈折成分と構造成分 は、それぞれに応じた別々の光学的応答特性でデコンボリューション処理される。このた め、偽像の発生やノイズの連鎖を抑制することができる。従って、この方法によれば、よ り正確な生体試料の位相分布を取得することができる。また、正確な生体試料の位相分布 から生体試料の形状や構造を正確に把握することができる位相分布画像を形成することが できる。

【0041】

なお、規格化された位相成分画像をフーリエ変換して周波数だけに注目して3つの周波 数成分に分解すると、分解することによってノイズが発生することがある。このため、上 記の方法では、規格化された位相成分画像を3成分に分解する際に、画像を平均化処理す るローパスフィルタリングを用いることが望ましい。例えば、規格化された位相成分画像 に、比較的大きな平均化領域を持つ平均化フィルターでコンボリューション処理を複数回 行うことにより、背景成分の画像を形成する。さらに、規格化された位相成分画像から背 景成分の画像を引き算して得られる画像に、平均化領域を背景成分より小さくした平均化 フィルターでコンボリューション処理を複数回行うことにより、屈折成分の画像を形成す る。最後に、規格化された位相成分画像から背景成分の画像と屈折成分の画像を形成す る。最後に、規格化された位相成分画像から背景成分の画像と屈折成分の画像を引き算し て、構造成分の画像を形成する。このように、規格化された位相成分画像にカーネルサイ ズが異なるフィルターで画像の平均化処理を行って、規格化された位相成分画像を背景成 分、屈折成分、構造成分に分解することが望ましい。

【0042】

また、微分干渉顕微鏡を用いる場合であれば、シァー(shear)方向に対して垂直な方 向の位相分布に対応する像コントラストは得られないため、画像の像強度分布からシァー 方向の位相分布を算出することは困難である。このため、シァー方向を切り替えることで 、図1に示す方法により直交する2つのシァー方向で位相分布を算出し、得られた位相分 布を合成することが望ましい。なお、シァー方向を切り替えて得られた2つの位相分布を 合成する技術は、特開平9-15504号公報にも開示されている。

【0043】

図1に示す方法により例えば、ステップS1で2つのシァー方向の微分干渉画像を得る ためには、ノマルスキープリズムを切り替えることにより、または、単一のノマルスキー プリズムを回転させることにより、シァー方向を切り替える必要がある。ノマルスキープ リズムの平行度や取り付け角度などを調整した場合であっても、切り替え前後では数ピク セル程度の画像の移動が発生してしまうため、算出される位相分布に位置ずれが生じるこ 10

20



とを避けることは困難である。そして、この位置ずれを補正することなくこれらの位相分 布を合成すると、合成した位相分布にプレが生じてしまう。このため、直交する2つのシ ァー方向で算出された位相分布を合成する場合には、シァー方向の切り替え時に発生する 画像移動を検出して、これらの画像の合成前に、位置を補正することが望ましい。 【0044】

なお、構造成分をデコンボリューション処理して算出した位相分布は、シァー方向にほ ぼ垂直な方向に広がっている構造以外の分布は物体構造に対応した分布となる。このため 、シァー方向を切り替えて算出した構造成分の2つの位相分布の類似性は、他の成分(背 景成分、屈折成分)の場合と比較して非常に高くなる。この特性を利用して、例えば、2 方向のシァー方向で算出された構造成分の2つの位相分布の相関からシァー方向を切り替 える際に発生する画像の位置ずれ量を算出し、算出された位置ずれ量を用いて切り替え前 後の2方向のシァー方向で算出した生体試料の2つの位相分布の位置ずれを補正すること が望ましい。これにより、合成後の位相分布のブレを抑制することができる。なお、相関 は、例えば位相限定相関法によって得ることができる。また、このシァー方向の違いによ り発生する位置ずれを補正し、合成することは図1では、ステップS7とステップS9の 間に行なわれることが望ましい。

【0045】

位相差顕微鏡や微分干渉顕微鏡は無染色で生体細胞や組織を観察することが可能な顕微 鏡であるが、観察物体が3次元的に複雑な構造を持つと、観察位置の上下にある生体細胞 や組織のボケ像が観察像に混入する。これにより、実際の観察位置の構造とは異なる像強 度分布が発生するため、生体細胞や組織の構造の確認が難しくなり、変異や変質の確認が 困難となる場合がある。以下では、このような課題を改善して、生体試料の観察領域内の 位相分布をさらに精度良く求める方法について、図2から図7を参照しながら説明する。 【0046】

一般に光学的応答特性OTFは、MTF・exp(2 i・PTF)で表される。ここで、MTFは変調伝達関数(MTF: Modulation Transfer Function)であり、PTFは位相伝達関数(PTF: Phase Transfer Function)である。観察物体が光学系の合焦位置にあり、且つ、光学系が無収差であるときには、PTF=0となるため、OTFは、MTFとなり、MTFのみに依存する。ただし、観察物体が光学系の合焦位置から外れるときや収差が発生したときにはPTF 0となるため、OTFとして、MTF・exp(2)

i・PTF)を用いる必要がある。上述した特開平9-15504号公報では、説明を 簡略化するために、観察物体が合焦位置にあり且つ光学系が無収差であると仮定して、デ コンボリューション処理を行うときにMTFのみに依存するOTFを用いている。 【0047】

なお、図3は、観察物体が光学系の合焦位置にあり、且つ、光学系が無収差であるとき の顕微鏡のOTFを示した図である。図3に示すL1とL2は、それぞれ、同じ対物レン ズとコンデンサレンズを備えた明視野顕微鏡と微分干渉顕微鏡のOTFを示している。な お、明視野顕微鏡のMTFは、対物レンズの開口数(以降、NAと記す)とコンデンサレ ンズのNAにより定まるのに対して、微分干渉顕微鏡のMTFは、明視野顕微鏡のMTF とsin(f)の積で定まる。なお、ここで、はシァー量であり、fは空間周波数 である。このような明視野顕微鏡のMTFと微分干渉顕微鏡のMTFとの関係は、例えば 、特開2008-102294に記載されている。

【0048】

3次元的な構造を有する生体試料には、観察光学系の合焦位置(図4のZ)に位置する 部分(構造C2)と合焦位置から外れた位置(図4の+ Z、- Z)に位置する部分(構造C1、C3)が存在する。なお、図4は、紙面左右方向がある光軸方向の位置での光 軸に垂直な面内の観察物体の位置を、上下方向の楕円の厚みが位相量を、示すよう模式化 した図である。特開平9-15504号公報のように、MTFのみに依存するOTFを用 いてデコンボリューション処理を行うと、図5に示すように、合焦位置に位置する部分(構造C2)に対応した位相分布が再生されるとともに、合焦位置から外れた位置にある部 10

20



分(構造C1、C3)の位相分布がPTFの影響を受けてその位相分布より小さい位相量 で再生される。これは、合焦位置から外れた位置にある部分はその位相分布とMTF・e ×p(2 i・PTF)のコンボリューションにより得られる像強度分布であり、本来は MTF・exp(2 i・PTF)を用いてデコンボリューション処理を行うべきところ を、MTFを用いてデコンボリューション処理が行われたためである。 [0049]

(12)

一方で、合焦位置から外れた位置に対応した PTFを計算により算出して MTF・ex i・PTF)を用いてデコンボリューション処理を行うと、この合焦位置から外 p (2 れた部分に対応した位相分布が再生されるとともに、合焦位置に位置する部分の位相分布 はPTFの影響を受けてその位相分布より小さい位相量で再生される。これは、合焦位置 に位置する部分はその位相分布とMTFのコンボリューションにより得られる像強度分布 であり、本来はMTFを用いてデコンボリューション処理を行うべきところを、MTF・ exp(2 i・PTF)を用いてデコンボリューション処理が行われたためである。つ まり、合焦位置に位置する部分の位相分布は、実際の位相分布をexp(-2 i・PT F)でコンボリューションしたものと等価となるので、小さい位相量で再生される。 [0050]

この特徴を利用することで、観察物体の中で合焦位置にある部分(構造C2)の位相分 布と合焦位置から外れた位置にある部分(構造C1、C3)の位相分布とを分離する。 [0051]

20 具体的には、まず、図2のステップS11からステップS17の手順により、図3に示 す観察面に対する合焦状態(観察面に光学系の焦点面が位置する状態)でのOTFを用い て屈折成分の位相分布及び構造成分の位相分布を算出する。なお、ステップS11からス テップS17は、図1のステップS1からステップS7に対応する処理である。ステップ S17では、観察面に対する合焦状態でのOTF(つまり、MTF)を用いて位相分布(図 6 の位相分布 B 1) を算出する。

[0052]

次に、観察面に対するデフォーカス状態(光学系の焦点面が観察面からずれた位置にあ る状態)でのOTFを用いて、ステップS15で得られた構造成分にデコンボリューショ ン処理を行って構造成分の第2の位相分布(図6の位相分布B2、B3)を算出する(図 2のステップS19(第2位相分布算出工程))。

[0053]

ここで、デフォーカス状態でのOTFとは、合焦位置でのOTF(つまり、MTF)と 、合焦位置から外れた位置でのPTF(つまり、デフォーカスにより発生するPTF)と から算出されるOTFであり、MTF・exp(2 i・PTF)である。図6の位相分 布 B 2 は合焦位置 Z から + Z 外れた位置での O T F を用いて算出された構造成分の位相 分布であり、図6の位相分布B3は合焦位置Zから- Z外れた位置でのOTFを用いて 算出された構造成分の位相分布である。また、図6の位相分布B1は、合焦位置ZでのO TFを用いてステップS17で算出された構造成分の位相分布である。

[0054]

さらに、ステップS19で算出した第2の位相分布と、ステップS17で既に算出され ている観察面に対する合焦状態での位相分布である構造成分の位相分布と、を比較する(図 2 のステップ S 2 1 (位相分布比較工程))。

[0055]

上述したように合焦状態でのOTFでデコンボリューションして得られた位相分布では 生体試料の合焦位置にある部分の位相量が大きく算出され、デフォーカス状態でのOT Fでデコンボリューションして得られた位相分布では、生体試料の合焦位置からずれたそ の特定の位置にある部分の位相量が大きく算出される。この特徴を利用して、比較工程で は、位相分布画像上で、合焦位置にある部分を1とし合焦位置からずれた位置にある部分 を0とした2値画像を形成して、それによって、合焦位置から外れた領域(例えば、顕微 鏡の焦点深度外の領域)を識別する。図6の例では、構造C2がある部分を1とし、構造 10

30

C1、C3がある部分を0とした2値画像を形成する。

[0056]

なお、PTFは合焦位置から外れる(デフォーカス)量に対応して変化するが、同じデ フォーカス量であっても物体の空間周波数によってPTFがOTFに与える影響は異なる 。図7は、合焦状態でのOTFを実線で、デフォーカス状態でのOTFを破線で示してい る。より詳細には、図7に示すL1dは、デフォーカス状態での明視野顕微鏡のOTFを 示している。また、図7に示すL2dr、L2diは、それぞれデフォーカス状態での微 分干渉顕微鏡のOTFの実部、虚部を示している。図7に示すL1とL2は、図3と同様 に、合焦状態における明視野顕微鏡と微分干渉顕微鏡のOTFである。

(13)

[0057]

図7に示すように、物体の空間周波数が比較的高い領域でPTFのOTFへの影響(つ まり、合焦状態のOTFとデフォーカス状態のOTFの差異)は大きくなることから、合 焦位置にある部分と合焦位置から外れた位置にある部分とを分離して2値画像を形成する 際には、上述したように、空間周波数の高い構造成分を用いることが望ましい。これによ り、デフォーカス量に対する位相量の変化を他の成分を用いる場合に比べて大きくするこ とが可能となり、分離の感度を高くすることができる。

[0058]

ステップS21の比較工程が完了すると、その比較結果に基づいて、ステップS17で 算出された構造成分の位相分布からデフォーカスによるボケが生じた位相分布を取り除く (図2のステップS23(ボケ位相分布除去工程))。

[0059]

ここでは、まず、ステップS19で算出された構造成分の第2の位相分布とステップS 21で形成された2値画像との積を取ることで、合焦位置から外れた位置にある構造成分 の位相分布を抽出する。その後、抽出された位相分布をデフォーカス状態でのOTFでコ ンボリューション処理を行うことで、合焦位置でデフォーカスによるボケが生じた構造成 分の位相分布を算出する。さらに、ステップS17で算出された構造成分の位相分布から 、算出されたボケが生じた構造成分の位相分布を引き算する。これにより、合焦位置に位 置する物体の構造成分の位相分布が分離されて抽出される。

[0060]

最後に、ステップS23で抽出された構造成分の位相分布とステップS17で算出され た屈折成分の位相分布を合成して、生体試料の位相分布を算出する(図2のステップS2 5 (生体試料の位相分布合成工程))。さらに、算出した位相分布から生体試料の位相分 布画像を形成してもよい。

[0061]

以上のようにして、観察位置の上下に位置する構造のボケ像の混入を取り除くことで、 観察位置の構造をより正確に認識することが可能となる。従って、図2に示す方法によれ ば、生体試料の観察領域内の位相分布をさらに精度良く求めることができるため、無染色 で細胞や組織の3次元的な構造をさらに精度良く検査することができる。また、生体試料 が3次元的に入り組んだ構造を有する場合であっても位相分布を精度良く再生することが できる。さらに、正確な生体試料の位相分布から生体試料の形状や構造を正確に把握する ことができる位相分布画像を形成することができる。

[0062]

なお、図2では、説明の都合上、合焦位置と合焦位置から外れた位置という表現を用い ている。PTFの変化に対して再生される位相分布の変化が小さいすぎるため合焦位置(観察面)から焦点深度内の位置の位相分布については分離することができない。このため より厳密には、図2に示す方法によれば、焦点深度を越えるデフォーカス量に対応する 位置のボケた位相分布を分離することが可能である。

[0063]

図1及び図2に示す方法は、光軸方向の特定のZ位置で生体試料の画像を複数取り込み 、それらの画像から形成された規格化された位相成分画像を背景成分、屈折成分、構造成 50

10

20

分に分解し、屈折成分と構造成分から生体試料の位相再生を行う方法である。特に図2に 示す方法は、Z位置を変化させることなくOTFを変化させてデコンボリューション処理 を行うことで、Z位置から外れた位置にある物体部分からの影響を取り除いた位相分布を 再生するものである。即ち、上述した図2に示す方法は、特定のZ位置で取得した画像の みから特定のZ位置を合焦位置とする生体試料の位相分布を再生する方法である。 【0064】

一方、特開2008-1111726号には、各Z位置での規格化された位相成分画像または位相成分画像から再生された位相分布を比較し、位相成分画像のコントラストが最大になるZ位置または再生された位相分布の位相量の値が最大になるZ位置をその物体に対する合焦位置とする技術が開示されている。特開2008-111726号で示す手法は、金属やシリコンウェハー表面の構造を検出する方法として優れている。しかしながら、この手法では画素毎に一つのZ位置の位相分布しか取得することができないため、この手法を生体細胞や組織のように3次元的に重なりを持つ物体に対してそのまま適用すると、3次元的な構造を有する生体試料の位相分布を取得することができない。

【0065】

そこで、以下では、3次元的な構造を有する生体試料の位相分布を取得するために、複数のZ位置で取得した画像から特定のZ位置を合焦位置とする生体試料の位相分布を再生 する方法について、図8を参照しながら説明する。

【0066】

まず、Z位置(つまり、焦点面)を注目するZ位置(つまり、観察面)に設定して、図 20 8のステップS31からステップ37の手順により屈折成分の位相分布と構造成分の位相 分布を算出する。なお、ステップS31からステップS37は、図1のステップS1から ステップS7に対応する処理である。なお、ステップS37では、図3に示す観察面に対 する合焦状態でのOTF(つまり、MTF)を用いて位相分布を算出する。 【0067】

次に、Z位置を移動させる(図8のステップS39(焦点面変更工程))。つまり、観察面に対して対物レンズの焦点面を光軸方向に移動させる。その後、再び、ステップS3 1からステップS37の処理を実行する。なお、ステップS31からステップS39まで の処理は、少なくとも、注目しているZ位置である位置Z1、その位置Z1からプラス方 向に移動した位置Z2、位置Z1からマイナス方向に移動した位置Z3に対して繰り返し 行われる。即ち、少なくとも注目しているZ位置とその上下に隣接するZ位置で行われる

30

10

【0068】

その後、各Z位置(焦点面)で算出された構造成分の位相分布を比較して、そのZ位置 の上下に存在する生体試料の構造からそのZ位置に漏れこむ位相分布を識別する(図8の ステップS41(漏れ位相分布識別工程))。

【 0 0 6 9 】

ステップS41では、まず、Z位置毎に、そのZ位置での構造成分の位相量が上下に隣 接するZ位置での構造成分の位相量よりも大きくなる光軸と直交するXY平面内の領域を 、そのZ位置を合焦位置とする部分として抽出する。ここで構造成分の位相分布を用いる 理由は、構造成分の位相分布が屈折成分の位相分布と比較してデフォーカス量に対して大 きく変化する性質を有しているため、屈折成分の位相分布を含む合成後の位相分布や屈折 成分の位相分布を用いた場合に比べて合焦位置となる部分をより正確に検出できるからで ある。なお、図9の位相分布B11、B12、B13は、それぞれ位置Z1、位置Z2、 位置Z3でMTFのみに依存するOTF(つまり、MTF)を用いて算出された構造成分 の位相分布である。

【 0 0 7 0 】

ステップS41では、その後、Ζ位置毎に、そのΖ位置の上下に隣接するΖ位置と間の デフォーカスにより発生するPTFを考慮してOTFを算出する。そして、Ζ位置毎に、 構造成分の位相成分から抽出された領域の位相分布に、PTFを考慮して算出したOTF

を用いてコンボリューション処理を行う。これにより、上下に隣接するZ位置でボケ像として検出される位相成分、換言すると、各Z位置の上下に存在する生体試料の構造から各Z位置に漏れこむ位相分布、が識別される。

(15)

【0071】

その後、ステップS41で識別された各Z位置に漏れこむ位相分布を各Z位置の構造成 分の位相分布から取り除く(図8のステップS43(漏れ位相分布除去工程))。これは 、各Z位置の構造成分の位相分布から各Z位置に漏れこむ位相分布を引き算することで実 現される。

【0072】

最後に、ステップS43で算出されたZ位置に漏れこむ位相分布が取り除かれた構造成 ¹⁰ 分の位相分布と屈折成分の位相分布とを合成して、生体試料の位相分布を算出する(図8 のステップS45(生体試料の位相分布合成工程))。さらに、算出した位相分布から生 体試料の位相分布画像を形成してもよい。

【0073】

以上のように、図8に示す方法では、特開2008-1111726に示す手法とは異な り、観察位置の上下に位置する構造のボケ像の混入を取り除くことができる。このため、 観察位置の構造をより正確に認識することが可能となる。従って、図8に示す方法によれ ば、生体試料の観察領域内の位相分布を精度良く求めることができるため、無染色で細胞 や組織の3次元的な構造をさらに精度良く検査することができる。また、生体試料が3次 元的に入り組んだ構造を有する場合であっても位相分布を精度良く再生することができる 。さらに、正確な生体試料の位相分布から生体試料の形状や構造を正確に把握することが できる位相分布画像を形成することができる。

【0074】

図8に示す方法は図2に示す方法と併用されてもよく、これらの方法を併用することで 、ボケ像の影響を更に小さくすることが可能である。また、上述したように、図2に示す 方法と図8に示す方法によれば、いずれも注目するZ位置以外から注目するZ位置にボケ 像として重畳される位相分布を除去して、焦点深度内の位相分布のみを抽出することがで きる。このため、焦点深度を計算または比較計測することで求めて、焦点深度内の位相分 布を焦点深度で割り算することで、生体試料の各Z位置での屈折率分布を求めることがで きる。更に、Z位置毎に算出した屈折率分布を組み合わせて、生体試料の3次元的な屈折 率分布を求めることも可能である。

【0075】

なお、異なるZ位置で合焦した部分のボケ像をZ位置の画像から除去する方法としては 、非特許文献1(David A. Argard,Y. Hiraoka,Peter Shaw, John W.Sedat"Methods in Cell biol ogy", Vol 30(1989))に開示される方法がある。この方法は、蛍光顕 微鏡を用いた場合に、注目する焦点位置以外のZ位置から漏れこむ蛍光を除去する方法と して知られている。また、この方法は蛍光顕微鏡以外の観察法とは親和性が良くないこと も知られている。その理由は、蛍光像は焦点移動が発生すると焦点移動に対応して像にボ ケが発生するが、蛍光顕微鏡以外の観察法では、形成される像が複数の成分を持ち、各成 分の焦点移動に伴う像強度の変化が異なるからである。このため、非特許文献1を微分干 渉顕微鏡や位相差顕微鏡のような像強度分布を位相分布に変換する顕微鏡にそのまま適用 することは困難である。

[0076]

以下、図8に示す方法と非特許文献1の技術を比較し、それらの類似点と差異点につい て説明する。まず、図8に示す方法では、規格化された位相成分画像が形成される。規格 化された位相成分画像は観察物体の位相分布に光学的応答特性がコンボリューションされ た画像信号からなる画像であり、蛍光顕微鏡の像特性と同じ特性を有している。このため 、図8に示す方法と非特許文献1の技術では像特性について類似している。一方、図8に 示す方法では、規格化された位相成分画像を背景、屈折、構造の各成分に分解する。これ 20

10

20

50

は、図8に示す方法では、背景成分は焦点移動には関与しないこと、屈折成分は緩やかに 変化する位相分布であり複数のZ位置で共有され、焦点移動の影響を受け難いこと、構造 成分は焦点移動の影響を受けて異なるZ位置にボケ像が重畳されやすいこと、が考慮され ているからである。この点については、図8に示す方法と非特許文献1は大きく異なって いる。

【 0 0 7 7 】

次に、上述した位相計測方法によって算出された生体試料の位相分布から形成された生体試料の位相分布画像を用いて異種合成画像を形成する方法について、図10を参照しながら説明する。なお、図10では、位相分布画像と合成する他の観察法により取得した画像として蛍光画像を例示しているが、生体試料の生化学的な現象及び/又は物理学的な現象を可視化した画像であれば任意の画像を位相分布画像と合成しても良い。 【0078】

まず、上述した位相計測方法(図1、図2、図8など)を用いて生体試料の位相分布を 算出して、算出した位相分布から生体試料の位相分布画像を形成する(図10のステップ S51(位相分布画像形成工程))。

【0079】

続いて、生体試料の蛍光画像を取得し(図10のステップS53(蛍光画像取得工程))、最後に、位相分布画像と蛍光画像を合成して異種合成画像を形成する(図10のステップS55(異種合成画像形成工程))。なお、蛍光画像は、位相分布画像と同じ装置で取得されてもよく、また、異なる装置で取得されても良い。

 $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 8 & 0 \end{bmatrix}$

図10に示す方法によれば、生体試料の形状や構造を正確に把握することができる位相 分布画像が合成に用いられるため、生化学的な現象及び/又は物理学的な現象が生じてい る生体試料中の部位の位置や生化学的な現象及び/又は物理学的な現象が生体試料の形状 や構造に及ぼす影響を正確に把握することができる異種合成画像を形成することができる 。例えば、蛍光物質と結びついたタンパク質などの活性の様子は、異種合成画像を構成す る蛍光画像が示す蛍光の輝度やFRET(蛍光共鳴エネルギー移動)のRatioの変化などによ って知ることが可能であり、生体試料全体の形状は異種合成画像を構成する位相分布画像 によって知ることが可能である。

以下、上述した位相計測方法及び異種合成画像形成方法の実施例について具体的に説明 30 する。なお、実施例1から実施例3までは、位相分布画像を形成した装置とは別の装置に よって生体試料の生化学的な現象を可視化した画像を取得した例であり、実施例4から実 施例9は、これらの画像を同一の装置で取得した例である。

- 【実施例1】
- [0081]

図11を参照しながら、上述した位相計測方法を実施する位相計測装置の構成について 説明する。

[0082]

図11に示される顕微鏡システム100は、上述した位相計測方法を実施する位相計測 装置であり、位相分布画像と蛍光画像を合成して異種合成画像を形成する画像形成装置で ある。顕微鏡システム100は、顕微鏡1と、顕微鏡1を制御するコンピュータ20と、 コンピュータ20の指示に従って顕微鏡1を駆動する複数の駆動機構(駆動機構21、駆 動機構22、駆動機構23、駆動機構24)と、生体試料Sの画像を表示するモニタ25 を含んでいる。

[0083]

顕微鏡1は、培養細胞などの生体試料Sの構造を像強度分布として撮像素子の受光面に 投影する微分干渉顕微鏡であり、倒立顕微鏡として構成されている。より詳細には、顕微 鏡1は、照明系、ステージ8、結像系、及び、撮像素子を備えたCCDカメラ13を備え ている。なお、CCDカメラ13は、受光素子が2次元に配列された2次元光検出器であ る。 [0084]

ステージ8は、生体試料Sを配置する電動ステージであり、コンピュータ20の指示に 従って駆動機構22によって光軸方向に移動するように構成されている。照明系には、光 源2、レンズ3、視野絞り4、像コントラスト変化ユニット5、ノマルスキープリズム6 、及びコンデンサレンズ7が含まれ、結像系には、対物レンズ9、ノマルスキープリズム 10、検光子11、及び結像レンズ12が含まれている。ここで、コンデンサレンズ7の 開口数(NA)は、例えば0.55である。対物レンズ9は水浸対物レンズであり、対物 レンズ9の倍率は、例えば60倍であり、開口数(NA)は1.2である。 【0085】

(17)

光源2からの出射した光は、レンズ3及び視野絞り4を介して入射する像コントラスト 10 変化ユニット5で直線偏光に変換され、ノマルスキープリズム6で常光と異常光とに分離 されて、コンデンサレンズ7によりステージ8上に配置された生体試料Sに照射される。 生体試料Sを透過した常光と異常光は、対物レンズ9を介して入射するノマルスキープリ ズム10で合成され、検光子11及び結像レンズ12によってCCDカメラ13の受光面 に結像する。このようにして微分干渉像が得られる。

【0086】

ここで、像コントラスト変化ユニット5は、偏光板5aと /4板5bを有し、コンピュータ20の指示に従って駆動機構24により偏光板5aが回転制御されることで直線偏光の位相を変化させて楕円偏光に変換する、セナルモン法を採用した位相変調器である。 顕微鏡システム100では、コンピュータ20が、駆動機構24を通じて像コントラスト 変化ユニット5を制御することで、顕微鏡1によってCCDカメラ13に投影される像強 度分布の像コントラストを連続的に変化させることができる。また、ステッピングモータ

【0087】

また、ノマルスキープリズム6、ノマルスキープリズム10は、それぞれ、コンデンサ レンズ7、対物レンズ9の瞳位置またはその共役位置近傍に配置されている。顕微鏡シス テム100では、ノマルスキープリズム6及びノマルスキープリズム10は、シァー方向 を切り替えるために、コンピュータ20の指示に従って駆動機構21、駆動機構23によ り回転制御される。

【0088】

即ち、コンピュータ20は、像コントラストの異なる複数枚の画像を取得するように、 CCDカメラ13及び像コントラスト変化ユニット5を制御するとともに、シァー方向を 切り替えるように、ノマルスキープリズム6及びノマルスキープリズム10を制御する制 御ユニットとして機能する。また、コンピュータ20は、駆動機構23を通じてステージ 8を光軸方向に移動させることができるため、焦点面を光軸方向に変化させる焦点位置制 御ユニットとしても機能する。さらに、後述するように、コンピュータ20は、コンピュ ータ20による制御により取得された像コントラストの異なる複数枚の画像から生体試料 の位相分布を算出し、位相分布画像を形成する演算ユニットとしても機能する。

次に、以上のように構成された顕微鏡システム100による位相計測方法について具体的に説明する。

【0089】

まず、コンピュータ20は、駆動機構21、駆動機構23にノマルスキープリズム6、 ノマルスキープリズム10を回転させて、シァー方向がCCDカメラ13の受光面上で基 準方向に対して45°方向になるように設定する。その後、コンピュータ20は、駆動機 構23に偏光板5aを回転させることによりリターデーションを±、0に順番に変化さ せて、CCDカメラ13から像コントラストの異なる3枚の微分干渉画像I1(-)、I1(0)、I1()を取り込む。

[0090]

次に、コンピュータ20は、駆動機構21、駆動機構23にノマルスキープリズム6、 ノマルスキープリズム10を90。回転させて、シァー方向がCCDカメラ13の受光面 ⁵⁰

30

20

上で基準方向に対して - 4 5 °方向になるように設定する。その後、コンピュータ 2 0 は 、駆動機構 2 4 に偏光板 5 a を回転させることでリターデーションを ± 、 0 に順番に変 化させて、 C C D カメラ 1 3 から像コントラストの異なる 3 枚の微分干渉画像 12(-)、 12(0)、12()を取り込む。

【0091】

なお、ノマルスキープリズムの方向によらず位相変調器(像コントラスト変化ユニット 5)で発生するリターデーションが±、0になるように、駆動機構24による偏光板5 aの回転は、ノマルスキープリズムの回転に伴って発生するリターデーション量のずれを 予め計測した値を用いてオフセット補正するように制御される。

【0092】

次に、コンピュータ20は、取得した微分干渉画像を用いて以下の演算を行うことで、 規格化された位相成分画像をシァー方向毎に形成する。ここで、Def1、Def2は、規格化さ れた位相成分画像である。

 $Def1 = \{ |1() - |1(-) \} / \{ |1() + |1(-) - |1(0) \}$ $Def2 = \{ |2() - |2(-) \} / \{ |2() + |2(-) - |2(0) \}$

【0093】

その後、コンピュータ20は、規格化された位相成分画像Def1、Def2のそれぞれに対し て、平均化領域(カーネルサイズ)が100×100の平均化フィルターで平均化処理を数回行 い、背景成分の画像BG1、BG2を形成する。さらに、規格化された位相成分画像Def1、Def2 のそれぞれから背景成分の画像BG1、BG2を引き算する。それによって得られる視野ムラな どの外乱が除去された画像(Def1 - BG1)、(Def2 - BG2)のそれぞれに対して、平均化領域(カーネルサイズ)が20×20の平均化フィルターで平均化処理を数回行い、屈折成分の画像G R1、GR2を形成する。さらに、規格化された位相成分画像Def1、Def2から背景成分の画像B G1、BG2と屈折成分の画像GR1、GR2を引き算して構造成分の画像ST1(=Def1 - BG1 - GR1)、S T2(=Def2 - BG2 - GR2)を形成する。

【0094】

次に、コンピュータ20は、構造成分の画像ST1、ST2に図3で示した微分干渉顕微鏡の 合焦状態でのOTF(図3のL2)を用いてデコンボリューション処理を行い、物体の微 細構造を表す、構造成分の位相分布PhS1、PhS2を算出する。

【0095】

なお、図3に示す光学的応答特性は、周波数が0である帯域とカットオフ周波数である 帯域の2つの帯域でその値が0に近づく。このため、デコンボリューション処理のときに 0割りが生じてしまうため、ウィナー手法を採用して0割りを防止する。構造成分の画像 ST1、ST2では、周波数が0に近い帯域の画像成分が小さいため、ウィナー手法を採用して 計算誤差を小さくすることができる。

【0096】

コンピュータ20は、構造成分の位相分布PhS1、PhS2からノマルスキープリズムのシァ 一方向を切り替えることによって生じる画像間の相対的な位置ずれ量を算出する。構造成 分の位相分布PhS1、PhS2は同じ物体(生体試料S)をノマルスキープリズムのシァー方向 を変えて求めた構造成分の位相分布である。このため、それぞれのシァー方向に対して略 垂直な構造に関する位相分布以外は類似した位相分布となる。従って、構造成分の位相分 布PhS1、PhS2に位相限定相関法を適応することで2つの画像間の相対的な位置ずれ量(x、 y)を算出することができる。

【0097】

さらに、コンピュータ20は、屈折成分の画像GR1、GR2が生体試料の緩やかな位相の変 化を有していることを考慮して、屈折成分の画像GR1、GR2に図3に示すOTFの代わりに 図12で示すOTFを用いてデコンボリューション処理を行う。これにより、緩やかな位 相変化を表す、屈折成分の位相分布PhG1、PhG2を算出する。

【0098】

なお、合焦状態での屈折成分に対応するOTF(図12のL3)は、微分干渉顕微鏡の 50

10



MTFが明視野顕微鏡のMTFとsin(f)の積であること、及び、屈折成分が構造成分に比べて低い周波数成分でありその条件下では図3のL1で示すように明視野顕微鏡のMTFは1とみなすことができること、からsin(f)として算出される。 【0099】

構造成分の位相分布PhS1、PhS2と屈折成分の位相分布PhG1、PhG2を算出すると、コンピュータ20は、これらを合成して観察物体(生体試料S)の位相分布Ph1、Ph2を算出する。なお、観察物体の位相分布Ph1、Ph2は、視野ムラなどの外乱を取り除いた像強度分布の画像(Def1 - BG1)、(Def2 - BG2)に対応する位相分布であるので、以下の式により算出される。

Ph1 = PhS1 + PhG1

Ph2 = PhS2 + PhG2

10

[0100]

最後に、シァー方向の影響を排除するために、直交するシァー方向で得られた観察物体 の位相分布Ph1、Ph2を合成する。この際、画像間の相対的な位置ずれ量(x、y)を用 いて位相分布Ph1、Ph2を補正してから合成する。これにより、シァー方向の影響が排除さ れた生体試料の位相分布Phを得ることができる。

[0101**]**

上記の方法により得られた生体試料の位相分布Phには、対物レンズ9の合焦位置近傍(焦点深度内)に存在する部分の位相分布に、合焦位置から若干外れた位置(例えば±2µ m程度外れた位置)に存在する部分のボケた位相分布が混入していると想定される。この ようなボケた位相分布を取り除くためには、コンピュータ20は、さらに、以下のような 演算を行う。

20

30

40

【0102】

まず、コンピュータ20は、構造成分の画像ST1、ST2に、図7で示すような、焦点面から2μm程度デフォーカスした状態でのOTFを用いてデコンボリューション処理を行い 、構造成分の位相分布PhSd1、PhSd2を算出する。

【0103】

次に、コンピュータ20は、デフォーカス状態でのOTFを用いて算出した構造成分の 位相分布PhSd1、PhSd2と合焦状態でのOTFを用いて算出した構造成分の位相分布PhS1、 PhS2とを比較する。2µm程度のデフォーカス状態でのOTFを用いて算出した構造成分 の位相分布PhSd1、PhSd2では、デフォーカスした位置に存在する物体の位相分布のボケが 低減されていて、デフォーカスした位置に存在する物体の位相分布が構造成分の位相分布 PhS1、PhS2内よりも、大きな値で算出される。これを考慮して、合焦位置近傍にある部分 と2µm程度合焦位置から外れた位置にある部分とを識別して、構造成分の位相分布PhSd 1、PhSd2から2µm程度合焦位置から外れた位置にある部分の位相分布PhSP1、PhSP2を抽 出する。

【0104】

さらに、コンピュータ20は、抽出された位相分布PhSP1、PhSP2に、デフォーカス状態 でのOTFを用いてコンボリューション処理を行って、合焦位置におけるボケが再生され た位相分布PhSR1、PhSR2を算出する。

【0105】

最後に、コンピュータ20は、ボケが再生された位相分布PhSR1、PhSR2を構造成分の位相分布PhS1、PhS2から引き算する。これにより、合焦位置近傍に存在する構造成分の位相分布がより正確に算出される。

【0106】

図13A、図13B、及び図13Cは、顕微鏡システム100により観察位置を光軸方向に0.5µmステップで変化させ、培養液中のマウスのiPS細胞の位相分布を計測することで得られた複数の位相分布画像の一部である。より詳細には、NA=0.55のコンデンサレンズで照明した培養液中のマウスのiPS細胞の位相分布を、60×、NA= 1.2の水浸対物レンズを用いて計測したものである。なお、図13Aは最も深い観察位 置で計測した位相分布画像、図13Bは図13Aの観察位置から3µm上方に位置する観察位置で計測した位相分布画像、図13Cは図13Bの観察位置から3µmさらに上方に 位置する観察位置で計測した位相分布画像である。また、図13Cには、光軸方向から見 た画像M1に加えて、画像M1に示すA-A'断面及びB-B'断面における断面図の画 像M2及び画像M3が示されている。画像M2及び画像M3は、図13Aから図13Cに 示す画像を含む光軸方向に0.5µmステップで変化させて取得された複数の位相分布画 像から生成された画像である。

[0107]

図13Aでは、画像の中央部分にiPS細胞のコロニーを、周辺部に分化した別の細胞 を観察することができる。さらに、iPS細胞のコロニーには、コロニーを構成する細胞 ¹⁰ の間隔が密になっている部分と細胞の間隔が比較的広がっている部分とが存在することも 観察することができる。

【0108】

さらに、図13Aと比較して観察位置が3µm上方にある図13Bでは、中央に位置するiPS細胞のコロニーの存在を確認することはできるが、図13Aでは周辺部に位置していた分化した細胞の存在は確認できない。この違いにより細胞の厚みの違いを認識することができる。また、図13Bでは、中央部分に位置するiPS細胞のコロニーに分化した細胞が重なっている様子が見て取れるため、iPS細胞の一部が分化してコロニー上部に横たわっていることを認識することができる。さらに、図13Aと図13Bを比較するとiPS細胞のコロニーを形成する細胞の形状が異なっている。このことから、図13Aと図13Bでは、コロニーを形成している細胞群のうちの光軸方向の異なる位置にある細胞が観察されていると認識することができる。

20

30

【0109】

図13Bと比較して観察位置が3µm上方にある(つまり、図13Aと比較すると観察 位置が6m上方にある)図13Cでも、iPS細胞のコロニーとコロニー上部に横たわる 分化した細胞を観察することができる。図13Cには、iPS細胞のコロニーを形成する 、図13Aや図13Bで観察された細胞とは別の細胞の存在を確認することができる。 【0110】

このように顕微鏡システム100により得られる位相分布画像からは、コロニーの高さ やコロニーを形成する各細胞の厚みに関する情報を得ることが可能であり、光軸方向それ ぞれの位置にある細胞の状態も確認することができる。具体的には、図13Aから図13 Cを参照すると、iPS細胞だけではなく分化した細胞についても、細胞1個当たりの高 さ(厚み)は、数μm以上になることがわかる。

[0111]

また、細胞内の小器官についてもµmオーダの大きさを有していることが想定され、且 つ、細胞や細胞小器官は連続的に変化していることから、観察位置を変化させて位相分布 を計測すると、複数の観察位置に連続的に重複して検出されることになる。特定の観察位 置で計測された位相分布と前後の観察位置で計測された位相分布との相関(類似性)を求 めることにより、各観察位置で計測された位相分布の連続性を判断することができる。こ の連続性を利用して、複数の観察位置で計測された位相分布を連続的につなぎ合わせるこ とで、細胞や細胞小器官の位相分布を正確に求めることができる。また、位相分布を観察 位置の間隔で割り算することで各観察位置での細胞や細胞小器官の相対的な屈折率分布を 求めることもできる。

【0112】

以上のように、本実施例に係る顕微鏡システム100によれば、iPS細胞の正確な位 相分布を取得することができるため、iPS細胞の位相再生結果から、培養されているi PS細胞の内部構造を位相分布として計測することができる。即ち、生体試料の形状や構 造を正確に把握することができる位相分布画像を形成することができる。また、コロニー 内部で正常な細胞と変異している細胞を判別することもできる。さらに、iPS細胞の未 分化状態を識別することもできる。つまり、コロニー内の細胞状態(細胞の形態変化、コ

10

20

40

ロニーの変化、死細胞の分布、細胞間の接着性)、分化による細胞の変性を評価すること が可能である。なお、 i P S 細胞に限られず E S 細胞であっても同様である。 【 0 1 1 3 】

図14は、本実施例に係る異種合成画像形成方法のフローチャートである。図14を参照しながら、上述した顕微鏡システム100で形成された位相分布画像と他の顕微鏡システムで取得された蛍光画像とを合成して異種合成画像を形成する方法について具体的に説明する。

【0114】

まず、利用者は、顕微鏡システム100に生体試料Sを設置し(図14のステップS6 1)、その後、観察条件を設定する(図14のステップS63)。ここでは、例えば、任 意の観察法(明視野観察やDIC観察)で生体試料Sを観察しながらZ位置を調整して生 体試料Sへのピント合せが行われる。また、ゲイン、ビニング、画像取得時間、照明強度 などのCCDカメラ13のパラメータの設定、Zスタックのパラメータの設定、タイムラ プスのパラメータの設定などが行われる。

[0 1 1 5 **]**

観察条件の設定が完了すると、コンピュータ20が駆動機構を通じて像コントラスト変化ユニット5やノマルスキープリズム(ノマルスキープリズム6、ノマルスキープリズム 10)を制御しながら生体試料Sを複数回撮像して、像コントラストの異なる複数枚の画像を取得する(図14のステップS65)。さらに、コンピュータ20が取得したそれらの画像から生体試料Sの位相分布画像を形成する(図14のステップS67)。なお、ステップS65とステップS67は、図10のステップS51に相当する。

【0116】

位相分布画像が形成されると、コンピュータ20が位相分布画像を調整する(図14の ステップS69)。ここでは、例えば、輝度の調整などの画像処理を行って生体試料Sの 形状や構造が良好に観察できるように位相分布画像を調整する。なお、ボケ像が十分に除 去できていない場合やセクショニング効果が十分に得られていない場合には、必要に応じ て観察条件を再設定して画像を取り直し、位相分布画像を改めて形成してもよい。

【0117】

位相分布画像の調整が完了すると、 Z 位置を次の位置に変更し、ステップS 6 5 からス テップS 6 9 の処理を繰り返す。この繰り返しは、ステップS 6 3 で設定した Z スタック ³⁰ のパラメータ及びタイムラプスのパラメータによって決定される回数だけ実行される。 【0 1 1 8】

その後、利用者は、蛍光画像を取得するために顕微鏡システム100とは別の顕微鏡シ ステム(例えば、共焦点蛍光顕微鏡システム)に生体試料Sを設置し(図14のステップ S71)、その後、観察条件を設定する(図14のステップS73)。なお、ステップS 73での作業の詳細は、ステップS63と同様である。

【0119】

観察条件の設定が完了すると、その別の顕微鏡システムが生体試料Sの蛍光画像を取得し(図14のステップS75)、さらに、蛍光画像を調整する(図14のステップS77)。なお、ステップS77での作業の詳細は、ステップS69と同様である。 【0120】

蛍光画像の調整が完了すると、ステップS73で設定したパラメータによって決定され る回数だけステップS75及びステップS77の処理を繰り返す。

【 0 1 2 1 】

その後、顕微鏡システム100で形成した位相分布画像と別の顕微鏡システムで取得し た蛍光画像を合成して異種合成画像を形成する(図14のステップS79)。ここでは、 例えば、別の顕微鏡システムで取得した蛍光画像を顕微鏡システム100のコンピュータ 20にコピーして、コンピュータ20がこれらの画像を合成する。

【0122】

合成に当たっては、予め取得した、位相分布画像と蛍光画像の各々のXYZ情報(座標 50

情報)と 情報(角度情報)に基づいて画像間の位置合わせが行われる。さらに、観察倍率が異なる場合に位相分布画像と蛍光画像の各々の倍率情報に基づいて画像間の倍率合わせが行われてもよい。位相分布画像のXYZ情報や倍率情報は、例えば、ステップS75で取得されるで取得され、蛍光画像のXYZ情報や倍率情報は、例えば、ステップS75で取得される

[0123]

最後に、異種合成画像を構成する位相分布画像と蛍光画像の位置ずれを調整する(図1 4のステップS81)。ここでは、利用者がモニタ25に表示されている異種合成画像を 見ながら調整してもよく、また、コンピュータ20が位置ずれを自動的に調整してもよい 。位置ずれの調整は、例えば、位置合わせのために予め生体試料中に設けられたマーカを 用いて行ってもよい。マーカは、例えば、位相分布画像においてコントラストが生じ、且 つ、蛍光を発する、ビーズのようなものである。また、金属粒子のように位相分布も蛍光 も生じないような暗点のようなものであってもよい。また、マーカの形状は、点形状に限 られず任意の形状であってもよい。

[0124]

以上のように、本実施例に係る異種合成画像形成方法では、まず、生体試料Sの形状や 構造を正確に把握することができる位相分布画像を形成して、さらに、形成された位相分 布画像と蛍光画像を合成する。これにより、生化学的な現象及び / 又は物理学的な現象が 生じている生体試料中の部位の位置や生化学的な現象及び / 又は物理学的な現象が生体試 料の形状や構造に及ぼす影響を正確に把握することができる異種合成画像を形成すること ができる。

【0125】

なお、図14では、位相分布画像と合成する画像として蛍光画像を例示したが、位相分 布画像と合成する画像は蛍光画像に限られない。生体試料Sが発光した光に基づく生体試 料Sの生化学的な現象及び/又は物理学的な現象を可視化した画像であればよく、例えば 、生体試料Sが自発的に周期的に発光する光(例えば、サーカディアンリズムに関連して 発光する光)に基づく画像や、生体試料Sに投入した薬物によって誘発された生体試料S からの発光に基づく画像であってもよい。また、SHG顕微鏡により取得された画像であ ってもよい。さらに、生化学的な発光に基づく画像に限らず、生体試料で反射した音波、 生体試料から発せられる磁場や熱分布、放射線などに基づく画像であってもよい。 【0126】

また、図14では、位相分布画像を先に形成し、その後、蛍光画像を取得する例を示したが、蛍光画像を先に取得して、その後、位相分布画像を先に形成してもよい。また、像コントラストの異なる複数枚の画像と蛍光画像を取得後に、位相分布画像を形成しても良い。図14に示す方法は、必要に応じて順番を変更して実行されても良い。

【実施例2】 【0127】

本実施例に係る異種合成画像形成方法は、位相分布画像が顕微鏡システム100の代わ りに顕微鏡システム101で形成される点を除き、実施例1に係る方法と同様である。従 って、以下では、顕微鏡システム101について説明し、その他の説明を省略する。

【0128】

図15に示される顕微鏡システム101は、顕微鏡1aを備える顕微鏡システムである。顕微鏡システム101は、実施例1に係る顕微鏡システム100と同様に、上述した位相計測方法を実施する位相計測装置であり、位相分布画像と蛍光画像を合成して異種合成画像を形成する画像形成装置である。顕微鏡システム101は、光源2の代わりにLED 光源31及びLED光源32を備える点、像コントラスト変化ユニット5の代わりに位相 変調手段30を備える点、及び、駆動機構24の代わりに駆動機構26を備える点が、実 施例1に係る顕微鏡システム100と異なっている。その他の構成は、顕微鏡システム1 00と同様である。

【0129】

50

30

40

20

LED光源31及びLED光源32は、例えば、単色LED光源である。顕微鏡システム101では、コンピュータ20が、駆動機構26を通じてLED光源31及びLED光源32の発光を制御する。

【0130】

位相変調手段30は、光軸に対して回転可能な2つの偏光板(偏光板33、偏光板34)と、LED光源31からの光とLED光源32からの光を合成してレンズ3の光軸の方向に出射する光合成手段であるビームスプリッタ35と、光学軸を所定の方向に向けて配置された /4板36とを備えている。ビームスプリッタ35は、例えば、ハーフミラーを備えている。

【0131】

備光板33、偏光板34は、それぞれLED光源31とビームスプリッタ35の間、L ED光源32とビームスプリッタ35の間に配置されている。偏光板33及び偏光板34 は、駆動機構(ここでは駆動機構26)を通じてコンピュータ20によって回転制御され 、 /4板(ここでは、 /4板36)とともにそれぞれセナルモン法を採用した位相変 調器として機能する点は、図11の偏光板5aと同様である。

【0132】

偏光板33と偏光板34には、偏光板33と偏光板34を連動して回転させる図示しな い構造が設けられていて、その構造により、図16に示すように、偏光板33の振動方向 33aと偏光板34の振動方向34aが /4板36の光学軸(S軸、F軸)に対して同 じ角度で逆方向に回転するように構成されている点が、図11の偏光板5aとは異なって いる。

20

30

50

10

【0133】

さらに、偏光板33と偏光板34には、偏光板33と偏光板34の一方の回転角をオフ セットする機構が設けられている。この機構により、ビームスプリッタ35のハーフミラ ーなどで生じるリターデーション量を補償するように、偏光板33と偏光板34の一方の 回転角をオフセットする。

【0134】

以上のように構成された顕微鏡システム101によっても、実施例1に係る顕微鏡シス テム100と同様に生体試料の形状や構造を正確に把握することができる位相分布画像を 形成することができる。さらに、顕微鏡システム101では、偏光板33及び偏光板34 が任意の対称な回転角に設定された状態で、コンピュータ20がLED光源31及びLE D光源32を順番に発光させることで、リターデーション量の異なる設定で標本Sが撮像 された像コントラストの異なる2枚の微分干渉画像(I1(-)、I1())を取得すること ができる。なお、LED光源の発光制御は、実施例1に係る顕微鏡システム100におけ る偏光板5aの回転制御に比べて高速な切替えが可能であるため、本実施例に係る顕微鏡 システム101によれば、2枚の微分干渉画像(I1(-)、I1())を素早く取得するこ とができる。従って、実施例1に係る顕微鏡システム100よりも高速な位相分布の計測 が可能となる。

[0135]

なお、本実施例に係る顕微鏡システム101では、実施例1に係る顕微鏡システム10 ⁴⁰ 0と異なり、微分干渉画像I1(0)を取得することなく、2枚の微分干渉画像(I1(-)、 I1())のみを取得している。上述した位相計測方法では、微分干渉画像I1(0)も使用さ れているが、微分干渉画像I1(0)は位相量の大きな物質で生じる誤差を補償するために用 いられるものであるので、2枚の微分干渉画像(I1(-)、I1())のみからでも位相分 布を計測することができる。

【実施例3】

[0136]

本実施例に係る異種合成画像形成方法は、位相分布画像が顕微鏡システム100の代わりに顕微鏡システム102で形成される点を除き、実施例1に係る方法と同様である。従って、以下では、顕微鏡システム102について説明し、その他の説明を省略する。

[0137]

図17に示される顕微鏡システム102は、レーザ走査型の微分干渉顕微鏡である顕微 鏡1bを備えている顕微鏡システムである。顕微鏡システム102は、実施例1及び実施 例2に係る顕微鏡システムと同様に、上述した位相計測方法を実施する位相計測装置であ り、位相分布画像と蛍光画像を合成して異種合成画像を形成する画像形成装置である。 【0138】

(24)

顕微鏡システム102は、顕微鏡1の代わりに顕微鏡1bを備える点、駆動機構24の 代わりに駆動機構27を備える点が、実施例1に係る顕微鏡システム100とは異なって いる。さらに、顕微鏡1bは、光源2、視野絞り4及び像コントラスト変化ユニット5の 代わりに検出手段40を備える点、検光子11、結像レンズ12及びCCDカメラ13の 代わりに照明手段50を備える点が、実施例1に係る顕微鏡1とは異なっている。即ち、 顕微鏡1bは、ステージ8の下方から生体試料Sにレーザ光を照射して生体試料Sを透過 したレーザ光を検出するように構成されている。

【0139】

照明手段50は、レーザ光源51と、ビーム走査装置52と、リレーレンズ53と、ミ ラー54と、を備えている。レーザ光源51は、可視域のレーザ光を出射するレーザであ ってもよく、また、可視光に比べて波長が長く散乱が生じにくい近赤外域のレーザ光を出 射するレーザであってもよい。標本Sが厚い場合には、近赤外域のレーザ光を出射するレ ーザが望ましい。ビーム走査装置52は、レーザ光源51から出射したレーザ光で標本S を走査するための装置であり、例えば、対物レンズ9の瞳共役位置でレーザ光を偏向させ るガルバノミラーなどを備えている。

[0140]

検出手段40は、2つの光検出器である光電子増倍管(PMT41、PMT42)と、 位相変調手段30と、を備える差動検出手段である。位相変調手段30は、実施例2に係 る顕微鏡1aの位相変調手段30と同様の構成を有していて、具体的には、光軸に対して 回転可能な2つの偏光板(偏光板33、偏光板34)と、ハーフミラーを備えるビームス プリッタ35と、光学軸を所定の方向に向けて配置された /4板36とを備えている。 なお、ここでは、ビームスプリッタ35は、標本5からのレーザ光を2つに分けてPMT 41とPMT42に導く光分離手段として機能する。

【0141】

通常の差動検出手段では、偏光ビームスプリッタ(PBS)によって光が分離されるた めリターデーションの設定に制約がある。これに対して、顕微鏡システム102の差動検 出手段(検出手段40)は、標本に応じたリターデーションの設定を可能とするために、 振動方向(振動方向33a、振動方向34a)が / 4板36の光学軸(S軸、F軸)に 対して同じ角度で逆方向に回転するように構成された偏光板33と偏光板34を備えてい る点が、通常の差動検出手段とは異なっている。

【0142】

以上のように構成された顕微鏡システム102によっても、実施例1に係る顕微鏡シス テム100と同様に生体試料の形状や構造を正確に把握することができる位相分布画像を 形成することができる。さらに、顕微鏡システム102では、光源として、バンド幅が狭 く高い単色性を有するレーザ光を出射するレーザ光源51が用いられることから、S/N が大きくコントラストが高い微分干渉画像を取得することができる。また、レーザ光の狭 いバンド幅はデコンボリューション処理の高精度化にも寄与する。このため、微分干渉画 像からより正確な位相分布を算出することができる。従って、顕微鏡システム102によ れば、実施例1に係る顕微鏡システム100よりも正確な位相分布を算出することができ る。

【0143】

なお、通常の顕微鏡(ワイドフィールド型の顕微鏡)で光源としてレーザ光源を採用した場合、コヒーレント照明に起因して解像力の低下やスペックルの発生といった望ましくない現象が生じるが、顕微鏡システム102のような走査型の顕微鏡では、このような現

10



象は生じない。このため、走査型の顕微鏡はレーザ光の使用に好適である。 【0144】

その一方で、走査型の顕微鏡はワイドフィールド型の顕微鏡に比べて画像の取得に時間 がかかるため、位相分布の算出に要する時間も長くなりやすい。この点について、顕微鏡 システム102では、作動検出手段(検出手段40)を用いて像コントラストの異なる複 数の画像を同時に取得することで、位相分布の算出の高速化を図っている。具体的には、 レーザ光源51から出射して差動検出手段(検出手段40)に入射したレーザ光は、ビー ムスプリッタ35でPMT41へ向かうレーザ光とPMT42へ向かうレーザ光とに分離 され、その後、それぞれ、対称な回転角度に設定された偏光板33、偏光板34を介して PMT41、PMT42に入射する。これにより、顕微鏡システム102では、ビーム走 査装置52による1回の標本走査で、リターデーション量の異なる設定で標本Sが撮像さ れた像コントラストの異なる2枚の微分干渉画像(I1(-)、I1())を同時に取得する ことができる。

(25)

【0145】

図18Aは、顕微鏡システム102によって得られた小腸のクリプト組織の細胞の位相 分布画像を示す図である。図18Aに示す小腸のクリプトの画像には、クリプトの3次元 構造が良好に表わされている。従って、図18Aから、顕微鏡システム102を用いるこ とで生体組織の3次元構造を観察することが可能であり、例えば、組織内に変位細胞が存 在する場合であれば、この変位細胞を標識化することなく識別して観察し得る、ことが確 認できる。図18Bは、図18Aに示す小腸のクリプト組織の細胞の蛍光画像を示す図で あり、この画像では、細胞質内のたんぱく質に発現しているGFPの量が蛍光強度として 表示されている。さらに、図18Cは、図18Aと図18Bに示す画像を合成した画像を 示す図である。

20

10

【実施例4】

【0146】

図19に示される顕微鏡システム103は、位相分布画像と蛍光画像を合成した異種合 成画像を形成する画像形成装置であり、顕微鏡1の代わりに顕微鏡1cを含む点、後述す る蛍光キュープ61を光路に対して挿脱する駆動機構28を含む点が、実施例1に係る顕 微鏡システム100と異なっている。また、顕微鏡システム103は、蛍光画像と位相分 布画像の両方を取得することができる点も、顕微鏡システム100とは異なっている。 【0147】

30

40

50

顕微鏡1 c は、蛍光画像を取得するための照明手段60として、ノマルスキープリズム 10と検光子11の間に挿脱自在に配置された蛍光キューブ61と、レンズ62と、蛍光 画像を取得するための光源63を含む点が、実施例1に係る顕微鏡1と異なっている。そ の他の構成は顕微鏡1と同様である。なお、顕微鏡1cは、微分干渉顕微鏡であり、且つ 、蛍光顕微鏡である。また、蛍光キューブ61は、ダイクロイックミラー、励起フィルタ ー、及び吸収フィルターで構成されている。

[0148]

顕微鏡システム103で蛍光画像を取得する場合には、コンピュータ20は、駆動機構 28を通じて蛍光キューブ61を光路中に挿入して、光源63を発光させる。その結果、 光源63から出射された励起光が生体試料Sに照射されて、生体試料Sから生じた蛍光が CCDカメラ13に入射する。これにより、顕微鏡システム103は蛍光画像を取得する ことができる。

【0149】

なお、検光子11が蛍光を吸収するとCCDカメラ13に入射する蛍光の光量が少なく なってしまうため、検光子11は蛍光キューブ61の挿入と同時に光路外に取り除かれる ことが望ましい。

[0150]

顕微鏡システム103で位相分布画像を取得する場合には、コンピュータ20は、駆動 機構28を通じて蛍光キューブ61を光路から取り除いて、光源2を発光させる。その後 (26)

は、実施例1で上述した方法によって、像コントラストの異なる複数枚の画像を取得し、 位相分布画像を形成する。

【0151】

以上のように構成された顕微鏡システム103によっても、実施例1に係る顕微鏡シス テム100と同様に生体試料の形状や構造を正確に把握することができる位相分布画像を 形成することができる。さらに、顕微鏡システム103では、生体試料の生化学的な現象 及び / 又は物理学的な現象を可視化した蛍光画像も取得することができる。従って、顕微 鏡システム103によれば、他の顕微鏡システムと画像のやり取りする必要がないため、 実施例1に係る顕微鏡システム100に比べて、位相分布画像と蛍光画像を合成した異種 合成画像を容易に形成することができる。また、位相分布画像と蛍光画像を同じ顕微鏡で 取得するため、画像間の位置ずれが生じにくい。

【0152】

図20は、本実施例に係る異種合成画像形成方法のフローチャートである。図20を参照しながら、顕微鏡システム103で行われる異種合成画像を形成する方法について具体的に説明する。

【0153】

まず、利用者は、顕微鏡システム103に生体試料Sを設置し(図20のステップS9 1)、その後、観察条件を設定する(図20のステップS93)。ここでは、例えば、任 意の観察法(明視野観察、DIC観察、蛍光観察)で生体試料Sを観察しながらZ位置を 調整して生体試料Sへのピント合せが行われる。また、ゲイン、ビニング、画像取得時間 、照明強度などのCCDカメラ13のパラメータの設定、Zスタックのパラメータの設定 、タイムラプスのパラメータの設定などが行われる。なお、これらの設定は、位相分布画 像を取得する場合と蛍光画像を取得する場合で異なる設定であってもよい。

【0154】

観察条件の設定が完了すると、コンピュータ20は、駆動機構を通じて蛍光キューブ6 1を光路から取り除いて、光源2を発光させる。さらに、像コントラスト変化ユニット5 やノマルスキープリズム(ノマルスキープリズム6、ノマルスキープリズム10)を制御 しながら生体試料Sを複数回撮像して、像コントラストの異なる複数枚の画像を取得する (図20のステップS95)。

【0155】

次に、コンピュータ20は、駆動機構を通じて蛍光キューブ61を光路中に挿入して、 光源63を発光させて蛍光画像を取得する(図20のステップS97)。その後、コンピ ュータ20は、ステップS95で取得した画像から生体試料Sの位相分布画像を形成する (図20のステップS99)。

[0156]

位相分布画像が形成されると、コンピュータ20が位相分布画像と蛍光画像を調整する (図20のステップS101)。ここでは、例えば、輝度の調整などの画像処理を行って 生体試料Sが良好に観察できるように位相分布画像と蛍光画像を調整する。なお、位相分 布画像においてボケ像が十分に除去できていない場合やセクショニング効果が十分に得ら れていない場合には、必要に応じて観察条件を再設定して画像を取り直し、位相分布画像 を改めて形成してもよい。

【0157】

画像の調整が完了すると、位相分布画像と蛍光画像を合成して異種合成画像を形成し(図20のステップS103)、さらに、異種合成画像を構成する位相分布画像と蛍光画像 の位置ずれを調整する(図20のステップS105)。ここでは、利用者がモニタ25に 表示されている異種合成画像を見ながら調整してもよく、また、コンピュータ20が位置 ずれを自動的に調整してもよい。位置ずれの調整は、例えば、位置合わせのために予め生 体試料中に設けられたマーカを用いて行ってもよい。

【0158】

その後、Z位置を次の位置に変更し、ステップS95からステップS105までの処理 50

10

20

30

を繰り返す。この繰り返しは、ステップS93で設定した Z スタックのパラメータ及びタ イムラプスのパラメータによって決定される回数だけ実行される。なお、2回目以降のス テップS101及びステップS105では、初回と同じ調整量で調整が行われればよい。 【0159】

以上により、生化学的な現象及び / 又は物理学的な現象が生じている生体試料中の部位 の位置や生化学的な現象及び / 又は物理学的な現象が生体試料の形状や構造に及ぼす影響 を正確に把握することができる異種合成画像を形成することができる。

【 0 1 6 0 】

なお、顕微鏡システム103は、蛍光キューブ61を交換して蛍光波長の異なる複数の 蛍光画像を取得しても良く、複数の蛍光画像と位相分布画像を合成して異種合成画像を形 成しても良い。また、顕微鏡システム103は、熱に起因するステージ8のドリフトや振 動の影響を低減するために、タイムラプス撮影毎にオートフォーカスを自動的に行っても よい。また、十分な明るさが得られる場合であれば、蛍光キューブ61を光路中に挿入し た状態で像コントラストの異なる複数枚の画像を取得して位相分布画像を形成しても良い 。この場合、蛍光キューブ61によって光源2から出射した光のうち所定の波長帯域の光 が生体試料Sに照射されることで色収差の影響が軽減されるため、試料によっては位相分 布画像の可視性が改善される。また、結像レンズ12とCCDカメラ13の間にダイクロ イックミラーを設けてダイクロイックミラーの反射光路上に蛍光検出用により高い感度を 有するCCDカメラを設けても良い。

【実施例5】

[0161]

本実施例に係る異種合成画像形成方法は、顕微鏡システム103の代わりに顕微鏡シス テム105で行われる点を除き、実施例4と同様である。従って、以下では、顕微鏡シス テム105について説明し、その他の説明を省略する。

【0162】

図21に示される顕微鏡システム105は、位相分布画像と蛍光画像を合成した異種合 成画像を形成する画像形成装置であり、顕微鏡1cの代わりに顕微鏡1eを含む点、駆動 機構28を含まない点が、実施例4に係る顕微鏡システム103と異なっている。なお、 顕微鏡システム105は、蛍光画像と位相分布画像の両方を取得することができる点は、 顕微鏡システム103と同様である。

【0163】

顕微鏡1 e は、レーザ走査型の顕微鏡であり、位相分布画像と蛍光画像は、それぞれレ ーザ光で生体試料Sを走査することによって取得される。顕微鏡1 e は、視野絞り4 を含 まない点、光源2の代わりに P M T 7 5 を含む点が、顕微鏡1 c と異なっている。また、 検光子11、結像レンズ12、C C D カメラ13、及び、蛍光画像取得用の照明手段60 の代わりに、照明兼検出手段70及びミラー54を備える点も、顕微鏡1 c と異なってい る。顕微鏡1 e は、微分干渉顕微鏡であり、蛍光顕微鏡である。

[0164]

照明兼検出手段70は、レーザ光源51と、ビーム走査装置52と、リレーレンズ53 と、ダイクロイックミラー71と、共焦点レンズ72、共焦点絞り73、PMT74を備 えている。レーザ光源51は、例えば、可視光に比べて波長が長く散乱が生じにくい近赤 外域のレーザ光を出射するレーザである。ビーム走査装置52は、レーザ光源51から出 射したレーザ光で標本Sを走査するための2次元走査装置であり、例えば、対物レンズ9 の瞳共役位置でレーザ光を偏向させるガルバノミラーなどを備えている。ダイクロイック ミラー71は、レーザ光を透過し蛍光を反射する光学特性を有している。

【0165】

顕微鏡システム105では、レーザ光源51から発せられたレーザ光をPMT75で検 出することにより、上述した位相計測方法を用いて像コントラストの異なる複数枚の画像 を取得して位相分布画像を形成する。また、レーザ光源51から発せられたレーザ光の照 射により生体試料5から発生した蛍光をPMT74で検出することにより、蛍光画像を取 10



得する。なお、照明兼検出手段70は、焦点面以外から発生した蛍光が共焦点絞り73に より遮断され焦点面から発生した蛍光のみがPMT74で検出される、共焦点光学系を有 する共焦点検出手段である。

[0166]

以上のように構成された顕微鏡システム105によっても、実施例4に係る顕微鏡シス テム103と同様に、生化学的な現象及び/又は物理学的な現象が生じている生体試料中 の部位の位置や生化学的な現象及び/又は物理学的な現象が生体試料の形状や構造に及ぼ す影響を正確に把握することができる異種合成画像を容易に形成することができる。

[0167]

10 さらに、顕微鏡システム105では、光源としてレーザ光源51が用いられることから 、実施例3で上述した理由により、生体試料Sの位相分布をより正確に表わした位相分布 画像を形成することができる。また、セクショニング効果を発揮する共焦点検出手段を用 いて蛍光画像が取得されるため、蛍光物質と結びついた物質の三次元座標も把握すること ができる。従って、顕微鏡システム105によれば、実施例4に係る顕微鏡システム10 3よりも正確に生体試料 S を観察可能な異種合成画像を形成することができる。なお、顕 微鏡システム105は、例えば、図17に示す差動検出手段40を備えても良く、その場 合、像コントラストの異なる複数枚の画像を差動検出手段40を介して取得しても良い。 また、顕微鏡システム105は、さらに、共焦点絞り73とPMT74の間にダイクロイ ックミラーや分光グレーティングなどを設けて、波長毎に蛍光画像を取得しても良い。 【実施例6】

[0168]

本実施例に係る異種合成画像形成方法は、顕微鏡システム103の代わりに顕微鏡シス テム108で行われる点を除き、実施例4と同様である。従って、以下では、顕微鏡シス テム108について説明し、その他の説明を省略する。

[0169]

図22に示される顕微鏡システム108は、位相分布画像と蛍光画像を合成した異種合 成画像を形成する画像形成装置であり、顕微鏡1cの代わりに顕微鏡1hを含む点が、実 施例4に係る顕微鏡システム103と異なっている。なお、顕微鏡システム108は、蛍 光画像と位相分布画像の両方を取得することができる点は、顕微鏡システム103と同様 である。

[0170**]**

顕微鏡1hの蛍光画像を取得する構成は、スピニングディスク型の蛍光共焦点顕微鏡で あり、一方、位相分布画像を取得する構成は、ワイドフィールド型の微分干渉顕微鏡であ る。顕微鏡1hは、照明手段60の代わりに照明兼検出手段80及びミラー54を含む点 が、顕微鏡1cと異なっている。

[0171]

照明兼検出手段80は、レーザ光源51と、ダイクロイックミラーを含むミラーユニッ トである蛍光キューブ85と、集光レンズ81と、共焦点ディスク82と、集光レンズ8 3と、CCDカメラ84とを備えた共焦点光学系を有する共焦点検出手段である。共焦点 ディスク82は、例えば、ニポウディスクやスリットディスクなどの回転ディスクである

顕微鏡システム108でも、駆動機構28を通じてミラー54を光路中に挿入して蛍光 画像を取得し、駆動機構28を通じてミラー54を光路から取り除いて位相分布画像を取 得する。

[0173]

以上のように構成された顕微鏡システム108によっても、実施例4に係る顕微鏡シス テム103と同様に、生化学的な現象及び/又は物理学的な現象が生じている生体試料中 の部位の位置や生化学的な現象及び/又は物理学的な現象が生体試料の形状や構造に及ぼ す影響を正確に把握することができる異種合成画像を容易に形成することができる。また

20



、スピニングディスク(共焦点ディスク82)によってセクショニング効果を発揮する手段を用いて蛍光画像を取得することができるため、蛍光物質と結びついた物質の三次元座標も把握することができる。さらに、顕微鏡システム108では、蛍光画像が二次元光検出器であるCCDカメラ84で取得されるため、高速に走査画像である蛍光画像を取得することができる。

【実施例7】

[0174]

本実施例に係る異種合成画像形成方法は、顕微鏡システム103の代わりに顕微鏡シス テム110で行われる点を除き、実施例4と同様である。従って、以下では、顕微鏡シス テム110について説明し、その他の説明を省略する。

【0175】

図23に示される顕微鏡システム110は、位相分布画像と蛍光画像を合成した異種合 成画像を形成する画像形成装置であり、顕微鏡1cの代わりに顕微鏡1jを含む点が、実 施例4に係る顕微鏡システム103と異なっている。なお、顕微鏡システム110は、蛍 光画像と位相分布画像の両方を取得することができる点は、顕微鏡システム103と同様 である。

【0176】

顕微鏡1 jは、シート照明手段90を含む点、照明手段60の代わりに、ノマルスキー プリズム10と検光子11の間に交換自在に配置された波長選択フィルター93を含む点 が、顕微鏡1cと異なっている。顕微鏡1jは、微分干渉顕微鏡であり、蛍光顕微鏡であ る。

20

30

10

【0177】 シート照明手段90は、レーザ光源91と、レンズ92とを含んでいる。レンズ92は 、例えば、シリンドリカルレンズである。シート照明手段90は、レーザ光源91から出

、例えは、シリンドリカルレンスである。シート照明手段90は、レーサ光源91から出 射されたレーザ光をレンズ92によってシート状のレーザ光に変換し、側面から生体試料 Sをシート状に照射するように構成されている。

【0178】

顕微鏡システム110で蛍光画像を取得する場合には、コンピュータ20は、駆動機構 28を通じて波長選択フィルター93を蛍光が透過するフィルターに変更して、レーザ光 源91を発光させる。そして、シート照明手段90からのシート状のレーザ光の照射によ り生体試料Sから発生した蛍光をCCDカメラ13で検出することにより、蛍光画像を取 得する。

[0179]

顕微鏡システム110で位相分布画像を取得する場合には、コンピュータ20は、駆動 機構28を通じて波長選択フィルター93を光源2の光源波長の光を透過するフィルター に変更して、光源2を発光させる。その後は、実施例1で上述した方法によって、像コン トラストの異なる複数枚の画像を取得し、位相分布画像を形成する。

[0180**]**

以上のように構成された顕微鏡システム110によっても、実施例4に係る顕微鏡シス テム103と同様の効果を得ることができる。また、セクショニング効果を発揮するシー ト照明手段を用いて蛍光画像が取得されるため、蛍光物質と結びついた物質の三次元座標 も把握することができる。従って、顕微鏡システム110によれば、実施例4に係る顕微 鏡システム103よりも正確に生体試料Sを観察可能な異種合成画像を形成することがで きる。

[0 1 8 1 **]**

なお、顕微鏡システム110は、複数のCCDカメラを設けて、位相分布画像と蛍光画 像を異なるCCDカメラで取得するように構成されてもよい。また、本実施例に係る顕微 鏡システム110は、蛍光画像の代わりに暗視野画像を、位相分布画像と合成してもよい 。暗視野画像は、金属コロイド粒子を注入してラベリングされた生体試料Sをシート照明 手段90で照明し、生体試料Sからの散乱光をCCDカメラ13で検出することによって

取得することができる。

【実施例8】

【0182】

本実施例に係る異種合成画像形成方法は、顕微鏡システム103の代わりに顕微鏡シス テム111で行われる点を除き、実施例4と同様である。従って、以下では、顕微鏡シス テム111について説明し、その他の説明を省略する。

【0183】

図24に示される顕微鏡システム111は、位相分布画像と蛍光画像を合成した異種合 成画像を形成する画像形成装置であり、顕微鏡1cの代わりに顕微鏡1kを含む点が、実 施例4に係る顕微鏡システム103と異なっている。なお、顕微鏡システム111は、蛍 光画像と位相分布画像の両方を取得することができる点は、顕微鏡システム103と同様 である。

【0184】

顕微鏡1kは、照明手段60の代わりに、全反射照明手段である照明手段94を含む点 が、顕微鏡1cと異なっている。照明手段94は、光源63の代わりにレーザ光源95と 光ファイバー96からなるファイバー光源を含む点が、照明手段60と異なっている。光 ファイバー96の出射端は、レンズ62の光軸からずれた位置に配置されている。このた め、ファイバー光源から出射されたレーザ光は、レンズ62の光軸からずれた位置に光軸 と平行に入射し、対物レンズ9から大きな角度で出射される。これにより、レーザ光が生 体試料Sで全反射し、生体試料Sがエバネッセント光によって励起される。顕微鏡1kは 、微分干渉顕微鏡であり、全反射蛍光顕微鏡(TIRFM:Total Internal Reflection Fluorescence microscope)である。

【0185】

以上のように構成された顕微鏡システム111によっても、実施例4に係る顕微鏡シス テム103と同様の効果を得ることができる。従来の全反射蛍光顕微鏡では、カバーガラ ス近傍の試料の画像しか取得できず試料全体の形状を把握することが難しいのに対して、 顕微鏡システム110では、位相分布画像と蛍光画像が合成されているため、試料全体の 形状も把握することができる。なお、顕微鏡システム1111は、複数のCCDカメラを設 けて、位相分布画像と蛍光画像を異なるCCDカメラで取得するように構成されてもよい 。また、十分な明るさが得られる場合であれば、蛍光キューブ61を光路中に挿入した状 態で像コントラストの異なる複数枚の画像を取得して位相分布画像を形成しても良い。こ の場合、蛍光キューブ61によって光源2から出射した光のうち所定の波長帯域の光が生 体試料Sに照射されることで色収差の影響が軽減されるため、試料によっては位相分布画 像の可視性が改善される。

【実施例9】

【0186】

図25に示される顕微鏡システム112は、位相分布画像と生体試料Sが発光した光に 基づく発光画像とを合成した異種合成画像を形成する画像形成装置であり、顕微鏡1の代 わりに顕微鏡11を含む点が、実施例1に係る顕微鏡システム100と異なっている。ま た、顕微鏡システム112は、発光画像と位相分布画像の両方を取得することができる点 も、顕微鏡システム100とは異なっている。

【0187】

なお、発光画像とは、例えば、生体試料 S が自発的に周期的に発光する光(例えば、サ ーカディアンリズムに関連して発光する光)に基づく画像や、生体試料 S に投入した薬物 によって誘発された生体試料 S からの発光に基づく画像である。

【0188】

顕微鏡11は、生体試料Sが発光する波長の光を選択的に透過させる波長選択フィルター93を含む点が顕微鏡1と異なっている。

【0189】

顕微鏡システム112では、光源2から発せられた光をCCDカメラ13で検出し、上 50

10

20

30

述した位相計測方法を用いて像コントラストの異なる複数枚の画像を取得して位相分布画 像を形成する。また、生体試料 S が発光した光を C C D カメラ 1 3 で検出することにより 、発光画像を取得する。

【0190】

なお、像コントラストの異なる複数枚の画像を、波長選択フィルター93を介して取得 することで、CCDカメラ13で検出される波長が制限される。このため、色収差の影響 が抑えた位相分布画像を形成することができる。また、像コントラストの異なる複数枚の 画像を取得する際に、生体試料Sから発せられた光も同時に検出される可能性があるが、 生体試料Sから発せられた光は微弱であるので、位相分布画像に及ぼす影響は限定的であ る。

【0191】

以上のように構成された顕微鏡システム112によっても、実施例1に係る顕微鏡シス テム100と同様に生体試料の形状や構造を正確に把握することができる位相分布画像を 形成することができる。さらに、顕微鏡システム112では、生体試料の生化学的な現象 及び/又は物理学的な現象を可視化した発光画像も取得することができる。従って、顕微 鏡システム112によれば、位相分布画像と発光画像を合成した異種合成画像を容易に形 成することができる。

【0192】

上述した実施例は、発明の理解を容易にするために本発明の具体例を示したものであり 、本発明はこれらの実施例に限定されるものではない。例えば、上述した実施例では、微 分干渉顕微鏡の構成を備えた顕微鏡システムを用いているが、必ずしも顕微鏡システムに 含まれる顕微鏡は微分干渉顕微鏡の構成を有するものに限定されるものではなく、像強度 分布を位相分布に変換する顕微鏡の構成を有するものであればよい。特開平7-2253 41号公報には、位相差顕微鏡の位相膜の位相量を変化せることで像コントラストを変化 させ規格化された位相成分画像を形成する技術が開示されている。この技術を採用した位 相差顕微鏡を備えた顕微鏡システムであってもよい。

【0193】

また、上述した実施例に示すように、顕微鏡システムは、ワイドフィールド型の顕微鏡 システムであっても、走査型の顕微鏡システムであってもよい。また、光源も任意の光源 を使用する可能であり、顕微鏡システムには、コヒーレント照明とインコヒーレント照明 のいずれが採用されても良い。

【0194】

また、上述した実施例では、顕微鏡システムは、図1及び図2に示す方法を実行する例 を示したが、図8に示す方法を実行してもよい。また、特開2012-73591号公報 には、偏斜照明を使った顕微鏡が開示されており、照明の方向を変化せることで像コント ラストを変化させることができる。これを使っても同様の効果を得ることができる。 【0195】

また、顕微鏡システムは、算出された生体試料の位相分布を用いて正常な細胞と変異し ている細胞(変位細胞)との判別を画像処理により行なう判別処理部を備えた観察装置と して構成されてもよい。この場合、観察装置は、部位ごとの屈折率分布や生体試料の位相 分布画像をモニタ25等に表示する際に、変位細胞を他の細胞と識別して表示してもよい 。また、判別処理部では、例えば、細胞の形状(他の細胞とは形状が異なるなど)、大き さ(細胞の外形に突起部が存在するなど)、明るさ(他の細胞よりも明るいまたは暗いな ど)等に基づいて、変位細胞を判別してもよい。

[0196]

本発明の画像形成方法及び画像形成装置は、特許請求の範囲に規定された本発明の思想 を逸脱しない範囲において、さまざまな変形、変更が可能である。図13Aから図13C 及び図18Aから図18Cに示す画像から明らかなように、本願発明によれば、細胞レベ ルから組織レベル(iPS細胞、ES細胞または幹細胞が分化することによって形成され た組織も含む)までの任意の生体試料を観察して、生化学的な現象及び/又は物理学的な 10

20

現象が生じている生体試料中の部位の位置や生化学的な現象及び/又は物理学的な現象が 生体試料の形状や構造に及ぼす影響を正確に把握することができる。 【符号の説明】 【0197】 1、1a、1b、1c、1e、1h、1j、1k、1l顕微鏡 2, 63 光源 3, 62, 92 レンズ 4 視野絞り 5 像コントラスト変化ユニット 10 5 a、3 3、3 4 偏光板 5 b、36 / 4 板 ノマルスキープリズム 6, 10 7 コンデンサレンズ 8 ステージ 9 対物レンズ 1 1 検光子 12 結像レンズ 13、84 CCDカメラ 20 コンピュータ 20 2 1 、 2 2 、 2 3 、 2 4 、 2 6 、 2 7 、 2 8 駆動機構 モニタ 25 30 位相変調手段 31、32 LED光源 33a、34a 振動方向 35 ビームスプリッタ 4 0 検出手段 41、42、74、75 РМТ 50,60,94 照明手段 51、91、95 レーザ光源 30 ビーム走査装置 52 53 リレーレンズ 54 ミラー 61、85 蛍光キューブ 70,80 照明兼検出手段 71 ダイクロイックミラー 72 共焦点レンズ 73 共焦点絞り 81、83 集光レンズ 8 2 共焦点ディスク 40 90 シート照明手段 93 波長選択フィルター 96 光ファイバー 100、101、102、103、105、108、110、111、112 顕微 鏡システム 生体試料 S

【図1】



【図2】









【図4】



【図5】





【図7】







【図9】



【図10】



【図11】



【図12】







【図13B】

【図13C】











【図16】







【図18A】



【図18B】







【図19】



【図20】









【図23】









フロントページの続き

```
(56)参考文献 特開2008-102294(JP,A)
特開2010-078983(JP,A)
米国特許出願公開第2011/0164314(US,A1)
特開平09-179034(JP,A)
米国特許第06025956(US,A)
特開平09-015504(JP,A)
特開2005-218379(JP,A)
米国特許出願公開第2005/0168808(US,A1)
特開2009-014939(JP,A)
米国特許出願公開第2009/0212242(US,A1)
特開平11-231223 (JP,A)
特開2014-209085(JP,A)
米国特許出願公開第2014/0285650(US,A1)
米国特許出願公開第2015/0181131(US,A1)
特開2006-300714(JP,A)
M.Shribak, Quantitative orientation-independent DIC microscope with fast switching she
ar direction and bias modulation, Journal of the Optical Society of America A, 米国, T
he Optical Society, 2013年 4月 1日, Vol. 30, No. 4, pp. 769-782
```

(58)調査した分野(Int.CI., DB名) G02B 19/00 - 21/36 G01N 21/62 - 21/74